



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 204484218 U

(45) 授权公告日 2015. 07. 22

(21) 申请号 201520180945. 6

(22) 申请日 2015. 03. 19

(73) 专利权人 厦门大学附属中山医院
地址 361004 福建省厦门市湖滨南路
201-209 号

(72) 发明人 蔡建春 陈兰 洪心雅

(51) Int. Cl.
A61B 17/072(2006. 01)

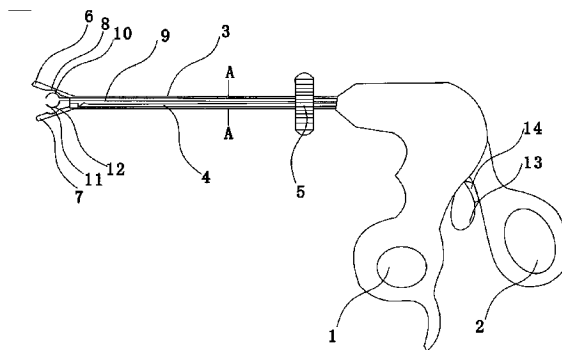
权利要求书1页 说明书3页 附图2页

(54) 实用新型名称

一种腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器

(57) 摘要

本实用新型公开了一种腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器,属于手术器械领域,包括前手柄、后手柄、绝缘管、推动杆、转轮上钳嘴和下钳嘴,还包括有拉杆,所述拉杆穿过所述绝缘管并伸出所述绝缘管,所述拉杆的前端包括第二上钳嘴和第二下钳嘴,所述第二上钳嘴与所述第二下钳嘴销接,并在所述第二上钳嘴和第二下钳嘴中部设置有第二凹口,所述拉杆的后端设置有第二前手柄和第二后手柄,所述拉杆的后端与所述第二后手柄连接,所述转轮还与所述第二后手柄连接,本实用新型一方面可以更快更准地套住抵钉座,另一方面可以更快更准地使抵钉座与吻合器器身吻合,同时,抵钉座的滑脱率可以显著降低。



1. 一种腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器,包括前手柄、后手柄、绝缘管、推动杆、转轮、上钳嘴和下钳嘴,其特征在于:还包括有拉杆,所述拉杆穿过所述绝缘管并伸出所述绝缘管,所述拉杆的前端包括第二上钳嘴和第二下钳嘴,所述第二上钳嘴与所述第二下钳嘴销接,并在所述第二上钳嘴和第二下钳嘴中部设置有第二凹口,所述拉杆的后端设置有第二前手柄和第二后手柄,所述拉杆的后端与所述第二后手柄连接,所述转轮还与所述第二后手柄连接。

2. 根据权利要求1所述的腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器,其特征在于:所述上钳嘴和下钳嘴的内侧均为扁块状。

3. 根据权利要求1所述的腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器,其特征在于:所述上钳嘴和下钳嘴的内侧设置有防滑纹。

4. 根据权利要求1所述的腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器,其特征在于:所述第二上钳嘴和第二下钳嘴的内侧均为扁块状。

5. 根据权利要求1所述的腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器,其特征在于:所述第二上钳嘴和第二下钳嘴的内侧均设置有防滑纹。

6. 根据权利要求1所述的腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器,其特征在于:所述转轮为微调拨轮,所述微调拨轮的最小转动角度为 1° 。

7. 根据权利要求6所述的腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器,其特征在于:所述微调拨轮位于靠近前手柄的位置,并在所述微调拨轮的表面设置有凸棱。

8. 根据权利要求1所述的腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器,其特征在于:所述上钳嘴和下钳嘴打开时呈“V”字形,所述上钳嘴和下钳嘴的外侧均呈直线型。

9. 根据权利要求1所述的腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器,其特征在于:所述绝缘管的前端还设置有环形套管。

一种腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器

技术领域

[0001] 本实用新型涉及手术器械领域,尤其涉及一种腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器。

