

(19) 日本国特許庁(JP)

再公表特許(A1)

(11) 国際公開番号

W02010/100921

発行日 平成24年9月6日(2012.9.6)

(43) 国際公開日 平成22年9月10日(2010.9.10)

(51) Int.Cl.	F I	テーマコード (参考)
H04R 17/00 (2006.01)	H04R 17/00 330J	4C601
A61B 8/00 (2006.01)	H04R 17/00 332B	5D019
	H04R 17/00 330H	
	H04R 17/00 330G	
	A61B 8/00	
審査請求 有 予備審査請求 未請求 (全 95 頁) 最終頁に続く		

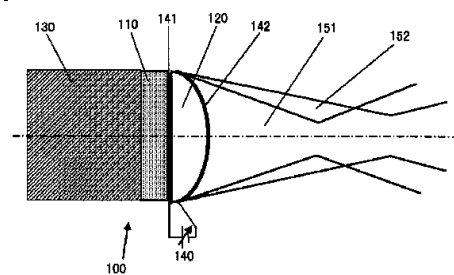
出願番号	特願2010-533349 (P2010-533349)	(71) 出願人	000005821
(21) 国際出願番号	PCT/JP2010/001469		パナソニック株式会社
(22) 国際出願日	平成22年3月3日(2010.3.3)		大阪府門真市大字門真1006番地
(31) 優先権主張番号	特願2009-51314 (P2009-51314)	(74) 代理人	100105050
(32) 優先日	平成21年3月4日(2009.3.4)		弁理士 鷲田 公一
(33) 優先権主張国	日本国(JP)	(72) 発明者	斉藤 孝悦
(31) 優先権主張番号	特願2009-51315 (P2009-51315)		愛媛県東温市南方2131番地1 パナソニック四国エレクトロニクス株式会社内
(32) 優先日	平成21年3月4日(2009.3.4)	Fターム(参考)	4C601 BB05 EE04 GB33 GB36 HH29
(33) 優先権主張国	日本国(JP)		5D019 AA02 BB17 FF04
(31) 優先権主張番号	特願2009-54551 (P2009-54551)		
(32) 優先日	平成21年3月9日(2009.3.9)		
(33) 優先権主張国	日本国(JP)		
		最終頁に続く	

(54) 【発明の名称】 超音波トランスデューサ、超音波探触子及び超音波診断装置

(57) 【要約】

診断の深さ方向の超音波ビームを広い領域で細く収束することが可能となり、高分解能の診断画像を得ることができる超音波トランスデューサ、超音波探触子及び超音波診断装置。超音波トランスデューサ(100)は、超音波振動子(110)と、超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号により形状が変化する形状変化層(120)と、形状変化層(120)の両面に配置された電極(141, 142)と、電極(141, 142)間に電気信号を印加する可変電源(140)とを備え、可変電源(140)は、電極(141, 142)間に印加する電気信号を制御することにより、形状変化層(120)の形状を変化させて、超音波ビームの収束又は拡散を可変する。

【図3】



【特許請求の範囲】**【請求項 1】**

超音波を送受信する超音波振動子と、
前記超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、
前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、
前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御することにより前記形状変化層の形状を変化させて、超音波の方向を変化する超音波トランスデューサ。

【請求項 2】

超音波を送受信する超音波振動子が複数個配列された超音波振動子アレイと、
前記超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、
前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、
前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御することにより、前記超音波振動子アレイと直交する方向に前記形状変化層の形状を変化させて、超音波ビームの方向を変化する請求項 1 記載の超音波トランスデューサ。

10

【請求項 3】

前記超音波は、超音波又は超音波ビームを収束又は拡散することで変えられる請求項 1 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 4】

前記形状変化層の音速は、前記被検体の音速と異なる値を有する請求項 1 記載の超音波トランスデューサ。

20

【請求項 5】

前記形状変化層の被検体側に、超音波を収束させる音響レンズを備え、
前記音響レンズは、前記形状変化層の変化に対応してレンズ形状が変化して、超音波を収束又は拡散を変化する請求項 4 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 6】

前記形状変化層は、前記被検体側の面が曲面形状である請求項 4 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 7】

前記形状変化層の被検体側に、超音波ビームを任意の深さに収束させる音響レンズを備える請求項 1 記載の超音波トランスデューサ。

30

【請求項 8】

前記制御手段は、
前記形状変化層の前記超音波振動子側に配置された第 1 電極と、前記形状変化層の前記被検体側に配置された第 2 電極と、
前記第 1 電極と前記第 2 電極間に印加する電気信号を調整する可変電源とを備える請求項 1 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 9】

前記第 2 電極は、複数の電極からなり、
前記可変電源は、前記第 1 電極と前記複数の電極間に印加する電気信号を調整する請求項 8 記載の超音波トランスデューサ。

40

【請求項 10】

前記形状変化層は、電圧を印加させることにより形状が変化する導電性高分子、イオン導電性高分子、及び誘電エラストマー材であることを特徴とする請求項 1 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 11】

超音波を送受信する超音波振動子が 1 次元に配列された超音波振動子アレイと、
前記超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、

50

前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、

前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号の制御を、前記超音波振動子アレイ方向の超音波の収束と連動させ、かつ前記超音波振動子アレイと直交する方向に前記形状変化層の形状を変化させて、超音波を収束又は拡散を可変する超音波トランスデューサ。

【請求項 1 2】

超音波を送受信する超音波振動子と、

前記超音波振動子の被検体側とは反対側に設けられかつ電気信号により形状が変化する形状変化層と、

前記電気信号を制御することにより形状変化層の形状を変化させて、超音波ビームの方向を可変する超音波トランスデューサ。

10

【請求項 1 3】

超音波を送受信する超音波振動子を配列した超音波振動子アレイと、

前記超音波振動子の被検体側とは反対側に設けられ、かつ電気信号により形状を変化させる形状変化層と、

前記超音波振動子アレイの配列方向と直交する方向に、前記電気信号を制御することにより前記形状変化層を変化させて、超音波ビームの方向を可変する請求項 1 2 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 1 4】

前記電気信号により形状が変化する形状変化層の一方に複数の電極を備え、前記複数の電極に印加する電気信号を任意に可変させて、形状変化層の形状を任意に変化させることを特徴とする請求項 1 1 記載の超音波トランスデューサ。

20

【請求項 1 5】

請求項 1 2 記載の超音波トランスデューサと、前記超音波トランスデューサの一部に設けた電気信号により形状が変化する形状変化層とを備え、前記電気信号を制御することにより形状変化層の形状を変化させて、超音波トランスデューサの方向を可変することにより、超音波ビームの方向を可変する超音波探触子。

【請求項 1 6】

請求項 1 2 記載の超音波トランスデューサと、これらを抱合する筐体と、前記筐体内に設けた超音波伝播媒質とを備えたことを特徴とする超音波探触子。

30

【請求項 1 7】

前記形状変化層は、電圧を印加させることにより形状が変化する導電性高分子、イオン導電性高分子、及び誘電エラストマー材である請求項 1 5 記載の超音波探触子。

【請求項 1 8】

パルス電圧を超音波振動子に印加して超音波を送信及び、受信した超音波を収束若しくは拡散し、電気信号に変換して超音波診断を行う超音波診断装置であって、

超音波を送受信する超音波振動子を配列した超音波振動子アレイと、

電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、

前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、

前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号の制御を、前記超音波振動子アレイ方向の超音波の収束と連動させ、かつ前記超音波振動子アレイと直交する方向に前記形状変化層の形状を変化させて、超音波を収束又は拡散を可変する超音波探触子を有する超音波診断装置。

40

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、生体等の被検体に当てて超音波を送信及び受信することにより、被検体の診断情報を得るために使用される超音波トランスデューサ、超音波探触子及び超音波診断装置に関する。

【背景技術】

50

【 0 0 0 2 】

超音波診断装置は、超音波をヒトや動物等の生体の被検体内に照射し、生体内で反射されるエコー信号を検出して生体内組織の断層像等をモニタに表示し、被検体の診断に必要な情報を提供する。この際、超音波診断装置は、被検体内への超音波の送信と、被検体内からのエコー信号を受信するために超音波トランスデューサ及び超音波探触子を利用している。

【 0 0 0 3 】

図 1 は、超音波トランスデューサの構成を示す概略図である。

【 0 0 0 4 】

図 1 に示すように、超音波トランスデューサ 1 0 は、被検体（図示せず）との間で超音波を送受信する。超音波トランスデューサ 1 0 は、超音波振動子 1 1 と、超音波振動子 1 1 の被検体側の前面（図 1 の右方向）に設けられる 1 層以上（図 1 は 1 層）からなる音響マッチング層 1 2 と、音響マッチング層 1 2 の被検体側表面に設けられた音響レンズ 1 3 と、超音波振動子 1 1 に対して音響マッチング層 1 2 の反対側となる背面に設けられる背面負荷材 1 4 とから構成されている。

10

【 0 0 0 5 】

超音波振動子 1 1 の前面と背面には、それぞれ電極（図示せず）が配置され、超音波振動子 1 1 との間で電気信号の送受信を行う。

【 0 0 0 6 】

超音波振動子 1 1 は、P Z T（チタン酸ジルコン酸鉛）系等の圧電セラミック、単結晶、前記材料と高分子を複合した複合圧電体、あるいは P V D F（ポリフッ化ビニリデン：PolyVinylidene DiFluoride）等に代表される高分子の圧電体等によって形成され、電圧を超音波に変換して被検体内に送信し、あるいは被検体内で反射したエコーを電気信号に変換して受信する。

20

【 0 0 0 7 】

音響マッチング層 1 2 は、超音波を効率よく被検体内に送受信するために設けられる。

【 0 0 0 8 】

背面負荷材 1 4 は、超音波振動子 1 1 に結合されてこれを保持し、さらに不要な超音波を減衰させる役割を果たす。

【 0 0 0 9 】

音響レンズ 1 3 は、超音波ビームを収束させて断層像の分解能を向上させるために設けられており、この音響レンズ 1 3 の超音波ビーム 1 5 の収束は固定であり、ほぼ 1 点の距離に絞られる構成となっている。

30

【 0 0 1 0 】

一方、超音波ビームの収束法として、収束位置を可変するという構成も知られており、音響レンズの両端に空洞を設けてその空洞に液体を流しその液体の量を調整して音響レンズの曲率半径を可変して変える構成も提案されている（例えば、特許文献 1 参照）。

【 0 0 1 1 】

また、超音波振動子の背面側に圧電バイモルフや形状記憶合金を設けて超音波振動子の曲率を可変して収束ビームを可変する構成も知られている（例えば、特許文献 2 , 3 参照）。

40

【 0 0 1 2 】

また、超音波振動子と被検体の間に音速を可変する材質を設けて音速を可変して超音波ビームの収束を可変する構成も知られている（例えば、特許文献 4 参照）。

【 0 0 1 3 】

一方、近年、超音波ビーム方向を可変して 3 次元走査し、被検体内から超音波を 3 次元に受信して、3 次元画像を表示し画像診断行う超音波診断装置がある。

【 0 0 1 4 】

そのような装置の一例として、複数個の超音波振動子が 1 次元に配列された超音波トランスデューサを、配列した方向と直交する方向にモータなどの駆動系で機械的に往復運動

50

走査、あるいは揺動走査して、３次元画像データを収集するものがある。

【００１５】

図２は、電子走査型といわれるタイプの超音波トランスデューサの構成を示す概略図である。

【００１６】

図２に示すように、超音波トランスデューサ２０は、超音波を送受信する超音波振動子２１を有する。超音波振動子２１は、背面負荷材のような保持台２２に複数個配列されている。超音波トランスデューサ２０は、音響窓２６に抱合されており、音響窓２６内には液体の超音波伝播媒質２７が充填されている。

【００１７】

複数個配列された超音波振動子２１は、任意の群にまとめられ、個々の超音波振動子２１にケーブル２３を介して一定の遅延時間与えて駆動信号が入力される。複数個配列された超音波振動子２１は、被検体内に超音波の送信と受信を行う。遅延時間を与えて被検体内に超音波の送信と受信を行うことにより、実時間で２次元に超音波画像を得ることができる。

【００１８】

また、超音波トランスデューサ２０は、伝達軸２４を介してモータ２５の回転運動を機械的に受ける。モータ２５は、超音波振動子２１の配列方向と直交する方向に、超音波トランスデューサ２０を回転運動させ、複数個配列した超音波振動子２１を走査させる。これにより、複数個配列した超音波振動子２１の方向と直交する方向にも超音波画像を得ることができ、３次元の超音波画像を得ることができる。

【００１９】

特許文献１には、超音波振動子に音響レンズなどを設置した超音波トランスデューサが記載されている。音響レンズは、音響マッチング層や超音波ビームを収束させ分解能を向上させることができる。超音波振動子に音響レンズを設けた超音波トランスデューサは、感度、周波数特性が向上する。

【００２０】

電子走査型の超音波診断装置は、複数個配列した超音波振動子を任意の群にして、個々の超音波振動子に一定の遅延時間与えて駆動し、超音波振動子から被検体内に超音波の送信と受信を行い、これら超音波振動子を順次電子的に切り替えて超音波ビームを可変して走査し超音波画像を得ることができる。特許文献５では、これら超音波振動子を機械的に超音波振動子の配列方向と直交する方向に移動して超音波ビームの走査を行い、３次元画像を得ている。これらは超音波ビームの送受信する方向を可変して２次元あるいは３次元に超音波画像を得るために行っているものであり、この構成は、現在では一般的なシステムとして既に知られている。

【００２１】

このように超音波ビームの送受信する方向を可変する方法は、配列した複数個の超音波振動子を設けてこれらを電子的に切り替えて行うことは高速にできるという長所があり、これにより実時間で超音波画像が得られるという特徴を有している。

【００２２】

超音波ビーム方向を可変走査して３次元画像を得るほかの方法としては、超音波振動子を２次元に配列したいわゆる２次元アレイ型超音波トランスデューサがある。

【００２３】

特許文献６には、２次元に配列した超音波振動子を個々に電気信号を可変して超音波ビームを２次元走査することにより３次元の超音波画像を得る超音波トランスデューサが記載されている。２次元に配列した超音波振動子を個々に電気信号を可変して超音波ビームを２次元走査することにより被検体内において３次元画像データを収集する。

【先行技術文献】

【特許文献】

【００２４】

10

20

30

40

50

- 【特許文献1】特開2003-47084号公報
【特許文献2】特開平02-93362号公報
【特許文献3】特開2001-3776号公報
【特許文献4】特開2003-75036号公報
【特許文献5】特開2007-152101号公報
【特許文献6】米国特許第06238346号明細書

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0025】

電子走査型の超音波診断装置は、複数個配列した超音波振動子を任意の群にして個々の圧電素子に一定の遅延時間与えて駆動し、超音波振動子から被検体内に超音波の送信と受信を行う。このような遅延時間を与えることで超音波ビームが収束あるいは拡散され、広い視野幅あるいは高分解能の超音波画像を得ることができる。

10

【0026】

一方、複数個配列した超音波振動子の方向と直交する方向の超音波ビームの収束あるいは拡散は、音響レンズによりほぼ1箇所収束して高分解能化を図っているが、電子走査する方向に対して超音波ビームを被検体の深さ方向でビームを複数に焦点を可変して収束することができていない。

【0027】

この構成は、一般的なシステムとして既に知られている。超音波探触子として、高分解能の超音波画像を得るために重要なことは、複数個配列した超音波振動子の方向と直交する方向の超音波ビームの収束あるいは拡散もコントロールできる方法が望まれている。その一つの方法として超音波振動子を2次元に複数個配列したいわゆる2次元アレイに構成して電子的に超音波ビームをコントロールする方法がある。しかし、電子回路、制御、超音波トランスデューサを構成するには困難度が高く、簡単にできるものではないのが現状である。

20

【0028】

また、特許文献1に示すような、曲率を有した音響レンズの両側に空洞部を設けて、前記空洞部に液体を流しその流量を調節することで音響レンズの曲率を可変して超音波の焦点の位置を可変する構成がある。しかし、液体の流量を調節する装置が必要になり、また可変は高速にできないなどの課題がある。

30

【0029】

また、特許文献2に示すような、超音波振動子の背面に圧電バイモルフを設けて超音波振動子などを変形させて超音波ビームの焦点の位置を可変する構成がある。しかし、超音波振動子全体を変形させる必要があり超音波振動子は柔軟性があるものという限定があり、他の重要な特性、例えば感度、周波数特性に限界があるなどの課題がある。

【0030】

また、特許文献3に示すような、超音波振動子の背面に形状記憶合金を設けて、温度変化により形状記憶合金を変形させ、超音波振動子などを変形させて超音波ビームの焦点の位置を可変する構成がある。しかし、温度変化の可変は高速化が難しく、また上記と同じように、超音波振動子全体を変形させる必要があり超音波振動子は柔軟性があるものという限定があり、他の重要な特性、例えば感度、周波数特性に限界があるなどの課題がある。

40

【0031】

また、特許文献4に示すような、超音波振動子の前面に音速可変層を設けて音速を可変させることにより超音波の伝播時間に変化を持たせて超音波ビームの焦点位置を可変するという構成である。しかし、超音波ビームの収束位置は可変できるものの、音速可変層は超音波振動子と被検体との間に設けており、音響的なマッチングに影響するため、他の重要な特性、感度、周波数特性などの特性に課題がある。

【0032】

50

超音波画像の高分解能化の要望が多く、これらを実現するための技術の進化の重要性はますます高くなってきている。

【 0 0 3 3 】

また、特許文献 5 に示すような電子走査型の超音波診断装置は、モータ及び駆動力を伝達する駆動系を用いて、超音波トランスデューサを機械的に回転、平行、あるいは揺動走査して超音波ビームを走査している。モータ及び駆動系を用いる構成であるため、小型・軽量化ができず、操作しにくいという課題がある。また、機構の磨耗等の経年変化があること、振動などにより各超音波振動子から引き出した電気端子ケーブルなどの寿命が長くないことから信頼性の点で課題があった。

【 0 0 3 4 】

また、特許文献 6 に示すような 2 次元に配列した超音波振動子を個々に電気信号を可変して超音波ビームを 2 次元走査する方法は、超音波振動子の数量が極めて多くなり超音波振動子ごとに電気端子を取り出しそれを接続するケーブルの本数も多くなる。超音波トランスデューサを構成するには複雑で困難度が高く、容易にできるものではない。また、制御回路も超音波振動子の増大に対応して多くなって回路規模が大きくなるなどの課題があった。

【 0 0 3 5 】

本発明の目的は、診断の深さ方向の超音波ビームを広い領域で細く収束することが可能となり、高分解能の診断画像を得ることができる超音波トランスデューサ、超音波探触子及び超音波診断装置を提供することである。また、本発明の目的は、形状変化層の形状を変化させて、超音波ビームの方向を可変することが可能となり、簡単な構成であるため小型、軽量で超音波ビームを 3 次元に走査することができる超音波トランスデューサ及び超音波探触子を提供することである。

【課題を解決するための手段】

【 0 0 3 6 】

本発明の超音波トランスデューサは、超音波を送受信する超音波振動子と、前記超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御することにより前記形状変化層の形状を変化させて、超音波の方向を可変する構成を採る。

【 0 0 3 7 】

本発明の超音波トランスデューサは、超音波を送受信する超音波振動子が 1 次元に配列された超音波振動子アレイと、前記超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号の制御を、前記超音波振動子アレイ方向の超音波の収束と連動させ、かつ前記超音波振動子アレイと直交する方向に前記形状変化層の形状を変化させて、超音波を収束又は拡散を可変する構成を採る。

【 0 0 3 8 】

本発明の超音波トランスデューサは、超音波を送受信する超音波振動子と、前記超音波振動子の被検体側とは反対側に設けられかつ電気信号により形状が変化する形状変化層と、前記電気信号を制御することにより形状変化層の形状を変化させて、超音波ビームの方向を可変する構成を採る。

【 0 0 3 9 】

本発明の超音波探触子は、上記超音波トランスデューサと、前記超音波トランスデューサの一部に設けた電気信号により形状が変化する形状変化層とを備え、前記電気信号を制御することにより形状変化層の形状を変化させて、超音波トランスデューサの方向を可変することにより、超音波ビームの方向を可変する構成を採る。

【 0 0 4 0 】

本発明の超音波診断装置は、パルス電圧を超音波振動子に印加して超音波を送信及び、

10

20

30

40

50

受信した超音波を収束若しくは拡散し、電気信号に変換して超音波診断を行う超音波診断装置であって、超音波を送受信する超音波振動子を配列した超音波振動子アレイと、電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号の制御を、前記超音波振動子アレイ方向の超音波の収束と連動させ、かつ前記超音波振動子アレイと直交する方向に前記形状変化層の形状を変化させて、超音波を収束又は拡散を可変する超音波探触子を有する構成を採る。

【発明の効果】

【0041】

本発明によれば、電気信号を印加して形状変化層の形状を変化させることにより、診断の深さ方向の超音波ビームを広い領域で細く収束することが可能となり、高分解能の診断画像を得ることができる。また、形状変形層を任意の形状に可変することにより、超音波ビームの収束又は拡散を自由に可変することができ、高分解能の診断画像を得ることができる。

10

【0042】

また、本発明によれば、電気信号を印加して形状変化層の形状を変化させることにより、簡単な構成で小型、軽量でしかも超音波ビームを3次元に走査することができ、高分解能の超音波画像を得ることができる。

【図面の簡単な説明】

【0043】

20

【図1】従来の超音波トランスデューサを示す概略断面図

【図2】従来の超音波トランスデューサの構成を示す概略図

【図3】本発明の実施の形態1に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図

【図4】本発明の実施の形態2に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す斜視図

【図5】本発明の実施の形態3に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図

【図6】本発明の実施の形態4に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す図

【図7】本発明の実施の形態5に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す斜視図

【図8】本発明の実施の形態6に係る超音波探触子の概略構成を示す断面図

【図9】本発明の実施の形態7に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図

30

【図10】本発明の実施の形態8に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す斜視図

【図11】本発明の実施の形態9に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図

【図12】本発明の実施の形態10に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す図

【図13】本発明の実施の形態11に係る超音波探触子の概略構成を示す断面図

【図14】本発明の実施の形態12に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図

【図15】上記実施の形態12に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す斜視図

【図16】本発明の実施の形態13に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図

【図17】本発明の実施の形態14に係る超音波探触子の概略構成を示す断面図

40

【発明を実施するための形態】

【0044】

以下、本発明の実施の形態について、図面を参照して詳細に説明する。

【0045】

(実施の形態1)

図3は、本発明の実施の形態1に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図である。

【0046】

図3に示すように、超音波トランスデューサ100は、超音波振動子110と、形状変化層120と、背面負荷材130と、形状変化層120の両面に配置された電極(第1電極)141、(第2電極)142と、電極141、142間に電気信号を印加する可変電

50

源 1 4 0 とを備えて構成される。

【 0 0 4 7 】

また、必要に応じて超音波振動子 1 1 0 と形状変化層 1 2 0 の間に 1 層以上の音響マッチング層（図示せず）を設けてもよい。形状変化層 1 2 0 以外のこれら各構成要素のそれぞれの機能は、図 1 の従来技術で説明したものと同様である。

【 0 0 4 8 】

超音波振動子 1 1 0 は、P Z T 系のような圧電セラミックス、P Z N - P T、P M N - P T 系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などの材料からなる。また、このほかにシリコン半導体にマイクロマシン技術を用いて加工した静電容量型もあり、ここでいう超音波振動子 1 1 0 は、超音波を送受信できる超音波センサであればこれらに限定されるものではない。

10

【 0 0 4 9 】

超音波振動子 1 1 0 の厚さ方向の前面には、図示しない接地電極と、背面には信号用電極がそれぞれ設けられている。両電極は、金や銀の蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付け等により超音波振動子 1 1 0 の前面、背面にそれぞれ形成される。

【 0 0 5 0 】

形状変化層 1 2 0 は、超音波振動子 1 1 0 に対応して被検体側（図 3 の右方）となる厚さ方向前面に配置され超音波ビームを収束若しくは拡散の機能を有する。

【 0 0 5 1 】

形状変化層 1 2 0 は、音速が被検体、例えば生体の音速（ 1540 m/s ）と違う値を有していれば超音波ビームを任意の距離に焦点を設定して収束することができるし、また拡散もさせることができる。これは形状変化層 1 2 0 の音速と、被検体の音速とに音速差をもたせることによりその境界で超音波は屈折するため、この屈折を利用してレンズ機能を持たせることができる。例えば、生体の音速（ 1540 m/s ）より形状変化層 1 2 0 の音速が遅い場合に、超音波ビーム 1 5 1、1 5 2 を任意の距離に焦点を持たせて収束させる場合には、形状変化層 1 2 0 の被検体側表面の形状は凸面形状になり、形状変化層 1 2 0 の音速が早ければその逆の凹面形状になる。この形状変化層 1 2 0 が音響レンズの機能を有する。

20

【 0 0 5 2 】

また、形状変化層 1 2 0 の音響インピーダンス（密度×音速）は被検体（生体）の値（約 1.6 MRayls ）に近い値を有することが好ましいが、超音波振動子 1 1 0 と被検体との間を有する音響インピーダンスを有する値でも良い。

30

【 0 0 5 3 】

従来、一般的に音響レンズには、シリコンゴム材料が用いられた構成をしており、この材料の音速は、約 1000 m/s であるので超音波ビーム 1 5 1、1 5 2 を任意の距離に焦点を持たせて絞る場合の表面形状は凸面になる。この形状は固定の曲率を持たせており、この形状によりある距離に焦点を持たせた固定した超音波ビーム 1 5 1 若しくは 1 5 2 のどちらか 1 ヶ所に収束されることになっている。

【 0 0 5 4 】

本実施の形態では、形状変化層 1 2 0 は、電気信号により被検体側の形状を任意に変えられる材料を用いる。形状変化層 1 2 0 の両面には、電極 1 4 1、1 4 2 を設け、電極 1 4 1、1 4 2 間に電気信号（ここでは電圧）を印加する。可変電源 1 4 0 は、電極 1 4 1、1 4 2 間に印加する電圧を調整する。これにより、形状変化層 1 2 0 の形状を変化させて超音波ビーム 1 5 1、1 5 2 の収束、あるいは拡散をコントロールする。

