



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 203815578 U

(45) 授权公告日 2014. 09. 10

(21) 申请号 201420099520. 8

(22) 申请日 2014. 03. 05

(73) 专利权人 萧慕东

地址 中国香港北角和富中心14座20楼A室

(72) 发明人 萧慕东

(74) 专利代理机构 北京金信立方知识产权代理
有限公司 11225

代理人 黄威 郭迎侠

(51) Int. Cl.

A61B 18/12 (2006. 01)

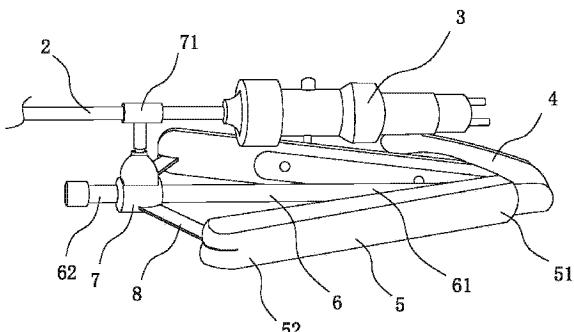
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54) 实用新型名称

微创内镜工作孔专用高频双极电凝

(57) 摘要

本实用新型公开了一种微创内镜工作孔专用高频双极电凝，所述双极电凝带有与其配合使用的控制架，其中所述控制架包括：套设在双极电凝外，并能沿所述双极电凝移动以控制所述双极电凝的双极头张合的套管；以及用于驱动套管沿所述双极电凝移动的驱动机构。本实用新型的微创内镜工作孔专用高频双极电凝在张合时，其双极头均不会在工作孔中前后移动，不会拉动血管，从而更加稳定微创。



1. 一种微创内镜工作孔专用高频双极电凝，所述双极电凝带有与其配合使用的控制架，其特征在于，所述控制架包括：

套设在双极电凝外，并能沿所述双极电凝移动以控制所述双极电凝的双极头张合的套管；以及

用于驱动套管沿所述双极电凝移动的驱动机构。

2. 如权利要求 1 所述的微创内镜工作孔专用高频双极电凝，其特征在于，所述驱动机构包括：

导轨，其一端为连接端，另一端为自由端，所述导轨平行于所述套管；

滑块，可滑动地设置于所述导轨上，所述滑块上铰接有两根连接杆，所述滑块通过连接件与所述套管固定连接；

两条控制臂，每条所述控制臂均包括第一铰接端和第二铰接端，其中两条所述控制臂的第一铰接端相互铰接在所述导轨靠近其连接端处，两条所述控制臂的第二铰接端分别与两根所述连接杆铰接。

3. 如权利要求 2 所述的微创内镜工作孔专用高频双极电凝，其特征在于，所述驱动机构还包括：

用于支撑和导向所述套管的套筒，所述套筒由设置在所述导轨的连接端上的支撑臂固定支撑。

微创内镜工作孔专用高频双极电凝

技术领域

[0001] 本实用新型涉及一种双极电凝,尤其涉及一种微创内镜工作孔专用高频双极电凝。

背景技术

[0002] 双极电凝已经广泛应用于外科手术,特别是脑部手术中。在手术过程中,手术者打开并撑开患者脑膜,然后可用手术钳抓住并打开囊肿,血管的双极电凝可用 SOFT COAG 模式:即柔和电凝模式,真正能做到脑室镜内止血的作用。

[0003] 脑室微创内镜工作孔专用高频双极电凝,可用于组织分离和夹紧血管止血,尽管手术钳的直径仅有 1.5mm,但其钳脚张开后可达 6mm,而传统的双极电凝的控制手柄不管枪型或弹弓型,在使用张合时其头部均会在工作孔中前后移动,手术者只能手部后前移动配合避免拉动血管而发生危险。

实用新型内容

[0004] 针对现有技术存在的上述缺陷,本实用新型要解决的问题是,提供一种微创内镜工作孔专用高频双极电凝,其在双极电凝的双极头张合时,可防止双极电凝前后移动。

[0005] 为解决上述问题,本实用新型提供了一种微创内镜工作孔专用高频双极电凝,所述双极电凝带有与其配合使用的控制架,其中所述控制架包括:

[0006] 套设在双极电凝外,并能沿所述双极电凝移动以控制所述双极电凝的双极头张合的套管;以及

[0007] 用于驱动套管沿所述双极电凝移动的驱动机构。

[0008] 作为优选,所述驱动机构包括:

[0009] 导轨,其一端为连接端,另一端为自由端,所述导轨平行于所述套管;

[0010] 滑块,可滑动地设置于所述导轨上,所述滑块上铰接有两根连接杆,所述滑块通过连接件与所述套管固定连接;