背景技术

[0002] 自 20 世纪 80 年代末,腹腔镜技术迅猛发展,广泛应用于普外科、泌尿外科、妇科等领域。经过近 20 余年的探索和积累,腹腔镜辅助结直肠手术已日趋完善,然而,全腹腔镜下完成肠管吻合仍是其操作难点之一。腹腔镜辅助结直肠手术需要腹腔镜下抓持吻合器抵钉座与吻合器器身对吻,这种吻合器抵钉座一般都是管形的,由于缺少专用器械,术者常用普通的腹腔镜手术持物钳或分离钳抓持抵钉座,其接触面积小,摩擦力小,不能有效的抓持管形吻合器抵钉座,极易发生滑脱,难以拖曳抵钉座所在的近端肠管与远端肠管内的吻合器器身准确对吻。故造成手术时间延长,影响术者操作流畅性,增加手术风险。同时,反复滑脱有损伤肠管的潜在风险,增加了手术并发症。

[0003] 为了解决上述问题,申请号为 201420202035.9 的中国专利,公开了一种腹腔镜管形吻合器抵钉座抓持钳,该抓持钳在现有的腹腔镜钳的末端设置了上钳嘴和下钳嘴,通过手柄带动推动杆传动来实现钳的开合,抓持抵钉座时,抵钉座位于上钳嘴和下钳嘴之间的凹口处,从而可以牢牢抓持抵钉座防止其滑脱。

[0004] 但是,该抓持钳在套夹圆柱形的抵钉座时,经常抵钉座的位置不合适,那么操作者只能用手移动整体抵钉座和抓持器,比如前后、左右和上下移动,即使这样,也很难对吻成功,若要达到对吻成功的目的,有时需要多次的尝试套夹才能夹准,这对于操作者的技术要求确实非常高,而且容易损伤肠管;另外,即使套住了抵钉座,其与吻合器器身吻合过程中,仍然存在较高的滑脱几率,稳定性仍然较低,在实际使用过程中,吻合时的滑脱率一般较高,从而使抵钉座与吻合器器身吻合的时间仍然较长。

实用新型内容

[0005] 本实用新型的发明目的在于:针对上述存在的问题,提供一种新的腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器。

[0006] 本实用新型采用的技术方案是这样的:一种腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器,包括前手柄、后手柄、绝缘管、推动杆、转轮、上钳嘴和下钳嘴,还包括拉杆,所述拉杆穿过所述绝缘管并伸出所述绝缘管,所述拉杆的前端包括第二上钳嘴和第二下钳嘴,所述第二上钳嘴与所述第二下钳嘴销接,并在所述第二上钳嘴和第二下钳嘴中部设置有第二凹口,所述拉杆的后端设置有第二前手柄和第二后手柄,所述拉杆的后端与所述第二后手柄连接,所述转轮还与所述第二后手柄连接。

[0007] 本技术方案是在申请号为 201420202035.9 的中国专利的基础上,增加了拉杆和控制拉杆头部的第二上钳嘴与第二下钳嘴开合的第二前手柄和第二后手柄,使用时,可以通过控制第二前手柄和第二后手柄来实现拉杆头部的第二上钳嘴与第二下钳嘴的开合,闭

合第二上钳嘴与第二下钳嘴,即可先套住抵钉座,然后通过拉杆的前后移动使抵钉座实现前后移动,拉杆前后移动的距离优选为 2cm 左右,从而可以更精准的调整抵钉座的位置,拉杆与转轮连接可以实现抵钉座的 360° 旋转;另外,第二上钳嘴与第二下钳嘴先套住抵钉座后,再用上钳嘴与下钳嘴套住抵钉座,增加了套住抵钉座的稳定性,使其与吻合器器身吻合时,滑脱的几率大大降低,并且吻合更快更准。

[0008] 作为优选的技术方案:所述上钳嘴和下钳嘴的内侧均为扁块状。从而可以增加抵钉座与上钳嘴和下钳嘴的接触面积,更稳定。

[0009] 作为优选的技术方案:所述上钳嘴和下钳嘴的内侧设置有防滑纹。可以减少滑脱的风险。

[0010] 作为优选的技术方案:所述第二上钳嘴和第二下钳嘴的内侧均为扁块状。可以增加抵钉座与第二上钳嘴和第二下钳嘴的接触面积,更稳定。

[0011] 作为优选的技术方案:所述第二上钳嘴和第二下钳嘴的内侧均设置有防滑纹。可以进一步减少滑脱的风险。

[0012] 作为优选的技术方案:所述转轮为微调拨轮,所述微调拨轮的最小转动角度为 1°。现有的转轮转动幅度较大,不容易控制,这种微调转轮,可以对转动角度进行微调,提高了准确性。