40

【 0 0 5 5 】

形状変化層 1 2 0 の材料として、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。

【 0 0 5 6 】

イオン導電性高分子ポリマーは、イオン交換樹脂とその両面に電極を設けたポリマーアクチュエータであり、印加する電圧によりイオン交換樹脂内のイオンが移動して、移動し

50

たイオン側が膨潤して高分子が変形する。このポリマーアクチュエータには、ポリエチレン、ポリスチレン、フッ素樹脂などにスルホン酸基、カルボキシ基などの官能基が導入されたものや、特許文献 5 に記載されているようにポリ塩化ビニル (PVC) やポリメタクリル酸メチル (PMMA) やポリウレタンなどの非導電性高分子とイオン性物質とが含有された高分子の材料などがある。

【0057】

また、誘電型ポリマーは、ポリマーの両面に電極を設け電極間に電圧を印加することにより、その電極間の静電引力でポリマーが厚み方向に圧縮されてポリマーの平面方向に伸長して変形する。この誘電型ポリマーには、シリコンゴムやポリウレタンやアクリルエラストマーなどの材料がある。

10

【0058】

また、導電性ポリマーは、導電性を有したポリマーから電気端子を取り出し、その電気端子に電圧を印加すると電気端子間の導電性ポリマーが収縮し、印加電圧をオフにすると元に戻る。この誘電型導電性ポリマーには、ポリピロール樹脂などがある。

【0059】

また、上記材料以外にも電気信号によりポリマー材が変形する他の材料であれば良く、上記材料に限定するものではない。

【0060】

ここで、上記電気信号の電気は、主に電圧調整であるが、電流調整も可能である。また、上記電気信号の信号は、電圧を可変、あるいは印加するタイミングなどを可変すること

20

【0061】

背面負荷材 130 は、超音波振動子 110 を背面から機械的に保持し、かつ必要に応じて不要な超音波信号を減衰させる機能を有する必要に応じて超音波振動子 110 に対して形状変化層 120 の反対側となる厚さ方向背面 (図 3 の左方) に配置される。

【0062】

次に、形状変化層 120 として上記の誘電型ポリマーであるシリコンゴムを用いた場合、超音波ビームの焦点の距離 f とシリコンゴムの曲率半径 R は、次式 (1) で示される。

【0063】

$$f = R / ((C2 / C1) - 1) \quad \dots (1)$$

30

ここで、 $C1$ はシリコンゴムの音速、 $C2$ は被検体 (生体) の音速を示す。シリコンゴムの音速 $C1$ は約 1000 m/s であり、また被検体の音速は 1540 m/s である。シリコンゴムの形状変化層 120 の幅 (図 3 では上下方向) を 5 mm として、形状変化層 120 の最大となる厚み (図 3 では超音波ビームの進行方向) H とすると、超音波ビームの収束する焦点距離 f を 50 mm にするには、変化層の曲率半径 R は上記計算式から約 27 mm となり、厚み H は 0.116 mm になる。

【0064】

この状態から、可変電源 140 は、形状変化層 120 の電極 141, 142 間に電圧を印加する。形状変化層 120 は、印加電圧の電気信号に対応して形状が変化し曲率半径を可変する。

40

【0065】

例えば、超音波ビームの収束の焦点距離 f を 20 mm にするには、形状変化層の曲率半径 R は、上記式 (1) から約 11 mm となり、厚み H は 0.288 mm となる。この曲率半径の変化は、可変電源 140 により印加電圧を調整する。

【0066】

この誘電型ポリマーは、電極 141, 142 間に電圧を印加することにより、静電引力により厚み方向に圧縮されて変形する。例えば、誘電型ポリマーは、曲率半径が約 11 mm 、厚み H が 0.288 mm の状態で、電極 141, 142 間に電圧を印加しない状態にしておき、この形状から前記電極間に電圧を印加して静電引力により形状を変形させて厚

50

みを薄くする。この場合、この誘電型ポリマーは、曲率半径を約 27 mm にすることが可能となる。この誘電型ポリマーは、印加電圧と形状変化は比例関係にあり、印加電圧が高いと形状変化の度合いも大きくなる特性を有している。

【0067】

このように、形状変化層 120 に印加する電圧を可変することにより、超音波ビームの収束する焦点距離を任意に可変することができ、また形状変化層 120 自体の変形であるため、高速に可変することができる。

【0068】

以上、形状変化層 120 としてシリコンゴムを用いた場合について説明した。

【0069】

シリコンゴム以外の材料を用いることも可能である。例えば、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子の材料を用いることができ、この場合の曲率半径は、形状変化層 120 の材料の音速の値に対応して変化させるようにすればよい。

【0070】

なお、イオン導電性高分子ポリマーとして用いられるポリマーアキュエータには、ポリエチレン、ポリスチレン、フッ素樹脂などは被検体（生体）の音速 1540 m/s より速く 2000 m/s 前後になるため、超音波ビームを収束させるためには、表面の形状は凹面形状になる。

【0071】

以上詳細に説明したように、本実施の形態の超音波トランスデューサ 100 は、超音波振動子 110 と、超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号により形状が変化する形状変化層 120 と、形状変化層 120 の両面に配置された電極 141, 142 と、電極 141, 142 間に電気信号を印加する可変電源 140 とを備え、可変電源 140 は、電極 141, 142 間に印加する電気信号を制御することにより、形状変化層 120 の形状を変化させて、超音波ビームの収束又は拡散を可変する。形状変化層 120 の形状が変化し、その結果として形状変化層の被検体側の表面の曲面が変化するため、形状変化層 120 を伝播する超音波ビームの収束する焦点距離は、任意に可変することができる。

【0072】

また、拡散もできるため、超音波画像の深さ方向で広い領域で超音波ビームを細く収束することが可能になり、超音波画像の高分解能化が可能になる。

【0073】

さらに、形状変化層 120 に印加する電圧の可変を高速にすることにより、実時間で超音波画像の高分解能化も可能となる。

【0074】

しかも、変形は形状変化層 120 だけであり、超音波振動子 110、背面負荷材 130 若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層は変化させることなく固定した構成にできる。このため、超音波振動子 110、背面負荷材 130 若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層は、変形させる材料に制限することもないため、高性能な特性を有したトランスデューサを構成することができる。

【0075】

（実施の形態 2）

図 4 は、本発明の実施の形態 2 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す斜視図である。図 3 と同一機能部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【0076】

図 4 に示すように、超音波トランスデューサ 200 は、配列された複数の超音波振動子 110 と、各超音波振動子 110 に対応して被検体側（図 4 の右側）となる厚さ方向前面に配置された音響マッチング層 170 と、必要に応じて超音波振動子 110 に対して音響マッチング層 170 の反対側となる厚さ方向背面（図 4 の左側）に配置された背面負荷材 130 とを備える。また、超音波トランスデューサ 200 は、音響マッチング層 170 上

10

20

30

40

50

に配置された形状変化層 120 と、形状変化層 120 の両面に配置された電極 141, 142 と、電極 141, 142 間に電気信号を印加する可変電源 140 とを備える。これらの構成は、いわゆる電子走査型超音波トランスデューサと呼称される。

【0077】

超音波振動子 110 は、PZT 系のような圧電セラミックス、PZN-PT、PMN-PT 系のような圧電体若しくはこれら圧電体と高分子材料を複合した複合圧電体によって形成される。また、このほかにシリコン半導体にマイクロマシン技術を用いて加工した静電容量型もあり、ここでいう超音波振動子 110 は、超音波を送受信できる超音波センサであればこれらに限定されるものではない。

【0078】

超音波振動子 110 の前面には、接地用電極（図示略）が形成され、超音波振動子 110 の背面には信号用電極（図示略）が形成されている。接地用電極及び信号用電極は、それぞれ金や銀のメッキ、蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付けなどによって形成される。上記信号用電極は、ポリイミドなどの高分子材料によって構成される絶縁性フィルムに銅などの金属膜が披着された信号用電気端子 160 が挿着されている。上記信号用電極は、超音波振動子 110 に形成されている接地用電極から、前記信号用電気端子 160 と同じように接地用電気端子（図示略）と接続する。

【0079】

以下、上述のように構成された超音波トランスデューサ 200 の動作について説明する。

【0080】

超音波振動子 110 に形成された信号用電極は、信号用電気端子 160 を介して、また、超音波振動子 110 の接地電極を介して、それぞれ不図示のケーブルの一端に電気的に接続され、これらのケーブルのそれぞれの他端はコネクタなどを介して不図示の超音波診断装置の本体部に接続される。これによって、超音波診断装置の本体部で作られるパルス電圧を超音波振動子 110 に印加して超音波を送信し、また、受信した超音波のエコーを電気信号に変換して超音波診断装置の本体部に送信する。この主流となっている一方式として、配列した超音波振動子 110 のそれぞれに送受信する時間の遅延をかけて位相制御して超音波ビームを所望の位置に絞り高分解能化したり、あるいは超音波ビームを偏向したりして扇形状に走査する方式が一般的になっている。

【0081】

形状変化層 120 は、配列された複数の超音波振動子 110 と直交する方向に対して超音波ビームを収束させて超音波画像の分解能を向上させる機能を有する。形状変化層 120 は、形状変化層 120 の音速が被検体（例えば生体）の音速（ 1540 m/s ）と違う値であれば、超音波ビーム 150 を任意の距離に焦点を設定して収束することができるし、また拡散もさせることができる。これは形状変化層 120 の音速と被検体の音速差をもたせることによりその境界で超音波は屈折するため、この屈折を利用してレンズ機能を持たせることができることによる。例えば、生体の音速（ 1540 m/s ）より形状変化層 120 の音速が遅い場合に、超音波ビーム 150 を任意の距離に焦点を持たせて収束する場合には形状変化層 120 の被検体側表面の形状は凸面形状になり、形状変化層 120 の音速が早ければその逆の凹面形状になる。

【0082】

従来、一般的にシリコンゴム材料を用いた音響レンズがこの機能に相当する。この材料の音速は、約 1000 m/s であるので超音波ビームを任意の距離に焦点を持たせて収束する場合には表面形状は凸面になる。音響レンズの形状は、固定の曲率を持たせており、この形状によりある距離に焦点を持たせた固定した超音波ビーム 150 の絞られ方になっている。

【0083】

本実施の形態では、形状変化層 120 は、電気信号により被検体側の形状を任意に変えられる材料を用いる。形状変化層 120 の両面には、電極 141, 142 を設け、電極 1

10

20

30

40

50

4 1 , 1 4 2 間に電気信号（ここでは電圧）を印加する。可変電源 1 4 0 は、電極 1 4 1 , 1 4 2 間に印加する電圧を調整する。形状変化層 1 2 0 は、電圧と変化度合いは、ほぼ比例関係にあり、電圧が高くなると変形度合いは大きくなる特性を有している。これにより、形状変化層 1 2 0 の形状を変化させて超音波ビーム 1 5 0 の収束をコントロール、あるいは拡散をコントロールする。

【 0 0 8 4 】

形状変化層 1 2 0 の材料として、実施の形態 1 と同様に、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。

【 0 0 8 5 】

図 4 に示すように、形状変化層 1 2 0 は、超音波振動子 1 1 0 の配列方向（図中、左下から右上方向）と直交する方向（図中上下方向）に曲面形状を設けており（言い換えると、超音波振動子 1 1 0 の配列方向（図中、左下と右上を結ぶ方向）と直交する方向（図中上下方向）の軸と、超音波の送受信方向の軸とを含む平面状で曲線を描くようにして、曲面を形成している）、形状変化層 1 2 0 の電極 1 4 1 , 1 4 2 間に印加する電圧を可変に対応して曲率半径が変化し、その曲面に対して所望の位置に収束させた超音波ビーム 1 5 0 を調整することができる。一方、超音波振動子 1 1 0 の配列方向は、超音波振動子 1 1 0 のそれぞれに送受信する時間の遅延をかけて位相制御して超音波ビームを所望の位置に収束することを調整することができる。超音波振動子 1 1 0 アレイの配列方向は、送信の場合には、任意の位置に超音波診断装置で関心領域に切り換えることができる。

【 0 0 8 6 】

このように、関心領域を高分解能の診断画像を得るようにして診断の確率を高めるための使用方法がある。

【 0 0 8 7 】

そこで更なる高分解能の診断像を可能にするために、本実施の形態では、超音波振動子 1 1 0 アレイの配列方向と直交する方向に、形状変化層 1 2 0 の形状を変化させる。また、超音波振動子 1 1 0 アレイの配列方向は、送信の超音波の収束ビームの切り換えに連動させる。これらにより、関心領域に超音波ビームを収束させる。2 次元に超音波ビームを収束させることができるため、更なる高分解能の超音波画像を得ることができることになる。

【 0 0 8 8 】

また、電極 1 4 1 , 1 4 2 間に電気信号を印加する可変電源 1 4 0 は、超音波診断装置の送信の超音波ビームの収束する位置の切り換えと連動するように接続するようにすれば良い。

【 0 0 8 9 】

すなわち、超音波診断装置の送信の超音波ビーム 1 5 0 の収束する位置の切り換えは、特に診断する関心領域を高分解能化して診断確率を高めるために通常行われている操作である。超音波振動子 1 1 0 の配列方向は、超音波振動子 1 1 0 のそれぞれに送受信する時間の遅延をかけて位相制御して超音波ビームを所望の位置に収束する。これに連動して超音波振動子 1 1 0 の配列方向と直交する方向の形状変化層 1 2 0 で超音波ビーム 1 5 0 を収束する方向についても、診断する関心領域に 1 箇所若しくは複数個所に収束させる。これにより更なる高分解能の超音波画像を得ることが可能となる。

【 0 0 9 0 】

ここで、超音波振動子 1 1 0 アレイの配列方向の超音波ビームは送信の場合について説明したが、これに限定するものではなく、受信側あるいは送信、受信の両方に連動して、形状変化層 1 2 0 の形状を変化させ超音波ビーム 1 5 0 の収束を可変するようにしても同様の効果を得ることができる。

【 0 0 9 1 】

例えば、形状変化層 1 2 0 としてシリコンゴムを用いた場合について説明する。

【 0 0 9 2 】

10

20

30

40

50

超音波ビーム 150 の焦点の距離 f とシリコンゴムの曲率半径 R は、前記式 (1) で示される。

【0093】

前記式 (1) の C_1 はシリコンゴムの音速、 C_2 は被検体 (生体) の音速を示す。シリコンゴムの音速 C_1 は約 1000 m/s であり、また被検体の音速は 1540 m/s である。シリコンゴムの形状変化層 120 の幅 (図 4 では超音波振動子 110 の配列方向と直行する方向) を 5 mm として、形状変化層 120 の厚み (図 4 では超音波ビームの進行方向) H とすると、超音波ビームの収束させる焦点距離 f を 50 mm にするには、変化層の曲率半径 R は前記式 (1) から約 27 mm となり、厚み H は 0.116 mm になる。

10

【0094】

この状態から、可変電源 140 は、形状変化層 120 の電極 141, 142 間に電圧を印加する。形状変化層 120 は、印加電圧の電気信号に対応して形状が変化し曲率半径を可変する。

【0095】

例えば、超音波ビームの収束の焦点距離 f を 20 mm にするには、形状変化層の曲率半径 R は、前記式 (1) から約 11 mm となり、厚み H は 0.288 mm となる。この曲率半径の変化は、可変電源 140 により印加電圧を調整する。

【0096】

この誘電型ポリマーは、電極 141, 142 間に電圧を印加することにより、静電引力により厚み方向に圧縮されて変形する。例えば、誘電型ポリマーは、曲率半径が約 11 mm 、厚み H が 0.288 mm の状態で、電極 141, 142 間に電圧を印加しない状態にしておき、この形状から前記電極間に電圧を印加して静電引力により形状を変形させて厚みを薄くする。この場合、この誘電型ポリマーは、曲率半径を約 27 mm にすることが可能となる。この誘電型ポリマーは、印加電圧と形状変化は比例関係にあり、印加電圧が高いと形状変化の度合いも大きくなる特性を有している。

20

【0097】

このように、形状変化層 120 に印加する電圧を可変することにより、超音波ビームの収束する焦点距離を任意に可変することができ、また形状変化層 120 自体の変形であるため、高速に可変することができる。

30

【0098】

以上、形状変化層 120 としてシリコンゴムを用いた場合について説明した。

【0099】

シリコンゴム以外の材料を用いることも可能である。例えば、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子の材料を用いることができ、この場合の曲率半径は、形状変化層 120 の材料の音速の値に対応して変化させるようにすればよい。

【0100】

なお、イオン導電性高分子ポリマーとして用いられるポリマーアクチエータは、ポリエチレン、ポリスチレン、フッ素樹脂などは被検体 (生体) の音速 1540 m/s より、速く 2000 m/s 前後になるため、超音波ビーム 150 を収束させるために、表面の形状は凹面形状になる。

40

【0101】

このように、本実施の形態によれば、実施の形態 1 と同様に、形状変化層 120 に印加する電圧を可変することにより形状変化層 120 の形状が変化し、その結果として形状変化層 120 の被検体側の表面の曲面が変化する。これにより、形状変化層 120 を伝播する超音波ビーム 150 は、任意に可変することができる。このため、超音波画像の深さ方向で広い領域で超音波ビームを細く収束することが可能になり、超音波画像の高分解能化が可能になる。

【0102】

50

また、形状変化層 120 に印加する電圧の可変を高速にすることにより、実時間で超音波画像の高分解能化も可能となる。

【0103】

しかも、変形は形状変化層 120 だけであり、超音波振動子 110、背面負荷材 130 若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層 170 は変化させることなく固定した構成にできる。このため、超音波振動子 110、背面負荷材 130 若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層 170 は、変形させる材料に制限することもないため、高性能な特性を有したトランスデューサを構成することができる。

【0104】

また、超音波診断装置の 1 断面画像を取得するときに、形状変化層 120 に印加する電圧を複数回可変して超音波ビームの収束する焦点位置を複数に可変できるように制御することにより、更なる高分解能の超音波画像を得ることが可能となる。

10

【0105】

本実施の形態では、超音波診断装置を使用するとき診断する領域、例えば診断したい深さを高分解能の診断画像にするための一手法として、超音波振動子 110 の配列方向では電子走査し、送信の超音波ビームを収束する深さを切り替えることができる。超音波振動子 110 の配列方向と直交する音響レンズによる超音波ビームを収束する深さは、従来は固定で可変することができなかった。これに対し、本実施の形態では、超音波ビームを収束する深さを任意に可変することができるので、超音波診断装置の送信の超音波ビーム 150 を絞る深さに連動させて、超音波振動子 110 の配列方向と直交する方向も超音波ビーム 150 を収束あるいは拡散させるようにすることも可能となる。

20

【0106】

なお、本実施の形態は、超音波振動子 110 が 1 次元に配列した構成に形状変化層 120 を設けた場合について説明したが、超音波振動子 110 が 2 次元に配列した構成に形状変化層 120 を設けた場合にも同様に適用できる。例えば、超音波振動子 110 が 2 次元に配列した構成として、図 4 に示す超音波振動子 110 が図中上下複数個に分割された構成とする場合は、上記と同様の図 4 の上下方向だけでなく、この方向に直交する図中左下と右上を結ぶ方向と、超音波の送受信方向の軸とを含む平面状で曲線を描くようにして、曲面を形成することでも同様の効果を得ることができる。

30

【0107】

(実施の形態 3)

図 5 は、本発明の実施の形態 3 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図である。図 3 と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【0108】

図 5 に示すように、超音波トランスデューサ 300 は、超音波振動子 110 と、形状変化層 120 と、背面負荷材 130 と、形状変化層 120 の両面に配置された電極 141、142 と、電極 141、142 間に電気信号を印加する可変電源 140 と、形状変化層 120 の前面に配置された音響レンズ 180 とを備えて構成される。

【0109】

また、必要に応じて超音波振動子 110 と形状変化層 120 の間に 1 層以上の音響マッチング層 (図示せず) を設けてもよい。形状変化層 120 以外のこれら各構成要素のそれぞれの機能は、図 1 の従来技術で説明したものと同様である。

40

【0110】

超音波振動子 110 は、PZT 系のような圧電セラミックス、PZN - PT、PMN - PT 系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などの材料からなる。また、このほかにシリコン半導体にマイクロマシン技術を用いて加工した静電容量型もあり、ここでいう超音波振動子 110 は、超音波を送受信できる超音波センサであればこれらに限定されるものではない。

【0111】

超音波振動子 110 の厚さ方向の前面には、図示しない接地電極と、背面には信号用電

50

極がそれぞれ設けられている。両電極は、金や銀の蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付け等により超音波振動子 110 の前面、背面にそれぞれ形成される。

【0112】

形状変化層 120 は、超音波ビーム 151, 152 を任意の距離に焦点を設定して収束することを補助する機能を持たせ、超音波ビーム 151, 152 を任意の距離に焦点を設定して収束させる機能は音響レンズ 180 に持たせる構成とする。

【0113】

すなわち、音響レンズ 180 は、例えばシリコンゴムなどの材料を使用して一定の形状に構成させる。この場合には音響レンズ 180 の形状の曲率に対応してある距離に超音波ビーム 151 か 152 に収束される。

10

【0114】

本実施の形態では、形状変化層 120 は、電気信号により被検体側の形状を任意に変えられる材料を用いる。形状変化層 120 の両面には、電極 141, 142 を設け、電極 141, 142 間に電気信号（ここでは電圧）を印加する。可変電源 140 は、電極 141, 142 間に印加する電圧を調整する。これにより、形状変化層 120 は変形する。この変形に追従して前面に設けている音響レンズ 180 も変形することにより、音響レンズ 180 の曲率が可変することになる。音響レンズ 180 の曲率の変形に対応して超音波ビーム 151, 152 の収束される焦点距離が可変することになる。

【0115】

形状変化層 120 の材料として、実施の形態 1 と同様に、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。

20

【0116】

なお、ここに用いる形状変化層 120 は、音響レンズ 180 を変形させて曲率を可変する機能を有する。このため、実施の形態 1 のように、被検体（生体）の音速と違う値である必要はなく、被検体とほぼ同じ音速を有する値でも良く、音速の制限はない。また、形状変化層 120 の音響インピーダンス（密度×音速）は、音響レンズ 180 の値（約 1.4 - 1.6 M R a y l s ）に近い値を有することが好ましいが、超音波振動子 110 と被検体との間を有する音響インピーダンスを有する値でも良い。

【0117】

このように、本実施の形態の超音波トランスデューサ 300 は、形状変化層 120 の被検体側に、超音波を収束させる音響レンズ 180 を備える。実施の形態 1 と同様に、形状変化層 120 に印加する電圧を可変することにより形状変化層 120 の形状が変化し、その結果として形状変化層 120 の前面に設けた音響レンズ 180 の曲面が変化する。音響レンズ 180 を伝播する超音波ビームは、任意に変換することができるため、超音波画像の深さ方向で広い領域で超音波ビームを細く収束することが可能になる。その結果、超音波画像の高分解能化が可能になるとともに、形状変化層 120 に印加する電圧の可変を高速にすることにより、実時間で超音波画像の高分解能化も可能となる。

30

【0118】

しかも、物理的な変形部分は形状変化層 120 と音響レンズ 180 だけであり、超音波振動子 110、背面負荷材 130 若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層は変化させることなく固定した構成にできる。このため、超音波振動子 110、背面負荷材 130 若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層は、変形させる材料に制限することもないため、高性能な特性を有した超音波トランスデューサ 300 を構成することができる。

40

【0119】

なお、本実施の形態では、形状変化層 120 の被検体側表面の形状が凸面にしている場合について説明したが、このほか、形状変化層 120 の被検体側表面の形状が形状変化層 120 音響レンズ 180 と被検体との音速の関係から凹面形状にしても同様の効果が得られる。

【0120】

50

なお、本実施の形態では、超音波振動子 1 1 0 が単一の構成について説明したが、超音波振動子 1 1 0 が 1 次元に配列した構成若しくは 2 次元に配列した構成に形状変化層 1 2 0 を設けた場合についても同様の効果を得ることができる。

【 0 1 2 1 】

また、超音波振動子 1 1 0 が均一の厚みで平坦な形状に形状変化層 1 2 0 の被検体側表面に設けた場合について説明したが、超音波振動子 1 1 0 が不均一の厚みであっても、また凸面、凹面形状に形状変化層 1 2 0 の被検体側表面に設けも同様の効果を得ることができる。

【 0 1 2 2 】

(実施の形態 4)

図 6 は、本発明の実施の形態 4 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す図であり、図 6 A はその断面図、図 6 B はその正面図を示す。

【 0 1 2 3 】

図 6 A に示すように、超音波トランスデューサ 4 0 0 は、超音波振動子 4 1 0 と、形状変化層 4 2 0 と、背面負荷材 4 3 0 と、形状変化層 4 2 0 の超音波振動子 4 1 0 側に配置された電極 4 4 1 と、形状変化層 4 2 0 の凸面形状側に設けられた複数個の電極 4 1 1 ~ 4 1 3 からなる電極 4 1 4 と、電極 4 4 1 と複数個の電極 4 1 1 ~ 4 1 3 間に電気信号を印加する可変電源 4 4 0 とを備えて構成される。

【 0 1 2 4 】

超音波トランスデューサ 4 0 0 は、複数個の電極 4 1 1 ~ 4 1 3 からなる電極 4 1 4 を備える。

【 0 1 2 5 】

図 6 B に示すように、形状変化層 4 2 0 の凸面形状側に設けられた複数個の電極 4 1 1 ~ 4 1 3 は、形状変化層 4 2 0 の凸面形状の先端に電極 4 1 1 を配置し、電極 4 1 1 を中心として同心円状に、電極 4 1 2 , 4 1 3 を配置する。

【 0 1 2 6 】

可変電源 4 4 0 は、電極 4 4 1 と複数個の電極 4 1 1 ~ 4 1 3 間に印加する電気信号 (ここでは電圧) を調整する。可変電源 4 4 0 は、それぞれの電極 4 1 1 , 4 1 2 , 4 1 3 に印加する電圧は、別々に任意に可変することができる。

