



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 205006977 U

(45) 授权公告日 2016. 02. 03

(21) 申请号 201520581631. 7

(22) 申请日 2015. 08. 05

(73) 专利权人 杭州南宇医疗器械有限公司

地址 311509 浙江省杭州市桐庐县江南镇徐  
畈村(徐青线 1 号)

(72) 发明人 徐苗

(74) 专利代理机构 杭州天欣专利事务所(普通  
合伙) 33209

代理人 张建华

(51) Int. Cl.

A61B 17/29(2006. 01)

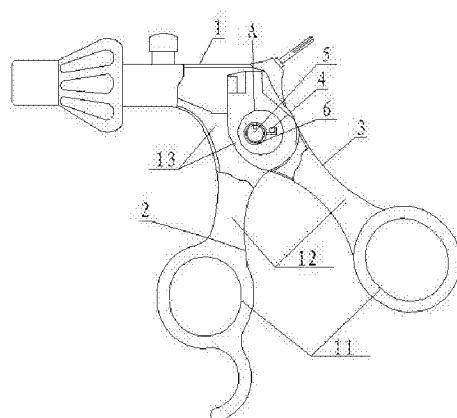
权利要求书1页 说明书2页 附图3页

(54) 实用新型名称

一种腹腔镜手术钳的自动复位手柄

(57) 摘要

本实用新型涉及一种腹腔镜手术钳的自动复位手柄，包括固定手柄、活动手柄、螺销、涡簧，固定手柄和活动手柄均包括指孔、握把和连接座，握把的两端分别与指孔和连接座固定，连接座上设置有连接孔，固定手柄的连接座与手术钳的钳体固定连接；所述两个手柄连接座上的连接孔互相重合，螺销穿过两个连接孔，螺销与固定手柄的连接孔固定；所述活动手柄的连接座上设置有固定座，涡簧的固定端卡入固定座固定，涡簧的螺旋端套入螺销。本实用新型结构设计合理，手术时能有效地将夹紧的手术钳自动复位，无需手动复位，使手术钳操控灵活，提高手术效率。



1. 一种腹腔镜手术钳的自动复位手柄，其特征在于：它包括固定手柄、活动手柄、螺销、涡簧，固定手柄和活动手柄均包括指孔、握把和连接座，握把的两端分别与指孔和连接座固定，连接座上设置有连接孔，固定手柄的连接座与手术钳的钳体固定连接；

所述两个手柄连接座上的连接孔互相重合，螺销穿过两个连接孔，螺销与固定手柄的连接孔固定；

所述活动手柄的连接座上设置有固定座，涡簧的固定端卡入固定座固定，涡簧的螺旋端套入螺销。

2. 根据权利要求 1 所述的腹腔镜手术钳的自动复位手柄，其特征在于：所述的指孔、握把和连接座成一体。

## 一种腹腔镜手术钳的自动复位手柄

### 技术领域

[0001] 本实用新型涉及一种用于手术钳的手柄，尤其是一种腹腔镜手术钳的自动复位手柄，属于医疗器械技术领域。

### 背景技术

[0002] 腹腔镜手术是人体腹腔内微创手术，目前应用广泛，手术器械必须从操作通道进入人体腹腔进行手术操作，所以对手术器械的技术设计要求高。现有技术中腹腔镜手术的手柄在夹紧后没有自动复位功能，必须要用手指撑开，这样在手术时中，抓取不灵活，在手术应用中必须靠手术医生手指进行撑开和握紧，相应的手术钳夹方可撑开和夹闭，满足不了理想的手术效果。

### 实用新型内容

[0003] 本实用新型所要解决的技术问题是克服现有技术中所存在的上述不足，而设计一种结构合理，手术手柄能够自动复位的腹腔镜手术钳的自动复位手柄。

[0004] 本实用新型解决上述技术问题所采用的技术方案是：一种腹腔镜手术钳的自动复位手柄，其特征在于：它包括固定手柄、活动手柄、螺销、涡簧，固定手柄和活动手柄均包括指孔、握把和连接座，握把的两端分别与指孔和连接座固定，连接座上设置有连接孔，固定手柄的连接座与手术钳的钳体固定连接；所述两个手柄连接座上的连接孔互相重合，螺销穿过两个连接孔，螺销与固定手柄的连接孔固定；所述活动手柄的连接座上设置有固定座，涡簧的固定端卡入固定座固定，涡簧的螺旋端套入螺销。握紧手柄，活动手柄以螺销为轴转动，将钳夹夹紧，同时涨紧涡簧。完成夹紧操作后，只要松开手柄，在涡簧的作用下，固定手柄和活动手柄自动松开复位，非常方便，无需手动复位。

