

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 特 許 公 報(B2)

(11) 特許番号

特許第6466201号  
(P6466201)

(45) 発行日 平成31年2月6日(2019.2.6)

(24) 登録日 平成31年1月18日(2019.1.18)

(51) Int.Cl. F 1  
A 6 1 B 8/14 (2006.01) A 6 1 B 8/14

請求項の数 7 (全 18 頁)

(21) 出願番号	特願2015-34343 (P2015-34343)	(73) 特許権者	594164542 キヤノンメディカルシステムズ株式会社 栃木県大田原市下石上1385番地
(22) 出願日	平成27年2月24日(2015.2.24)	(74) 代理人	110000866 特許業務法人三澤特許事務所
(65) 公開番号	特開2016-154681 (P2016-154681A)	(72) 発明者	中田 一人 栃木県大田原市下石上1385番地 東芝 メディカルシステムズ株式会社内
(43) 公開日	平成28年9月1日(2016.9.1)	(72) 発明者	長野 玄 栃木県大田原市下石上1385番地 東芝 メディカルシステムズ株式会社内
審査請求日	平成30年2月7日(2018.2.7)	(72) 発明者	宇南山 憲一 栃木県大田原市下石上1385番地 東芝 メディカルシステムズ株式会社内

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 超音波診断装置

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項1】

被検体の超音波画像データを生成する超音波診断装置であって、  
 予め定められた操作を受けて、前記超音波診断装置の処理のうち少なくとも一部を停止することが可能な処理停止制御部と、  
 前記超音波診断装置が前記被検体への施術とともに動作するか否かを判定する状態判定部と、  
 前記超音波診断装置が前記被検体への施術とともに動作すると判定されたとき、前記処理停止制御部が前記超音波診断装置の処理を停止することを禁止する機能禁止制御部と、  
 を有する超音波診断装置。

【請求項2】

前記状態判定部は、前記超音波診断装置の位置を検知し、検知された前記位置が予め定められた空間領域に含まれたとき、前記超音波診断装置が前記被検体への施術とともに動作すると判定することを特徴とする請求項1に記載の超音波診断装置。

【請求項3】

前記機能禁止制御部は、前記空間領域と前記処理とが関連付けられた領域関連情報を予め記憶し、当該空間領域に関連付けられた前記処理が停止されることを禁止することを特徴とする請求項2に記載の超音波診断装置。

【請求項4】

前記状態判定部は、前記超音波診断装置が前記被検体への施術とともに動作することを

10

20

表す指定操作を受けたとき、前記超音波診断装置が前記被検体への施術とともに動作すると判定する

ことを特徴とする請求項 1 に記載の超音波診断装置。

【請求項 5】

前記指定操作には、前記超音波診断装置が前記被検体への施術とともに動作するための動作条件を設定する設定操作が含まれることを特徴とする請求項 4 に記載の超音波診断装置。

【請求項 6】

前記機能禁止制御部は、前記指定操作と前記処理とが関連付けられた操作関連情報を予め記憶し、当該指定操作に関連付けられた前記処理が停止されることを禁止することを特徴とする請求項 4 又は 5 に記載の超音波診断装置。

10

【請求項 7】

前記状態判定部により前記超音波診断装置が前記被検体への施術とともに動作すると判定されたとき、該判定の内容を表す状態判定情報を表示部に表示させる表示制御部をさらに有することを特徴とする請求項 1 ~ 6 のいずれか 1 つに記載の超音波診断装置。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明の実施形態は、超音波診断装置に関する。

【背景技術】

20

【0002】

超音波診断装置は、超音波プローブを用いて被検体へ超音波を送信して、その反射波を受信することにより、被検体の生体情報を取得するものである。超音波診断装置は、取得した生体情報に基づいて、例えば被検体の組織構造を表す超音波画像を生成する。

【0003】

超音波診断装置には、その処理の少なくとも一部を停止する機能が備えられているものがある。この機能によって、超音波診断装置の消費電力の低減が図られている。例えば、ポータブルタイプの超音波診断装置（HCU；Hand Carry Ultrasound System）には、LCD（Liquid Crystal Display）等の表示デバイスを閉じる操作を受けたとき、処理の少なくとも一部を停止する機能が備えられているものがある。本明細書では、この機能を説明のために処理停止制御機能と称する。このように処理の少なくとも一部が停止された状態（処理停止制御機能がオンである状態）は、超音波診断装置の機種や停止された処理の内容によって、スタンバイ状態、スタンバイシャットダウン状態、スリープ状態、休止状態などと呼ばれている。この状態において、超音波診断装置は、超音波の送受信処理や超音波画像の生成処理などが停止される。

30

【0004】

また、超音波診断装置は、被検体への穿刺針刺入などの施術とともに動作する場合がある。例えば、超音波診断装置が被検体への穿刺針刺入とともに動作する場合、医師や技師等の操作者は、超音波診断装置により生成された超音波画像を確認しながら被検体に穿刺針を刺入する。

40

【0005】

超音波診断装置が被検体への施術とともに動作している最中に、医師や技師等の操作者が誤ってLCDモニタを閉じるなどの操作（誤操作）をしてしまう場合がある。この場合、被検体に穿刺針が刺入されたまま、操作者が超音波画像を確認できない状態となる。通常、処理停止制御機能がオンとなった後、処理停止制御機能を解除して停止された機能が復帰されるまでの間、数十秒から数分の時間を要することが知られている。したがってこの間、操作者は、超音波画像を確認できないまま施術を中断した状態で待機しなければならない場合がある。

【先行技術文献】

50

## 【特許文献】

【0006】

【特許文献1】特開2000-70262号公報

## 【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0007】

本発明が解決しようとする課題は、施術中の誤操作による中断を防止することができる超音波診断装置を提供することである。

【課題を解決するための手段】

【0008】

実施形態の超音波診断装置は、被検体の超音波画像データを生成する超音波診断装置であって、処理停止制御部と、状態判定部と、機能禁止制御部とを有する。処理停止制御部は、予め定められた操作を受けて、超音波診断装置の処理のうち少なくとも一部を停止することが可能に構成される。状態判定部は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作するか否かを判定する。機能禁止制御部は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定されたとき、処理停止制御部が超音波診断装置の処理を停止することを禁止する。

【図面の簡単な説明】

【0009】

【図1】第1の実施形態に係る超音波診断装置の機能構成を示すブロック図。

【図2】第1の実施形態に係る超音波診断装置の外観を概略的に示す模式図。

【図3】第1の実施形態に係る超音波診断装置の表示制御部が、判定実行部から受けた状態判定情報を表示部に表示させる様子を示す模式図。

【図4】第1の実施形態に係る超音波診断装置の動作を示すフローチャート。

【図5】第2の実施形態に係る超音波診断装置の機能構成を示すブロック図。

【図6】第2の実施形態に係る超音波診断装置の領域関連情報の概略を示す模式図。

【図7】第2の実施形態に係る超音波診断装置の動作を示すフローチャート。

【図8】第3の実施形態に係る超音波診断装置の機能構成を表すブロック図。

【図9】第3の実施形態に係る超音波診断装置の動作を示すフローチャート。

【図10】第4の実施形態に係る超音波診断装置の機能構成を表すブロック図。

【図11】第4の実施形態に係る超音波診断装置の操作関連情報の概略を示す模式図。

【図12】第4の実施形態に係る超音波診断装置の動作を示すフローチャート。

【発明を実施するための形態】

【0010】

以下、実施形態の超音波診断装置について図面を参照して説明する。

【0011】

## 第1の実施形態

図1は、第1の実施形態に係る超音波診断装置の機能構成を示すブロック図である。第1の実施形態に係る超音波診断装置は、被検体の超音波画像データを生成することが可能に構成される。この超音波診断装置は、超音波プローブ1と、送受信部2と、信号処理部3と、画像生成部4と、表示制御部5と、表示部6と、操作部7と、システム制御部8とを有する。