[0013] 作为优选的技术方案:所述微调拨轮位于靠近前手柄的位置,并在所述微调拨轮的表面设置有凸棱。这样方便拨动,手握手柄时,同一只手的大拇指即可操作,非常方便。

[0014] 作为优选的技术方案:所述上钳嘴和下钳嘴打开时呈“V”字形,所述上钳嘴和下钳嘴的外侧均呈直线型。由于整个抓持调节器进腹后上钳嘴与下钳嘴是闭合的,闭合后的头端也呈直线型的,方便整个抓持调节器进腹,不会损伤。

[0015] 作为优选的技术方案:所述绝缘管的前端还设置有环形套管。由于上钳嘴与下钳嘴形成一个钳夹,第二上钳嘴与第二下钳嘴形成另外一个钳夹,两个钳夹之间需要有一定的距离才能起到调节角度的作用,该距离不大于 1cm,在进出腹腔时把环形套管往下推,则收纳两个钳夹,方便器械进出腹腔;需要钳夹时,则把环形套管往上拉,放出两个钳夹,则此时拉杆轻度自动外展,起到调节角度的作用。

[0016] 综上所述,由于采用了上述技术方案,本实用新型的有益效果是:本实用新型一方面可以更快更准地套住抵钉座,另一方面可以更快更准地使抵钉座与吻合器器身吻合,同时,抵钉座的滑脱率显著降低。

附图说明

[0017] 图 1 是本实用新型实施例的结构示意图;

[0018] 图 2 是图 1 的 A-A 剖视图;

[0019] 图 3 是套住抵钉座后的结构示意图。

[0020] 图中标记:1 为前手柄、2 为后手柄、3 为绝缘管、4 为推动杆、5 为转轮、6 为上钳嘴、7 为下钳嘴、8 为凹口、9 为拉杆、10 为第二上钳嘴、11 为第二下钳嘴、12 为第二凹口、13 为第二前手柄、14 为第二后手柄、15 为抵钉座。

具体实施方式

[0021] 下面结合附图,对本实用新型作详细的说明。

[0022] 为了使本实用新型的目的、技术方案及优点更加清楚明白,以下结合附图及实施例,对本实用新型进行进一步详细说明。应当理解,此处所描述的具体实施例仅仅用以解释本实用新型,并不用于限定本实用新型。

[0023] 实施例

[0024] 如图 1-2 所示,一种腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器,包括前手柄 1、后手柄 2、绝缘管 3、推动杆 4、转轮 5、上钳嘴 6、下钳嘴 7 和凹口 8,

[0025] 其中,前手柄 1 和后手柄 2 通过销轴连接,转轮 5 与前手柄 1 连接,推动杆 4 位于绝缘管 3 内,绝缘管 3 的直径为 1cm,推动杆 4 一端与后手柄 2 连接,凹口 9 位于上钳嘴 6 和下钳嘴 7 的中部,上钳嘴 6 与下钳嘴 7 销接,上钳嘴 6 和下钳嘴 7 的后端位于绝缘管 3 内,上钳嘴 6 和下钳嘴 7 的后端分别与推动杆 4 接触,上钳嘴 6 和下钳嘴 7 的内侧即凹口 8 的位置均为扁块状,上钳嘴 6 和下钳嘴 7 的内侧即凹口 8 的位置设置有防滑纹,

[0026] 还包括拉杆 9,拉杆 9 穿过绝缘管 3 并伸出绝缘管 3,拉杆 9 的前端包括第二上钳嘴 10 和第二下钳嘴 11,第二上钳嘴 10 与第二下钳嘴 11 销接,并在第二上钳嘴 10 和第二下钳嘴 11 的位置均为扁块状,第二上钳嘴 10 和第二下钳嘴 11 的内侧即第二凹口 12 的位置设置有防滑纹,拉杆 9 的后端设置有第二前手柄 13 和第二后手柄 14,拉杆 9 的后端与第二后手柄 14 连接,转轮 5 还与第二后手柄 14 连接;

[0027] 优选拉杆 9 的前端位于上钳嘴 6 和下钳嘴 7 所在直线的中线位置,且与上钳嘴 6 和下钳嘴 7 所在直线垂直,即打开后的上钳嘴 6 和下钳嘴 7 与拉杆 9 的前端形成等腰三角形。