[0005] 本实用新型所述的指孔、握把和连接座成一体。操作方便，不易损坏。

[0006] 本实用新型与现有技术相比，具有以下明显效果：结构设计合理，手术时能有效地将夹紧的手术钳自动复位，无需手动复位，使手术钳操控灵活，提高手术效率。

### 附图说明

[0007] 图 1 为本实用新型手柄握紧的结构示意图。

[0008] 图 2 为本实用新型手柄松开的结构示意图。

[0009] 图 3 为图 1 中 A 区域的放大结构示意图。

### 具体实施方式

[0010] 下面结合附图并通过实施例对本实用新型作进一步说明。

[0011] 实施例 1：

[0012] 参见图 1～图 3，本实施例包括固定手柄 2、活动手柄 3、螺销 5、涡簧 6，固定手柄 2 和活动手柄 3 均包括指孔 11、握把 12 和连接座 13，握把 12 的两端分别与指孔 11 和连接座

13 固定，连接座 13 上设置有连接孔 14，固定手柄 2 的连接座 13 与手术钳的钳体 1 固定连接；所述两个手柄连接座 13 上的连接孔 14 互相重合，螺销 5 穿过两个连接孔 14，螺销 5 与固定手柄 2 的连接孔 14 固定；所述活动手柄 3 的连接座 13 上设置有固定座 4，涡簧 6 的固定端 61 卡入固定座 4 固定，涡簧 6 的螺旋端 62 套入螺销 5。握紧手柄，活动手柄 3 以螺销 5 为轴转动，将钳夹夹紧，同时涨紧涡簧 6。完成夹紧操作后，只要松开手柄，在涡簧 6 的作用下，固定手柄 2 和活动手柄 3 自动松开复位，非常方便，无需手动复位。

[0013] 本实施例中，指孔 11、握把 12 和连接座 13 成一体。操作方便，不易损坏。

[0014] 使用时，医生手指穿入指孔 11，握紧固定手柄 2 和活动手柄 3，活动手柄 3 以螺销 5 为轴转动，将钳夹夹紧，进行手术操作，同时涡簧 6 在螺销 5 和活动手柄 3 的相对旋转下涨紧。手术操作完成后，松开手柄，在涨紧的涡簧 6 复位，活动手柄 3 自动复位，将手柄撑开，无需手动复位，非常方便。

[0015] 此外，需要说明的是，本说明书中所描述的具体实施例，只要其零件未说明具体形状和尺寸的，则该零件可以为与其结构相适应的任何形状和尺寸；同时，零件所取的名称也可以不同。凡依本实用新型专利构思所述的构造、特征及原理所做的等效或简单变化，均包括于本实用新型专利的保护范围内。