【0012】

超音波プローブ1は、被検体へ超音波を送信して、該被検体からの反射波を受信する。超音波プローブ1は、受信された反射波を表すエコー信号を受信部22へ出力する。超音波プローブ1は、複数の超音波振動子を備える。超音波プローブ1としては、複数の超音波振動子が走査方向に1列に配置された1次元アレイプローブ、又は、複数の超音波振動子が2次的に配置された2次元アレイプローブが用いられる。

【0013】

送受信部2は、送信部21と受信部22とを有する。送信部21は、超音波プローブ1

10

20

30

40

50

へパルス信号を出力して、超音波を送信させる。送信部 2 1 は、各超音波振動子に対応した経路（チャンネル）ごとのパルスを備え、チャンネルごとに個別に遅延時間が付与されたタイミングでパルス信号を出力することによって、所定の焦点にビームフォームされた（送信ビームフォームされた）超音波を送信させる。

【 0 0 1 4 】

受信部 2 2 は、超音波プローブ 1 の各超音波振動子からのエコー信号を受ける。受信部 2 2 は、一般的なプリアンプ回路、A / D 変換回路及び受信整相遅延加算回路（受信ビームフォーマー）を含んで構成される。プリアンプ回路は、超音波プローブ 1 からのエコー信号をチャンネルごとに増幅し、A / D 変換回路へ出力する。A / D 変換回路は、プリアンプ回路により増幅されたエコー信号をチャンネルごとにデジタル信号（受信信号）に変換し、受信整相遅延加算回路へ出力する。受信整相遅延加算回路は、受信信号に整相遅延処理及び加算処理（受信ビームフォーミング）を施した受信ビーム信号を求める。

10

【 0 0 1 5 】

信号処理部 3 は、受信部 2 2 からの受信ビーム信号の振幅情報を求める。例えば、信号処理部 3 は、受信ビーム信号にバンドパスフィルタ処理を施し、そしてバンドパスフィルタ処理後の受信信号の包絡線を検波する。信号処理部 3 は、検波されたデータに対して対数変換フィルタ処理を施して、被検体の断層像を表す超音波ラスタデータを生成する。信号処理部 3 は、生成された超音波ラスタデータを画像生成部 4 へ出力する。

【 0 0 1 6 】

なお、信号処理部 3 は、被検体の血流情報を表すデータを生成してもよい。例えば、信号処理部 3 は、受信ビーム信号を位相検波することにより、ドプラ偏移周波数成分を求め、FFT（Fast Fourier Transform）処理を施すことによって、血流速度を表すドプラ周波数分布データを生成してもよい。また、信号処理部 3 は、血流の速度、分布、又はパワーを表す CFM（Color Flow Mapping）データを生成してもよい。

20

【 0 0 1 7 】

画像生成部 4 は、信号処理部 3 からの超音波ラスタデータに基づいて、超音波画像データを生成する。例えば、画像生成部 4 は、DSC（Digital Scan Converter）を含んで構成される。画像生成部 4 は、超音波ラスタデータにおいて走査線の信号列で表されるデータを、表示用の座標系で表される超音波画像データに走査変換する。画像生成部 4 は、被検体の断層像を表す超音波画像データ（Bモード画像データ）を生成し、生成された超音波画像データを表示制御部 5 へ出力する。

30

【 0 0 1 8 】

なお、画像生成部 4 は、信号処理部 3 からのドプラ周波数分布データが表示用のグラフ形式で表される超音波画像データ（ドプラ画像データ）を生成してもよい。また、画像生成部 4 は、信号処理部 3 からの CFM データが表示用の座標系で表される超音波画像データ（CFM 画像データ）を生成してもよい。

【 0 0 1 9 】

表示制御部 5 は、画像生成部 4 からの超音波画像データに基づく超音波画像を表示部 6 に表示させる。また、表示制御部 5 は、表示される超音波画像の色調や表示部 6 のバックライトのオンオフ及び明度を制御する。

40

【 0 0 2 0 】

表示部 6 は、超音波画像を表示する。表示部 6 は、例えば、LCD や有機 EL（Electro-Luminescence）ディスプレイなどの表示デバイスで構成される。図 2 は、第 1 の実施形態に係る超音波診断装置の外観を概略的に示す模式図である。例えば、ポータブルタイプの超音波診断装置には、いわゆるノート型パーソナルコンピュータのように、表示デバイス DP が本体の筐体 CS に対して矢印 AR 方向に回動可能に設けられているものがある。ここでは、操作者が表示デバイス DP の表示画面 DS が筐体 CS に接近するように表示デバイス DP を回動させる（閉じる）操作を閉操作と称し、操作者が表示デバイス DP の表示画面 DS が筐体 CS から遠離するように回動させる（開く）操作

50

を開操作と称する。本実施形態に係る超音波診断装置は、閉操作によって予め定められた角度以内に表示デバイスDPの表示画面DSが接近したときに、処理停止機能がオンとなる（処理停止制御部81の説明とともに後述する）。

#### 【0021】

操作部7は、医師や技師等の操作者による操作を受けて、この操作の内容に応じた信号や情報を装置各部に入力する。例えば、操作部7は、各種ボタンスイッチBS、タッチコマンドスクリーン(Touch Command Screen)TCS、STC(Sensitivity Time Control)スライドボリュームSVなどによって構成される。各種ボタンスイッチBSには、超音波診断装置の電源をオンオフさせるパワーボタンスイッチPSが含まれる。

10

#### 【0022】

システム制御部8は、超音波診断装置の各部の機能を実行するためのコンピュータプログラムを予め記憶し、これらコンピュータプログラムを実行することで、各部の機能を実現する。例えば、システム制御部8は、ROM(Read Only Memory)やHDD(Hard Disc Drive)などの記憶装置、及び、CPU(Central Processing Unit)やGPU(Graphic Processing Unit)などの処理装置によって構成される。システム制御部8は、処理停止制御部81と、状態判定部82と、機能禁止制御部83とを有する。

#### 【0023】

処理停止制御部81は、予め定められた操作（処理停止操作）を受けて、超音波診断装置の処理のうち少なくとも一部を停止することが可能に構成される。処理停止操作の例としては、上述した閉操作が挙げられる。例えば、処理停止制御部81は、表示デバイスDPと本体の筐体CSとの接近及び遠離を検知する磁気センサを含んで構成される。閉操作がなされたとき、該磁気センサは表示デバイスDPと本体の筐体CSとの接近を検知する。処理停止制御部81は、この接近が検知されたとき、超音波診断装置の処理のうち少なくとも一部を停止する。超音波診断装置の処理とは、送受信部2、信号処理部3、画像生成部4、及び、表示制御部5によって行われる各種処理である。超音波診断装置の処理のうち少なくとも一部が停止されることを処理停止機能がオンされると称する。処理停止操作がなされたときに処理停止制御部81が停止する処理の内容は、医師や技師等の操作者によって予め設定されている。但し、処理停止制御部81は、処理停止操作を受けても、処理停止機能をオンにしない場合がある（機能禁止制御部83の説明とともに後述する）。また、ここでは、磁気センサが閉操作を検知する例を説明したが、他の一般的な開閉センサによって閉操作が検知されてもよい。

20

30

#### 【0024】

なお、閉操作を処理停止操作の例として説明したが、処理停止制御部81は、他の処理停止操作を受けて、超音波診断装置の処理のうち少なくとも一部を停止してもよい。他の処理停止操作としては、例えば、操作部7のボタンスイッチBSやタッチコマンドスクリーンTCSを介する操作が予め定められる。このように、処理停止機能がオンとなるための操作（処理停止操作）は、超音波装置ごとに予め適宜設定可能なものである。