【 0 1 2 7 】

以上の構成において、可変電源 4 4 0 は、例えば形状変化層 4 2 0 の電極 4 4 1 と対向する電極 4 1 1 間に所定電圧を印加する。対向する領域の形状変化層 4 2 0 は、形状が変化するのに対し、その他の電極 4 1 2 , 4 1 3 の領域の形状変化層 4 2 0 は、その領域部分では、独自に形状を変化する力は働かず、形状を維持しようとする (形状変化層 4 2 0 のうち形状が変化する電極 4 1 1 に対抗する領域の周辺のみ影響を受けるが、基本的には形状を維持する。)。このようにして、電極 4 1 1 の領域の曲面を変形させることができる。同様に、電極 4 1 2 , 4 1 3 に印加する電圧を、それぞれ可変することにより、形状変化層 4 2 0 の該当領域を任意に変化させることができる。したがって形状変化層 4 2 0 は音響レンズの機能を有することになり、しかも形状を可変させることにより、任意の距離に超音波ビームを収束することが可能となる。

【 0 1 2 8 】

図 6 の構成によれば、単純な 1 つの中心点を持つ曲率の曲面だけではなく、非球面のような色々な形状曲面を構成することができるため、所望の超音波ビームをしかも形状変化層 4 2 0 に印加する電圧を可変することで高速に可変できることになる。

【 0 1 2 9 】

なお、本実施の形態において、複数個の電極 4 1 1 , 4 1 2 , 4 1 3 を凸面形状側に設けたが、電極 4 4 1 を弾力性のある導電性材料で構成する、あるいは電極面内に渦巻状等の切込みを入れて、変形可能な構成とすることで、位置関係を入れ替えても良い。

【 0 1 3 0 】

(実施の形態 5)

10

20

30

40

50

図 7 は、実施の形態 5 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す斜視図である。
図 4 と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【0131】

図 7 に示すように、超音波トランスデューサ 500 は、図 4 の超音波トランスデューサ 200 の形状変化層 120 の凸面形状側の電極 142 に代えて、複数の電極 511 ~ 513 からなる電極 510 を備える。

【0132】

電子走査型の超音波トランスデューサ 500 は、複数配列した超音波振動子 110 の被検体側に設けた音響マッチング層 170 の前面に形状変化層 120 を設ける。そして、形状変化層 120 の一方の面には電極 141 を設け、他方の凸面形状側には複数の電極 511 ~ 513 からなる電極 510 を、超音波振動子 110 の配列方向に帯状に設ける。形状変化層 120 は、音響レンズの機能を有し、超音波振動子 110 の配列方向と直交する方向の超音波ビームを収束させる。

【0133】

以上の構成において、可変電源 440 は、例えば形状変化層 120 の電極 141 と対向する電極 511 の部分に電圧を印加する。対向している領域の形状変化層 120 が変形し、電極 511 の部分の表面の形状（個々では曲面）が変化する。同様に、電極 512, 513 に印加する電圧を、それぞれ可変することにより、形状変化層 120 の該当領域を任意に変化させることができる。

【0134】

図 7 の構成は、図 4 の構成の装置のように、単純な 1 つの中心点を持つ曲率の曲面だけではなく、非球面のような色々な形状曲面を構成することができる。超音波トランスデューサ 500 は、電極 141 と複数の電極 511 ~ 513 間に印加する電圧を任意に調整することで、関心領域を診断するときにその領域に形状変化層 120 を形状変化させて超音波ビームを収束することができるなど、所望の超音波ビームを高速に可変することができる。

【0135】

このように形状変化層 120 の変形により超音波ビームの集束位置を任意に可変する操作は、配列した超音波振動子 110 方向の電子的な制御と連動している。この連動した制御により、更なる高分解能の超音波画像を得ることができる。

【0136】

また、形状変化層 120 に設けた複数の電極 511 は配列した超音波振動子 110 方向と直交する方向に設けた場合について説明したが、このほか、配列した超音波振動子 110 方向に対して複数の電極 511 を設けて、配列方向の超音波振動子 110 の任意の位置あるいは領域だけ形状変化層 120 を変形させて超音波ビームの集束位置を可変することも可能である。更に 2 次元に分割した複数の電極 511 を設けても同様の効果を得ることができる。

【0137】

（実施の形態 6）

図 8 は、本発明の実施の形態 6 に係る超音波探触子の概略構成を示す断面図である。図 3 と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【0138】

図 8 に示すように、超音波探触子 600 は、円筒形状の筐体 610 と、筐体 610 に内包された超音波トランスデューサ 100 と、筐体 610 内と超音波トランスデューサ 100 間を充填する超音波伝播媒質 620 とを備えて構成される。

【0139】

超音波トランスデューサ 100 は、実施の形態 1 で説明した構成と同じで、機能も同一である。実施の形態 1 の超音波トランスデューサ 100 に代えて、実施の形態 2 乃至 5 の超音波トランスデューサ 200, 300, 400, 500 を適用してもよい。

【0140】

10

20

30

40

50

筐体 6 1 0 は、被検体と直接若しくは間接的に接触する。筐体 6 1 0 は、被検体に近い音響インピーダンスを有する材料（例えば、ポリエチレン、ポリメチルペンテンなど）を用いる。

【 0 1 4 1 】

超音波伝播媒質 6 2 0 は、筐体 6 1 0 と同様の被検体に近い音響インピーダンスを有する材料（例えば 1, 3 ブタンジオールやオイル系の液体）を用いる。

【 0 1 4 2 】

超音波トランスデューサ 1 0 0 の超音波振動子 1 1 0 により発生した超音波は、形状変化層 1 2 0、超音波伝播媒質 6 2 0 そして筐体 6 1 0 を透過して被検体に送信される。被検体から反射してきた超音波は、再び送信と逆の経路を通して超音波振動子 1 1 0 で受信される。

10

【 0 1 4 3 】

超音波探触子 6 0 0 は、このような超音波トランスデューサ 1 0 0 を、超音波伝播媒質 6 2 0 を介在して筐体 6 1 0 に内包する。

【 0 1 4 4 】

本実施の形態によれば、形状変化層 1 2 0 に電圧を印加して形状変化層 1 2 0 の形状を変化させる場合、形状変化層 1 2 0 が直接被検体に接触して使用するときのように形状変化層 1 2 0 の変形が妨げられることがなくなり、所望の超音波ビームを高速に可変できて形成することができるようになる。

【 0 1 4 5 】

また、超音波トランスデューサ 1 0 0 を機械的に回転、往復運動若しくは揺動させて走査する構成の超音波探触子 6 0 0 に適用することも可能である。

20

【 0 1 4 6 】

なお、本実施の形態では、超音波振動子 1 1 0 が単一の構成について説明したが、このほか、超音波振動子 1 1 0 が 1 次元に配列した構成若しくは 2 次元に配列した構成に形状変化層 1 2 0 を設けた場合についても同様の効果を得ることができる。

【 0 1 4 7 】

また、超音波振動子 1 1 0 が均一の厚みで平坦な形状に形状変化層 1 2 0 の被検体側表面に設けた場合について説明したが、このほか、超音波振動子 1 1 0 が不均一の厚みであっても、また凸面、凹面形状に形状変化層 1 2 0 の被検体側表面に設けも同様の効果を得ることができる。

30

【 0 1 4 8 】

なお、上記各実施の形態は、形状変化層 1 2 0 の表面の形状が単一の曲面の場合について説明したが、形状変化層 1 2 0 の表面の形状の曲面が場所によって曲率半径が変わるいわゆる非球面、非曲面の形状若しくは、フレネルレンズのような曲率だけを平面上に並べた形状であっても同様の効果を得ることができる。

【 0 1 4 9 】

また一方、上記各実施の形態において、各電極に電圧を印加した場合、形状変化層 1 2 0 (4 2 0) は、その厚みにより同じ電圧を印加しても場所により変化量が異なる。

【 0 1 5 0 】

例えば、図 7 において、形状変化層 1 2 0 の中央部（電極 5 1 1 の領域）よりも形状変化層 1 2 0 の端部周辺（電極 5 1 3 の領域）のほうが、厚みが薄いため変化量が大きくなり、電極 5 1 3 の電極 5 1 2 側に近い領域の厚さは、電極 5 1 2、電極 5 1 3 の領域の厚さに近づくことより、この間の曲率半径が大きくなる。一方、電極 5 1 1 の領域においては、形状変化層 1 2 0 の端部のエッジ部に着目すれば、当初電圧が印加されていないときよりも局所的に大きく湾曲することになり、曲率半径が小さくなる。

40

【 0 1 5 1 】

このように、形状変化層 1 2 0 の中央部と周辺部での曲率半径が異なることより、焦点を 1 箇所絞るのが難しくなるが、複数配列した超音波振動子 1 1 0 の個々の長さを、両端をカットして短くし形状変化層 1 2 0 の中央部を中心に超音波を送信できるようにする

50

ことで、焦点を絞りやすくできる。また、当初より、複数の超音波振動子をマトリックス状に２次元に構成することで、超音波を送信したとき、中央部と周辺部とで、複数の焦点を構成することができる。

【０１５２】

なお、形状変化層１２０の中央部（電極５１１の領域）だけ、あるいは形状変化層１２０の端部周辺（電極５１３の領域）だけというように、部分的に電圧をかける、あるいは、それぞれ異なる電圧をかけることで、変化量を場所ごとに任意に設定でき、これに合わせて複数の焦点を得ることができる。

【０１５３】

また、形状変化層１２０の被検体側に設けた電極１４２，５１０は、その分割数をさらに多くし、ひとつの電極が占める面積を小さくするほど、より精密に形状変化層１２０の被検体側表面の形状を制御できるようになることは言うまでもない。

【０１５４】

また、上記各実施の形態では、形状変化層１２０の被検体側に設けた電極１４２，４１０，５１０が被検体に直接接触するような構成の場合について説明したが、電極１４２，５１０と被検体との間に形状変化層１２０の変形に追従するようなフィルムなどの絶縁体を設けても同様の効果を得ることができる。

【０１５５】

また、形状変化層１２０の被検体側表面の形状が凸面にしている場合について説明したが、このほか、形状変化層１２０の被検体側表面の形状が形状変化層１２０と被検体との音速の関係から凹面形状にしても同様の効果を得ることができる。

【０１５６】

さらに、超音波振動子１１０が均一の厚みで平坦な形状に形状変化層１２０の被検体側表面に設けた場合について説明したが、このほか、超音波振動子１１０が不均一の厚みであっても、また凸面、凹面形状に形状変化層１２０の被検体側表面に設けも同様の効果を得ることができる。

【０１５７】

（実施の形態７）

図９は、本発明の実施の形態７に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図である。

【０１５８】

図９に示すように、超音波トランスデューサ７００は、超音波振動子７１０と、形状変化層７２０と、背面負荷材７３０と、形状変化層７２０の両面に配置された電極７４１，７４２と、電極７４１，７４２間に電気信号を印加する可変電源７４０とを備えて構成される。

【０１５９】

また、必要に応じて超音波振動子７１０と形状変化層７２０の間に１層以上の音響マッチング層（図示せず）を設けてもよい。形状変化層７２０以外のこれら各構成要素のそれぞれの機能は、図１の従来技術で説明したものと同様である。

【０１６０】

超音波振動子７１０は、ＰＺＴ（チタン酸ジルコン酸鉛）系のような圧電セラミックス、ＰＺＮ－ＰＴ、ＰＭＮ－ＰＴ系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などの材料からなる。また、このほかにシリコン半導体にマイクロマシン技術を用いて加工した静電容量型もあり、ここでいう超音波振動子７１０は、超音波を送受信できる超音波センサであればこれらに限定されるものではない。

【０１６１】

超音波振動子７１０の厚さ方向の前面には、図示しない接地電極と、背面には信号用電極がそれぞれ設けられている。両電極は、金や銀の蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付け等により超音波振動子７１０の前面、背面にそれぞれ形成される。

【０１６２】

形状変化層 720 は、超音波振動子 710 に対応して被検体側（図 9 の上方）となる厚さ方向前面に配置され超音波ビームの方向を可変する機能を有する。

【0163】

形状変化層 720 は、音速が被検体、例えば生体の音速（1540 m/s）と違う値を有していれば、形状変化層 720 と被検体との境界で屈折して超音波ビーム 751, 752, 753 を任意の方向に可変することができる。これは形状変化層 720 の音速と被検体の音速とに差をもたせることによりその境界で超音波は屈折する。この屈折を利用して形状変化層 720 の形状を変化させて超音波ビーム 751, 752, 753 の方向を制御することができる。

【0164】

本実施の形態では、形状変化層 720 は、電気信号により被検体側の形状を任意に変えられる材料を用いる。形状変化層 720 の両面には、電極 741, 742 を設け、電極 741, 742 間に電気信号（ここでは電圧）を印加する。可変電源 740 は、電極 741, 742 間に印加する電圧を調整する。これにより、形状変化層 720 の形状を変化させて超音波ビーム 751, 752, 753 の方向を可変する。

【0165】

形状変化層 720 の材料として、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。

【0166】

イオン導電性高分子ポリマーは、イオン交換樹脂とその両面に電極を設けたポリマーアクチュエータであり、印加する電圧によりイオン交換樹脂内のイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して高分子が変形する。このポリマーアクチュエータには、ポリエチレン、ポリスチレン、フッ素樹脂などにスルホン酸基、カルボキシル基などの官能基が導入されたものや、特許文献 3 に記載されているようにポリ塩化ビニル（PVC）やポリメタクリル酸メチル（PMMA）やポリウレタンなどの非導電性高分子とイオン性物質とが含有された高分子の材料などがある。

【0167】

また、誘電型ポリマーは、ポリマーの両面に電極を設け電極間に電圧を印加することにより、その電極間の静電引力でポリマーが厚み方向に圧縮されてポリマーの平面方向に伸長して変形する。この誘電型ポリマーには、シリコンゴムやポリウレタンやアクリルエラストマーなどの材料がある。

【0168】

また、導電性ポリマーは、導電性を有したポリマーから電気端子を取り出し、その電気端子に電圧を印加すると電気端子間の導電性ポリマーが収縮し、印加電圧をオフにすると元に戻る。この導電性ポリマーには、ポリピロール樹脂などがある。

【0169】

また、上記材料以外にも電気信号によりポリマー材が変形する他の材料であれば良く、上記材料に限定するものではない。

【0170】

ここで、上記電気信号の電気は、主に電圧調整であるが、電流調整も可能である。また、上記電気信号の信号は、電圧を可変、あるいは印加するタイミングなどを可変することを含めて信号と表現した。

【0171】

背面負荷材 730 は、超音波振動子 710 を背面から機械的に保持し、かつ必要に応じて不要な超音波信号を減衰させる機能を有する必要に応じて超音波振動子 710 に対して形状変化層 720 の反対側となる厚さ方向背面（図 9 の下方）に配置される。

【0172】

次に、形状変化層 720 の方向可変動作について説明する。

【0173】

形状変化層 720 は、形状変化層 720 の音速が被検体、例えば生体の音速（1540

10

20

30

40

50

m / s .) と違う値を有していれば形状変化層 7 2 0 と被検体との境界で屈折して超音波ビーム 7 5 1 , 7 5 2 , 7 5 3 を任意の方向に可変することができる。例えば、形状変化層 7 2 0 の材料としてポリエチレン、ポリスチレン、ポリ塩化ビニル (P V C) やポリメタクリル酸メチル (P M M A) などの音速は、生体の音速より速く、約 2 0 0 0 m / s . 前後であり、また、シリコーンゴムは逆に生体の音速より遅く、約 1 0 0 0 m / s . 前後である。

【 0 1 7 4 】

超音波の屈折の関係は、公知のようにスネルの法則によって算出することができる。2 つの媒体の音速 C 1 と C 2 を有する境界で超音波は、音速 C 1 媒体から音速 C 2 媒体に入射する超音波の屈折の関係は、次式 (2) に表される。

10

【 0 1 7 5 】

$$C 1 / \sin i = C 2 / \sin t \quad \dots (2)$$

i は、音速 C 1 の媒体から入射する角度、 t は、音速 C 2 の媒体に入射する角度を示す。

【 0 1 7 6 】

例えば、形状変化層 7 2 0 の音速 C 1 が誘電型ポリマーとして音速が約 1 0 0 0 m / s . の値を有するシリコーンゴムを使用した場合と、イオン導電性高分子ポリマーの音速が約 2 0 0 0 m / s . の値を有するポリエチレン、ポリ塩化ビニル (P V C) などを使用し、音速 C 2 が約 1 5 4 0 m / s . を有する被検体として生体を対象にした場合、上記式 (2) より算出することができる。

20

【 0 1 7 7 】

図 9 A に示すように、形状変化層 7 2 0 に印加電圧が無い場合、伝播する超音波ビーム 7 5 1 は、形状変化層 7 2 0 と被検体の境界面に対してほぼ直角であり、屈折することなく直進する。

【 0 1 7 8 】

一方、図 9 B , C に示すように、形状変化層 7 2 0 の電極 7 4 1 , 7 4 2 に電気信号電圧を印加して制御することにより形状変化層 1 2 0 を変化させて被検体の境界面に傾斜を設けさせると超音波ビーム 7 5 2 、 7 5 3 は屈折して進行方向を可変させることができる。

【 0 1 7 9 】

例えば、形状変化層 7 2 0 の被検体側の面が超音波振動子 7 1 0 から超音波が形状変化層 7 2 0 に直進して伝播して形状変化層 7 2 0 の被検体側表面の形状が超音波ビーム 7 5 1 の直進方向に対して 2 0 度傾斜した場合、形状変化層 7 2 0 の音速 C 1 が約 1 0 0 0 m / s . 、約 2 0 0 0 m / s . の超音波ビームが屈折して進行するそれぞれの角度 は、約 3 1 . 8 度、約 1 5 . 3 度となる。したがって、図 9 A の場合の超音波ビーム 7 5 1 が直進する方向に対して、それぞれ形状変化層 7 2 0 の角度 2 0 度の傾斜を持たせることによって超音波ビーム 7 5 2 、 7 5 3 の進行方向を可変することができる。すなわち、形状変化層 7 2 0 の傾斜角度と材料の音速により超音波の進行方向を可変することができる。

30

【 0 1 8 0 】

このように、形状変化層 7 2 0 に印加する電気信号を調整することにより傾斜角度を任意に可変させることができる。また、形状変化層 7 2 0 の電極 7 4 1 , 7 4 2 に印加する電気信号を制御して形状変化層 7 2 0 の傾斜面を可変させるように操作することにより超音波ビーム 7 5 1 , 7 5 2 , 7 5 3 のように角度を可変して走査することができる。

40

【 0 1 8 1 】

この走査する超音波ビーム 7 5 1 、 7 5 2 、 7 5 3 の角度は、形状変化層 7 2 0 の表面の傾斜角を印加電圧を可変することで前記のような約 3 1 . 8 度、約 1 5 . 3 度より広くすることも可能である。

【 0 1 8 2 】

また、任意の方向に超音波ビームを被検体に送受信した後、形状変化層 7 2 0 の電極 7 4 1 , 7 4 2 に印加する電圧を可変して形状を変化させて超音波ビームの方向を可変して

50

違う方向で被検体に送受信する、ことを繰り返し行うことにより、被検体の断層像を構築できることになる。このような制御は超音波診断装置本体部で行うことにより実現できる。

【0183】

形状変化層720の被検体側の面の形状を可変する方法の一つとして、形状変化層720の一方の面に設けた電極、図9では電極742を複数個設けてそれぞれの電極742に印加する電気信号、例えば電圧を可変することにより可能にすることができる。例えば、形状変化層720にイオン導電性高分子ポリマーを用いた場合には、電極741, 742に印加する電圧によりイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して変形する大きさが変わるため、この電圧をそれぞれの電極742に印加する電圧を可変することにより、それぞれの電極742に位置する領域の形状変化層720の部分の変形量を変えることが可能である。このことにより形状変化層720の被検体側の面を任意に可変できることになる。これは誘電型ポリマー、導電性ポリマーを用いた場合についても同じことがいえる。但し、形状変化層720に設けた電極741, 742は、超音波が伝播するときに影響ないような厚み（例えば影響しないほど薄くする）にすることを考慮しておく必要がある。

10

【0184】

また、形状変化層720は、図9の構成から明らかのように超音波が伝播する材料であるのでこの材料を設けたことによる影響、例えば多重反射などを最小限にする必要がある。そのために望まれるのは、形状変化層720の音響インピーダンスは、被検体に近いたとえば生体の音響インピーダンスの値をおおよそ1.4~1.65メガレールを有することが望ましい。しかし、音響インピーダンスが被検体の値とかけ離れた場合においても、超音波振動子710と被検体の間を有する音響インピーダンスであれば、その形状変化層720の前後に音響整合層を設けることにより多重反射を低減することができる。このため、形状変化層720の音響インピーダンスは、超音波振動子710と被検体の間の値を有するものでも良い。

20

【0185】

このように、本実施の形態の超音波トランスデューサ700は、超音波振動子710と、超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号により形状が変化する形状変化層720と、形状変化層720の両面に配置された電極741, 742と、電極741, 742間に電気信号を印加する可変電源740とを備え、可変電源740は、電極741, 742間に印加する電気信号を制御することにより、形状変化層720の被検体側の表面形状が変化させて、形状変化層720を伝播する超音波ビーム方向を任意に可変する。形状変化層720の形状が変化し、その結果として形状変化層720の被検体側の超音波ビームの方向が変化する。超音波ビームを任意の角度で走査できるため、2次元の超音波画像を取得することができ、従来のような機械的な走査は必要なく、モータも不必要であり、小型軽量で操作性良好な超音波画像を得ることができる。

30

【0186】

また、電極742の構成を変え、あるいは複数の電極を構成し、それぞれの電極に印加する電圧を制御することにより、形状変化層720を1次元方向だけではなく、2次元の方向にも形状を変化させることも可能である。この構成によれば、3次元に超音波ビームを走査することも可能になり、3次元の超音波画像を構築することも容易にできる。

40

【0187】

さらに、形状変化層720は、電氣的に可変することが可能であり、かつ可変時間も機械式より高速にできるため、実時間での超音波画像を得ることも可能となる。このため、形状変化層720に印加する電圧の可変を高速にすることにより、実時間で超音波画像の高分解能化も可能となる。

【0188】

しかも、変形は形状変化層720だけであり、超音波振動子710、背面負荷材730若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層は変化させることなく固定した構成にできる。このため、超音波振動子710、背面負荷材730若しくは必要に応じて設ける音響

50

マッチング層は、変形させる材料に制限することもないため、高性能な特性を有したトランスデューサを構成することができる。

【 0 1 8 9 】

(実施の形態 8)

図 1 0 は、本発明の実施の形態 8 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す斜視図である。図 9 と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。なお、図 1 0 中の A の方向から見た図が図 9 の断面図である。

【 0 1 9 0 】

図 1 0 に示すように、超音波トランスデューサ 7 0 0 a は、配列された複数の超音波振動子 7 1 0 と、各超音波振動子 7 1 0 に対応して被検体側 (図 1 0 の右側) となる厚さ方向前面に配置された音響マッチング層 7 7 0 と、必要に応じて超音波振動子 7 1 0 に対して音響マッチング層 7 7 0 の反対側となる厚さ方向背面 (図 1 0 の左側) に配置された背面負荷材 7 3 0 と、音響マッチング層 7 7 0 上に配置された形状変化層 7 2 0 と、形状変化層 7 2 0 の両面に配置された電極 7 4 1 , 7 4 2 と、電極 7 4 1 , 7 4 2 間に電気信号を印加する可変電源 7 4 0 とを備えて構成される。これらの構成は、いわゆる電子走査型超音波トランスデューサと呼称される。

10

【 0 1 9 1 】

超音波振動子 7 1 0 は、P Z T 系のような圧電セラミックス、P Z N - P T 、P M N - P T 系のような圧電体若しくはこれら圧電体と高分子材料を複合した複合圧電体によって形成される。また、このほかにシリコン半導体にマイクロマシン技術を用いて加工した静電容量型もあり、ここでいう超音波振動子 7 1 0 は、超音波を送受信できる超音波センサであればこれらに限定されるものではない。

20

【 0 1 9 2 】

超音波振動子 7 1 0 の前面には、接地用電極 (図示略) が形成され、超音波振動子 7 1 0 の背面には信号用電極 (図示略) が形成されている。接地用電極及び信号用電極は、それぞれ金や銀のメッキ、蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付けなどによって形成される。上記信号用電極は、ポリイミドなどの高分子材料によって構成される絶縁性フィルムに銅などの金属膜が披着された信号用電気端子 7 6 0 が挿着されている。上記信号用電極は、超音波振動子 7 1 0 に形成されている接地用電極から、前記信号用電気端子 7 6 0 と同じように接地用電気端子 (図示略) と接続する。

30

【 0 1 9 3 】

以下、上述のように構成された超音波トランスデューサ 7 0 0 a の動作について説明する。

【 0 1 9 4 】

超音波振動子 7 1 0 に形成された信号用電極は、信号用電気端子 7 6 0 を介して、また、超音波振動子 7 1 0 の接地電極を介して、それぞれ不図示のケーブルの一端に電氣的に接続され、これらのケーブルのそれぞれ他端はコネクタなどを介して不図示の超音波診断装置の本体部に接続される。これによって、超音波診断装置の本体部で作られるパルス電圧を超音波振動子 7 1 0 に印加して超音波を発信し、また、受信した超音波のエコーを電気信号に変換して超音波診断装置の本体部に送信する。この主流となっている一方式として、配列した超音波振動子 7 1 0 のそれぞれに送受信する時間の遅延をかけて位相制御して超音波ビームを所望の位置に絞り高分解能化したり、あるいは超音波ビームを偏向したりして扇形状に走査する方式が一般的になっている。