[0028] 如图 3 所示,使用时,先用拉杆 9 前端的第二上钳嘴 10 和第二下钳嘴 11 套住抵钉座 15,然后再用上钳嘴 6 和下钳嘴 7 套住抵钉座 15,套住后,第二上钳嘴 10 与上钳嘴 6 的中线距离为 1cm。

[0029] 以上所述仅为本实用新型的较佳实施例而已,并不用以限制本实用新型,凡在本实用新型的精神和原则之内所作的任何修改、等同替换和改进等,均应包含在本实用新型的保护范围之内。

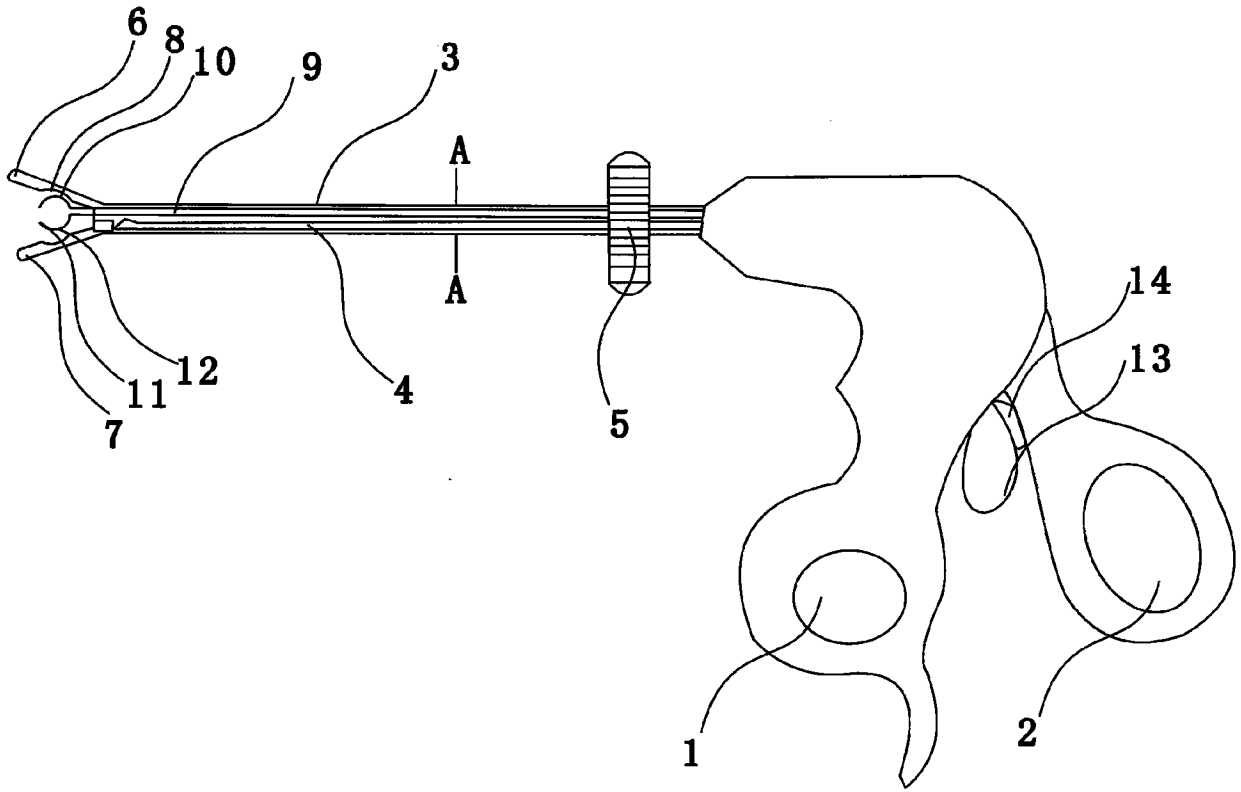


图 1

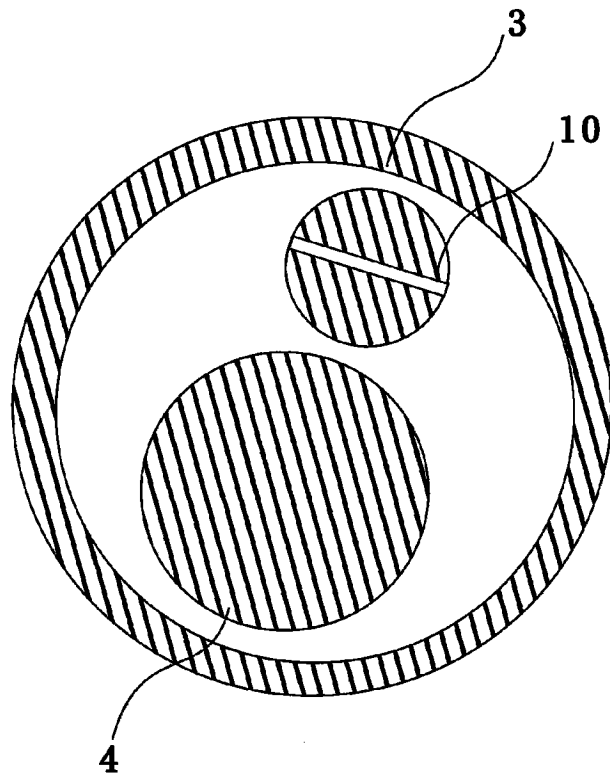


图 2

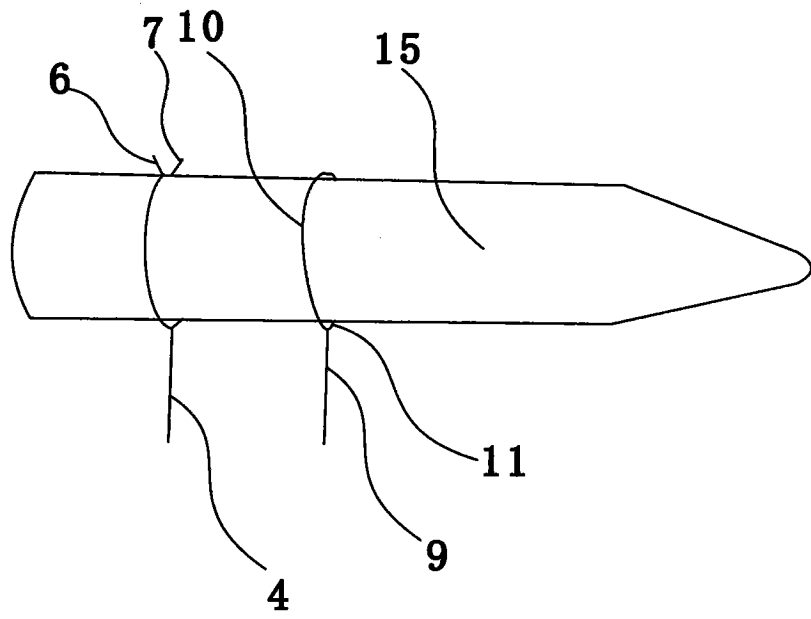


图 3

专利名称(译)	一种腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器		
公开(公告)号	CN204484218U	公开(公告)日	2015-07-22
申请号	CN201520180945.6	申请日	2015-03-19
[标]申请(专利权)人(译)	厦门大学附属中山医院		
申请(专利权)人(译)	厦门大学附属中山医院		
[标]发明人	蔡建春 陈兰 洪心雅		
发明人	蔡建春 陈兰 洪心雅		
IPC分类号	A61B17/072		
外部链接	Espacenet SIPO		

摘要(译)

本实用新型公开了一种腹腔镜管形吻合器抵钉座的抓持调节器，属于手术器械领域，包括前手柄、后手柄、绝缘管、推动杆、转轮上钳嘴和下钳嘴，还包括有拉杆，所述拉杆穿过所述绝缘管并伸出所述绝缘管，所述拉杆的前端包括第二上钳嘴和第二下钳嘴，所述第二上钳嘴与所述第二下钳嘴销接，并在所述第二上钳嘴和第二下钳嘴中部设置有第二凹口，所述拉杆的后端设置有第二前手柄和第二后手柄，所述拉杆的后端与所述第二后手柄连接，所述转轮还与所述第二后手柄连接，本实用新型一方面可以更快更准地套住抵钉座，另一方面可以更快更准地使抵钉座与吻合器器身吻合，同时，抵钉座的滑脱率可以显著降低。