#### 【0025】

また、処理停止制御部81は、予め定められた処理復帰操作を受けて、停止させた処理を復帰させる。処理復帰操作の例としては、上述した開操作が挙げられる。開操作がなされたとき、磁気センサは表示デバイスDPと本体の筐体CSとの遠離を検知する。処理停止制御部81は、この遠離が検知されたとき、停止させた処理を復帰させる（処理停止機能をオフにする）。ここでは、磁気センサが開操作を検知する例を説明したが、他の一般的な開閉センサによって開操作が検知されてもよい。

40

#### 【0026】

なお、開操作を復帰操作の例として説明したが、処理停止制御部81は、他の処理復帰操作を受けて、停止させた処理を復帰させてもよい。他の処理復帰操作としては、例えば、操作部7のボタンスイッチBSやタッチコマンドスクリーンTCSを介する操作が予め

50

定められる。このように、処理停止機能がオンとなった後に処理停止機能がオフとなるための操作（処理復帰操作）は、超音波装置ごとに予め適宜設定可能なものである。

【0027】

状態判定部82は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作するか否かを判定する。例えば、状態判定部82は、超音波診断装置の位置を検知し、検知された位置が予め定められた空間領域に含まれたとき、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定する。状態判定部82は、位置検知部821と、判定条件記憶部822と、判定実行部823とを有する。

【0028】

位置検知部821は、超音波診断装置の位置を検知する。例えば、位置検知部821は、GPS (Global Positioning System) などの測位システムによって構成される。位置検知部821は、予め定められた時間間隔ごとに超音波診断装置の位置（座標）を検知する。位置検知部821は、検知された位置を表す位置情報（座標情報）を判定実行部823へ出力する。

10

【0029】

判定条件記憶部822は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作するか否か判定されるための判定条件を表す判定条件情報を予め記憶する。例えば、判定条件記憶部822は、予め定められた空間領域を表す空間領域情報を判定条件情報として記憶する。空間領域情報は、医師や技師等の操作者によって予め入力される。例えば、医療機関の手術室、検査室、救急救命処置室などの、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作することが想定される1つ以上の診療スペース（診療室）の空間領域（座標範囲）を表す情報が空間領域情報として予め入力される。

20

【0030】

判定実行部823は、位置検知部821から位置情報を受け、空間領域情報を判定条件記憶部822から読み出す。判定実行部823は、位置情報と空間領域情報とを照合して、位置情報に表される位置（座標）と空間領域情報に表される空間領域（座標範囲）との位置関係を求める。この位置関係において、位置情報に表される位置（座標）が空間領域情報に表される空間領域（座標範囲）に含まれたとき、判定実行部823は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定する。位置情報に表される位置（座標）が空間領域情報に表される空間領域（座標範囲）に含まれないとき、判定実行部823は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作しないと判定する。判定実行部823は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定したとき、この判定内容を表す状態判定情報（処理停止禁止）を機能禁止制御部83及び表示制御部5へ出力する。判定実行部823は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作しないと判定したとき、この判定内容を表す状態判定情報（処理停止許可）を機能禁止制御部83及び表示制御部5へ出力する、又は待機する。

30

【0031】

なお、ここでは位置検知部821が測位システムによって構成される例について説明したが、位置検知部821が、EAS (Electronic Article Surveillance) などの通過監視システムによって構成されてもよい。この場合、位置検知部821の機能は、ハードタグ、通過検知ゲート、及び該通過検知ゲートとの通信装置との組み合わせによるハードウェア構成によって実現される。ハードタグ、通過検知ゲート、及び該通過検知ゲートとの通信装置は、公知の技術のよって設計されればよい。ハードタグ及び通信装置は、超音波診断装置の筐体CSの内部又は表面部に設けられる。通過検知ゲートは、医療機関の手術室、処置室、救急救命室などの、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作することが想定される診療スペースの出入り口に設けられる。通過検知ゲートと通信装置とは、無線LAN (Local Area Network) などの通信システムによって、通信可能に接続される。通過検知ゲートは、これら診療スペースの外から中へ超音波診断装置が通過したことを検知したとき、検知信号を通信装置へ出力する。通信装置が該検知信号を受けたとき、状態判定部82は、超音波診断装置が被

40

50

検体への施術とともに動作すると判定する。

【 0 0 3 2 】

機能禁止制御部 8 3 は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定されたとき、処理停止制御部 8 1 が超音波診断装置の処理を停止することを禁止する。機能禁止制御部 8 3 は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作するという判定内容を表す状態判定情報を判定実行部 8 2 3 から受けて、超音波診断装置の処理を停止することを禁止する機能禁止信号を処理停止制御部 8 1 へ出力する。

【 0 0 3 3 】

機能禁止制御部 8 3 が機能禁止信号を処理停止制御部 8 1 へ出力したとき、すなわち、処理停止制御部 8 1 が機能禁止信号を受けたとき、処理停止制御部 8 1 は、処理停止操作を受けた場合であっても処理停止機能をオンにしない。処理停止制御部 8 1 が機能禁止信号を受けた状態は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作する状態に相当する。処理停止制御部 8 1 が機能禁止信号を受けた状態であれば、被検体への施術中に処理停止操作がなされても、処理停止制御部 8 1 は、処理停止機能をオンにしない。それにより、超音波診断装置は、誤操作による処理停止操作がなされた場合であっても、超音波画像を生成及び表示し続ける。したがって、操作者は、施術中に超音波診断装置への誤操作をしてしまった場合でも、超音波画像を確認しながら施術を続けることができる。このように、誤操作によって施術が中断されることが防止される。

【 0 0 3 4 】

また、表示制御部 5 は、状態判定部 8 2 により超音波診断装置が被検体への施術とともに動作する(処理停止禁止)と判定されたとき、該判定の内容を表す状態判定情報を表示部 6 に表示させる。図 3 は、表示制御部 5 が、判定実行部 8 2 3 から受けた状態判定情報を表示部 6 に表示させる様子を示す模式図である。例えば表示制御部 5 は、状態判定情報を表すテキスト T X を表示部 6 に表示させる。図 3 の例では、「施術モード状態」という内容のテキスト T X が表示されている例を示している。テキスト T X の内容は、他の内容に適宜設定されてもよい。また、表示制御部 5 は、状態判定情報を表す画像を表示部 6 に表示させてもよい。このときの画像は予め適宜設定される。表示制御部 5 が状態判定情報を表示部 6 に表示させることによって、操作者は、判定内容を把握しながら施術を行うことができる。

【 0 0 3 5 】

図 4 は、第 1 の実施形態に係る超音波診断装置の動作を示すフローチャートである。

【 0 0 3 6 】

ステップ S 1 0 1 : 操作者によるパワーボタンスイッチ P S への操作を受けて、超音波診断装置が起動される。このとき、処理停止制御部 8 1 は、機能禁止制御部 8 3 からの機能禁止信号を受けていない状態である。

【 0 0 3 7 】

ステップ S 1 0 2 : 位置検知部 8 2 1 は、超音波診断装置の位置を検知する。位置検知部 8 2 1 は、検知された位置を表す位置情報を判定実行部 8 2 3 へ出力する。

【 0 0 3 8 】

ステップ S 1 0 3 : 判定実行部 8 2 3 は、位置検知部 8 2 1 から位置情報を受け、空間領域情報を判定条件記憶部 8 2 2 から読み出す。判定実行部 8 2 3 は、位置情報と空間領域情報とを照合して、位置情報に表される位置と空間領域情報に表される空間領域との位置関係を求める。