40

【 0 1 9 5 】

これらの超音波ビームを所望の位置に収束するあるいは超音波ビームの方向を可変する方向は、超音波振動子 7 1 0 の配列方向に対して制御することになる。

【 0 1 9 6 】

形状変化層 7 2 0 は、形状変化層 7 2 0 の音速が被検体、例えば生体の音速 (1 5 4 0 m / s .) と違う値を有していれば、形状変化層 7 2 0 と被検体との境界で屈折して超音波ビーム 7 5 0 を任意の方向に可変することができる。実施の形態 1 7 で説明したように

50

、形状変化層 720 の音速と、被検体の音速とに差をもたせることによりその境界で超音波は屈折するため、この屈折を利用して形状変化層 720 の形状を変化させて超音波ビーム 750 の方向を制御する。形状変化層 120 は超音波ビームの方向を可変する機能を有し、超音波振動子 110 の配列方向と直交する方向の超音波ビーム方向を可変させる。

【0197】

本実施の形態では、形状変化層 720 は、電気信号により被検体側の形状を任意に可変できる材料を用いる。形状変化層 720 の両面には、電極 741, 742 を設け、電極 741, 742 間に電気信号（ここでは電圧）を印加する。可変電源 740 は、電極 741, 742 間に印加する電圧を調整する。これにより、形状変化層 720 の形状を可変させて超音波ビーム 750 の方向をコントロールする。

10

【0198】

形状変化層 720 の被検体側の電極 742 は、複数設けている。これら電極 742 は、超音波振動子 710 を配列した方向に延伸されており、超音波振動子 710 の配列方向と直交する方向の電極 742 は複数個に分割されている。それぞれの電極 742 に印加する電気信号の電圧は可変できるようになっており、この印加電圧を変化させることで形状変化層 720 の被検体側の面を超音波振動子 710 の配列方向と直交する方向に変形させ、図 9A の変形前の状態から図 9B, C に示すように変形させて傾斜させることが可能になる。

【0199】

なお、形状変化層 720 の被検体側に設ける電極 742 を複数個設ける構成としたが、被検体側と反対側に複数個電極を設けた構成にしても良い。

20

【0200】

また、形状変化層 720 の一方に設けた電極 742 を超音波振動子 710 の配列方向に延伸しその直交方向に複数個設けた構成にしたが、電極 742 を 2 次元の配列した構成にすることにより、これら電極に印加する電圧を制御することで 2 次元に超音波ビームの方向を可変制御できることになる。例えば、配列した超音波振動子 710 の両端の超音波ビームの方向を違う方向にすることもできる。また、診断画像の関心領域を抽出したい場合、超音波トランスデューサ 700 を移動しないで超音波ビーム 750 の方向を可変することで可能となる。

【0201】

ここで、形状変化層 720 の音速が被検体の音速と違う材料を用いることで、形状変化層 720 の表面を傾斜させることにより、超音波ビーム 750 を超音波振動子 710 の配列方向と直交する方向に可変し走査することが可能となる。

30

【0202】

例えば、形状変化層 720 にイオン導電性高分子ポリマーを用いた場合には、電極 741, 742 に印加する電圧によりイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して高分子が変形する大きさが変わるため、この電圧をそれぞれの電極 742 に印加する電圧を可変することによりそれぞれの電極 742 に位置する領域の形状変化層 720 の部分の変形量を変えることが可能であり、このことにより形状変化層 720 の被検体側の面を任意に可変できることになる。これは誘電型ポリマー、導電性ポリマーを用いた場合についても同じことがいえる。形状変化層 720 に設けた電極 741, 742 は超音波が伝播するときに影響しないような厚みにすることを考慮しておく必要がある。

40

【0203】

また、形状変化層 720 は、図 10 の構成から明らかのように超音波が伝播する材料であるのでこの材料を設けたことによる影響、例えば多重反射などを最小限にする必要がある。そのために望まれるのは、形状変化層 720 の音響インピーダンスは、被検体に近いた例えば生体の音響インピーダンスの値をおおよそ 1.4 ~ 1.65 メガレールを有することが望ましい。

【0204】

このように、超音波振動子 710 の配列方向と直交する方向に形状変化層 720 を変形

50

させることにより超音波ビーム 750 の方向を可変走査できるため、超音波振動子 710 の配列方向と直交する方向においても超音波画像を得ることができ、超音波振動子 710 の配列方向の電子走査で取得する超音波画像と併せることにより 3 次元の超音波画像を得ることができる。

【0205】

超音波診断装置などの本体部は、超音波ビーム 750 の方向可変するための形状変化層 720 の両面の電極に印加する電圧の制御を行う。本体部は、配列した複数のある群の超音波振動子 710 のそれぞれに送受信する時間の遅延をかけて位相制御して超音波ビームを送受信する。本体部は、上記位相制御を順次電子的に切り換えて走査し、所望の超音波断層像を 1 断面得る。その後、本体部は、形状変化層 720 の各電極に制御した電圧を印加して配列した超音波振動子 710 と直交する方向に超音波ビーム方向を可変するように制御する。このような走査を繰り返すことにより、3 次元的な超音波画像を構築することが可能となる。このような制御は、超音波診断装置本体で容易に行うことができ、しかも形状変化層 720 の変形速度は高速にできることも可能であり、実時間で 3 次元画像を得ることも可能となる。

10

【0206】

従来のような複数個配列した超音波振動子 710 の電子走査型超音波トランスデューサをモータなどで超音波トランスデューサを往復運動、揺動運動などさせていた構成に対して、本実施の形態は、モータなどの駆動系及びそれを伝達する伝達系は不要であり、しかも超音波トランスデューサは、殆ど動くことがなく形状変化層 720 のみの変形だけである。小型で軽量、しかも電気端子やそれに接続されるケーブルなど可動することがなく、また機構なども不要であるため寿命も長くなるなど信頼性が高い長所を有している。

20

【0207】

(実施の形態 9)

図 11 は、本発明の実施の形態 9 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図である。図 9 と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【0208】

図 11 に示すように、超音波トランスデューサ 700b は、超音波振動子 710 と、形状変化層 720A, 720B, 720C と、背面負荷材 730 と、形状変化層 720A, 720B, 720C の両面に配置された電極 741, 742 と、電極 741, 742 間に電気信号を印加する可変電源 740 とを備えて構成される。

30

【0209】

また、必要に応じて超音波振動子 710 と形状変化層 720A, 720B, 720C の間に 1 層以上の音響マッチング層 (図示せず) を設けてもよい。形状変化層 720A, 720B, 720C 以外のこれら各構成要素のそれぞれの機能は、図 1 の従来技術で説明したものと同様である。

【0210】

超音波振動子 710 は、PZT 系のような圧電セラミックス、PZN-PT、PMN-PT 系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などの材料からなる。

40

【0211】

超音波振動子 710 の厚さ方向の前面には、図示しない接地電極と、背面には信号用電極がそれぞれ設けられている。両電極は、金や銀の蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付け等により超音波振動子 710 の前面、背面にそれぞれ形成される。

【0212】

形状変化層 720A, 720B, 720C は、超音波振動子 710 に対応して被検体側 (図 11 の上方) となる厚さ方向前面に配置され超音波ビームの方向を可変する機能を有する。

【0213】

形状変化層 720A, 720B, 720C は、図 9 の形状変化層 720 の機能と同じで

50

あり、被検体の音速と形状変化層 720A, 720B, 720C の音速が違うということを有効に利用して超音波ビームの方向を可変する。

【0214】

さらに、本実施の形態の形状変化層 720A, 720B, 720C は、被検体の任意の深さに超音波ビームを収束させる機能を付加している。以下、具体的に説明する。

【0215】

図 11A - C に示すように、形状変化層 720A, 720B, 720C の被検体側の面の状態は、曲面形状を有する。

【0216】

図 11A に示すように、超音波ビーム 751 を直進させ、任意の深さに収束させる場合には、形状変化層 720A の被検体側の面は、単一の曲率半径を持たせるような形状にすればよい。形状変化層 720A 表面の曲面形状は、形状変化層 720A の音速と被検体の音速差で凹面形状あるいは凸面形状にすることにより超音波ビームを収束することができる。例えば、形状変化層 720A の音速が被検体の音速より遅い値の場合には、超音波ビームを収束させるには形状は凸面になり、逆に形状変化層の音速が速い場合には凹面形状になる。この機能は実施の形態 1 にて詳細に説明した内容と同じである。

【0217】

これを図 11B, C に示すように、超音波ビーム 752, 753 の方向を可変させて、かつ超音波ビーム 752, 753 を任意の深さに収束させる場合には、形状変化層 720B, 720C の被検体側の面の曲面は、曲率半径が位置によって徐々に可変するような形状にする。

【0218】

このように形状変化層 720A, 720B, 720C の被検体側の表面形状の可変は、形状変化層 720 の一方の電極、ここでは電極 742 を複数個に分割して、それぞれの電極に印加する電気信号である電圧を制御することにより可能となる。このように形状変化層 720 の形状を変形させることで超音波ビームの収束と方向の可変を行うためには、精度よく変形させることが必要になってくる。変形を精度良く行うためには、複数個設けている電極 742 の数を増やし、また電極の形状、更にそれぞれの電極に印加する電圧の制御精度良く行うということも考慮する必要がある。

【0219】

例えば、形状変化層 720A, 720B, 720C にイオン導電性高分子ポリマーを用いた場合には、電極 741, 742 に印加する電圧によりイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して高分子が変形する大きさが変わる。このため、この電圧をそれぞれの電極 742 に印加する電圧を可変することによりそれぞれの電極 742 に位置する領域の形状変化層 720A, 720B, 720C の部分の変形量を変えることが可能である。

【0220】

このことにより形状変化層 720A, 720B, 720C の被検体側の面を任意に可変できることになる。誘電型ポリマー、導電性ポリマーを用いた場合についても同じことがいえる。但し、形状変化層 720A, 720B, 720C に設けた電極 741, 742 は超音波が伝播するときに影響しないような厚みにすることを考慮しておく必要がある。

【0221】

また、形状変化層 720 に用いる色々な材料はあるが、これらの材料はそれぞれ印加電圧と変形量に違いがあるので、使用する材料によって印加電圧を最適化する必要がある。

【0222】

また、形状変化層 720A, 720B, 720C は、超音波が伝播する材料であるので、この材料を設けたことによる影響、例えば多重反射などを最小限にする必要がある。そのために望まれるのは、形状変化層 720A, 720B, 720C の音響インピーダンスは、被検体に近いた例えば生体の音響インピーダンスの値をおおよそ 1.4 ~ 1.65 メガレールを有することが望ましい。

【0223】

なお、本実施の形態では、超音波振動子 710 が単一の構成の場合について説明したが、超音波振動子 710 が複数個配列した電子走査型の構成やリング状に超音波振動子を配列したいわゆるアニュラーレイ型の構成についても同様の効果を得ることができる。

【0224】

(実施の形態 10)

図 12 は、本発明の実施の形態 10 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図である。図 9 と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【0225】

図 12 に示すように、超音波トランスデューサ 700c は、超音波振動子 710 と、形状変化層 720 と、背面負荷材 730 と、形状変化層 720 の両面に配置された電極 741, 742 と、電極 741, 742 間に電気信号を印加する可変電源 740 と、形状変化層 720 の前面に配置された音響レンズ 780 とを備えて構成される。

【0226】

また、必要に応じて超音波振動子 710 と形状変化層 720 の間に 1 層以上の音響マッチング層 (図示せず) を設けてもよい。形状変化層 720 以外のこれら各構成要素のそれぞれの機能は、図 1 の従来技術で説明したものと同様である。

【0227】

超音波振動子 710 は、PZT 系のような圧電セラミックス、PZN - PT、PMN - PT 系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などの材料からなる。

【0228】

超音波振動子 710 の厚さ方向の前面には、図示しない接地電極と、背面には信号用電極がそれぞれ設けられている。両電極は、金や銀の蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付け等により超音波振動子 710 の前面、背面にそれぞれ形成される。

【0229】

音響レンズ 780 は、超音波ビームを任意の深さに収束させる。音響レンズ 780 は、例えばシリコンゴムなどの材料を使用して一定の形状に形成される。

【0230】

形状変化層 720 は、電気信号により被検体側の形状を任意に可変できる材料を用いる。形状変化層 720 の両面には、電極 741, 742 を設け、電極 741, 742 間に電気信号 (ここでは電圧) を印加する。可変電源 740 は、電極 741, 742 間に印加する電圧を調整する。

【0231】

形状変化層 720 としては、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。形状変化層 720 は、前記形状変化層 720 の音速が被検体、例えば生体の音速 (1540 m/s) と違う値を有していれば形状変化層 720 と被検体との境界で屈折して超音波ビーム 751, 752, 753 を任意の方向に可変することができる。これは形状変化層 720 の音速と、被検体の音速とに音速差をもたせることによりその境界で超音波は屈折するため、この屈折を利用して形状変化層 720 の形状を変化させて超音波ビーム 751, 752, 753 の方向を可変することができる。

【0232】

しかし、超音波ビーム 751, 752, 753 の進行方向の可変は可能であるものの、これを超音波画像とした場合は、超音波ビーム 751, 752, 753 は収束していないため、高分解能化は難しい。そこで超音波ビーム 751, 752, 753 を収束する機能を有する音響レンズ 780 を形状変化層 720 の被検体側に設ける。

【0233】

このような構成にすることにより、形状変化層 720 が、超音波ビーム 751, 752, 753 の方向を可変する機能を有し、音響レンズ 780 が、超音波ビーム 751, 752, 753 を収束する機能を持つ。これにより、超音波トランスデューサ 700c は、高

分解能の超音波画像を得ることが可能となる。

【0234】

また、形状変化層720は、超音波が伝播する材料であるのでこの材料を設けたことによる影響、例えば多重反射などを最小限にする必要がある。そのために望まれるのは、形状変化層720の音響インピーダンスは、音響レンズ780若しくは被検体（例えば生体）に近い音響インピーダンスの値をおおよそ1.4～1.65メガレールを有することが望ましい。

【0235】

以上のように、形状変化層720に印加する電圧を可変することにより形状変化層720の形状が変化し、その結果として形状変化層720の被検体側の表面状態が変化するため、形状変化層720を伝播する超音波ビーム方向を任意の角度に可変走査することができる。また、形状変化層720の前面に超音波ビームを収束する音響レンズ780を設けているため、2次元の高分解能の超音波画像を取得することができる。従来のような機械的な走査ではないため、モータも不必要であり、小型軽量で操作性良好な超音波画像を得ることができる。

10

【0236】

また、電極742の構成を変えることにより、形状変化層720を1次元方向だけではなく、2次元の方向にも形状を変化させることも可能である。この構成によれば、3次元に超音波ビームを走査することも可能になり、3次元の超音波画像を構築することも容易にできる。

20

【0237】

さらに、形状変化層720を電氣的に可変することが可能であり可変時間も機械式より高速にできるため、実時間での超音波画像を得ることも可能となる。

【0238】

なお、本実施の形態は、形状変化層720の音響インピーダンスが音響レンズ780若しくは被検体の音響インピーダンスに近い値を有する場合について説明したが、形状変化層720の音響インピーダンスの値が被検体と違う値の材料の場合には、形状変化層720と音響レンズ780の間に音響マッチング層を設けた構成にしても同様の効果を得ることができる。

30

【0239】

なお、本実施の形態は、形状変化層720を超音波振動子710に直接設けた構成の場合について説明したが、形状変化層720は間接的つまり超音波振動子に直接接触しないで間に超音波伝播媒質などを介在した構成についても同様の効果を得ることができる。

【0240】

なお、本実施の形態は、超音波振動子710が単一の構成の場合について説明したが、超音波振動子710が複数個配列した電子走査型の構成や、リング状に超音波振動子を複数設けたいわゆるアニュラーアレイ型の構成についても同様の効果を得ることができる。

【0241】

（実施の形態11）

図13は、本発明の実施の形態11に係る超音波探触子の概略構成を示す断面図である。図9と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

40

【0242】

図13に示すように、超音波探触子800は、円筒形状の筐体610と、筐体610に内包された超音波トランスデューサ700と、筐体610内と超音波トランスデューサ700間を充填する超音波伝播媒質620とを備えて構成される。

【0243】

超音波トランスデューサ700は、実施の形態7で説明した構成と同じで、機能も同一である。実施の形態7の超音波トランスデューサ700に代えて、実施の形態7乃至10の超音波トランスデューサ700a, 700b, 700cを適用してもよい。

【0244】

50

筐体 6 1 0 は、被検体と直接若しくは間接的に接触する。筐体 6 1 0 は、被検体に近い音響インピーダンスを有する材料（例えば、ポリエチレン、ポリメチルペンテンなど）を用いる。

【 0 2 4 5 】

超音波伝播媒質 6 2 0 は、筐体 6 1 0 と同様の被検体に近い音響インピーダンスを有する材料（例えば 1 , 3 ブタンジオールやオイル形の液体）を用いる。

【 0 2 4 6 】

超音波トランスデューサ 7 0 0 の超音波振動子 7 1 0 により発生した超音波は、形状変化層 7 2 0、超音波伝播媒質 6 2 0 そして筐体 6 1 0 を透過して被検体に送信される。被検体から反射してきた超音波は、再び送信と逆の経路を通して超音波振動子 7 1 0 で受信される。

10

【 0 2 4 7 】

超音波探触子 8 0 0 は、このような超音波トランスデューサ 7 0 0 を、超音波伝播媒質 6 2 0 を介在して筐体 6 1 0 に内包する。

【 0 2 4 8 】

本実施の形態によれば、形状変化層 7 2 0 に電圧を印加して形状変化層 7 2 0 の形状を変化させる場合、形状変化層 7 2 0 が直接被検体に接触して使用するときのように形状変化層 7 2 0 の変形が妨げられることがなくなり、所望の超音波ビーム 7 5 1 , 7 5 2 , 7 5 3 を高速に可変走査できて形成することができるようになる。

【 0 2 4 9 】

また、超音波トランスデューサ 7 0 0 を機械的に回転、往復運動若しくは揺動させて走査する構成の超音波探触子 8 0 0 に適用することも可能である。

20

【 0 2 5 0 】

なお、本実施の形態では、超音波振動子 7 1 0 が単一の構成について説明したが、このほか、超音波振動子 7 1 0 が 1 次元に配列した構成若しくは 2 次元に配列した構成に形状変化層 7 2 0 を設けた場合についても同様の効果を得ることができる。

【 0 2 5 1 】

また、上記各実施の形態 1 乃至 1 1 では、形状変化層 7 2 0 の被検体側に設けた電極 7 4 2 が被検体に直接接触するような構成の場合について説明したが、電極 7 4 2 と被検体との間に形状変化層 7 2 0 の変形に追従するようなフィルムなどの絶縁体を設けて保護するような構成にしても同様の効果を得ることができる。

30

【 0 2 5 2 】

また、上記各実施の形態では、超音波振動子 7 1 0 が均一の厚みで平坦な形状に形状変化層 7 2 0 の被検体側表面に設けた場合について説明したが、超音波振動子 7 1 0 が不均一の厚みであっても、また凸面、凹面形状に形状変化層 7 2 0 の被検体側表面に設けも同様の効果を得ることができる。

【 0 2 5 3 】

また、上記各実施の形態では、形状変化層 7 2 0 の音響インピーダンスが被検体の音響インピーダンスに近い値を有する場合について説明したが、このほか形状変化層 7 2 0 の音響インピーダンスの値が、被検体と違う値の材料の場合には、形状変化層 7 2 0 と被検体の間に音響マッチング層を設けた構成にしても同様の効果を得ることができる。

40

【 0 2 5 4 】

また、上記各実施の形態では、形状変化層 7 2 0 超音波振動子 7 1 0 に直接設けた構成の場合について説明したが、形状変化層 7 2 0 は、間接的つまり超音波振動子に直接接触しないで間に超音波伝播媒質などを介在した構成についても同様の効果を得ることができる。

【 0 2 5 5 】

（実施の形態 1 2 ）

図 1 4 は、本発明の実施の形態 1 2 に係る超音波トランスデューサの概略断面図である。

50

【 0 2 5 6 】

図 1 4 に示すように、超音波トランスデューサ 7 0 0 d は、P Z T (チタン酸ジルコン酸鉛)系のような圧電セラミックス、P Z N - P T (亜鉛ニオブ酸チタン酸鉛)、P M N - P T (マグネシウムニオブ酸チタン酸鉛)系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などからなる。

【 0 2 5 7 】

また、このほかにシリコン半導体にマイクロマシン技術を用いて加工した静電容量型もあり、ここでいう超音波振動子 7 1 0 は、超音波を送受信できる超音波センサであればこれらに限定されるものではない。

【 0 2 5 8 】

これらの材料の、超音波を送受信する超音波振動子 7 1 0 と、超音波振動子 7 1 0 において、被検体側(図 1 4 の上方)とは反対の側、つまり超音波の送受信方向に関しては背面側(図 1 4 の下方)に配置され超音波振動子 7 1 0 の向きを可変する機能を有する形状変化層 7 2 0 と、更に形状変化層 7 2 0 の背面には、超音波振動子 7 1 0 と形状変化層 7 2 0 を保持し、かつ必要に応じて不要な超音波信号を減衰させる機能を有する背面負荷材 7 3 0 から構成されている。また、必要に応じて超音波振動子 7 1 0 の被検体側の面には、1 層以上の音響マッチング層と音響レンズ(図示略)を設けても良い。形状変化層 7 2 0 の上下面には、電極 7 4 1 , 7 4 2 を設けている。形状変化層 7 2 0 以外のこれら各構成要素のそれぞれの機能は、図 1 の従来技術で説明したものと同様である。

【 0 2 5 9 】

超音波振動子 7 1 0 の厚さ方向の前面には図示していない接地電極と、背面には信号用電極がそれぞれ設けられている。両電極は、金や銀の蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付け等により超音波振動子 7 1 0 の前面、背面にそれぞれ形成される。

【 0 2 6 0 】

形状変化層 7 2 0 は、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。

【 0 2 6 1 】

イオン導電性高分子ポリマーは、イオン交換樹脂とその両面に電極 7 4 1 , 7 4 2 を設けたポリマーアクチュエータで、印加する電圧によりイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して高分子が変形する。イオン導電性高分子ポリマーは、ポリエチレン、ポリスチレン、フッ素樹脂などにスルホン酸基、カルボキシル基などの官能基が導入されたものや、ポリ塩化ビニル(PVC)やポリメタクリル酸メチル(PMMA)やポリウレタンなどの非導電性高分子とイオン性物質とが含有された高分子の材料などがある。

【 0 2 6 2 】

また、誘電型ポリマーの両面に電極 7 4 1 , 7 4 2 を設け、電極間に電圧を印加する。誘電型ポリマーは、その電極間の静電引力で厚み方向に圧縮されてポリマーの平面方向に伸長して変形する。誘電型ポリマーは、シリコーンゴムやポリウレタンやアクリルエラストマーなどの材料がある。

【 0 2 6 3 】

また、導電性ポリマーは、導電性を有したポリマーから電気端子を取り出し、その電気端子に電圧を印加する。導電性ポリマーは、電気端子間で収縮し、印加電圧をオフにするとともに戻る。導電性ポリマーは、ポリピロール樹脂などがある。また、上記材料以外にも電気信号によりポリマー材が変形する他の材料であれば良く、上記材料に限定するものではない。

【 0 2 6 4 】

なお、このほか、ポリマーに電気信号を印加することにより変形する特性を有するポリマーアクチュエータであれば上記材料に限定するものではなく同様の効果が得られる。

【 0 2 6 5 】

形状変化層 7 2 0 の電極 7 4 1 , 7 4 2 に印加する電気信号である電圧を印加しない状態は、図 1 4 A に示すように変形しない状態で均一の厚みの形状になっており、このよう

10

20

30

40

50

な状態で超音波振動子 710 に電気信号を印加すると、超音波振動子 710 は振動して超音波が発生し被検体側に超音波ビーム 751 が直進して送信される。

【0266】

図 14A に示す状態において、形状変化層 12 の電極 741, 742 に電気信号の電圧を印加する。これにより、形状変化層 720 は、例えばイオン導電性高分子ポリマーを使用した場合には、ポリマー内でイオンの移動が発生して、イオンが移動した側のポリマー部は膨張して形状変化層 720 に変形が起こる。この機能を利用することで、図 14B, C に示すように、形状変化層 720 の電極 741, 742 に印加する電圧を可変調整する。これにより、形状変化層 720 を変形させて超音波振動子 710 側の面を傾斜させることが可能となる。

10

【0267】

形状変化層 720 に印加する電圧と変形量は、ほぼ比例関係にあり、印加電圧を高くすると変形量が大きくなる。印加電圧の値を調整することにより形状変化層 720 の変形量を調整することができる。このため、形状変化層 720 の前面に設けている超音波振動子 710 が形状変化層 720 の変形に追従して傾斜させることが可能となる。その結果、超音波ビーム 751 は、図 14B, C に示すように超音波ビーム 752, 753 のように方向を可変することができる。

【0268】

このように形状変化層 720 を電圧によって変形させることが可能になる。超音波ビーム 751, 752, 753 の方向を 2 次元あるいは 3 次元的に可変できるため、超音波画像を 2 次元あるいは 3 次元的に表示することができる。なお、形状変化層 720 に設けた電極 741, 742 に電気信号を印加する可変電源は図示していない。

20

【0269】

より具体的には、超音波振動子 710 の面の向きを可変する方法の一例として以下がある。形状変化層 720 の一方の面に設けた電極、図 14 では電極 742 を複数個設けて、それぞれの複数の電極 742 に印加する電気信号、例えば電圧を可変する。これにより図 14B, C に示すように形状変化層 720 の左右の厚さを変えることができ、超音波の送受信方向を変更することができる。例えば、形状変化層 720 にイオン導電性高分子ポリマーを用いた場合には、電極 741, 742 に印加する電圧によりイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して高分子が変形する大きさが変わる。このようにそれぞれの電極 742 に印加する電圧を可変制御することにより、それぞれの電極 742 に位置する領域の形状変化層 720 の部分の変形量を変える。形状変化層 720 の前面に設けている超音波振動子 710 の面の向きを任意に可変することができる。これは誘電型ポリマー、導電性ポリマーを用いた場合についても同じことがいえる。

