

【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載
【部門区分】第1部門第2区分
【発行日】令和2年2月6日(2020.2.6)

【公表番号】特表2019-500143(P2019-500143A)
【公表日】平成31年1月10日(2019.1.10)
【年通号数】公開・登録公報2019-001
【出願番号】特願2018-533859(P2018-533859)
【国際特許分類】

A 6 1 B 8/14 (2006.01)

【F I】

A 6 1 B 8/14

【手続補正書】

【提出日】令和1年12月17日(2019.12.17)

【手続補正1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】

少なくとも1つの関心領域のそれぞれに対して所定手順を連続的に行う超音波システムであって、

関心領域に向けて第1の超音波信号を送信し、前記関心領域からエコー信号を受信する超音波プローブと、

前記超音波プローブの動きを検出し、前記超音波プローブの前記動きを示す動き信号を生成する動きセンサと、

前記動き信号が前記超音波プローブは静止していることを示す場合に、前記関心領域から受信する前記エコー信号に基づいて、関心領域に対する所定手順を行うプロセッサと、を含む、超音波システム。

【請求項2】

前記超音波プローブは、前記動き信号が前記超音波プローブは静止していることを示す場合に、前記第1の超音波信号を送信し始める、請求項1に記載の超音波システム。

【請求項3】

前記超音波プローブは、前記第1の超音波信号を送信する前に、第2の超音波信号を送信する、請求項2に記載の超音波システム。

【請求項4】

前記プロセッサは更に、前記所定手順の完了を示す指標を生成する、請求項1から3の何れか一項に記載の超音波システム。

【請求項5】

前記指標を提示するユーザインターフェースを更に含む、請求項4に記載の超音波システム。

【請求項6】

関心領域に対する前記所定手順は、前記関心領域から受信する前記エコー信号から前記関心領域の特徴を抽出する手順を含む、請求項1から3の何れか一項に記載の超音波システム。

【請求項7】

関心領域に対する前記所定手順は、前記関心領域から受信する前記エコー信号に基づいて、気胸を検出する手順を含む、請求項6に記載の超音波システム。

【請求項 8】

報告モジュールを更に含み、前記プロセッサは、関心領域に対する前記所定手順の結果を提供し、前記報告モジュールは、前記少なくとも1つの関心領域の所定順序に従って、前記少なくとも1つの関心領域のうちの現在の関心領域を特定し、前記プロセッサによって提供された結果を、前記現在の関心領域の結果として記録し、前記少なくとも1つの関心領域は、複数の関心領域を含む、請求項1に記載の超音波システム。

【請求項 9】

前記報告モジュールによって記録される前記結果を視覚化するユーザーインターフェースを更に含む、請求項8に記載の超音波システム。

【請求項 10】

戻りためのユーザ入力を受信するユーザーインターフェースと、
記録された前記結果及び前記ユーザ入力に基づいて、前記現在の関心領域を特定する戻りモジュールと、
を更に含む、請求項8に記載の超音波システム。

【請求項 11】

前記関心領域から受信する前記エコー信号から、超音波音響陰影のサイズと関心領域の総面積との比を計算し、前記比を所定閾値と比較することによって位置インジケータを生成する位置検証モジュールを更に含む、請求項1に記載の超音波システム。

【請求項 12】

前記動きセンサは加速度計である、請求項1に記載の超音波システム。

【請求項 13】

少なくとも1つの関心領域のそれぞれに対して所定手順を連続的に行う超音波方法であって、
関心領域に向けて第1の超音波信号を送信し、前記関心領域からエコー信号を受信するステップと、
超音波プローブの動きを検出し、前記超音波プローブの前記動きを示す動き信号を生成するステップと、
前記動き信号が前記超音波プローブは静止していることを示す場合に、前記関心領域から受信する前記エコー信号に基づいて、関心領域に対する所定手順を行うステップと、
を含む、超音波方法。

【請求項 14】

前記動き信号が前記超音波プローブは静止していることを示す場合に、前記第1の超音波信号を送信し始めるステップを更に含む、請求項13に記載の超音波方法。

【請求項 15】

前記第1の超音波信号を送信する前に、第2の超音波信号を送信するステップを更に含む、請求項14に記載の超音波方法。

专利名称(译)	<无法获取翻译>		
公开(公告)号	JP2019500143A5	公开(公告)日	2020-02-06
申请号	JP2018533859	申请日	2016-12-19
[标]申请(专利权)人(译)	皇家飞利浦电子股份有限公司		
申请(专利权)人(译)	皇家飞利浦NV哥德堡		
当前申请(专利权)人(译)	皇家飞利浦NV哥德堡		
[标]发明人	シュージンピン ラジュバラサンダーイヤヴ ワンショウガン ポーランドマッキーダウン ガデアソニーエム		
发明人	シュー ジンピン ラジュ バラサンダー イヤヴ ワン ショウガン ポーランド マッキー ドウーン ガデア アンソニー エム.		
IPC分类号	A61B8/14		
CPC分类号	A61B8/4281 A61B8/08 A61B8/4254 A61B8/4483 A61B8/461 A61B8/467 A61B8/488 A61B8/5207 A61B8/5223 A61B8/54		
FI分类号	A61B8/14		
F-TERM分类号	4C601/DD01 4C601/EE09 4C601/GA24 4C601/JC05 4C601/JC06 4C601/JC09 4C601/KK16 4C601/KK31		
优先权	2016159416 2016-03-09 EP PCT/CN2015/099880 2015-12-30 WO		
其他公开文献	JP2019500143A		

摘要(译)

超声系统100技术领域本发明涉及一种超声系统100，其对至少一个感兴趣区域中的每个连续执行预定过程。超声系统100包括超声探头101，超声探头101向感兴趣区域发送第一超声信号SG1并从感兴趣区域接收回波信号。超声系统100还包括运动传感器102，该运动传感器102检测超声探头101的运动并生成指示超声探头的运动的运动信号MS。超声系统100还包括处理器103，该处理器103用于在运动信号MS指示超声探头101静止时基于从感兴趣区域接收到的回波信号在感兴趣区域上执行预定程序。本发明还涉及相应的超声方法。