【 0 0 3 9 】

ステップ S 1 0 4 : 求められた位置関係において、位置情報に表される位置が空間領域情報に表される空間領域に含まれたとき(ステップ S 1 0 4 ; Y E S )、判定実行部 8 2 3 は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定する。このとき、判定実行部 8 2 3 は、この判定内容を表す状態判定情報を機能禁止制御部 8 3 及び表示制御部 5 へ出力する。位置情報に表される位置が空間領域情報に表される空間領域に含まれないとき(ステップ S 1 0 4 ; N O )、判定実行部 8 2 3 は、超音波診断装置が被検体への施術

10

20

30

40

50

とともに動作しないと判定する。

【 0 0 4 0 】

ステップ S 1 0 5 : 機能禁止制御部 8 3 は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作するという判定内容を表す状態判定情報を判定実行部 8 2 3 から受けて、超音波診断装置の処理を停止することを禁止する機能禁止信号を処理停止制御部 8 1 へ出力する。

【 0 0 4 1 】

ステップ S 1 0 6 : 表示制御部 5 は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作するという判定内容を表す状態判定情報を表示部 6 に表示させる。

【 0 0 4 2 】

ステップ S 1 0 7 : 超音波診断装置は被検体の超音波画像を生成及び表示する。このとき、送信部 2 1 は、超音波プローブ 1 へパルス信号を出力して、超音波を送信させる。受信部 2 2 は、超音波プローブ 1 の各超音波振動子からのエコー信号を受け、受信ビーム信号に変換し、信号処理部 3 へ出力する。信号処理部 3 は、受信部 2 2 からの受信ビーム信号に信号処理を施して、超音波ラスタデータを生成し、画像生成部 4 へ出力する。画像生成部 4 は、信号処理部 3 からの超音波ラスタデータに基づいて、超音波画像データを生成し、表示制御部 5 へ出力する。表示制御部 5 は、画像生成部 4 からの超音波画像データに基づく超音波画像を表示部 6 に表示させる。

10

【 0 0 4 3 】

ステップ S 1 0 8 : 超音波画像の生成及び表示が続行されるとき (ステップ S 1 0 8 ; YES)、この動作はステップ S 1 0 2 へ戻る。超音波画像の生成及び表示が続行されな

20

いとき (ステップ S 1 0 8 ; NO)、この動作は終了する。

【 0 0 4 4 】

第 1 の実施形態に係る超音波診断装置によれば、超音波診断装置の位置に基づいて、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作するか否かが判定される。超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定され、処理停止制御部 8 1 が機能禁止信号を受けた状態であるとき、被検体への施術中に処理停止操作がなされても、処理停止制御部 8 1 は、処理停止機能をオンにしない。それにより、超音波診断装置は、誤操作による処理停止操作がなされた場合であっても、超音波画像を生成及び表示し続ける。したがって、操作者は、施術中に超音波診断装置への誤操作をしてしまった場合でも、超音波画像を確認しながら施術を続けることができる。このように、誤操作によって施術が中断されることを防止することができる超音波診断装置を提供することができる。

30

【 0 0 4 5 】

第 2 の実施形態

図 5 は、第 2 の実施形態に係る超音波診断装置の機能構成を示すブロック図である。第 2 の実施形態に係る超音波診断装置は、処理停止機能が禁止される処理を空間領域ごとに設定可能に構成される。以下、第 1 の実施形態と異なる内容について主に説明する。第 1 の実施形態と同様の内容については説明を省略する場合がある。

【 0 0 4 6 】

判定実行部 8 2 3 は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定したとき、位置情報に表される位置を含んだ空間領域を表す空間領域情報を状態判定情報とともに機能禁止制御部 8 3 へ出力する。

40

【 0 0 4 7 】

機能禁止制御部 8 3 は、領域関連情報記憶部 8 3 1 を含む。領域関連情報記憶部 8 3 1 は、空間領域と超音波診断装置の処理とが関連付けられた領域関連情報を予め記憶する。図 6 は、領域関連情報の概略を示す模式図である。領域関連情報において、空間領域 ( A 1 , A 2 , . . . , A n ; n は自然数 ) のそれぞれと、超音波診断装置の処理を表す処理内容 ( B 1 , B 2 , . . . , B n ; n は自然数 ) とが関連付けられる。これら処理内容には、超音波診断装置に係る各部の処理の組み合わせが含まれる。処理内容の例としては、「超音波走査を停止し、超音波走査を停止したときの直前の超音波画像を表示する機能 ( フリーズ機能 ) が処理停止操作を受けたときに有効にされる」、「フリーズ機能が処理停止

50

操作を受けたときに無効にされる」「無線LAN機能が処理停止操作を受けたときに有効にされる」「無線LAN機能が処理停止操作を受けたときに無効にされる」などの動作条件を表す処理内容が挙げられる。通常、超音波診断装置の動作条件を表す処理内容は、超音波診断装置の各部の処理の組み合わせによって実現される。したがって、処理内容が特定されれば、各部の処理が特定される。領域関連情報は、医師や技師等の操作者によって予め入力される。

【0048】

機能禁止制御部83は、判定実行部823から状態判定情報及び空間領域情報を受け、該空間領域情報に表される空間領域を特定する。機能禁止制御部83は、領域関連情報記憶部831に記憶された領域関連情報を参照して、特定された空間領域に関連付けられた処理を特定する。機能禁止制御部83は、特定された処理を表す処理情報を含んだ機能禁止信号を処理停止制御部81へ出力する。

10

【0049】

処理停止制御部81は、機能禁止制御部83から受けた機能禁止信号に含まれた処理情報に表される処理について、処理停止操作を受けた場合であっても処理停止機能をオンにしない。このように、機能禁止制御部83は、当該空間領域に関連付けられた処理の処理停止機能がオンされることを禁止する。それにより、超音波診断装置が位置した空間領域ごとに、処理停止機能がオンされることが禁止される処理を異ならせることができる。

【0050】

通常、医療機関の手術室、検査室、救急救命処置室などの、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作することが想定される診療スペースのそれぞれは、超音波診断装置が用いられやすい使用目的が異なる場合がある。また、通常、超音波診断装置は使用目的に応じて動作条件が異なる。第2の実施形態に係る超音波診断装置によれば、診療スペースごとに想定される動作条件に応じて、処理停止機能がオンされることが禁止される処理を異ならせながら、誤操作によって施術が中断されることを防止することができる。

20

【0051】

また、これら診療スペースのそれぞれは、超音波診断装置への電力供給や通信に係る動作環境が異なる場合がある。動作環境の例としては、電源ケーブルを接続可能なコンセントの数及び位置、並びに、無線LAN通信環境の有無及び通信速度などが挙げられる。第2の実施形態に係る超音波診断装置によれば、診療スペースごとの動作環境に応じて、処理停止機能がオンされることが禁止される処理を異ならせながら、誤操作によって施術が中断されることを防止することができる。

30

【0052】

図7は、第2の実施形態に係る超音波診断装置の動作を示すフローチャートである。

【0053】

ステップS201～ステップS203における動作は、図4の例のステップS101～ステップS103における動作と同様である。

【0054】

ステップS204：求められた位置関係において、位置情報に表される位置が空間領域情報に表される空間領域に含まれたとき（ステップS204；YES）、判定実行部823は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定する。このとき、判定実行部823は、位置情報に表される位置を含んだ空間領域を表す空間領域情報をこの判定内容を表す状態判定情報とともに機能禁止制御部83へ出力する。また、判定実行部823は、状態判定情報を表示制御部5へ出力する。位置情報に表される位置が空間領域情報に表される空間領域に含まれないとき（ステップS204；NO）、判定実行部823は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作しないと判定する。

40

【0055】

ステップS205：機能禁止制御部83は、判定実行部823から状態判定情報及び空間領域情報を受け、該空間領域情報に表される空間領域を特定する。機能禁止制御部83は、領域関連情報記憶部831に記憶された領域関連情報を参照して、特定された空間領