30

【0270】

なお、形状変化層 720 を図 14 に示すように精度よく変形させるには、形状変化層 720 の一方の電極（ここでは電極 742）を複数個設け、また電極のパターンを変えて、それぞれの電極に印加する電圧を調整することが望ましい。

【0271】

また、形状変化層 720 は、超音波振動子 710 と背面負荷材 730 の間に設けた構成にしているため、下記の対応を採ることができる。すなわち、背面負荷材 730 の機能である超音波振動子 710 を保持し、形状変化層 720 に背面負荷材 730 の機能を有するように、背面負荷材 730 に近い音響インピーダンスを持たせる。これにより、不要な超音波信号の減衰を低下させる、あるいは形状変化層 720 内で不要な超音波の多重反射などの懸念を解消することができる。この構成の場合は、背面負荷材 730 は固定された状態となる。

40

【0272】

また、図 14 では、背面負荷材 730 を形状変化層 720 の背面に設けた構成について説明したが、このほか、形状変化層 720 そのものを背面負荷材の機能を有するような形状（厚み）にして、その形状変化層 720 の背面には保持する機能を有する保持台を設け

50

た構成においても同様の効果が得られる。

【0273】

以上のように、形状変化層720に印加する電圧を可変することにより形状変化層720の形状が変化し、その前面に設けた超音波振動子710の被検体に対する向きが変わる。これにより超音波ビーム方向を任意の角度に可変走査することができるため、2次元の超音波画像を取得することができる。また、従来のような機械的な走査ではないため、モータも不要であり、小型軽量で操作性良好な超音波画像を得ることができる。

【0274】

また、形状変化層720を1次元方向だけではなく2次元の方向にも電極742の構成を変えることにより可能である。3次元に超音波ビームを走査することも可能であり、3次元の超音波画像を構築することも容易である。さらに、形状変化層720を電氣的に可変することで、可変時間を機械式より高速にすることができ、実時間での超音波画像を得ることができる。

10

【0275】

以上、超音波振動子710が単一の場合の構成について説明したが、このほか、図15に示すように、超音波振動子710を複数備えてもよい。

【0276】

図15中のAの方向から見た図面は図14A-Cを反時計回りに90°回転した図とほぼ同等である。図14と同一の基本機能を奏する構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

20

【0277】

この超音波トランスデューサ700eは、超音波を送受信する配列された複数の超音波振動子710と、各超音波振動子710に対応して被検体側(図15の右側)となる厚さ方向前面に配置された性能を向上させるために設けた音響マッチング層770と、必要に応じて超音波振動子710に対して音響マッチング層770の反対側となる厚さ方向背面(図15の左側)に配置された形状変化層720と、更にその背面に配置された背面負荷材730と、音響マッチング層770上に配置された超音波を収束し分解能を向上させるために設けた音響レンズ780とから構成されている。この構成は、いわゆる電子走査型超音波トランスデューサである。これら各構成要素のそれぞれの機能は、形状変化層720以外は図1の従来技術で説明したものと同様である。

30

【0278】

図15において、超音波トランスデューサ700eの構成要素のうち、複数の超音波振動子710はPZT系のような圧電セラミックス、PZN-PT、PMN-PT系のような圧電体若しくはこれら圧電体と高分子材料を複合した複合圧電体などによって形成される。

【0279】

また、このほかシリコン半導体にマイクロマシン技術を用いて加工した静電容量型もあり、ここでいう超音波振動子710は、超音波を送受信できる超音波センサであればこれらに限定されるものではない。

【0280】

超音波振動子710の被検体側となる前面には接地用電極(図示略)が形成され、超音波振動子710の背面には信号用電極(図示略)が形成されている。接地用電極及び信号用電極は、それぞれ金や銀のメッキ、蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付けなどによって形成される。

40

【0281】

また、超音波振動子710に形成されている信号用電極は、ポリイミドなどの高分子材料によって構成される絶縁性フィルムに銅などの金属膜が披着された信号用電気端子760が挿着されている。一方、超音波振動子710に形成されている接地用電極から、前記信号用電気端子760と同じように接地用電気端子(図示略)と接続する。

【0282】

50

上記のように構成された超音波トランスデューサ 7 0 0 e の動作について説明する。

【 0 2 8 3 】

各超音波振動子 7 1 0 に形成された信号用電極は、信号用電気端子 7 6 0 を介して、また、超音波振動子 7 1 0 の接地電極を介して、それぞれ不図示のケーブルの一端に電氣的に接続され、これらのケーブルのそれぞれの他端はコネクタなどを介して不図示の超音波診断装置の本体部に接続される。これによって、超音波診断装置の本体部で作られる規則正しいパルス電圧が超音波振動子 7 1 0 に印加される。超音波トランスデューサ 7 0 0 e は、超音波を発信し、また、超音波トランスデューサ 7 0 0 e は、受信した超音波のエコーを電気信号に変換して超音波診断装置の本体部に送信する。

【 0 2 8 4 】

この方式として、配列した複数の超音波振動子 7 1 0 のそれぞれに送受信する時間に遅延をかけて位相制御して、配列した超音波振動子 7 1 0 方向に対して超音波ビームを所望の位置に収束し高分解能化したり、あるいは超音波ビーム方向を可変し偏向したりして扇形状に走査する方式が一般的になっている。超音波振動子 7 1 0 と背面負荷材 7 3 0 の間に設けた形状変化層 7 2 0 の上下面には電極 7 4 1 , 7 4 2 を設けている。

【 0 2 8 5 】

形状変化層 7 2 0 は、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子の両面に設けた電極 7 4 1 , 7 4 2 に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。

【 0 2 8 6 】

形状変化層 7 2 0 の電極 7 4 1 , 7 4 2 に印加する電気信号である電圧を印加しない状態は、図 1 5 に示すように変形しない状態で均一の厚みの形状になっている。図 1 5 に示す状態で超音波振動子 7 1 0 に電気信号を印加すると、超音波振動子 7 1 0 は振動して超音波が発生し被検体側に超音波ビーム 7 5 0 が直進して送信される。図 1 5 に示すような状態において、形状変化層 7 2 0 の電極 7 4 1 , 7 4 2 に電気信号の電圧を印加すると形状変化層 7 2 0 は、例えばイオン導電性高分子ポリマーを使用した場合には、ポリマー内でイオンの移動が発生して、イオンが移動した側のポリマー部は膨張して形状変化層 7 2 0 に変形が起こるといった機能がある。この機能を利用することによって、図 1 5 の A 方向から見た図として図 1 4 B , C に示すように形状変化層 7 2 0 を変形させて配列した超音波振動子 7 1 0 と直交する方向に対して面を傾斜させることが可能となる。形状変化層 7 2 0 にも受けた電極 7 4 2 のパターンを変えることにより、配列した超音波振動子 7 1 0 と直交する方向だけではなく配列した超音波振動子方向に対しても傾斜させることができる。

【 0 2 8 7 】

この形状変化層 7 2 0 に印加する電圧と変形量は、ほぼ比例関係にあり、印加電圧を高くすると変形量が大きくなる。印加電圧の値を調整することにより形状変化層 7 2 0 の変形量を調整することができる。このため、形状変化層 7 2 0 の前面に設けている配列した超音波振動子 7 1 0 と直交する方向に超音波振動子 7 1 0 が形状変化層 7 2 0 の変形に追従して傾斜させることが可能となる。その結果、図 1 5 に示す超音波ビーム 7 5 0 は、図 1 4 B , C に示すように超音波ビーム 7 5 2 , 7 5 3 のように方向を可変走査することができる。

【 0 2 8 8 】

超音波振動子 7 1 0 の面の向きを可変する方法の一つとして、形状変化層 7 2 0 の一方の面に設けた電極、図 1 5 では電極 7 4 2 を複数個設けて、それぞれの複数の電極 7 4 2 に印加する電気信号、例えば電圧を可変制御する。例えば、形状変化層 7 2 0 にイオン導電性高分子ポリマーを用いた場合には、電極 7 4 1 , 7 4 2 に印加する電圧によりイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して高分子ポリマーが変形する大きさが変わるため、この電圧をそれぞれの電極 7 4 2 に印加する電圧を可変する。これによりそれぞれの電極 7 4 2 に位置する領域の形状変化層 7 2 0 の部分の変形量を変えることが可能になる。これにより形状変化層 7 2 0 の前面に設けている超音波振動子 7 1 0 の面の向きを任意に

10

20

30

40

50

可変できることになる。これは誘電型ポリマー、導電性ポリマーを用いた場合についても同じことがいえる。

【0289】

なお、形状変化層720を図14に示すように精度よく変形させるには、形状変化層720の一方の電極（ここでは電極742）を複数個設け、また電極のパターンを変えて、それぞれの電極に印加する電圧を調整することが望ましい。

【0290】

また、形状変化層720は、超音波振動子710と背面負荷材730の間に設けた構成にしているため、下記の対応を採ることができる。すなわち、背面負荷材730の機能である超音波振動子710を保持し、形状変化層720に背面負荷材730の機能を有するように、背面負荷材730に近い音響インピーダンスを持たせる。これにより、不要な超音波信号の減衰を低下させる、あるいは形状変化層730内で不要な超音波の多重反射などの懸念を解消することができる。この構成の場合は、背面負荷材730は固定された状態となる。

10

【0291】

また、図15では、背面負荷材730を形状変化層710の背面に設けた構成について説明したが、このほか、形状変化層720そのものを背面負荷材の機能を有するような形状（厚み）にして、その形状変化層720の背面には保持する機能を有する保持台を設けた構成においても同様の効果を得ることができる。

20

【0292】

以上のように、本実施の形態は、超音波振動子710の配列方向と直交する方向に形状変化層720を変形させることにより超音波ビーム750を可変走査させることができる。超音波振動子710の配列方向と直交する方向においても超音波画像を得ることができるので、超音波振動子710の配列方向の電子走査で取得する超音波画像と併せることにより3次元の超音波画像を得ることができる。

【0293】

形状変化層720で超音波ビーム750の方向可変する方式と、超音波トランスデューサ700を従来のモータなどで可変する方式を併用することにより、更に超音波ビームの可変の自由度を拡大することができる。

30

【0294】

また、従来例では、モータなどで超音波トランスデューサ700を往復運動、揺動運動などさせていた。これに対して、本実施の形態は、モータなどの駆動系、及び駆動系を伝達する軸も不要である。しかも、本実施の形態は、超音波トランスデューサ700eは殆ど動くことがなく形状変化層720のみの変形だけであるため、小型で軽量しかも電気端子やそれに接続されるケーブルなども可動がない。このため、変形がなく、また機構など不要であるため寿命も長くなり信頼性が高くなる長所を有する。

【0295】

なお、本実施の形態は、超音波振動子710が均一の厚みの構成の場合について説明したが、このほか、超音波振動子710が不均一の厚みであっても、また凸面、凹面形状にした構成でも同様の効果を得ることができる。

40

【0296】

また、本実施の形態は、形状変化層720を超音波振動子710と背面負荷材730の間に設けた場合について説明したが、このほか形状変化層720の設ける位置は、これに限定されるものではなく、背面負荷材を兼ねる場合でも、背面負荷材730の背面側に設けても、超音波振動子710の向きを可変できる構成であれば同様の効果を得ることができる。

【0297】

（実施の形態13）

図16は、本発明の実施の形態13に係る超音波探触子の概略断面図である。図12と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

50

【 0 2 9 8 】

図 1 6 に示すように、超音波探触子 8 2 0 の超音波トランスデューサ 7 0 0 は、P Z T 系のような圧電セラミックス、P Z N - P T、P M N - P T 系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などの材料の超音波振動子 7 1 0 と、超音波振動子 7 1 0 に対応して被検体側（図 1 6 の上方）とは反対側の背面（図 1 6 の下方）に配置され、超音波振動子 7 1 0 を保持し、かつ必要に応じて不要な超音波信号を減衰させる機能を有する背面負荷材 7 3 0 とを備える。

【 0 2 9 9 】

また、超音波探触子 8 2 0 は、超音波トランスデューサ 7 0 0 の背面負荷材 7 3 0 の一部で、かつ超音波振動子 7 1 0 と背面負荷材 7 3 0 を可動させる機能を有する形状変化層 7 2 0 と、超音波振動子 7 1 0 と背面負荷材 7 3 0 を可動させるために、形状変化層 7 2 0 の一部が接続されて土台となる固定台 7 9 0 とを備える。形状変化層 7 2 0 の両面には電極 7 4 1、7 4 2 を設けている。

【 0 3 0 0 】

また、超音波探触子 8 2 0 は、必要に応じて超音波振動子 7 1 0 の被検体側の面に、1 層以上の音響マッチング層と音響レンズ（図示せず）を設けても良い。

【 0 3 0 1 】

形状変化層 7 2 0 は、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子の両面に設けた電極 7 4 1、7 4 2 に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。

【 0 3 0 2 】

図 1 6 に示すように、形状変化層 7 2 0 は背面負荷材 7 3 0、固定第台 7 9 0 の左右に 2 個取り付けている構成にしている。

【 0 3 0 3 】

形状変化層 7 2 0 の電極 7 4 1、7 4 2 に印加する電気信号である電圧を印加しない状態では、図 1 6 A に示すように変形しない状態で均一の厚み（図 3 1 4 中、超音波送受信方向に対しての長さが均一）の形状になっており、このような状態で超音波振動子 7 1 0 に電気信号を印加すると超音波振動子 7 1 0 は振動して超音波が発生し被検体側に超音波ビーム 7 5 1 が直進して送信される。図 1 6 A に示す状態において、形状変化層 7 2 0 の電極 7 4 1、7 4 2 に電気信号の電圧を印加する。形状変化層 7 2 0 は、例えばイオン導電性高分子ポリマーを使用した場合には、イオンの移動が発生して形状変化層 7 2 0 に変形が起こるといった機能がある。この機能によって、図 1 6 B、C に示すように、左右の形状変化層 7 2 0 に異なる電圧を印加することでそれぞれ異なる厚さに変形させて超音波振動子 7 1 0 と背面負荷材 7 3 0 の超音波トランスデューサ 7 0 0 を傾斜させることができる。したがって、背面負荷材 7 3 0 の前面に設けてある超音波振動子 7 1 0 の面の向きを傾斜させることが可能となる。この場合、固定台 7 9 0 は固定されており可動することはない。

【 0 3 0 4 】

より具体的には、図 1 6 では、形状変化層 7 2 0 を背面負荷材 7 3 0 の左右に 2 個設けた構成である。この 2 個の形状変化層 7 2 0 に印加する電圧を、それぞれ個別に調整して、変形量を調整する。超音波振動子 7 1 0 と背面負荷材 7 3 0 で構成した超音波トランスデューサ 7 0 0 は、図 1 6 A から 1 6 B、C に示すように可動させて傾斜させる。図 1 6 に示すように、超音波振動子 7 1 0 からの超音波ビーム 7 5 1、7 5 2、7 5 3 の方向を可変走査することができる。

【 0 3 0 5 】

この形状変化層 7 2 0 に印加する電圧と変形量はほぼ比例関係にあり、印加電圧を高くすると変形量が大きくなる。この印加電圧の値を調整することにより形状変化層 7 2 0 の変形量を調整することができる。

【 0 3 0 6 】

以上のように、本実施の形態は、形状変化層 7 2 0 に印加する電圧を可変することによ

10

20

30

40

50

り形状変化層 720 の形状を変化させることができる。超音波トランスデューサ 700 の被検体に対する向きが変わることにより超音波ビーム方向を任意の角度で可変走査することができ、2次元の超音波画像を取得することができる。

【0307】

また、従来例のような機械的な走査ではないため、モータも不必要であり、小型軽量で操作性良好な超音波画像を得ることができる。

【0308】

また、本実施の形態は、電極 742 のパターン構成を変えることにより、形状変化層 720 を1次元方向だけではなく2次元の方向にも変化させることが可能である。同様に、3次元に超音波ビームを走査するように構成すれば、3次元の超音波画像を構築することも容易にできる。

【0309】

本実施の形態は、形状変化層 720 を電氣的に可変するので、可変時間が機械式より高速となり、実時間での超音波画像を得ることも可能となる。

【0310】

なお、図16の形状変化層 720 は、図16の内側、外側同士を同じ機能を有する電極としたが、電極の設置方法は、これに限るものではない。また、形状変化層 720 の長手の方向の面ではなく、背面負荷材 730 側の面と固定台 790 側の面に設けてもよい。

【0311】

また、形状変化層 720 の長手方向の面に電極を設けた場合、長手方向への変形を優先し、電極間方向への変形を制限するための補強材を設けてもよい。

【0312】

また、形状変化層 720 の材料として導電性ポリマーは、電極を設ける必要はなく、導電性ポリマーから電気端子を取り出した構成で電気端子間に電圧を印加すればそれで変形する。

【0313】

また、本実施の形態では、超音波振動子 710 は単一の場合について説明したが、このほか、超音波振動子 710 を複数個配列されたいわゆる1次元あるいは2次元アレイ型超音波振動子、若しくは超音波振動子 710 を円環状に複数個設けたいわゆるアニュラーアレイ型超音波振動子の構成にしても同様の効果を得ることができる。

【0314】

また、本実施の形態では、固定台と背面負荷材の一部側面に2個の形状変化層を設けた構成の場合について説明したが、このほか、背面負荷材と固定台の間に1個若しくは3個以上の形状変化層を設けた構成にしても同様の効果が得ることができる。

【0315】

また、本実施の形態では、固定台と背面負荷材の一部側面に複数個の形状変化層を設け、固定台と背面負荷材に空間があるような構成の場合について説明したが、このほか、背面負荷材と固定台の間に直接形状変化層を設けた構成にしても同様の効果が得ることができる。

【0316】

(実施の形態 14)

図17は、本発明の実施の形態 14 に係る超音波探触子の一部概略断面図である。図16と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【0317】

図17に示すように、超音波探触子 900 の超音波トランスデューサ 700 は、PZT系のような圧電セラミックス、PZN-PT、PMN-PT系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などの材料の超音波を送受信する超音波振動子 710 を備える。また、超音波トランスデューサ 700 は、超音波振動子 710 に対応して被検体側(図17の右方)と反対側の背面(図17の左方)に配置され超音波振動子 710 の向きを可変する機能を有する形状変化層 720 と、更に形状変化層 720 の背面には、

10

20

30

40

50

超音波振動子 710 と形状変化層 720 を保持し、かつ必要に応じて不要な超音波信号を減衰させる機能を有する背面負荷材 730 とを備える。

【0318】

また、必要に応じて超音波振動子 710 の被検体側の面には、1 層以上の音響マッチング層と音響レンズ(図示略)を設けても良い。形状変化層 720 の上下面には、電極 741, 742 を設けている。形状変化層 720 以外のこれら各構成要素のそれぞれの機能は、従来技術で説明したものと同様である。

【0319】

超音波トランスデューサ 700 の構成及び機能は、実施の形態 12, 13 で説明したものと同一である。

【0320】

図 17 に示すように、超音波トランスデューサ 700 は、筐体 610 に内包されており、筐体 610 と超音波トランスデューサ 700 の間には、液体のような超音波伝播媒質 620 を設けた構成にする。筐体 610 は、被検体と直接若しくは間接的に接触する。超音波振動子 710 から発生した超音波は、形状変化層 720、超音波伝播媒質 620 そして筐体 610 を伝播して被検体に送信され、被検体から反射してきた超音波は、送信と逆の経路を通過して再び超音波振動子 710 で受信される。

【0321】

筐体 610 は、被検体に近い音響インピーダンスを有する材料、例えばポリエチレン、ポリメチルペンテンなどを用いる。超音波伝播媒質 620 は、筐体 610 と同様の被検体に近い音響インピーダンスを有する材料、例えば 1,3 ブタンジオールやオイル系などの液体を用いる。

【0322】

超音波トランスデューサ 700 は、筐体 610 に内包されているので、形状変化層 720 に電圧を印加して形状変化層 720 の形状を変化させる場合、形状変化層 720 が直接被検体に接触して使用するときのように形状変化層 720 の変形が妨げられることがない。形状変化層 720 の変形が妨げられないので、高速な可変走査が可能になる。図 17 は、高速に可変走査された超音波ビーム 751, 752, 753 を示している。

【0323】

また、超音波トランスデューサ 700 を機械的に回転、往復運動若しくは揺動させて走査する構成の超音波探触子 900 に適用することも可能である。また、超音波トランスデューサ 700 以外に、実施の形態 13 の構成を用いても良い。

【0324】

なお、本実施の形態は、超音波振動子 710 が単一の構成について説明したが、このほか、超音波振動子 710 が 1 次元に配列した構成若しくは 2 次元に配列した構成に形状変化層 720 を設けた場合についても同様の効果を得ることができる。

【0325】

また、本実施の形態は、超音波振動子 710 が均一の厚みで平坦な形状に形状変化層 720 の被検体側表面に設けた場合について説明したが、このほか、超音波振動子 710 が不均一の厚みであっても、また凸面、凹面形状に形状変化層 720 の被検体側表面に設けても同様の効果を得ることができる。

【0326】

以上の説明は本発明の好適な実施の形態の例証であり、本発明の範囲はこれに限定されることはない。

【0327】

上記各実施の形態では、超音波トランスデューサ及び超音波探触子という名称を用いたが、これは説明の便宜上であり、トランスデューサ、超音波ビーム装置等であってもよい。

【0328】

2009 年 3 月 4 日出願の特願 2009 - 051314 の日本出願、2009 年 3 月 4

10

20

30

40

50

日出願の特願 2 0 0 9 - 0 5 1 3 1 5 の日本出願、及び 2 0 0 9 年 3 月 9 日出願の特願 2 0 0 9 - 0 5 4 5 5 1 の日本出願に含まれる明細書、図面及び要約書の開示内容は、すべて本願に援用される。

【産業上の利用可能性】

【0329】

本発明に係る超音波トランスデューサ、超音波探触子及び超音波診断装置は、人体等の被検体の超音波診断を行う各種医療分野、さらには材料や構造物の内部探傷を目的とした工業分野において利用が可能である。

【符号の説明】

【0330】

1 0 0 , 2 0 0 , 3 0 0 , 4 0 0 , 5 0 0 , 7 0 0 , 7 0 0 a , 7 0 0 b , 7 0 0 c , 7 0 0 d , 7 0 0 e 超音波トランスデューサ

1 1 0 , 4 1 0 , 7 1 0 超音波振動子

1 2 0 , 4 2 0 , 7 2 0 形状変化層

1 3 0 , 4 3 0 , 7 3 0 背面負荷材

1 4 0 , 4 4 0 , 7 4 0 可変電源

1 4 1 , 1 4 2 , 4 1 1 ~ 4 1 4 , 4 4 1 , 5 1 0 , 5 1 1 ~ 5 1 3 , 7 4 1 , 7 4 2

電極

1 6 0 , 7 6 0 信号用電気端子

1 7 0 , 7 7 0 音響マッチング層

1 8 0 , 7 8 0 音響レンズ

6 0 0 , 8 0 0 , 8 2 0 , 9 0 0 超音波探触子

6 1 0 筐体

6 2 0 超音波伝播媒質

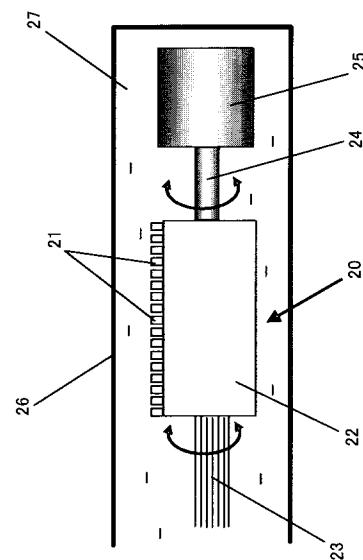
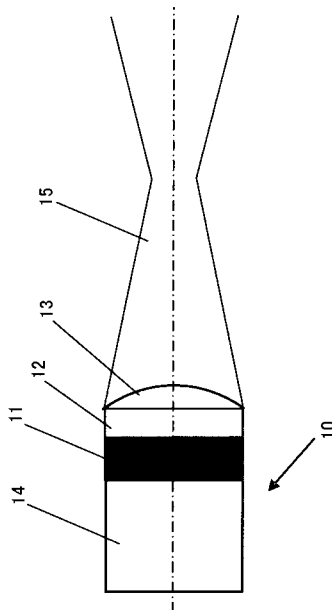
7 9 0 固定台