[0011] 两条控制臂,每条所述控制臂均包括第一铰接端和第二铰接端,其中两条所述控制臂的第一铰接端相互铰接在所述导轨靠近其连接端处,两条所述控制臂的第二铰接端分别与两根所述连接杆铰接。

[0012] 作为优选,所述驱动机构还包括:

[0013] 用于支撑和导向所述套管的套筒,所述套筒由设置在所述导轨的连接端上的支撑臂固定支撑。

[0014] 本实用新型的微创内镜工作孔专用高频双极电凝的有益效果为:可使双极电凝张合时,其双极头均不会在工作孔中前后移动,不会拉动血管,从而更加稳定微创。

附图说明

[0015] 图 1 为本实用新型的微创内镜工作孔专用高频双极电凝的电凝头的结构示意图;

- [0016] 图 2 为通过控制架的套管的移动控制双极电凝的双极头张合的作用状态图；
[0017] 图 3 为本实用新型的微创内镜工作孔专用高频双极电凝的控制架的立体结构示意图。

具体实施方式

[0018] 下面结合附图和具体实施例对本实用新型作进一步详细描述,但不作为对本实用新型的限定。

[0019] 如图 1 和图 2 所示,本实用新型的微创内镜工作孔专用高频双极电凝的本体 1 包括双极头 11,与其配合使用的控制架包括套管 2 和驱动机构,将套管 2 套设在双极电凝的本体 1 外,通过驱动机构驱动套管 2 沿双极电凝的本体 1 移动便可控制双极电凝的本体 1 的双极头 11 的张合。

[0020] 如图 3 所示,本实用新型的微创内镜工作孔专用高频双极电凝的控制架,其驱动机构具体包括:两条控制臂 5、导轨 6 以及滑块 7,其中导轨 6 与套管 2 相平行,其一端为连接端 61,另一端为自由端 62。滑块 7 可滑动地设置于导轨 6 上(滑块 7 在靠近自由端的导轨 6 上滑动),滑块 7 上还铰接有两根连接杆 8(连接杆 8 连接在滑块 7 的外侧且朝向导轨的连接端 61 的方向延伸)。滑块 7 通过连接件 71 与套管 2 固定连接,以便在滑块 7 沿着导轨 6 滑动时,滑块 7 会带动套管 2 随着滑块 7 及连接件 71 一起运动。两条控制臂 5,其每条均包括第一铰接端 51 和第二铰接端 52,其中两条控制臂 5 的第一铰接端 51 相互铰接在一起并铰接在导轨 6 靠近其连接端 61 处,两条控制臂 5 的第二铰接端 52 分别与两根连接杆 8 铰接。

[0021] 套管 2 通过连接件 71 与滑块 7 固定连接,套管 2 的其他部分可通过任何方式获得支撑,以保持稳定,例如各种槽或者平面结构。请继续参考图 3,在本实用新型的优选实施例中,驱动机构还包括套筒 3,用于支撑和导向套管 2,为了保持套筒 3 的稳定,套筒 3 由设置在导轨 6 的连接端 61 上的支撑臂 4 固定支撑,两条控制臂 5 的第一铰接端 51 也铰接在导轨 6 的连接端 61。

[0022] 在手术过程中,手术者控制两条铰接的控制臂 5,通过控制臂 5 的张合带动与其相连的两根连接杆 8,使滑块 7 沿导轨 6 滑动,套管 2 也随着移动,从而控制双极电凝的本体 1 的双极头 11 的张合。在双极电凝的本体 1 的双极头 11 的张合过程中,双极头 11 不会移动,避免拉动血管,从而使手术更加稳定和微创。

[0023] 当然,以上所述是本实用新型的优选实施方式,应当指出,对于本技术领域的普通技术人员来说,在不脱离本实用新型原理的前提下,还可以做出若干改进和润饰,这些改进和润饰也视为本实用新型的保护范围。