50

域に関連付けられた処理を特定する。

【 0 0 5 6 】

ステップ S 2 0 6 : 機能禁止制御部 8 3 は、特定された処理を表す処理情報を含んだ機能禁止信号を処理停止制御部 8 1 へ出力する。

【 0 0 5 7 】

ステップ S 2 0 7 ~ ステップ S 2 0 9 における動作は、図 4 の例のステップ S 1 0 6 ~ ステップ S 1 0 8 における動作と同様である。

【 0 0 5 8 】

第 2 の実施形態に係る超音波診断装置によれば、処理停止機能が禁止される処理を超音波診断装置の位置が含まれた空間領域ごとに設定する。このことは、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作するとき、超音波診断装置が位置した診療スペースに応じながら超音波診断装置の動作条件が設定されることに相当する。したがって、超音波診断装置が動作することが想定される各診療スペースに応じて動作条件を設定しながら、誤操作によって施術が中断されることを防止することができる超音波診断装置を提供することができる。

10

【 0 0 5 9 】

第 3 の実施形態

図 8 は、第 3 の実施形態に係る超音波診断装置の機能構成を表すブロック図である。第 3 の実施形態に係る超音波診断装置は、操作者による指定操作を受けて、処理停止機能を禁止することが可能に構成される。以下、第 1 の実施形態と異なる内容について主に説明する。第 1 の実施形態と同様の内容については説明を省略する場合がある。

20

【 0 0 6 0 】

判定条件記憶部 8 2 2 は、指定操作の操作信号を表す指定操作情報を判定条件情報として記憶する。例えば、指定操作として、特定のボタンスイッチ B S への操作やタッチコマンドスクリーン T C S に表示された特定のソフトキーへの操作など予め適宜設定される。指定操作には、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作することを直接的に表す操作が含まれてもよく、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作することを間接的に表す操作が含まれてもよい。該操作の例として、指定操作には、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作するための動作条件を設定する設定操作が含まれる。

【 0 0 6 1 】

通常、超音波診断装置には、被検体への施術とともに動作する場合の動作条件を設定するための公知のアプリケーションソフトが備えられている。被検体への施術を行う場合、操作者は、当該施術に対応したアプリケーションソフトを起動させる。そして、操作者は、起動されたアプリケーションソフトを介して施術に対応した動作条件を設定する。動作条件の例としては、超音波診断装置の各部の信号処理条件が含まれる。これら信号処理条件のうち施術に対応する 1 つ以上の信号処理条件がアプリケーションソフトにおいて予め定められている。

30

【 0 0 6 2 】

例えば、施術が穿刺針の刺入である場合、操作者は、穿刺針を刺入させる刺入経路を表すマーカ（穿刺ガイド）を表示部 6 に表示させたい場合がある。このマーカの表示条件も動作条件に含まれる。例えば、操作者は、被検体へ穿刺針を刺入するとき、「穿刺ガイド設定ソフト」などのアプリケーションソフトを起動するための操作を行う。該操作が設定操作の一例に相当する。また、他の施術に対応したアプリケーションソフトを起動する操作も設定操作の一例に相当する。

40

【 0 0 6 3 】

操作部 7 は、操作者から受けた操作を表す操作信号を判定実行部 8 2 3 へ出力する。通常、超音波診断装置は、操作部 7 を介して、超音波走査の開始操作及び終了操作、診断部位の設定操作などの操作を受ける。このような各種操作を受ける際に操作部 7 が指定操作を受けた場合、操作部 7 から出力される操作信号は指定操作を表す。

【 0 0 6 4 】

50

判定実行部 8 2 3 は、操作部 7 から操作信号を受け、指定操作情報を判定条件記憶部 8 2 2 から読み出す。判定実行部 8 2 3 は、操作信号と指定操作情報と照合して、操作信号に表される操作と指定操作情報に表される指定操作との相当関係を求める。この相当関係において、操作信号に表される操作が指定操作情報に表される指定操作に相当したとき、判定実行部 8 2 3 は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定する。操作信号に表される操作が指定操作情報に表される指定操作に相当しないとき、判定実行部 8 2 3 は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作しないと判定する。判定実行部 8 2 3 は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定したとき、この判定内容を表す状態判定情報を機能禁止制御部 8 3 及び表示制御部 5 へ出力する。判定実行部 8 2 3 は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作しないと判定したとき、待機する。

10

## 【 0 0 6 5 】

図 9 は、第 3 の実施形態に係る超音波診断装置の動作を示すフローチャートである。

## 【 0 0 6 6 】

ステップ S 3 0 1 における動作は、図 4 の例のステップ S 1 0 1 における動作と同様である。

## 【 0 0 6 7 】

ステップ S 3 0 2 : 操作部 7 は、操作者から受けた操作を表す操作信号を判定実行部 8 2 3 へ出力する。

## 【 0 0 6 8 】

ステップ S 3 0 3 : 判定実行部 8 2 3 は、操作部 7 から操作信号を受け、指定操作情報を判定条件記憶部 8 2 2 から読み出す。判定実行部 8 2 3 は、操作信号と指定操作情報とを照合して、操作信号に表される操作と指定操作情報に表される指定操作との相当関係を求める。

20

## 【 0 0 6 9 】

ステップ S 3 0 4 : 求められた相当関係において、操作信号に表される操作が指定操作情報に表される指定操作に相当したとき (ステップ S 3 0 4 ; Y E S )、判定実行部 8 2 3 は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定する。このとき、判定実行部 8 2 3 は、この判定内容を表す状態判定情報を機能禁止制御部 8 3 及び表示制御部 5 へ出力する。操作信号に表される操作が指定操作情報に表される指定操作に相当しないとき (ステップ S 3 0 4 ; N O )、判定実行部 8 2 3 は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作しないと判定する。

30

## 【 0 0 7 0 】

ステップ S 3 0 5 ~ ステップ S 3 0 8 における動作は、図 4 の例のステップ S 1 0 5 ~ ステップ S 1 0 8 における動作と同様である。

## 【 0 0 7 1 】

第 3 の実施形態に係る超音波診断装置によれば、操作者から受けた操作に基づいて、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作するか否かが判定される。指定操作には、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作することを直接的に表す操作が含まれる。例えば、操作者は、処理停止機能を禁止するための操作を直接的に行うことができる。それにより、誤操作によって施術が中断されることが防止される。

40

## 【 0 0 7 2 】

また、指定操作には、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作することを間接的に表す操作が含まれてもよい。例えば、操作者が、被検体への施術とともに動作するための動作条件を設定するために、当該施術に対応したアプリケーションソフトを起動する操作を行う場合がある。第 3 の実施形態に係る超音波診断装置によれば、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作することを間接的に表す操作に連動して、処理停止機能を禁止することができる。それにより、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作することを間接的に表す操作に連動して、誤操作によって施術が中断されることが防止される。

## 【 0 0 7 3 】

50

#### 第4の実施形態

図10は、第4の実施形態に係る超音波診断装置の機能構成を表すブロック図である。第4の実施形態に係る超音波診断装置は、処理停止機能が禁止される処理を設定操作ごとに設定可能に構成される。以下、第3の実施形態と異なる内容について主に説明する。第3の実施形態と同様の内容については説明を省略する場合がある。

##### 【0074】

判定実行部823は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定したとき、指定操作を表す操作信号を状態判定情報とともに機能禁止制御部83へ出力する。