10

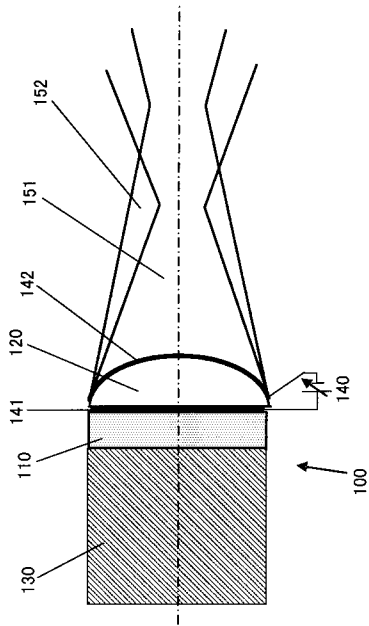
20

【図 1】

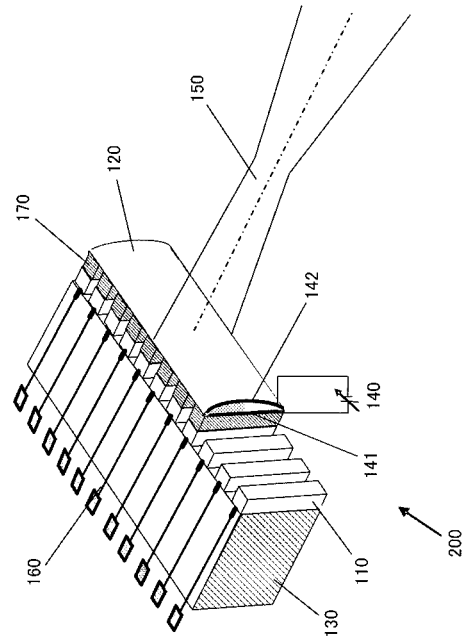
【図 2】



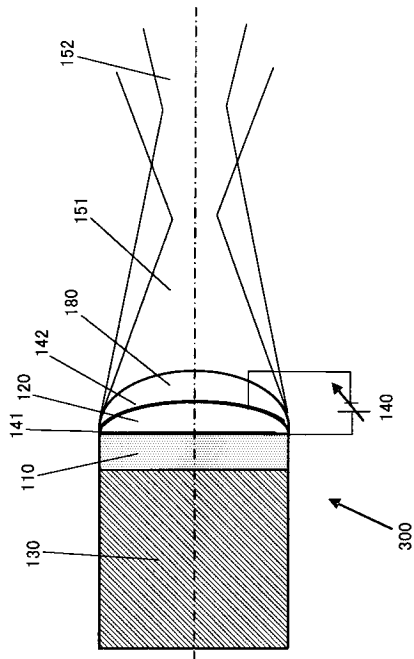
【図 3】



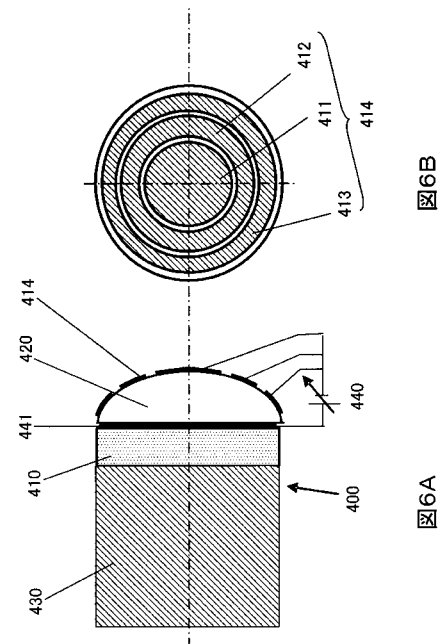
【図 4】



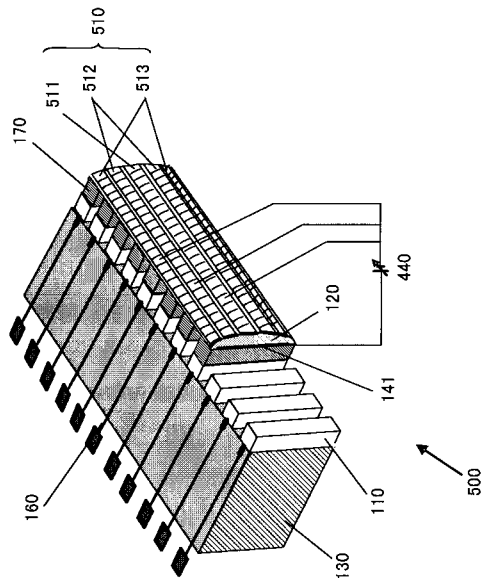
【図 5】



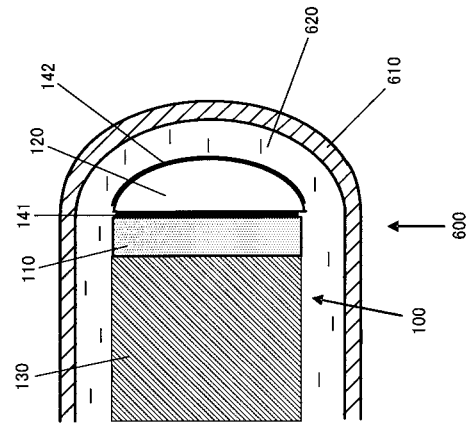
【図 6】



【 図 7 】



【 図 8 】



【 図 9 】

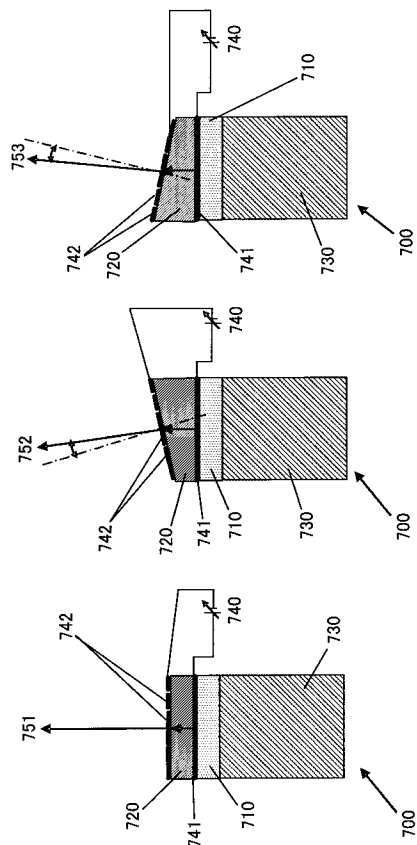
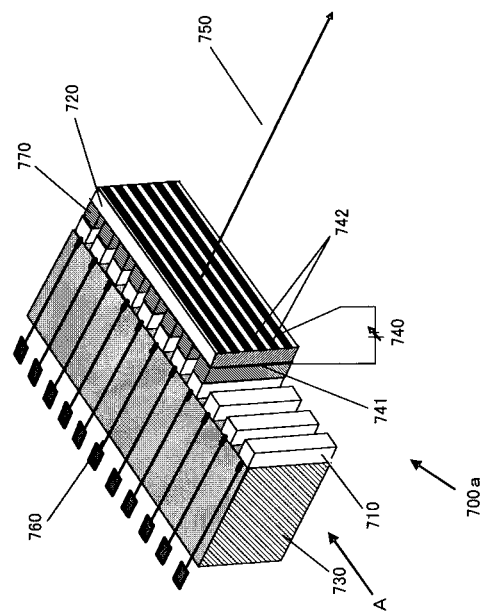


図9C

図9B

図9A

【 図 10 】



【図 1 1】

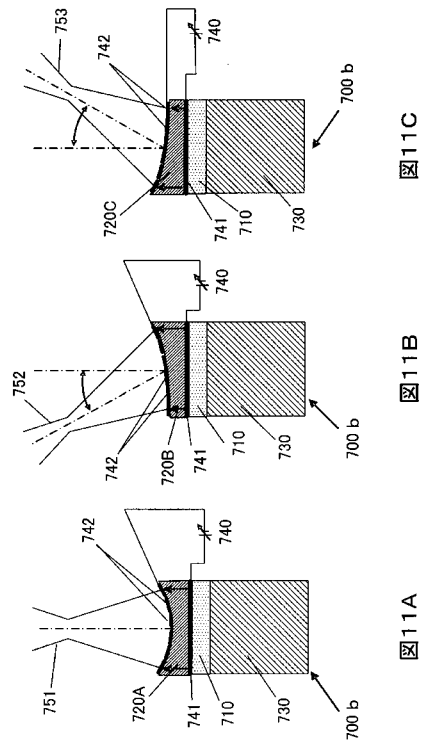


図 11C

図 11B

図 11A

【図 1 2】

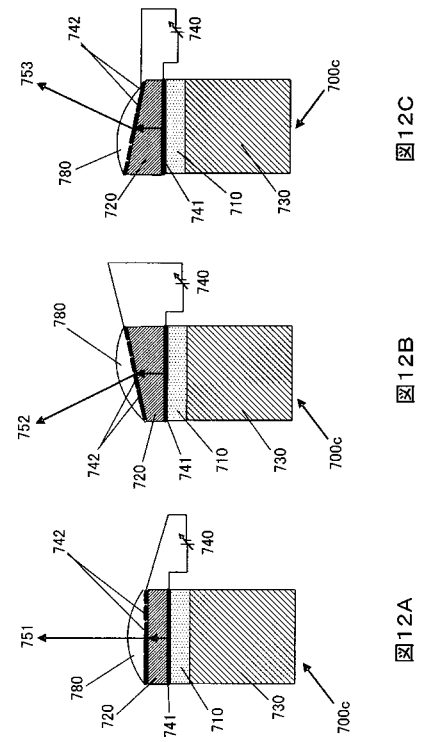
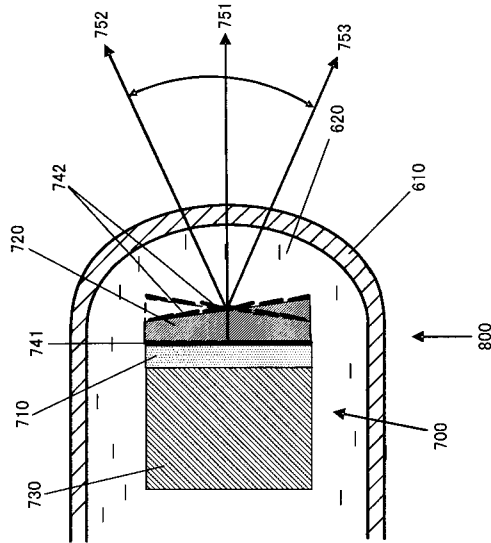


図 12C

図 12B

図 12A

【図 1 3】



【図 1 4】

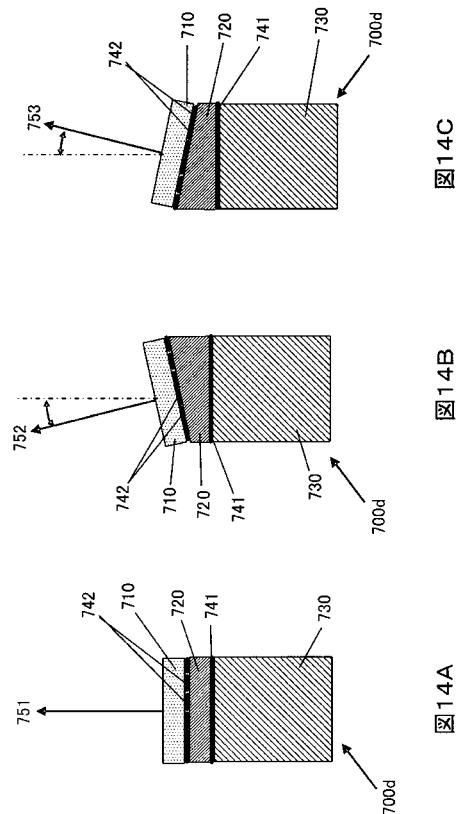
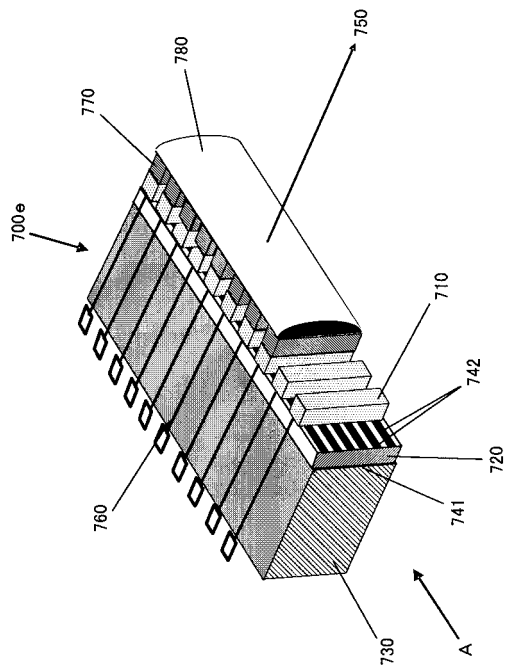


図 14C

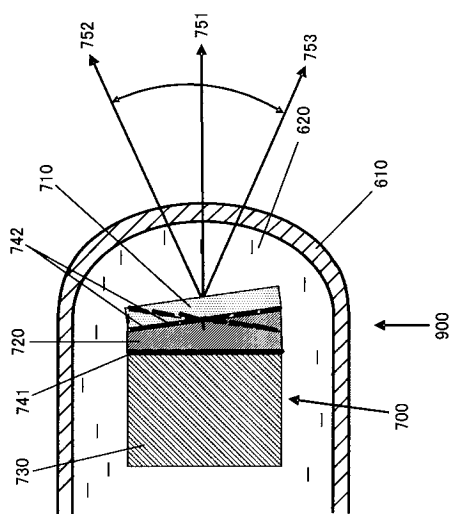
図 14B

図 14A

【図 15】



【図 17】



【図 16】

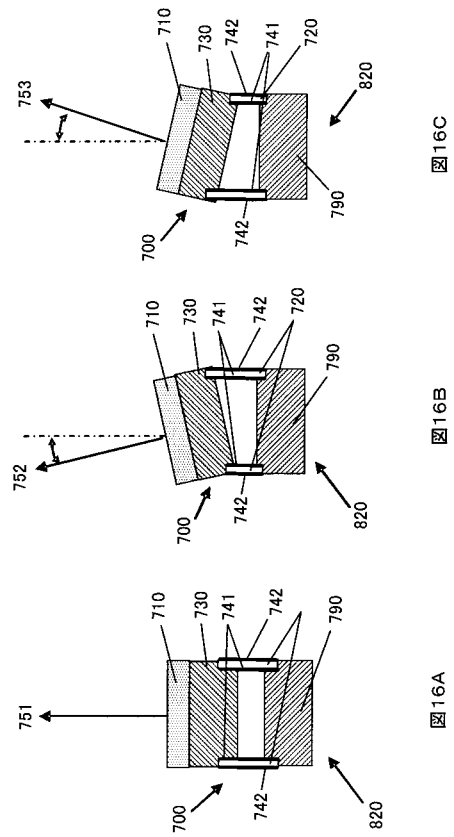


図 16C

図 16B

図 16A

【手続補正書】

【提出日】平成22年8月20日(2010.8.20)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、生体等の被検体に当てて超音波を送信及び受信することにより、被検体の診断情報を得るために使用される超音波トランスデューサ、超音波探触子及び超音波診断装置に関する。

【背景技術】

【0002】

超音波診断装置は、超音波をヒトや動物等の生体の被検体内に照射し、生体内で反射されるエコー信号を検出して生体内組織の断層像等をモニタに表示し、被検体の診断に必要な情報を提供する。この際、超音波診断装置は、被検体内への超音波の送信と、被検体内からのエコー信号を受信するために超音波トランスデューサ及び超音波探触子を利用している。

【0003】

図1は、超音波トランスデューサの構成を示す概略図である。

【0004】

図1に示すように、超音波トランスデューサ10は、被検体(図示せず)との間で超音波を送受信する。超音波トランスデューサ10は、超音波振動子11と、超音波振動子11の被検体側の前面(図1の右方向)に設けられる1層以上(図1は1層)からなる音響マッチング層12と、音響マッチング層12の被検体側表面に設けられた音響レンズ13と、超音波振動子11に対して音響マッチング層12の反対側となる背面に設けられる背面負荷材14とから構成されている。

【0005】

超音波振動子11の前面と背面には、それぞれ電極(図示せず)が配置され、超音波振動子11との間で電気信号の送受信を行う。

【0006】

超音波振動子11は、PZT(チタン酸ジルコン酸鉛)系等の圧電セラミック、単結晶、前記材料と高分子を複合した複合圧電体、あるいはP(VDF)(ポリフッ化ビニリデン: PolyVinylidene DiFluoride)等に代表される高分子の圧電体等によって形成され、電圧を超音波に変換して被検体内に送信し、あるいは被検体内で反射したエコーを電気信号に変換して受信する。

【0007】

音響マッチング層12は、超音波を効率よく被検体内に送受信するために設けられる。

【0008】

背面負荷材14は、超音波振動子11に結合されてこれを保持し、さらに不要な超音波を減衰させる役割を果たす。

【0009】

音響レンズ13は、超音波ビームを収束させて断層像の分解能を向上させるために設けられており、この音響レンズ13の超音波ビーム15の収束は固定であり、ほぼ1点の距離に絞られる構成となっている。

【0010】

一方、超音波ビームの収束法として、収束位置を可変するという構成も知られており、音響レンズの両端に空洞を設けてその空洞に液体を流しその液体の量を調整して音響レン

ズの曲率半径を可変して変える構成も提案されている（例えば、特許文献 1 参照）。

【 0 0 1 1 】

また、超音波振動子の背面側に圧電バイモルフや形状記憶合金を設けて超音波振動子の曲率を可変して収束ビームを可変する構成も知られている（例えば、特許文献 2 , 3 参照）。

【 0 0 1 2 】

また、超音波振動子と被検体の間に音速を可変する材質を設けて音速を可変して超音波ビームの収束を可変する構成も知られている（例えば、特許文献 4 参照）。

【 0 0 1 3 】

一方、近年、超音波ビーム方向を可変して 3 次元走査し、被検体内から超音波を 3 次元に受信して、3 次元画像を表示し画像診断行う超音波診断装置がある。

【 0 0 1 4 】

そのような装置の一例として、複数個の超音波振動子が 1 次元に配列された超音波トランスデューサを、配列した方向と直交する方向にモータなどの駆動系で機械的に往復運動走査、あるいは揺動走査して、3 次元画像データを収集するものがある。

【 0 0 1 5 】

図 2 は、電子走査型といわれるタイプの超音波トランスデューサの構成を示す概略図である。

【 0 0 1 6 】

図 2 に示すように、超音波トランスデューサ 2 0 は、超音波を送受信する超音波振動子 2 1 を有する。超音波振動子 2 1 は、背面負荷材のような保持台 2 2 に複数個配列されている。超音波トランスデューサ 2 0 は、音響窓 2 6 に抱合されており、音響窓 2 6 内には液体の超音波伝播媒質 2 7 が充填されている。

【 0 0 1 7 】

複数個配列された超音波振動子 2 1 は、任意の群にまとめられ、個々の超音波振動子 2 1 にケーブル 2 3 を介して一定の遅延時間与えて駆動信号が入力される。複数個配列された超音波振動子 2 1 は、被検体内に超音波の送信と受信を行う。遅延時間を与えて被検体内に超音波の送信と受信を行うことにより、実時間で 2 次元に超音波画像を得ることができる。

【 0 0 1 8 】

また、超音波トランスデューサ 2 0 は、伝達軸 2 4 を介してモータ 2 5 の回転運動を機械的に受ける。モータ 2 5 は、超音波振動子 2 1 の配列方向と直交する方向に、超音波トランスデューサ 2 0 を回転運動させ、複数個配列した超音波振動子 2 1 を走査させる。これにより、複数個配列した超音波振動子 2 1 の方向と直交する方向にも超音波画像を得ることができ、3 次元の超音波画像を得ることができる。

【 0 0 1 9 】

特許文献 1 には、超音波振動子に音響レンズなどを設置した超音波トランスデューサが記載されている。音響レンズは、音響マッチング層や超音波ビームを収束させ分解能を向上させることができる。超音波振動子に音響レンズを設けた超音波トランスデューサは、感度、周波数特性が向上する。

【 0 0 2 0 】

電子走査型の超音波診断装置は、複数個配列した超音波振動子を任意の群にして、個々の超音波振動子に一定の遅延時間与えて駆動し、超音波振動子から被検体内に超音波の送信と受信を行い、これら超音波振動子を順次電子的に切り替えて超音波ビームを可変して走査し超音波画像を得ることができる。特許文献 5 では、これら超音波振動子を機械的に超音波振動子の配列方向と直交する方向に移動して超音波ビームの走査を行い、3 次元画像を得ている。これらは超音波ビームの送受信する方向を可変して 2 次元あるいは 3 次元的に超音波画像を得るために行っているものであり、この構成は、現在では一般的なシステムとして既に知られている。

【 0 0 2 1 】

このように超音波ビームの送受信する方向を可変する方法は、配列した複数個の超音波振動子を設けてこれらを電子的に切り替えて行うことは高速にできるという長所があり、これにより実時間で超音波画像が得られるという特徴を有している。

【 0 0 2 2 】

超音波ビーム方向を可変走査して3次元画像を得るほかの方法としては、超音波振動子を2次元に配列したいわゆる2次元アレイ型超音波トランスデューサがある。

【 0 0 2 3 】

特許文献6には、2次元に配列した超音波振動子を個々に電気信号を可変して超音波ビームを2次元走査することにより3次元の超音波画像を得る超音波トランスデューサが記載されている。2次元に配列した超音波振動子を個々に電気信号を可変して超音波ビームを2次元走査することにより被検体内において3次元画像データを収集する。

【 先行技術文献 】

【 特許文献 】

【 0 0 2 4 】

【 特許文献 1 】 特開 2 0 0 3 - 4 7 0 8 4 号 公 報

【 特許文献 2 】 特開平 0 2 - 9 3 3 6 2 号 公 報

【 特許文献 3 】 特開 2 0 0 1 - 3 7 7 6 号 公 報

【 特許文献 4 】 特開 2 0 0 3 - 7 5 0 3 6 号 公 報

【 特許文献 5 】 特開 2 0 0 7 - 1 5 2 1 0 1 号 公 報

【 特許文献 6 】 米国特許第 0 6 2 3 8 3 4 6 号 明 細 書

【 発明の概要 】

【 発明が解決しようとする課題 】

【 0 0 2 5 】

電子走査型の超音波診断装置は、複数個配列した超音波振動子を任意の群にして個々の圧電素子に一定の遅延時間与えて駆動し、超音波振動子から被検体内に超音波の送信と受信を行う。このような遅延時間を与えることで超音波ビームが収束あるいは拡散され、広い視野幅あるいは高分解能の超音波画像を得ることができる。

【 0 0 2 6 】

一方、複数個配列した超音波振動子の方向と直交する方向の超音波ビームの収束あるいは拡散は、音響レンズによりほぼ1箇所収束して高分解能化を図っているが、電子走査する方向に対して超音波ビームを被検体の深さ方向でビームを複数に焦点を可変して収束することができていない。

【 0 0 2 7 】

この構成は、一般的なシステムとして既に知られている。超音波探触子として、高分解能の超音波画像を得るために重要なことは、複数個配列した超音波振動子の方向と直交する方向の超音波ビームの収束あるいは拡散もコントロールできる方法が望まれている。その一つの方法として超音波振動子を2次元に複数個配列したいわゆる2次元アレイに構成して電子的に超音波ビームをコントロールする方法がある。しかし、電子回路、制御、超音波トランスデューサを構成するには困難度が高く、簡単にできるものではないのが現状である。

【 0 0 2 8 】

また、特許文献1に示すような、曲率を有した音響レンズの両側に空洞部を設けて、前記空洞部に液体を流しその流量を調節することで音響レンズの曲率を可変して超音波の焦点の位置を可変する構成がある。しかし、液体の流量を調節する装置が必要になり、また可変は高速にできないなどの課題がある。

【 0 0 2 9 】

また、特許文献2に示すような、超音波振動子の背面に圧電バイモルフを設けて超音波振動子などを変形させて超音波ビームの焦点の位置を可変する構成がある。しかし、超音波振動子全体を変形させる必要があり超音波振動子は柔軟性があるものという限定があり、他の重要な特性、例えば感度、周波数特性に限界があるなどの課題がある。

【 0 0 3 0 】

また、特許文献 3 に示すような、超音波振動子の背面に形状記憶合金を設けて、温度変化により形状記憶合金を変形させ、超音波振動子などを変形させて超音波ビームの焦点の位置を可変する構成がある。しかし、温度変化の可変は高速化が難しく、また上記と同じように、超音波振動子全体を変形させる必要があり超音波振動子は柔軟性があるものという限定があり、他の重要な特性、例えば感度、周波数特性に限界があるなどの課題がある。

【 0 0 3 1 】

また、特許文献 4 に示すような、超音波振動子の前面に音速可変層を設けて音速を可変させることにより超音波の伝播時間に変化を持たせて超音波ビームの焦点位置を可変するという構成である。しかし、超音波ビームの収束位置は可変できるものの、音速可変層は超音波振動子と被検体との間に設けており、音響的なマッチングに影響するため、他の重要な特性、感度、周波数特性などの特性に課題がある。

【 0 0 3 2 】

超音波画像の高分解能化の要望が多く、これらを実現するための技術の進化の重要性はますます高くなってきている。

【 0 0 3 3 】

また、特許文献 5 に示すような電子走査型の超音波診断装置は、モータ及び駆動力を伝達する駆動系を用いて、超音波トランスデューサを機械的に回転、平行、あるいは揺動走査して超音波ビームを走査している。モータ及び駆動系を用いる構成であるため、小型・軽量化ができず、操作しにくいという課題がある。また、機構の磨耗等の経年変化があること、振動などにより各超音波振動子から引き出した電気端子ケーブルなどの寿命が長いことから信頼性の点で課題があった。

【 0 0 3 4 】

また、特許文献 6 に示すような 2 次元に配列した超音波振動子を個々に電気信号を可変して超音波ビームを 2 次元走査する方法は、超音波振動子の数量が極めて多くなり超音波振動子ごとに電気端子を取り出しそれを接続するケーブルの本数も多くなる。超音波トランスデューサを構成するには複雑で困難度が高く、容易にできるものではない。また、制御回路も超音波振動子の増大に対応して多くなって回路規模が大きくなるなどの課題があった。

【 0 0 3 5 】

本発明の目的は、診断の深さ方向の超音波ビームを広い領域で細く収束することが可能となり、高分解能の診断画像を得ることができる超音波トランスデューサ、超音波探触子及び超音波診断装置を提供することである。また、本発明の目的は、形状変化層の形状を変化させて、超音波ビームの方向を可変することが可能となり、簡単な構成であるため小型、軽量で超音波ビームを 3 次元に走査することができる超音波トランスデューサ及び超音波探触子を提供することである。

【課題を解決するための手段】

【 0 0 3 6 】

本発明の超音波トランスデューサは、超音波を送受信する超音波振動子と、前記超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御することにより前記形状変化層の形状を変化させて、超音波の方向を可変する構成を採る。

【 0 0 3 7 】

本発明の超音波トランスデューサは、超音波を送受信する超音波振動子が 1 次元に配列された超音波振動子アレイと、前記超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号の制御を、前記超音波振動子アレイ方向の超音波の収束と連動させ、かつ前記超音波振動子アレイと直交