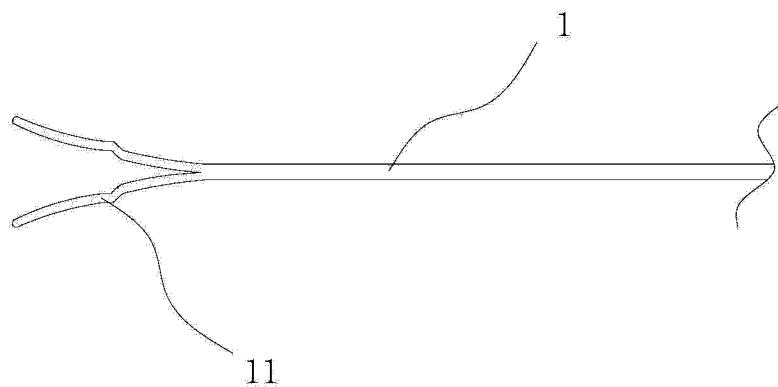


图 1

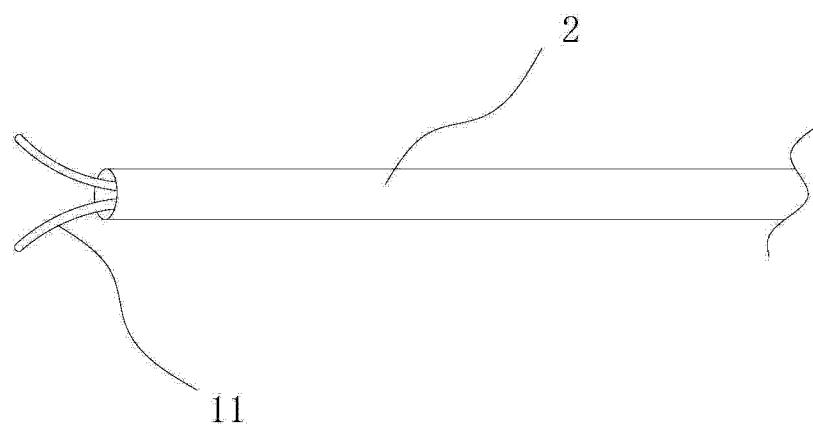


图 2

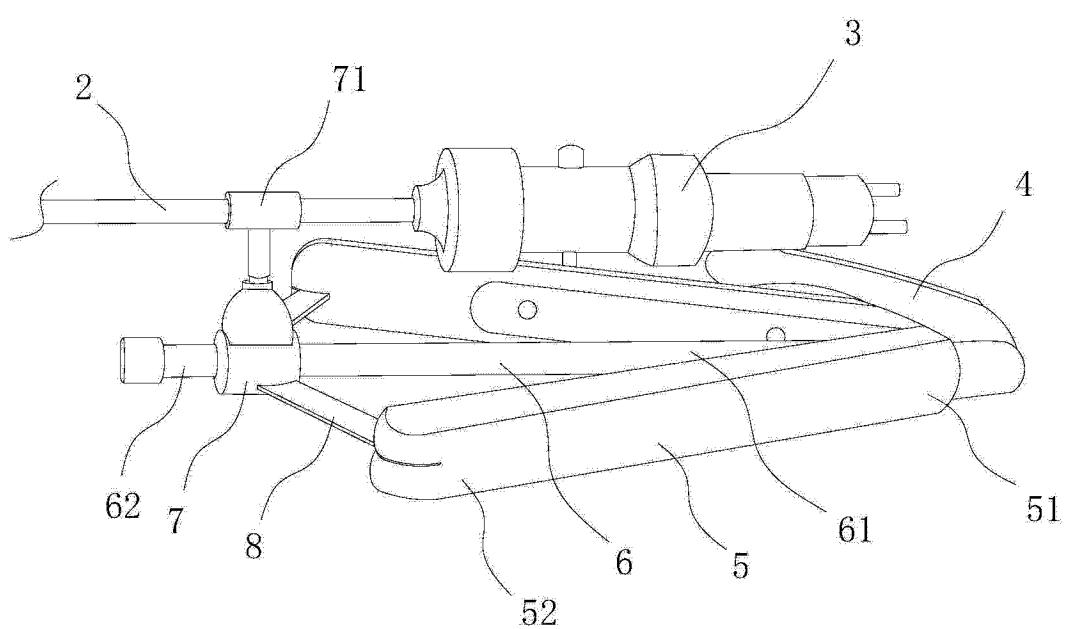


图 3

专利名称(译) 微创内镜工作孔专用高频双极电凝

公开(公告)号	CN203815578U	公开(公告)日	2014-09-10
申请号	CN201420099520.8	申请日	2014-03-05
[标]申请(专利权)人(译)	萧慕东		
申请(专利权)人(译)	萧慕东		
当前申请(专利权)人(译)	萧慕东		
[标]发明人	萧慕东		
发明人	萧慕东		
IPC分类号	A61B18/12		
代理人(译)	黄威		
外部链接	Espacenet	Sipo	

摘要(译)

本实用新型公开了一种微创内镜工作孔专用高频双极电凝，所述双极电凝带有与其配合使用的控制架，其中所述控制架包括：套设在双极电凝外，并能沿所述双极电凝移动以控制所述双极电凝的双极头张合的套管；以及用于驱动套管沿所述双极电凝移动的驱动机构。本实用新型的微创内镜工作孔专用高频双极电凝在张合时，其双极头均不会在工作孔中前后移动，不会拉动血管，从而更加稳定微创。