##### 【0075】

機能禁止制御部83は、操作関連情報記憶部832を含む。操作関連情報記憶部832は、指定操作と超音波診断装置の処理とが関連付けられた操作関連情報を予め記憶する。図11は、操作関連情報の概略を示す模式図である。操作関連情報において、指定操作(C1, C2, …, Cn; nは自然数)のそれぞれと、超音波診断装置の処理を表す処理内容(B1, B2, …, Bn; nは自然数)とが関連付けられる。これら処理内容には、超音波診断装置に係る各部の処理の組み合わせが含まれる。処理内容の例としては、「超音波走査を停止し、超音波走査を停止したときの直前の超音波画像を表示する機能(フリーズ機能)が処理停止操作を受けたときに有効にされる」「フリーズ機能が処理停止操作を受けたときに無効にされる」「無線LAN機能が処理停止操作を受けたときに有効にされる」「無線LAN機能が処理停止操作を受けたときに無効にされる」などの動作条件を表す処理内容が挙げられる。通常、超音波診断装置の動作条件を表す処理内容は、超音波診断装置の各部の処理の組み合わせによって実現される。したがって、処理内容が特定されれば、各部の処理が特定される。操作関連情報は、医師や技師等の操作者によって予め入力される。

##### 【0076】

機能禁止制御部83は、判定実行部823から状態判定情報及び操作信号を受け、該操作信号に表される指定操作を特定する。機能禁止制御部83は、操作関連情報記憶部832に記憶された操作関連情報を参照して、特定された指定操作に関連付けられた処理を特定する。機能禁止制御部83は、特定された処理を表す処理情報を含んだ禁止信号を処理停止制御部81へ出力する。

##### 【0077】

処理停止制御部81は、機能禁止制御部83から受けた機能禁止信号に含まれた処理情報に表される処理について、処理停止操作を受けた場合であっても処理停止機能をオンにしない。このように、機能禁止制御部83は、当該指定操作に関連付けられた処理の処理停止機能がオンされることを禁止する。それにより、超音波診断装置が受けた指定操作ごとに、処理停止機能がオンされることが禁止される処理を異ならせることができる。

##### 【0078】

また、通常、超音波診断装置は、施術に応じて動作条件が異なる。第4の実施形態に係る超音波診断装置によれば、指定操作が、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作するための動作条件を設定する設定操作である場合、当該施術に対応した設定操作に連動して、処理停止機能がオンされることが禁止される処理を異ならせることができる。したがって、第4の実施形態に係る超音波診断装置によれば、被検体への施術に応じて、処理停止機能がオンされることが禁止される処理を異ならせながら、誤操作によって施術が中断されること防止することができる。

##### 【0079】

図12は、第4の実施形態に係る超音波診断装置の動作を示すフローチャートである。

##### 【0080】

ステップS401～ステップS403における動作は、図9の例のステップS301～ステップS303における動作と同様である。

##### 【0081】

ステップS404：求められた相当関係において、操作信号に表される操作が指定操作

10

20

30

40

50

情報に表される指定操作に相当したとき（ステップS 4 0 4 ; Y E S）、判定実行部 8 2 3 は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定する。このとき、判定実行部 8 2 3 は、指定操作を表す操作信号をこの判定内容を表す状態判定情報とともに機能禁止制御部 8 3 へ出力する。また、判定実行部 8 2 3 は、状態判定情報を表示制御部 5 へ出力する。操作信号に表される操作が指定操作情報に表される指定操作に相当しないとき（ステップS 4 0 4 ; N O）、判定実行部 8 2 3 は、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作しないと判定する。

【 0 0 8 2 】

ステップS 4 0 5 : 機能禁止制御部 8 3 は、判定実行部 8 2 3 から状態判定情報及び操作信号を受け、該操作信号に表される指定操作を特定する。機能禁止制御部 8 3 は、操作  
10 関連情報記憶部 8 3 2 に記憶された操作関連情報を参照して、特定された指定操作に関連付けられた処理を特定する。

【 0 0 8 3 】

ステップS 4 0 6 : 機能禁止制御部 8 3 は、特定された処理を表す処理情報を含んだ機能禁止信号を処理停止制御部 8 1 へ出力する。

【 0 0 8 4 】

ステップS 4 0 7 ~ ステップS 4 0 9 における動作は、図 9 の例のステップS 3 0 6 ~ ステップS 3 0 8 における動作と同様である。

【 0 0 8 5 】

第 4 の実施形態に係る超音波診断装置によれば、処理停止機能が禁止される処理を超音  
20 波診断装置が受ける指定操作ごとに設定する。それにより、操作者が指定操作を行うことで所望の処理の処理停止機能が禁止される処理として設定しながら、誤操作によって施術が中断されることを防止することができる超音波診断装置を提供することができる。

【 0 0 8 6 】

また、指定操作が設定操作であるとき、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作することを間接的に表す操作に連動して、処理停止機能が禁止される処理が設定される。それにより、被検体への施術に対応した処理を処理停止機能が禁止される処理として設定しながら、誤操作によって施術が中断されることを防止することができる超音波診断装置を提供することができる。

【 0 0 8 7 】

以上述べた少なくともひとつの実施形態の超音波診断装置によれば、超音波診断装置が被検体への施術とともに動作すると判定されたとき、処理停止操作を受けた場合でも処理停止機能がオンとならないように処理停止機能を禁止する。それにより、誤操作によって施術が中断されることを防止することができる超音波診断装置を提供することができる。

【 0 0 8 8 】

なお、本明細書では、被検体への施術の例として、穿刺針刺入を挙げて説明したが、造影剤の投与などの他の施術が被検体へ行われる場合に、以上述べた少なくともひとつの実施形態が適用されてもよい。

【 0 0 8 9 】

本発明のいくつかの実施形態を説明したが、これら実施形態は、例として提示したものであり、発明の範囲を限定することを意図していない。これら実施形態は、その他の様々な形態で実施されることが可能であり、発明の要旨を逸脱しない範囲で、種々の省略、置き換え、変更を行うことができる。これら実施形態やその変形は、発明の範囲や要旨に含まれると同様に、特許請求の範囲に記載された発明とその均等の範囲に含まれるものである。  
40