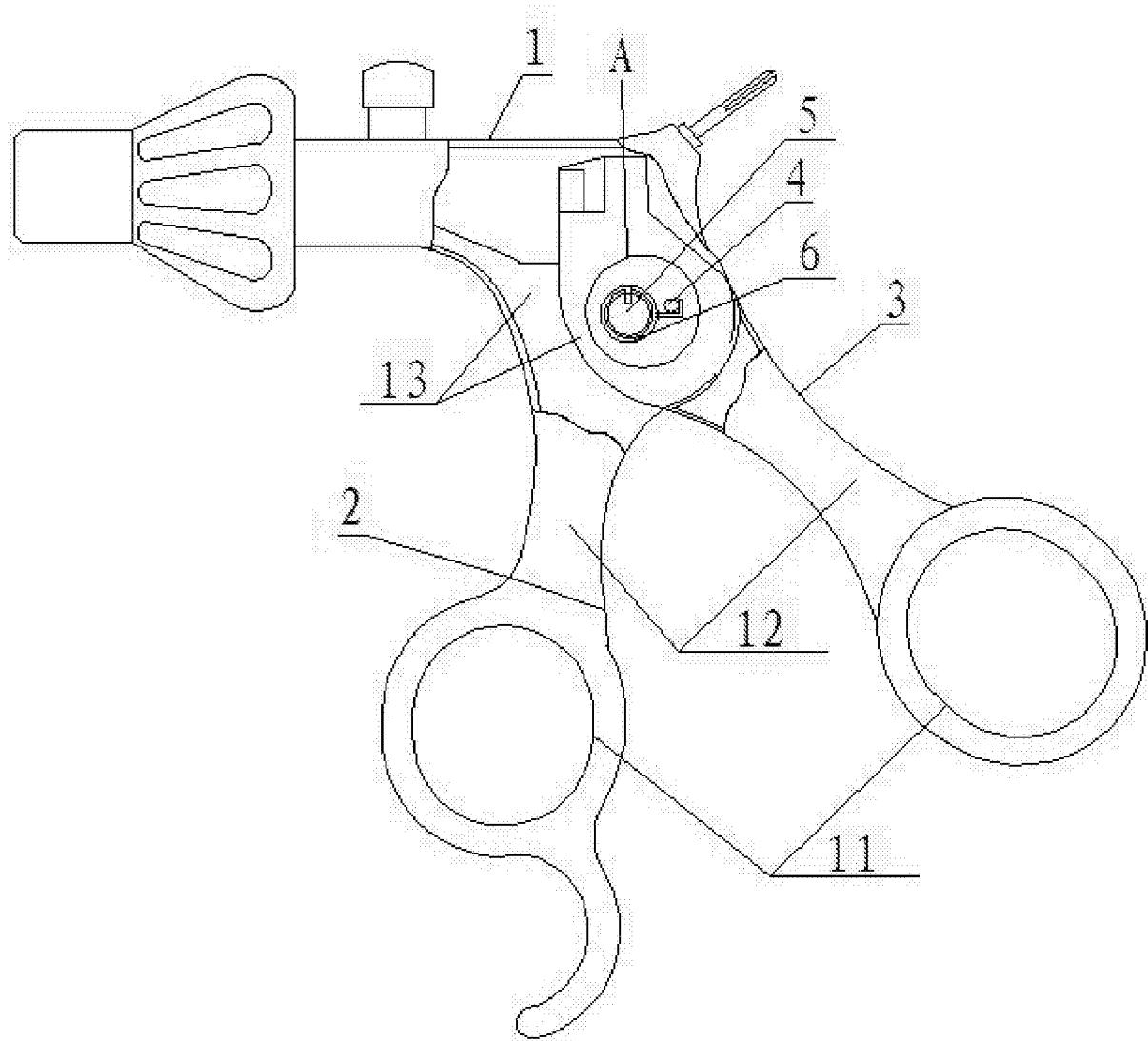


图 1

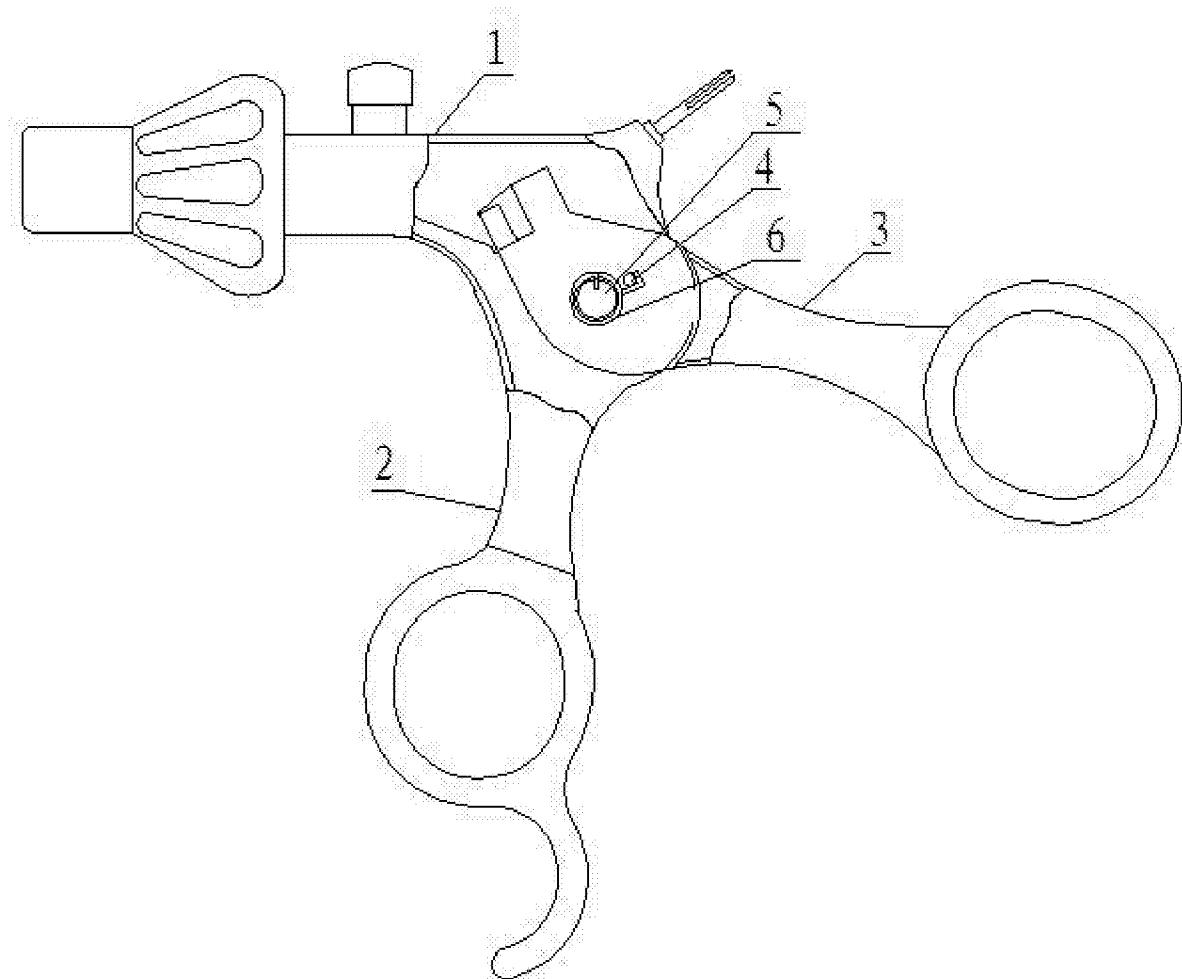


图 2

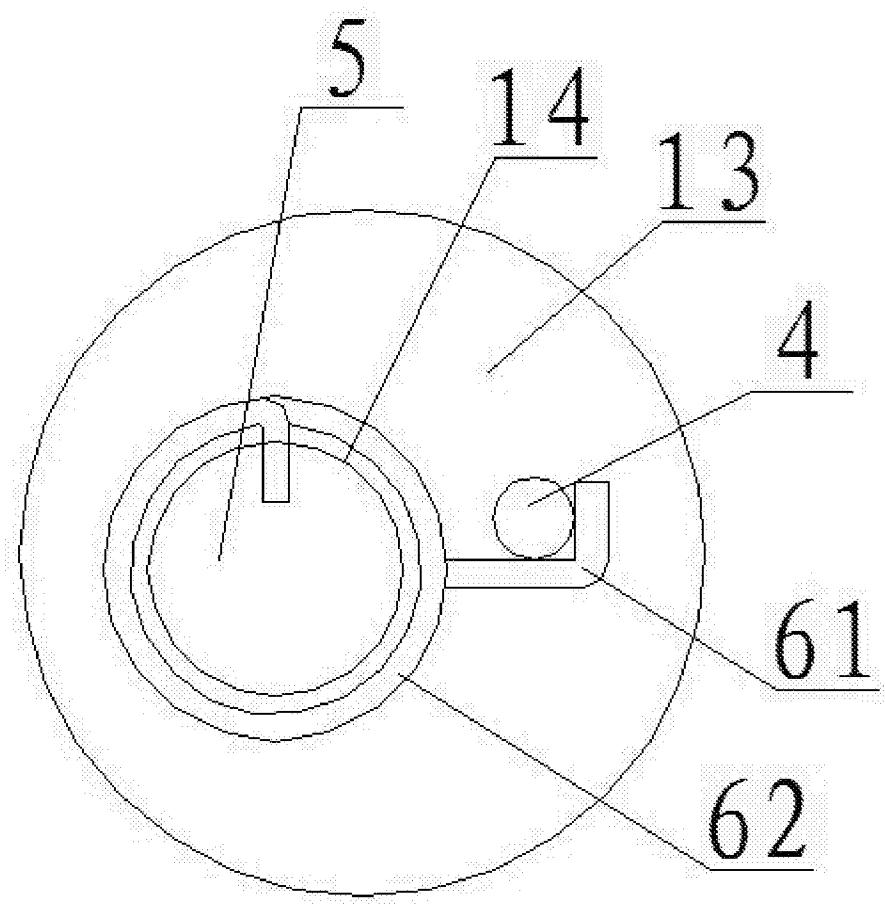


图 3

专利名称(译) 一种腹腔镜手术钳的自动复位手柄

公开(公告)号	<a href="#">CN205006977U</a>	公开(公告)日	2016-02-03
申请号	CN201520581631.7	申请日	2015-08-05
[标]发明人	徐苗		
发明人	徐苗		
IPC分类号	A61B17/29		
代理人(译)	张建华		
外部链接	<a href="#">Espacenet</a> <a href="#">Sipo</a>		

#### 摘要(译)

本实用新型涉及一种腹腔镜手术钳的自动复位手柄，包括固定手柄、活动手柄、螺销、涡簧，固定手柄和活动手柄均包括指孔、握把和连接座，握把的两端分别与指孔和连接座固定，连接座上设置有连接孔，固定手柄的连接座与手术钳的钳体固定连接；所述两个手柄连接座上的连接孔互相重合，螺销穿过两个连接孔，螺销与固定手柄的连接孔固定；所述活动手柄的连接座上设置有固定座，涡簧的固定端卡入固定座固定，涡簧的螺旋端套入螺销。本实用新型结构设计合理，手术时能有效地将夹紧的手术钳自动复位，无需手动复位，使手术钳操控灵活，提高手术效率。