する方向に前記形状変化層の形状を変化させて、超音波を収束又は拡散を可変する構成を採る。

【 0 0 3 8 】

本発明の超音波トランスデューサは、超音波を送受信する超音波振動子と、前記超音波振動子の被検体側とは反対側に設けられかつ電気信号により形状が変化する形状変化層と、前記電気信号を制御することにより形状変化層の形状を変化させて、超音波ビームの方向を可変する構成を採る。

【 0 0 3 9 】

本発明の超音波探触子は、上記超音波トランスデューサと、前記超音波トランスデューサの一部に設けた電気信号により形状が変化する形状変化層とを備え、前記電気信号を制御することにより形状変化層の形状を変化させて、超音波トランスデューサの方向を可変することにより、超音波ビームの方向を可変する構成を採る。

【 0 0 4 0 】

本発明の超音波診断装置は、パルス電圧を超音波振動子に印加して超音波を送信及び、受信した超音波を収束若しくは拡散し、電気信号に変換して超音波診断を行う超音波診断装置であって、超音波を送受信する超音波振動子を配列した超音波振動子アレイと、電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号の制御を、前記超音波振動子アレイ方向の超音波の収束と連動させ、かつ前記超音波振動子アレイと直交する方向に前記形状変化層の形状を変化させて、超音波を収束又は拡散を可変する超音波探触子を有する構成を採る。

【 発明の効果 】

【 0 0 4 1 】

本発明によれば、電気信号を印加して形状変化層の形状を変化させることにより、診断の深さ方向の超音波ビームを広い領域で細く収束することが可能となり、高分解能の診断画像を得ることができる。また、形状変形層を任意の形状に可変することにより、超音波ビームの収束又は拡散を自由に可変することができ、高分解能の診断画像を得ることができる。

【 0 0 4 2 】

また、本発明によれば、電気信号を印加して形状変化層の形状を変化させることにより、簡単な構成で小型、軽量でしかも超音波ビームを3次元に走査することができ、高分解能の超音波画像を得ることができる。

【 図面の簡単な説明 】

【 0 0 4 3 】

【 図 1 】 従来の超音波トランスデューサを示す概略断面図

【 図 2 】 従来の超音波トランスデューサの構成を示す概略図

【 図 3 】 本発明の実施の形態 1 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図

【 図 4 】 本発明の実施の形態 2 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す斜視図

【 図 5 】 本発明の実施の形態 3 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図

【 図 6 】 本発明の実施の形態 4 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す図

【 図 7 】 本発明の実施の形態 5 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す斜視図

【 図 8 】 本発明の実施の形態 6 に係る超音波探触子の概略構成を示す断面図

【 図 9 】 本発明の実施の形態 7 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図

【 図 1 0 】 本発明の実施の形態 8 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す斜視図

【 図 1 1 】 本発明の実施の形態 9 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図

【 図 1 2 】 本発明の実施の形態 1 0 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す図

【 図 1 3 】 本発明の実施の形態 1 1 に係る超音波探触子の概略構成を示す断面図

【 図 1 4 】 本発明の実施の形態 1 2 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図

【 図 1 5 】 上記実施の形態 1 2 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す斜視図

【図 1 6】本発明の実施の形態 1 3 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図

【図 1 7】本発明の実施の形態 1 4 に係る超音波探触子の概略構成を示す断面図

【発明を実施するための形態】

【0044】

以下、本発明の実施の形態について、図面を参照して詳細に説明する。

【0045】

(実施の形態 1)

図 3 は、本発明の実施の形態 1 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図である。

【0046】

図 3 に示すように、超音波トランスデューサ 100 は、超音波振動子 110 と、形状変化層 120 と、背面負荷材 130 と、形状変化層 120 の両面に配置された電極（第 1 電極）141、（第 2 電極）142 と、電極 141、142 間に電気信号を印加する可変電源 140 とを備えて構成される。

【0047】

また、必要に応じて超音波振動子 110 と形状変化層 120 の間に 1 層以上の音響マッチング層（図示せず）を設けてもよい。形状変化層 120 以外のこれら各構成要素のそれぞれの機能は、図 1 の従来技術で説明したものと同様である。

【0048】

超音波振動子 110 は、PZT 系のような圧電セラミックス、PZN-PT、PMN-PT 系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などの材料からなる。また、このほかにシリコン半導体にマイクロマシン技術を用いて加工した静電容量型もあり、ここでいう超音波振動子 110 は、超音波を送受信できる超音波センサであればこれらに限定されるものではない。

【0049】

超音波振動子 110 の厚さ方向の前面には、図示しない接地電極と、背面には信号用電極がそれぞれ設けられている。両電極は、金や銀の蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付け等により超音波振動子 110 の前面、背面にそれぞれ形成される。

【0050】

形状変化層 120 は、超音波振動子 110 に対応して被検体側（図 3 の右方）となる厚さ方向前面に配置され超音波ビームを収束若しくは拡散の機能を有する。

【0051】

形状変化層 120 は、音速が被検体、例えば生体の音速（ 1540 m/s ）と違う値を有していれば超音波ビームを任意の距離に焦点を設定して収束することができるし、また拡散もさせることができる。これは形状変化層 120 の音速と、被検体の音速とに音速差をもたせることによりその境界で超音波は屈折するため、この屈折を利用してレンズ機能を持たせることができる。例えば、生体の音速（ 1540 m/s ）より形状変化層 120 の音速が遅い場合に、超音波ビーム 151、152 を任意の距離に焦点を持たせて収束させる場合には、形状変化層 120 の被検体側表面の形状は凸面形状になり、形状変化層 120 の音速が早ければその逆の凹面形状になる。この形状変化層 120 が音響レンズの機能を有する。

【0052】

また、形状変化層 120 の音響インピーダンス（密度×音速）は被検体（生体）の値（約 1.6 MRayls ）に近い値を有することが好ましいが、超音波振動子 110 と被検体との間を有する音響インピーダンスを有する値でも良い。

【0053】

従来、一般的に音響レンズには、シリコンゴム材料が用いられた構成をしており、この材料の音速は、約 1000 m/s であるので超音波ビーム 151、152 を任意の距離に焦点を持たせて絞る場合の表面形状は凸面になる。この形状は固定の曲率を持たせて

おり、この形状によりある距離に焦点を持たせた固定した超音波ビーム 1 5 1 若しくは 1 5 2 のどちらか 1 ヶ所に収束されることになっている。

【 0 0 5 4 】

本実施の形態では、形状変化層 1 2 0 は、電気信号により被検体側の形状を任意に変変できる材料を用いる。形状変化層 1 2 0 の両面には、電極 1 4 1 , 1 4 2 を設け、電極 1 4 1 , 1 4 2 間に電気信号（ここでは電圧）を印加する。可変電源 1 4 0 は、電極 1 4 1 , 1 4 2 間に印加する電圧を調整する。これにより、形状変化層 1 2 0 の形状を変化させて超音波ビーム 1 5 1 , 1 5 2 の収束、あるいは拡散をコントロールする。

【 0 0 5 5 】

形状変化層 1 2 0 の材料として、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。

【 0 0 5 6 】

イオン導電性高分子ポリマーは、イオン交換樹脂とその両面に電極を設けたポリマーアクチュエータであり、印加する電圧によりイオン交換樹脂内のイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して高分子が変形する。このポリマーアクチュエータには、ポリエチレン、ポリスチレン、フッ素樹脂などにスルホン酸基、カルボキシル基などの官能基が導入されたものや、特許文献 5 に記載されているようにポリ塩化ビニル（PVC）やポリメタクリル酸メチル（PMMA）やポリウレタンなどの非導電性高分子とイオン性物質とが含有された高分子の材料などがある。

【 0 0 5 7 】

また、誘電型ポリマーは、ポリマーの両面に電極を設け電極間に電圧を印加することにより、その電極間の静電引力でポリマーが厚み方向に圧縮されてポリマーの平面方向に伸長して変形する。この誘電型ポリマーには、シリコーンゴムやポリウレタンやアクリルエラストマーなどの材料がある。

【 0 0 5 8 】

また、導電性ポリマーは、導電性を有したポリマーから電気端子を取り出し、その電気端子に電圧を印加すると電気端子間の導電性ポリマーが収縮し、印加電圧をオフにすると元に戻る。この誘電型導電性ポリマーには、ポリピロール樹脂などがある。

【 0 0 5 9 】

また、上記材料以外にも電気信号によりポリマー材が変形する他の材料であれば良く、上記材料に限定するものではない。

【 0 0 6 0 】

ここで、上記電気信号の電気は、主に電圧調整であるが、電流調整も可能である。また、上記電気信号の信号は、電圧を可変、あるいは印加するタイミングなどを可変することを含めて信号と表現した。

【 0 0 6 1 】

背面負荷材 1 3 0 は、超音波振動子 1 1 0 を背面から機械的に保持し、かつ必要に応じて不要な超音波信号を減衰させる機能を有する必要に応じて超音波振動子 1 1 0 に対して形状変化層 1 2 0 の反対側となる厚さ方向背面（図 3 の左方）に配置される。

【 0 0 6 2 】

次に、形状変化層 1 2 0 として上記の誘電型ポリマーであるシリコーンゴムを用いた場合、超音波ビームの焦点の距離 f とシリコーンゴムの曲率半径 R は、次式（1）で示される。

【 0 0 6 3 】

$$f = R / ((C 2 / C 1) - 1)) \quad \dots (1)$$

ここで、 $C 1$ はシリコーンゴムの音速、 $C 2$ は被検体（生体）の音速を示す。シリコーンゴムの音速 $C 1$ は約 $1 0 0 0 \text{ m / s}$ であり、また被検体の音速は $1 5 4 0 \text{ m / s}$ である。シリコーンゴムの形状変化層 1 2 0 の幅（図 3 では上下方向）を 5 mm として、形状変化層 1 2 0 の最大となる厚み（図 3 では超音波ビームの進行方向） H とすると、超音波ビームの収束する焦点距離 f を $5 0 \text{ mm}$ にするには、変化層の曲率半径 R は上記計算式

から約 2.7 mm となり、厚み H は 0.116 mm になる。

【0064】

この状態から、可変電源 140 は、形状変化層 120 の電極 141, 142 間に電圧を印加する。形状変化層 120 は、印加電圧の電気信号に対応して形状が変化し曲率半径を可変する。

【0065】

例えば、超音波ビームの収束の焦点距離 f を 20 mm にするには、形状変化層の曲率半径 R は、上記式 (1) から約 1.1 mm となり、厚み H は 0.288 mm となる。この曲率半径の変化は、可変電源 140 により印加電圧を調整する。

【0066】

この誘電型ポリマーは、電極 141, 142 間に電圧を印加することにより、静電引力により厚み方向に圧縮されて変形する。例えば、誘電型ポリマーは、曲率半径が約 1.1 mm、厚み H が 0.288 mm の状態で、電極 141, 142 間に電圧を印加しない状態にしておき、この形状から前記電極間に電圧を印加して静電引力により形状を変形させて厚みを薄くする。この場合、この誘電型ポリマーは、曲率半径を約 2.7 mm にすることが可能となる。この誘電型ポリマーは、印加電圧と形状変化は比例関係にあり、印加電圧が高いと形状変化の度合いも大きくなる特性を有している。

【0067】

このように、形状変化層 120 に印加する電圧を可変することにより、超音波ビームの収束する焦点距離を任意に可変することができ、また形状変化層 120 自体の変形であるため、高速に可変することができる。

【0068】

以上、形状変化層 120 としてシリコンゴムを用いた場合について説明した。

【0069】

シリコンゴム以外の材料を用いることも可能である。例えば、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子の材料を用いることができ、この場合の曲率半径は、形状変化層 120 の材料の音速の値に対応して変化させるようにすればよい。

【0070】

なお、イオン導電性高分子ポリマーとして用いられるポリマーアクチュエータには、ポリエチレン、ポリスチレン、フッ素樹脂などは被検体（生体）の音速 1540 m/s より速く 2000 m/s 前後になるため、超音波ビームを収束させるためには、表面の形状は凹面形状になる。

【0071】

以上詳細に説明したように、本実施の形態の超音波トランスデューサ 100 は、超音波振動子 110 と、超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号により形状が変化する形状変化層 120 と、形状変化層 120 の両面に配置された電極 141, 142 と、電極 141, 142 間に電気信号を印加する可変電源 140 とを備え、可変電源 140 は、電極 141, 142 間に印加する電気信号を制御することにより、形状変化層 120 の形状を変化させて、超音波ビームの収束又は拡散を可変する。形状変化層 120 の形状が変化し、その結果として形状変化層の被検体側の表面の曲面が変化するため、形状変化層 120 を伝播する超音波ビームの収束する焦点距離は、任意に可変することができる。

【0072】

また、拡散もできるため、超音波画像の深さ方向で広い領域で超音波ビームを細く収束することが可能になり、超音波画像の高分解能化が可能になる。

【0073】

さらに、形状変化層 120 に印加する電圧の可変を高速にすることにより、実時間で超音波画像の高分解能化も可能となる。

【0074】

しかも、変形は形状変化層 120 だけであり、超音波振動子 110、背面負荷材 130

若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層は変化させることなく固定した構成にできる。このため、超音波振動子 110、背面負荷材 130 若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層は、変形させる材料に制限することもないため、高性能な特性を有したトランスデューサを構成することができる。

【0075】

(実施の形態 2)

図 4 は、本発明の実施の形態 2 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す斜視図である。図 3 と同一機能部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【0076】

図 4 に示すように、超音波トランスデューサ 200 は、配列された複数の超音波振動子 110 と、各超音波振動子 110 に対応して被検体側（図 4 の右側）となる厚さ方向前面に配置された音響マッチング層 170 と、必要に応じて超音波振動子 110 に対して音響マッチング層 170 の反対側となる厚さ方向背面（図 4 の左側）に配置された背面負荷材 130 とを備える。また、超音波トランスデューサ 200 は、音響マッチング層 170 上に配置された形状変化層 120 と、形状変化層 120 の両面に配置された電極 141, 142 と、電極 141, 142 間に電気信号を印加する可変電源 140 とを備える。これらの構成は、いわゆる電子走査型超音波トランスデューサと呼称される。

【0077】

超音波振動子 110 は、PZT 系のような圧電セラミックス、PZN-PT、PMN-PT 系のような圧電体若しくはこれら圧電体と高分子材料を複合した複合圧電体によって形成される。また、このほかにシリコン半導体にマイクロマシン技術を用いて加工した静電容量型もあり、ここでいう超音波振動子 110 は、超音波を送受信できる超音波センサであればこれらに限定されるものではない。

【0078】

超音波振動子 110 の前面には、接地用電極（図示略）が形成され、超音波振動子 110 の背面には信号用電極（図示略）が形成されている。接地用電極及び信号用電極は、それぞれ金や銀のメッキ、蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付けなどによって形成される。上記信号用電極は、ポリイミドなどの高分子材料によって構成される絶縁性フィルムに銅などの金属膜が披着された信号用電気端子 160 が挿着されている。上記信号用電極は、超音波振動子 110 に形成されている接地用電極から、前記信号用電気端子 160 と同じように接地用電気端子（図示略）と接続する。

【0079】

以下、上述のように構成された超音波トランスデューサ 200 の動作について説明する。

【0080】

超音波振動子 110 に形成された信号用電極は、信号用電気端子 160 を介して、また、超音波振動子 110 の接地電極を介して、それぞれ不図示のケーブルの一端に電氣的に接続され、これらのケーブルのそれぞれ他端はコネクタなどを介して不図示の超音波診断装置の本体部に接続される。これによって、超音波診断装置の本体部で作られるパルス電圧を超音波振動子 110 に印加して超音波を送信し、また、受信した超音波のエコーを電気信号に変換して超音波診断装置の本体部に送信する。この主流となっている一方式として、配列した超音波振動子 110 のそれぞれに送受信する時間の遅延をかけて位相制御して超音波ビームを所望の位置に絞り高分解能化したり、あるいは超音波ビームを偏向したりして扇形状に走査する方式が一般的になっている。

【0081】

形状変化層 120 は、配列された複数の超音波振動子 110 と直交する方向に対して超音波ビームを収束させて超音波画像の分解能を向上させる機能を有する。形状変化層 120 は、形状変化層 120 の音速が被検体（例えば生体）の音速（ 1540 m/s ）と違う値であれば、超音波ビーム 150 を任意の距離に焦点を設定して収束することができるし、また拡散もさせることができる。これは形状変化層 120 の音速と被検体の音速差を

もたせることによりその境界で超音波は屈折するため、この屈折を利用してレンズ機能を持たせることができることによる。例えば、生体の音速（ 1540 m/s ）より形状変化層120の音速が遅い場合に、超音波ビーム150を任意の距離に焦点を持たせて収束する場合には形状変化層120の被検体側表面の形状は凸面形状になり、形状変化層120の音速が早ければその逆の凹面形状になる。

【0082】

従来、一般的にシリコンゴム材料を用いた音響レンズがこの機能に相当する。この材料の音速は、約 1000 m/s であるので超音波ビームを任意の距離に焦点を持たせて収束する場合には表面形状は凸面になる。音響レンズの形状は、固定の曲率を持たせており、この形状によりある距離に焦点を持たせた固定した超音波ビーム150の絞られ方になっている。

【0083】

本実施の形態では、形状変化層120は、電気信号により被検体側の形状を任意に変えられる材料を用いる。形状変化層120の両面には、電極141、142を設け、電極141、142間に電気信号（ここでは電圧）を印加する。可変電源140は、電極141、142間に印加する電圧を調整する。形状変化層120は、電圧と変化度合いは、ほぼ比例関係にあり、電圧が高くなると変形度合いは大きくなる特性を有している。これにより、形状変化層120の形状を変化させて超音波ビーム150の収束をコントロール、あるいは拡散をコントロールする。

【0084】

形状変化層120の材料として、実施の形態1と同様に、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。

【0085】

図4に示すように、形状変化層120は、超音波振動子110の配列方向（図中、左下から右上方向）と直交する方向（図中上下方向）に曲面形状を設けており（言い換えると、超音波振動子110の配列方向（図中、左下と右上を結ぶ方向）と直交する方向（図中上下方向）の軸と、超音波の送受信方向の軸とを含む平面状で曲線を描くようにして、曲面を形成している）、形状変化層120の電極141、142間に印加する電圧を可変に対応して曲率半径が変化し、その曲面に対して所望の位置に収束させた超音波ビーム150を調整することができる。一方、超音波振動子110の配列方向は、超音波振動子110のそれぞれに送受信する時間の遅延をかけて位相制御して超音波ビームを所望の位置に収束することを調整することができる。超音波振動子110アレイの配列方向は、送信の場合には、任意の位置に超音波診断装置で関心領域に切り換えることができる。

【0086】

このように、関心領域を高分解能の診断画像を得るようにして診断の確率を高めるための使用方法がある。

【0087】

そこで更なる高分解能の診断像を可能にするために、本実施の形態では、超音波振動子110アレイの配列方向と直交する方向に、形状変化層120の形状を変化させる。また、超音波振動子110アレイの配列方向は、送信の超音波の収束ビームの切り換えに連動させる。これらにより、関心領域に超音波ビームを収束させる。2次元に超音波ビームを収束させることができるため、更なる高分解能の超音波画像を得ることができることになる。

【0088】

また、電極141、142間に電気信号を印加する可変電源140は、超音波診断装置の送信の超音波ビームの収束する位置の切り換えと連動するように接続するようにすれば良い。

【0089】

すなわち、超音波診断装置の送信の超音波ビーム150の収束する位置の切り換えは、

特に診断する関心領域を高分解能化して診断確率を高めるために通常行われている操作である。超音波振動子 110 の配列方向は、超音波振動子 110 のそれぞれに送受信する時間の遅延をかけて位相制御して超音波ビームを所望の位置に収束する。これに連動して超音波振動子 110 の配列方向と直交する方向の形状変化層 120 で超音波ビーム 150 を収束する方向についても、診断する関心領域に 1箇所若しくは複数個所に収束させる。これにより更なる高分解能の超音波画像を得ることが可能となる。

【0090】

ここで、超音波振動子 110 アレイの配列方向の超音波ビームは送信の場合について説明したが、これに限定するものではなく、受信側あるいは送信、受信の両方に連動して、形状変化層 120 の形状を変化させ超音波ビーム 150 の収束を可変するようにしても同様の効果を得ることができる。

【0091】

例えば、形状変化層 120 としてシリコーンゴムを用いた場合について説明する。

【0092】

超音波ビーム 150 の焦点の距離 f とシリコーンゴムの曲率半径 R は、前記式 (1) で示される。

【0093】

前記式 (1) の C_1 はシリコーンゴムの音速、 C_2 は被検体 (生体) の音速を示す。シリコーンゴムの音速 C_1 は約 1000 m/s であり、また被検体の音速は 1540 m/s である。シリコーンゴムの形状変化層 120 の幅 (図 4 では超音波振動子 110 の配列方向と直行する方向) を 5 mm として、形状変化層 120 の厚み (図 4 では超音波ビームの進行方向) H とすると、超音波ビームの収束させる焦点距離 f を 50 mm にするには、変化層の曲率半径 R は前記式 (1) から約 27 mm となり、厚み H は 0.116 mm になる。

【0094】

この状態から、可変電源 140 は、形状変化層 120 の電極 141, 142 間に電圧を印加する。形状変化層 120 は、印加電圧の電気信号に対応して形状が変化し曲率半径を可変する。

【0095】

例えば、超音波ビームの収束の焦点距離 f を 20 mm にするには、形状変化層の曲率半径 R は、前記式 (1) から約 11 mm となり、厚み H は 0.288 mm となる。この曲率半径の変化は、可変電源 140 により印加電圧を調整する。

【0096】

この誘電型ポリマーは、電極 141, 142 間に電圧を印加することにより、静電引力により厚み方向に圧縮されて変形する。例えば、誘電型ポリマーは、曲率半径が約 11 mm 、厚み H が 0.288 mm の状態で、電極 141, 142 間に電圧を印加しない状態にしておき、この形状から前記電極間に電圧を印加して静電引力により形状を変形させて厚みを薄くする。この場合、この誘電型ポリマーは、曲率半径を約 27 mm にすることが可能となる。この誘電型ポリマーは、印加電圧と形状変化は比例関係にあり、印加電圧が高いと形状変化の度合いも大きくなる特性を有している。

【0097】

このように、形状変化層 120 に印加する電圧を可変することにより、超音波ビームの収束する焦点距離を任意に可変することができ、また形状変化層 120 自体の変形であるため、高速に可変することができる。

【0098】

以上、形状変化層 120 としてシリコーンゴムを用いた場合について説明した。

【0099】

シリコーンゴム以外の材料を用いることも可能である。例えば、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子の材料を用いることができ、この場合の曲率半径は、形状変化層 120 の材料の音速の値に対応して変化させるように

すればよい。

【0100】

なお、イオン導電性高分子ポリマーとして用いられるポリマーアクチュエータは、ポリエチレン、ポリスチレン、フッ素樹脂などは被検体（生体）の音速 1540 m/s より、速く 2000 m/s 前後になるため、超音波ビーム 150 を収束させるために、表面の形状は凹面形状になる。

【0101】

このように、本実施の形態によれば、実施の形態 1 と同様に、形状変化層 120 に印加する電圧を可変することにより形状変化層 120 の形状が変化し、その結果として形状変化層 120 の被検体側の表面の曲面が変化する。これにより、形状変化層 120 を伝播する超音波ビーム 150 は、任意に可変することができる。このため、超音波画像の深さ方向で広い領域で超音波ビームを細く収束することが可能になり、超音波画像の高分解能化が可能になる。

【0102】

また、形状変化層 120 に印加する電圧の可変を高速にすることにより、実時間で超音波画像の高分解能化も可能となる。

【0103】

しかも、変形は形状変化層 120 だけであり、超音波振動子 110、背面負荷材 130 若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層 170 は変化させることなく固定した構成にできる。このため、超音波振動子 110、背面負荷材 130 若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層 170 は、変形させる材料に制限することもないため、高性能な特性を有したトランスデューサを構成することができる。

【0104】

また、超音波診断装置の 1 断面画像を取得するときに、形状変化層 120 に印加する電圧を複数回可変して超音波ビームの収束する焦点位置を複数に可変できるように制御することにより、更なる高分解能の超音波画像を得ることが可能となる。

【0105】

本実施の形態では、超音波診断装置を使用するとき診断する領域、例えば診断したい深さを高分解能の診断画像にするための一手法として、超音波振動子 110 の配列方向では電子走査し、送信の超音波ビームを収束する深さを切り替えることができる。超音波振動子 110 の配列方向と直交する音響レンズによる超音波ビームを収束する深さは、従来は固定で可変することができなかった。これに対し、本実施の形態では、超音波ビームを収束する深さを任意に可変することができるので、超音波診断装置の送信の超音波ビーム 150 を絞る深さに連動させて、超音波振動子 110 の配列方向と直交する方向も超音波ビーム 150 を収束あるいは拡散させるようにすることも可能となる。

【0106】

なお、本実施の形態は、超音波振動子 110 が 1 次元に配列した構成に形状変化層 120 を設けた場合について説明したが、超音波振動子 110 が 2 次元に配列した構成に形状変化層 120 を設けた場合にも同様に適用できる。例えば、超音波振動子 110 が 2 次元に配列した構成として、図 4 に示す超音波振動子 110 が図中上下複数個に分割された構成とする場合は、上記と同様の図 4 の上下方向だけでなく、この方向に直交する図中左下と右上を結ぶ方向と、超音波の送受信方向の軸とを含む平面状で曲線を描くようにして、曲面を形成することでも同様の効果を得ることができる。

【0107】

（実施の形態 3）

図 5 は、本発明の実施の形態 3 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図である。図 3 と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【0108】

図 5 に示すように、超音波トランスデューサ 300 は、超音波振動子 110 と、形状変化層 120 と、背面負荷材 130 と、形状変化層 120 の両面に配置された電極 141、

１４２と、電極１４１，１４２間に電気信号を印加する可変電源１４０と、形状変化層１２０の前面に配置された音響レンズ１８０とを備えて構成される。

【０１０９】

また、必要に応じて超音波振動子１１０と形状変化層１２０の間に１層以上の音響マッチング層（図示せず）を設けてもよい。形状変化層１２０以外のこれら各構成要素のそれぞれの機能は、図１の従来技術で説明したものと同様である。