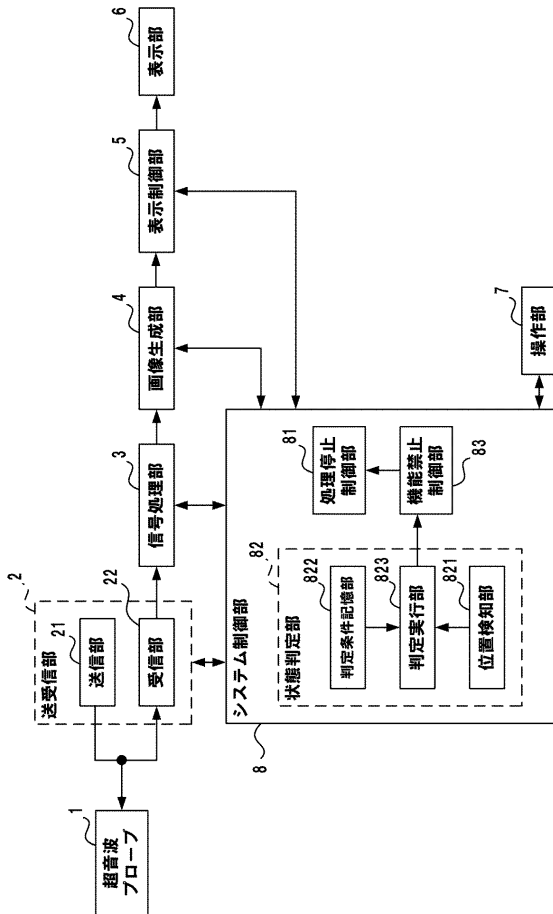
【 符号の説明 】

【 0 0 9 0 】

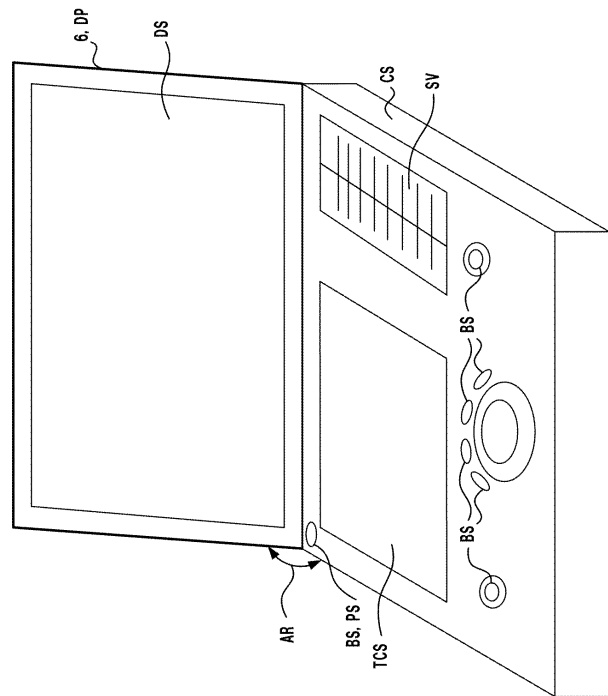
- 1 超音波プローブ
- 2 送受信部
- 3 信号処理部

- 4 画像生成部
- 5 表示制御部
- 6 表示部
- 7 操作部
- 8 システム制御部
- 2 1 送信部
- 2 2 受信部
- 8 1 処理停止制御部
- 8 2 状態判定部
- 8 3 機能禁止制御部
- 8 2 1 位置検知部
- 8 2 2 判定条件記憶部
- 8 2 3 判定実行部
- 8 3 1 領域関連情報記憶部
- 8 3 2 操作関連情報記憶部

