

(19)



(11) Veröffentlichungsnummer:

(11) Publication number:

EP 3 346 899 A0

(11) Numéro de publication:

Internationale Anmeldung veröffentlicht durch die
Weltorganisation für geistiges Eigentum unter der Nummer:

WO2017/044884 (Art. 153(3) EPÜ).

International application published by the World
Intellectual Property Organization under number:

WO2017/044884 (Art. 153(3) EPC).

Demande internationale publiée par l'Organisation
Mondiale de la Propriété Intellectuelle sous le numéro:

WO2017/044884 (art. 153(3) CBE).

专利名称(译)	用于外科机器人系统的仪器设备操纵器		
公开(公告)号	EP3346899A1	公开(公告)日	2018-07-18
申请号	EP2016845217	申请日	2016-09-09
[标]申请(专利权)人(译)	AURIS手术机器人技术		
申请(专利权)人(译)	AURIS手术机器人 , INC.		
当前申请(专利权)人(译)	AURIS手术机器人 , INC.		
[标]发明人	SCHUH TRAVIS WILLIAMS MATTHEW REAGAN MINTZ DAVID S YU ALAN KINTZ GREGORY DAN YOICHIRO		
发明人	SCHUH, TRAVIS WILLIAMS, MATTHEW, REAGAN BOGUSKY, JOSEPH, DANIEL MINTZ, DAVID, S. YU, ALAN KINTZ, GREGORY DAN, YOICHIRO		
IPC分类号	A61B1/00 A61B1/005 A61B1/018 A61B1/05 A61B17/56		
CPC分类号	A61B1/00149 A61B1/0016 A61B1/3132 A61B34/37 A61B46/10 A61B2017/00477 A61B2034/301 A61B34/30 A61B34/70 A61B90/50 A61B2017/00221 A61B2034/305 A61B34/00 A61B46/00 H05K999/99		
代理机构(译)	LAVOIIX		
优先权	62/216239 2015-09-09 US		
其他公开文献	EP3346899A4		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

一个仪器操纵器 (IDM) 被附连到机器人手术系统的外科臂并包括一个刀柄和一个外壳。外科工具保持器包括一个附接接口，用于连接于前 (位于外科工具的细长主体的相对侧上的结合接口) 的组件结构的外科手术工具或在配置后安装 (位于相同的面上，所述外科工具的细长主体的结合接口)。外科工具保持器可以在外壳连续转动。在后安装结构中，外科工具可以包括用于接收工具的细长主体并允许围绕旋转轴线的细长体的自由旋转的通路。的IDM和工具的机器人臂之间的外科被单，同时让他们的电信号和/或光的通过。