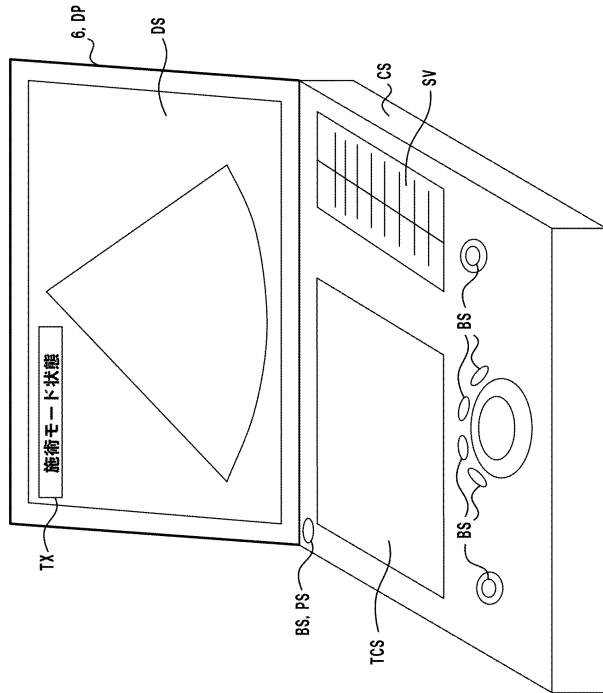
【図1】



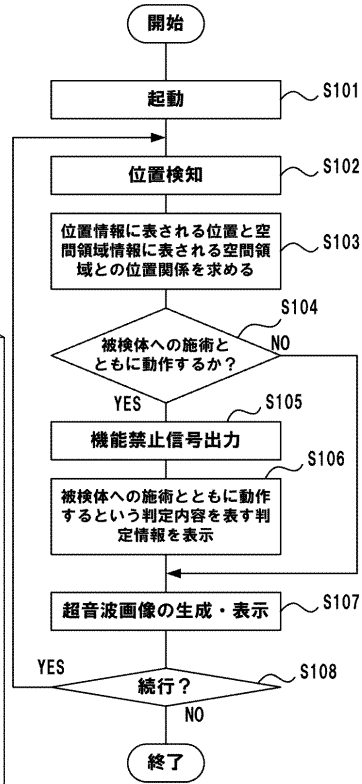
【図2】



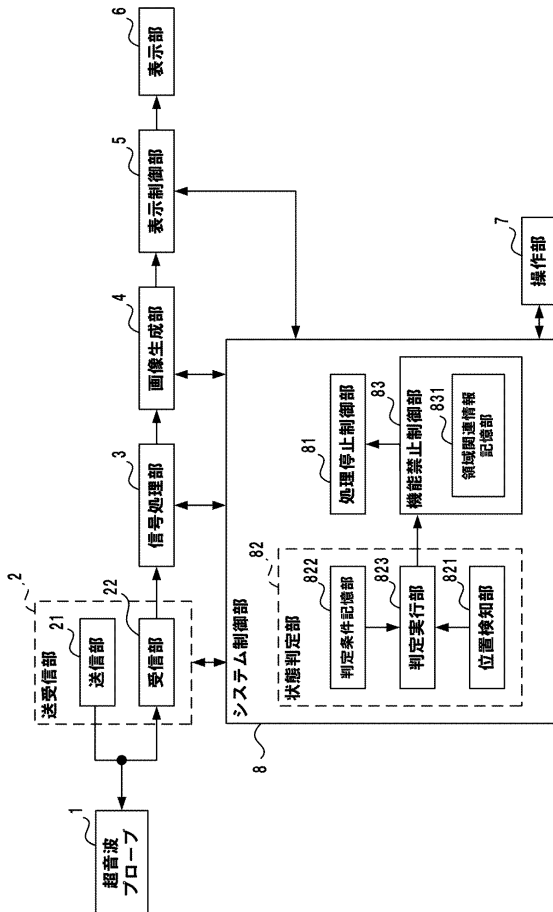
【図3】



【図4】



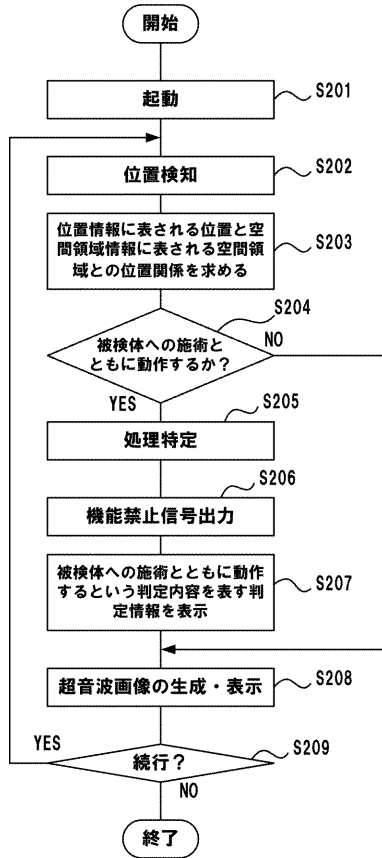
【図5】



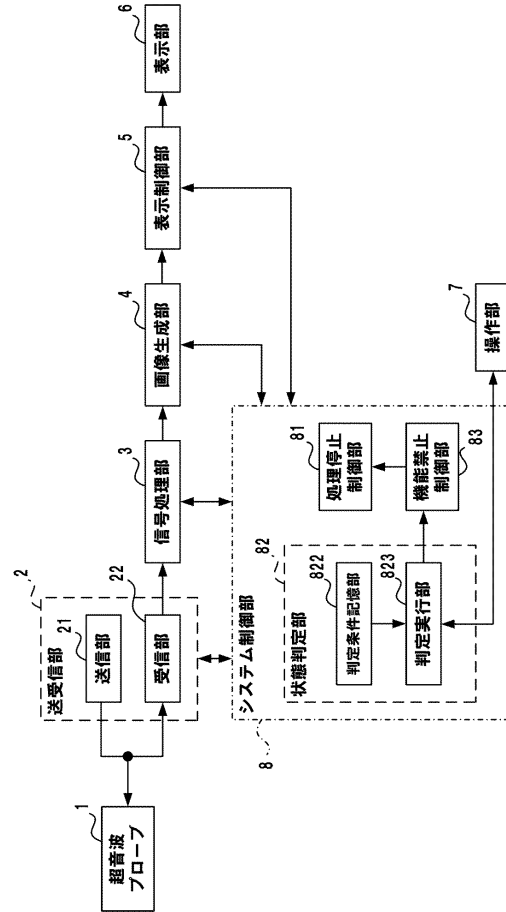
【図6】

空間領域	処理内容
A1	B1
A2	B2
...	...
An	Bn

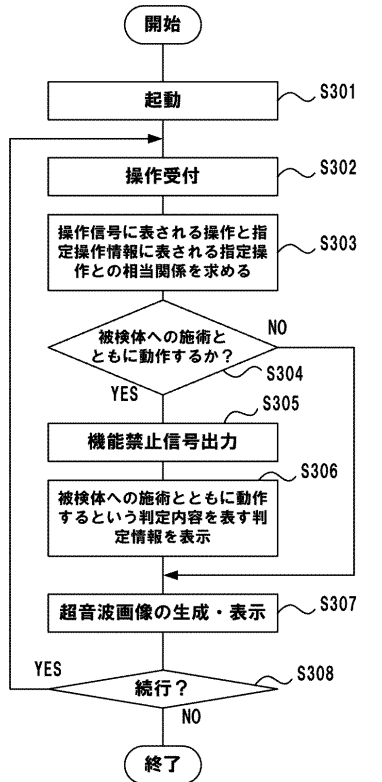
【図7】



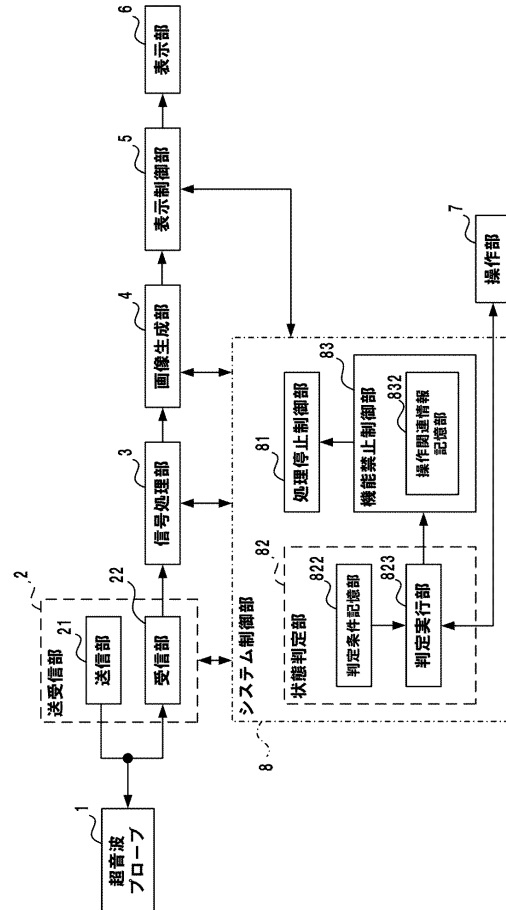
【図8】



【図9】



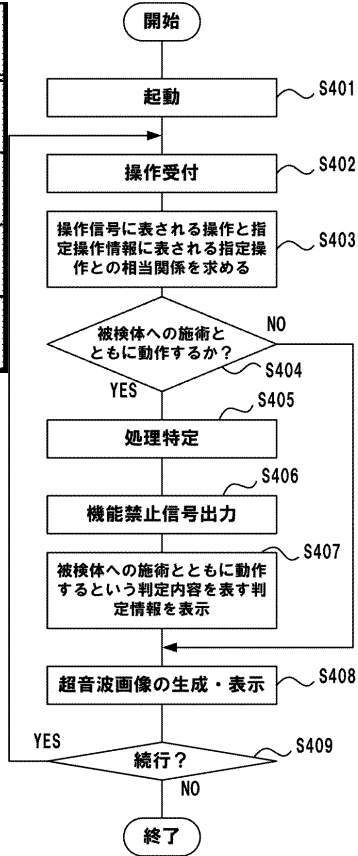
【図10】



【図11】

指定操作	処理内容
C1	B1
C2	B2
...	...
Cn	Bn

【図12】



---

フロントページの続き

- (72)発明者 望月 史生  
栃木県大田原市下石上1385番地 東芝メディカルシステムズ株式会社内
- (72)発明者 深澤 雄志  
栃木県大田原市下石上1385番地 東芝メディカルシステムズ株式会社内
- (72)発明者 黒岩 幸治  
栃木県大田原市下石上1385番地 東芝メディカルシステムズ株式会社内

審査官 永田 浩司

- (56)参考文献 米国特許出願公開第2011/0050403(US, A1)  
特開2013-255544(JP, A)  
特表2010-528697(JP, A)  
特開2010-179018(JP, A)  
米国特許出願公開第2012/0051521(US, A1)

- (58)調査した分野(Int.Cl., DB名)  
A61B 8/00 - 8/15

专利名称(译)	超声诊断设备		
公开(公告)号	<a href="#">JP6466201B2</a>	公开(公告)日	2019-02-06
申请号	JP2015034343	申请日	2015-02-24
[标]申请(专利权)人(译)	东芝医疗系统株式会社		
申请(专利权)人(译)	东芝医疗系统有限公司		
[标]发明人	中田一人 長野玄 宇南山憲一 望月史生 深澤雄志 黒岩幸治		
发明人	中田 一人 長野 玄 宇南山 憲一 望月 史生 深澤 雄志 黒岩 幸治		
IPC分类号	A61B8/14		
FI分类号	A61B8/14		
F-TERM分类号	4C601/EE16 4C601/LL17 4C601/LL25 4C601/LL26		
审查员(译)	永田浩二		
其他公开文献	JP2016154681A		
外部链接	<a href="#">Espacenet</a>		

摘要(译)

(经修改) 要解决的问题: 提供一种能够防止因治疗期间的错误操作而导致中断的超声波诊断装置。用于生成对象的超声图像数据的超声诊断设备包括处理停止控制部分81, 状态确定部分和功能禁止控制部分83。处理停止控制单元81可以响应于预定操作停止超声诊断设备的至少一部分处理。当确定超声诊断设备与对象的操作一起操作时, 状态确定单元82确定超声诊断设备是否与对对象的操作一起操作, 并且功能禁止控制单元83, 处理停止控制单元81禁止停止超声波诊断装置的处理。点域1

(19) 日本国特許庁(JP) (12) 特許公報(B2) (11) 特許番号  
特許第6466201号  
(P6466201)

(45) 発行日 平成31年2月6日(2019.2.6) (24) 登録日 平成31年1月18日(2019.1.18)  
(51) Int. Cl. F 1  
A 6 1 B 8 / 1 4 (2006.01) A G 1 B 8 / 1 4

請求項の数 7 (全 18 頁)

(21) 出願番号	特願2015-34343 (P2015-34343)	(73) 特許権者	594164542 キヤノンメディカルシステムズ株式会社
(22) 出願日	平成27年2月24日(2015.2.24)		物本県大田原市下石上1385番地
(65) 公開番号	特開2016-154681 (P2016-154681A)	(74) 代理人	110000866 特許業務法人三澤特許事務所
(43) 公開日	平成28年9月1日(2016.9.1)		
審査請求日	平成30年2月7日(2018.2.7)	(72) 発明者	中田 一人 物本県大田原市下石上1385番地 東芝 メディカルシステムズ株式会社内
		(72) 発明者	長野 玄 物本県大田原市下石上1385番地 東芝 メディカルシステムズ株式会社内
		(72) 発明者	宇南山 憲一 物本県大田原市下石上1385番地 東芝 メディカルシステムズ株式会社内

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 超音波診断装置