【０１１０】

超音波振動子１１０は、ＰＺＴ系のような圧電セラミックス、ＰＺＮ－ＰＴ、ＰＭＮ－ＰＴ系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などの材料からなる。また、このほかにシリコン半導体にマイクロマシン技術を用いて加工した静電容量型もあり、ここでいう超音波振動子１１０は、超音波を送受信できる超音波センサであればこれらに限定されるものではない。

【０１１１】

超音波振動子１１０の厚さ方向の前面には、図示しない接地電極と、背面には信号用電極がそれぞれ設けられている。両電極は、金や銀の蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付け等により超音波振動子１１０の前面、背面にそれぞれ形成される。

【０１１２】

形状変化層１２０は、超音波ビーム１５１，１５２を任意の距離に焦点を設定して収束することを補助する機能を持たせ、超音波ビーム１５１，１５２を任意の距離に焦点を設定して収束させる機能は音響レンズ１８０に持たせる構成とする。

【０１１３】

すなわち、音響レンズ１８０は、例えばシリコンゴムなどの材料を使用して一定の形状に構成させる。この場合には音響レンズ１８０の形状の曲率に対応してある距離に超音波ビーム１５１か１５２に収束される。

【０１１４】

本実施の形態では、形状変化層１２０は、電気信号により被検体側の形状を任意に変えられる材料を用いる。形状変化層１２０の両面には、電極１４１，１４２を設け、電極１４１，１４２間に電気信号（ここでは電圧）を印加する。可変電源１４０は、電極１４１，１４２間に印加する電圧を調整する。これにより、形状変化層１２０は変形する。この変形に追従して前面に設けている音響レンズ１８０も変形することにより、音響レンズ１８０の曲率が可変することになる。音響レンズ１８０の曲率の変形に対応して超音波ビーム１５１，１５２の収束される焦点距離が可変することになる。

【０１１５】

形状変化層１２０の材料として、実施の形態１と同様に、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。

【０１１６】

なお、ここに用いる形状変化層１２０は、音響レンズ１８０を変形させて曲率を可変する機能を有する。このため、実施の形態１のように、被検体（生体）の音速と違う値である必要はなく、被検体とほぼ同じ音速を有する値でも良く、音速の制限はない。また、形状変化層１２０の音響インピーダンス（密度×音速）は、音響レンズ１８０の値（約１．４－１．６ＭＲａｙｌｓ）に近い値を有することが好ましいが、超音波振動子１１０と被検体との間を有する音響インピーダンスを有する値でも良い。

【０１１７】

このように、本実施の形態の超音波トランスデューサ３００は、形状変化層１２０の被検体側に、超音波を収束させる音響レンズ１８０を備える。実施の形態１と同様に、形状変化層１２０に印加する電圧を可変することにより形状変化層１２０の形状が変化し、その結果として形状変化層１２０の前面に設けた音響レンズ１８０の曲面が変化する。音響レンズ１８０を伝播する超音波ビームは、任意に変えられることができるため、超音波画像の深さ方向で広い領域で超音波ビームを細く収束することが可能になる。その結果、超音

波画像の高分解能化が可能になるとともに、形状変化層１２０に印加する電圧の可変を高速にすることにより、実時間で超音波画像の高分解能化も可能となる。

【０１１８】

しかも、物理的な変形部分は形状変化層１２０と音響レンズ１８０だけであり、超音波振動子１１０、背面負荷材１３０若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層は変化させることなく固定した構成にできる。このため、超音波振動子１１０、背面負荷材１３０若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層は、変形させる材料に制限することもないため、高性能な特性を有した超音波トランスデューサ３００を構成することができる。

【０１１９】

なお、本実施の形態では、形状変化層１２０の被検体側表面の形状が凸面にしている場合について説明したが、このほか、形状変化層１２０の被検体側表面の形状が形状変化層１２０音響レンズ１８０と被検体との音速の関係から凹面形状にしても同様の効果が得られる。

【０１２０】

なお、本実施の形態では、超音波振動子１１０が単一の構成について説明したが、超音波振動子１１０が１次元に配列した構成若しくは２次元に配列した構成に形状変化層１２０を設けた場合についても同様の効果を得ることができる。

【０１２１】

また、超音波振動子１１０が均一の厚みで平坦な形状に形状変化層１２０の被検体側表面に設けた場合について説明したが、超音波振動子１１０が不均一の厚みであっても、また凸面、凹面形状に形状変化層１２０の被検体側表面に設けも同様の効果を得ることができる。

【０１２２】

（実施の形態４）

図６は、本発明の実施の形態４に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す図であり、図６Ａはその断面図、図６Ｂはその正面図を示す。

【０１２３】

図６Ａに示すように、超音波トランスデューサ４００は、超音波振動子４１０と、形状変化層４２０と、背面負荷材４３０と、形状変化層４２０の超音波振動子４１０側に配置された電極４４１と、形状変化層４２０の凸面形状側に設けられた複数個の電極４１１～４１３からなる電極４１４と、電極４４１と複数個の電極４１１～４１３間に電気信号を印加する可変電源４４０とを備えて構成される。

【０１２４】

超音波トランスデューサ４００は、複数個の電極４１１～４１３からなる電極４１４を備える。

【０１２５】

図６Ｂに示すように、形状変化層４２０の凸面形状側に設けられた複数個の電極４１１～４１３は、形状変化層４２０の凸面形状の先頭に電極４１１を配置し、電極４１１を中心として同心円状に、電極４１２，４１３を配置する。

【０１２６】

可変電源４４０は、電極４４１と複数個の電極４１１～４１３間に印加する電気信号（ここでは電圧）を調整する。可変電源４４０は、それぞれの電極４１１，４１２，４１３に印加する電圧は、別々に任意に可変することができる。

【０１２７】

以上の構成において、可変電源４４０は、例えば形状変化層４２０の電極４４１と対向する電極４１１間に所定電圧を印加する。対向する領域の形状変化層４２０は、形状が変化するのに対し、その他の電極４１２，４１３の領域の形状変化層４２０は、その領域部分では、独自に形状を変化する力は働かず、形状を維持しようとする（形状変化層４２０のうち形状が変化する電極４１１に対抗する領域の周辺のみ影響を受けるが、基本的には形状を維持する。）。このようにして、電極４１１の領域の曲面を変形させることができ

る。同様に、電極 4 1 2 , 4 1 3 に印加する電圧を、それぞれ可変することにより、形状変化層 4 2 0 の該当領域を任意に変化させることができる。したがって形状変化層 4 2 0 は音響レンズの機能を有することになり、しかも形状を可変させることにより、任意の距離に超音波ビームを収束することが可能となる。

【 0 1 2 8 】

図 6 の構成によれば、単純な 1 つの中心点を持つ曲率の曲面だけではなく、非球面のような色々な形状曲面を構成することができるため、所望の超音波ビームをしかも形状変化層 4 2 0 に印加する電圧を可変することで高速に可変できることになる。

【 0 1 2 9 】

なお、本実施の形態において、複数の電極 4 1 1 , 4 1 2 , 4 1 3 を凸面形状側に設けたが、電極 4 4 1 を弾力性のある導電性材料で構成する、あるいは電極面内に渦巻状等の切込みを入れて、変形可能な構成とすることで、位置関係を入れ替えても良い。

【 0 1 3 0 】

(実施の形態 5)

図 7 は、実施の形態 5 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す斜視図である。図 4 と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【 0 1 3 1 】

図 7 に示すように、超音波トランスデューサ 5 0 0 は、図 4 の超音波トランスデューサ 2 0 0 の形状変化層 1 2 0 の凸面形状側の電極 1 4 2 に代えて、複数の電極 5 1 1 ~ 5 1 3 からなる電極 5 1 0 を備える。

【 0 1 3 2 】

電子走査型の超音波トランスデューサ 5 0 0 は、複数配列した超音波振動子 1 1 0 の被検体側に設けた音響マッチング層 1 7 0 の前面に形状変化層 1 2 0 を設ける。そして、形状変化層 1 2 0 の一方の面には電極 1 4 1 を設け、他方の凸面形状側には複数の電極 5 1 1 ~ 5 1 3 からなる電極 5 1 0 を、超音波振動子 1 1 0 の配列方向に帯状に設ける。形状変化層 1 2 0 は、音響レンズの機能を有し、超音波振動子 1 1 0 の配列方向と直交する方向の超音波ビームを収束させる。

【 0 1 3 3 】

以上の構成において、可変電源 4 4 0 は、例えば形状変化層 1 2 0 の電極 1 4 1 と対向する電極 5 1 1 の部分に電圧を印加する。対向している領域の形状変化層 1 2 0 が変形し、電極 5 1 1 の部分の表面の形状（個々では曲面）が変化する。同様に、電極 5 1 2 , 5 1 3 に印加する電圧を、それぞれ可変することにより、形状変化層 1 2 0 の該当領域を任意に変化させることができる。

【 0 1 3 4 】

図 7 の構成は、図 4 の構成の装置のように、単純な 1 つの中心点を持つ曲率の曲面だけではなく、非球面のような色々な形状曲面を構成することができる。超音波トランスデューサ 5 0 0 は、電極 1 4 1 と複数の電極 5 1 1 ~ 5 1 3 間に印加する電圧を任意に調整することで、関心領域を診断するときにその領域に形状変化層 1 2 0 を形状変化させて超音波ビームを収束することができるなど、所望の超音波ビームを高速に可変することができる。

【 0 1 3 5 】

このように形状変化層 1 2 0 の変形により超音波ビームの集束位置を任意に可変する操作は、配列した超音波振動子 1 1 0 方向の電子的な制御と連動している。この連動した制御により、更なる高分解能の超音波画像を得ることができる。

【 0 1 3 6 】

また、形状変化層 1 2 0 に設けた複数の電極 5 1 1 は配列した超音波振動子 1 1 0 方向と直交する方向に設けた場合について説明したが、このほか、配列した超音波振動子 1 1 0 方向に対して複数の電極 5 1 1 を設けて、配列方向の超音波振動子 1 1 0 の任意の位置あるいは領域だけ形状変化層 1 2 0 を変形させて超音波ビームの集束位置を可変することも可能である。更に 2 次元に分割した複数の電極 5 1 1 を設けても同様の効果を得る

ことができる。

【0137】

(実施の形態6)

図8は、本発明の実施の形態6に係る超音波探触子の概略構成を示す断面図である。図3と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【0138】

図8に示すように、超音波探触子600は、円筒形状の筐体610と、筐体610に内包された超音波トランスデューサ100と、筐体610内と超音波トランスデューサ100間を充填する超音波伝播媒質620とを備えて構成される。

【0139】

超音波トランスデューサ100は、実施の形態1で説明した構成と同じで、機能も同一である。実施の形態1の超音波トランスデューサ100に代えて、実施の形態2乃至5の超音波トランスデューサ200、300、400、500を適用してもよい。

【0140】

筐体610は、被検体と直接若しくは間接的に接触する。筐体610は、被検体に近い音響インピーダンスを有する材料(例えば、ポリエチレン、ポリメチルペンテンなど)を用いる。

【0141】

超音波伝播媒質620は、筐体610と同様の被検体に近い音響インピーダンスを有する材料(例えば、1,3ブタンジオールやオイル系の液体)を用いる。

【0142】

超音波トランスデューサ100の超音波振動子110により発生した超音波は、形状変化層120、超音波伝播媒質620そして筐体610を透過して被検体に送信される。被検体から反射してきた超音波は、再び送信と逆の経路を通して超音波振動子110で受信される。

【0143】

超音波探触子600は、このような超音波トランスデューサ100を、超音波伝播媒質620を介在して筐体610に内包する。

【0144】

本実施の形態によれば、形状変化層120に電圧を印加して形状変化層120の形状を変化させる場合、形状変化層120が直接被検体に接触して使用するときのように形状変化層120の変形が妨げられることがなくなり、所望の超音波ビームを高速に可変できて形成することができるようになる。

【0145】

また、超音波トランスデューサ100を機械的に回転、往復運動若しくは揺動させて走査する構成の超音波探触子600に適用することも可能である。

【0146】

なお、本実施の形態では、超音波振動子110が単一の構成について説明したが、このほか、超音波振動子110が1次元に配列した構成若しくは2次元に配列した構成に形状変化層120を設けた場合についても同様の効果を得ることができる。

【0147】

また、超音波振動子110が均一の厚みで平坦な形状に形状変化層120の被検体側表面に設けた場合について説明したが、このほか、超音波振動子110が不均一の厚みであっても、また凸面、凹面形状に形状変化層120の被検体側表面に設けも同様の効果を得ることができる。

【0148】

なお、上記各実施の形態は、形状変化層120の表面の形状が単一の曲面の場合について説明したが、形状変化層120の表面の形状の曲面が場所によって曲率半径が変わるいわゆる非球面、非曲面の形状若しくは、フレネルレンズのような曲率だけを平面上に並べた形状であっても同様の効果を得ることができる。

【 0 1 4 9 】

また一方、上記各実施の形態において、各電極に電圧を印加した場合、形状変化層 1 2 0 (4 2 0) は、その厚みにより同じ電圧を印加しても場所により変化量が異なる。

【 0 1 5 0 】

例えば、図 7 において、形状変化層 1 2 0 の中央部 (電極 5 1 1 の領域) よりも形状変化層 1 2 0 の端部周辺 (電極 5 1 3 の領域) のほうが、厚みが薄いため変化量が大きくなり、電極 5 1 3 の電極 5 1 2 側に近い領域の厚さは、電極 5 1 2、電極 5 1 3 の領域の厚さに近づくことより、この間の曲率半径が大きくなる。一方、電極 5 1 1 の領域においては、形状変化層 1 2 0 の端部のエッジ部に着目すれば、当初電圧が印加されていないときよりも局所的に大きく湾曲することになり、曲率半径が小さくなる。

【 0 1 5 1 】

このように、形状変化層 1 2 0 の中央部と周辺部での曲率半径が異なることより、焦点を 1 箇所絞るのが難しくなるが、複数配列した超音波振動子 1 1 0 の個々の長さを、両端をカットして短くし形状変化層 1 2 0 の中央部を中心に超音波を送信できるようにすることで、焦点を絞りやすくできる。また、当初より、複数の超音波振動子をマトリックス状に 2 次元に構成することで、超音波を送信したとき、中央部と周辺部とで、複数の焦点を構成することができる。

【 0 1 5 2 】

なお、形状変化層 1 2 0 の中央部 (電極 5 1 1 の領域) だけ、あるいは形状変化層 1 2 0 の端部周辺 (電極 5 1 3 の領域) だけというように、部分的に電圧をかける、あるいは、それぞれ異なる電圧をかけることで、変化量を場所ごとに任意に設定でき、これに合わせて複数の焦点を得ることができる。

【 0 1 5 3 】

また、形状変化層 1 2 0 の被検体側に設けた電極 1 4 2 , 5 1 0 は、その分割数をさらに多くし、ひとつの電極が占める面積を小さくするほど、より精密に形状変化層 1 2 0 の被検体側表面の形状を制御できるようになることは言うまでもない。

【 0 1 5 4 】

また、上記各実施の形態では、形状変化層 1 2 0 の被検体側に設けた電極 1 4 2 , 4 1 0 , 5 1 0 が被検体に直接接触するような構成の場合について説明したが、電極 1 4 2 , 5 1 0 と被検体との間に形状変化層 1 2 0 の変形に追従するようなフィルムなどの絶縁体を設けても同様の効果を得ることができる。

【 0 1 5 5 】

また、形状変化層 1 2 0 の被検体側表面の形状が凸面にしている場合について説明したが、このほか、形状変化層 1 2 0 の被検体側表面の形状が形状変化層 1 2 0 と被検体との音速の関係から凹面形状にしても同様の効果を得ることができる。

【 0 1 5 6 】

さらに、超音波振動子 1 1 0 が均一の厚みで平坦な形状に形状変化層 1 2 0 の被検体側表面に設けた場合について説明したが、このほか、超音波振動子 1 1 0 が不均一の厚みであっても、また凸面、凹面形状に形状変化層 1 2 0 の被検体側表面に設けても同様の効果を得ることができる。

【 0 1 5 7 】

(実施の形態 7)

図 9 は、本発明の実施の形態 7 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図である。

【 0 1 5 8 】

図 9 に示すように、超音波トランスデューサ 7 0 0 は、超音波振動子 7 1 0 と、形状変化層 7 2 0 と、背面負荷材 7 3 0 と、形状変化層 7 2 0 の両面に配置された電極 7 4 1 , 7 4 2 と、電極 7 4 1 , 7 4 2 間に電気信号を印加する可変電源 7 4 0 とを備えて構成される。

【 0 1 5 9 】

また、必要に応じて超音波振動子 710 と形状変化層 720 の間に 1 層以上の音響マッチング層（図示せず）を設けてもよい。形状変化層 720 以外のこれら各構成要素のそれぞれの機能は、図 1 の従来技術で説明したものと同様である。

【0160】

超音波振動子 710 は、PZT（チタン酸ジルコン酸鉛）系のような圧電セラミックス、PZN-P T、PMN-P T 系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などの材料からなる。また、このほかにシリコン半導体にマイクロマシン技術を用いて加工した静電容量型もあり、ここでいう超音波振動子 710 は、超音波を送受信できる超音波センサであればこれらに限定されるものではない。

【0161】

超音波振動子 710 の厚さ方向の前面には、図示しない接地電極と、背面には信号用電極がそれぞれ設けられている。両電極は、金や銀の蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付け等により超音波振動子 710 の前面、背面にそれぞれ形成される。

【0162】

形状変化層 720 は、超音波振動子 710 に対応して被検体側（図 9 の上方）となる厚さ方向前面に配置され超音波ビームの方向を可変する機能を有する。

【0163】

形状変化層 720 は、音速が被検体、例えば生体の音速（ 1540 m/s ）と違う値を有していれば、形状変化層 720 と被検体との境界で屈折して超音波ビーム 751, 752, 753 を任意の方向に可変することができる。これは形状変化層 720 の音速と被検体の音速とに差をもたせることによりその境界で超音波は屈折する。この屈折を利用して形状変化層 720 の形状を変化させて超音波ビーム 751, 752, 753 の方向を制御することができる。

【0164】

本実施の形態では、形状変化層 720 は、電気信号により被検体側の形状を任意に可変できる材料を用いる。形状変化層 720 の両面には、電極 741, 742 を設け、電極 741, 742 間に電気信号（ここでは電圧）を印加する。可変電源 740 は、電極 741, 742 間に印加する電圧を調整する。これにより、形状変化層 720 の形状を変化させて超音波ビーム 751, 752, 753 の方向を可変する。

【0165】

形状変化層 720 の材料として、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。

【0166】

イオン導電性高分子ポリマーは、イオン交換樹脂とその両面に電極を設けたポリマーアクチュエータであり、印加する電圧によりイオン交換樹脂内のイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して高分子が変形する。このポリマーアクチュエータには、ポリエチレン、ポリスチレン、フッ素樹脂などにスルホン酸基、カルボキシル基などの官能基が導入されたものや、特許文献 3 に記載されているようにポリ塩化ビニル（PVC）やポリメタクリル酸メチル（PMMA）やポリウレタンなどの非導電性高分子とイオン性物質とが含有された高分子の材料などがある。

【0167】

また、誘電型ポリマーは、ポリマーの両面に電極を設け電極間に電圧を印加することにより、その電極間の静電引力でポリマーが厚み方向に圧縮されてポリマーの平面方向に伸長して変形する。この誘電型ポリマーには、シリコンゴムやポリウレタンやアクリルエラストマーなどの材料がある。

【0168】

また、導電性ポリマーは、導電性を有したポリマーから電気端子を取り出し、その電気端子に電圧を印加すると電気端子間の導電性ポリマーが収縮し、印加電圧をオフにすると元に戻る。この導電性ポリマーには、ポリピロール樹脂などがある。

【0169】

また、上記材料以外にも電気信号によりポリマー材が変形する他の材料であれば良く、上記材料に限定するものではない。

【0170】

ここで、上記電気信号の電気は、主に電圧調整であるが、電流調整も可能である。また、上記電気信号の信号は、電圧を可変、あるいは印加するタイミングなどを可変することを含めて信号と表現した。

【0171】

背面負荷材730は、超音波振動子710を背面から機械的に保持し、かつ必要に応じて不要な超音波信号を減衰させる機能を有する必要に応じて超音波振動子710に対して形状変化層720の反対側となる厚さ方向背面(図9の下方)に配置される。

【0172】

次に、形状変化層720の方向可変動作について説明する。

【0173】

形状変化層720は、形状変化層720の音速が被検体、例えば生体の音速(1540 m/s)と違う値を有していれば形状変化層720と被検体との境界で屈折して超音波ビーム751, 752, 753を任意の方向に可変することができる。例えば、形状変化層720の材料としてポリエチレン、ポリスチレン、ポリ塩化ビニル(PVC)やポリメタクリル酸メチル(PMMA)などの音速は、生体の音速より速く、約2000 m/s前後であり、また、シリコーンゴムは逆に生体の音速より遅く、約1000 m/s前後である。

【0174】

超音波の屈折の関係は、公知のようにスネルの法則によって算出することができる。2つの媒体の音速C1とC2を有する境界で超音波は、音速C1媒体から音速C2媒体に入射する超音波の屈折の関係は、次式(2)に表される。

【0175】

$$C1 / \sin i = C2 / \sin t \quad \dots (2)$$

iは、音速C1の媒体から入射する角度、tは、音速C2の媒体に入射する角度を示す。

【0176】

例えば、形状変化層720の音速C1が誘電型ポリマーとして音速が約1000 m/sの値を有するシリコーンゴムを使用した場合と、イオン導電性高分子ポリマーの音速が約2000 m/sの値を有するポリエチレン、ポリ塩化ビニル(PVC)などを使用し、音速C2が約1540 m/sを有する被検体として生体を対象にした場合、上記式(2)より算出することができる。

【0177】

図9Aに示すように、形状変化層720に印加電圧が無い場合、伝播する超音波ビーム751は、形状変化層720と被検体の境界面に対してほぼ直角であり、屈折することなく直進する。

【0178】

一方、図9B, Cに示すように、形状変化層720の電極741, 742に電気信号電圧を印加して制御することにより形状変化層720を変化させて被検体の境界面に傾斜を設けさせると超音波ビーム752, 753は屈折して進行方向を可変させることができる。

【0179】

例えば、形状変化層720の被検体側の面が超音波振動子710から超音波が形状変化層720に直進して伝播して形状変化層720の被検体側表面の形状が超音波ビーム751の直進方向に対して20度傾斜した場合、形状変化層720の音速C1が約1000 m/s、約2000 m/sの超音波ビームが屈折して進行するそれぞれの角度は、約31.8度、約15.3度となる。したがって、図9Aの場合の超音波ビーム751が直進する方向に対して、それぞれ形状変化層720の角度20度の傾斜を持たせることによ

って超音波ビーム 752、753 の進行方向を可変することができる。すなわち、形状変化層 720 の傾斜角度と材料の音速により超音波の進行方向を可変することができる。

【0180】

このように、形状変化層 720 に印加する電気信号を調整することにより傾斜角度を任意に可変させることができる。また、形状変化層 720 の電極 741、742 に印加する電気信号を制御して形状変化層 720 の傾斜面を可変させるように操作することにより超音波ビーム 751、752、753 のように角度を可変して走査することができる。

【0181】

この走査する超音波ビーム 751、752、753 の角度は、形状変化層 720 の表面の傾斜角を印加電圧を可変することで前記のような約 31.8 度、約 15.3 度より広くすることも可能である。

【0182】

また、任意の方向に超音波ビームを被検体に送受信した後、形状変化層 720 の電極 741、742 に印加する電圧を可変して形状を変化させて超音波ビームの方向を可変して違う方向で被検体に送受信する、ことを繰り返し行うことにより、被検体の断層像を構築できることになる。このような制御は超音波診断装置本体部で行うことにより実現できる。

【0183】

形状変化層 720 の被検体側の面の形状を可変する方法の一つとして、形状変化層 720 の一方の面に設けた電極、図 9 では電極 742 を複数個設けてそれぞれの電極 742 に印加する電気信号、例えば電圧を可変することにより可能にすることができる。例えば、形状変化層 720 にイオン導電性高分子ポリマーを用いた場合には、電極 741、742 に印加する電圧によりイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して変形する大きさが変わるため、この電圧をそれぞれの電極 742 に印加する電圧を可変することにより、それぞれの電極 742 に位置する領域の形状変化層 720 の部分の変形量を変えることが可能である。このことにより形状変化層 720 の被検体側の面を任意に可変できることになる。これは誘電型ポリマー、導電性ポリマーを用いた場合についても同じことがいえる。但し、形状変化層 720 に設けた電極 741、742 は、超音波が伝播するときに影響ないような厚み（例えば影響しないほど薄くする）にすることを考慮しておく必要がある。

【0184】

また、形状変化層 720 は、図 9 の構成から明らかのように超音波が伝播する材料であるのでこの材料を設けたことによる影響、例えば多重反射などを最小限にする必要がある。そのために望まれるのは、形状変化層 720 の音響インピーダンスは、被検体に近いた例えば生体の音響インピーダンスの値をおおよそ 1.4 ~ 1.65 メガレールを有することが望ましい。しかし、音響インピーダンスが被検体の値とかけ離れた場合においても、超音波振動子 710 と被検体の間を有する音響インピーダンスであれば、その形状変化層 720 の前後に音響整合層を設けることにより多重反射を低減することができる。このため、形状変化層 720 の音響インピーダンスは、超音波振動子 710 と被検体の間の値を有するものでも良い。

【0185】

このように、本実施の形態の超音波トランスデューサ 700 は、超音波振動子 710 と、超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号により形状が変化する形状変化層 720 と、形状変化層 720 の両面に配置された電極 741、742 と、電極 741、742 間に電気信号を印加する可変電源 740 とを備え、可変電源 740 は、電極 741、742 間に印加する電気信号を制御することにより、形状変化層 720 の被検体側の表面形状が変化させて、形状変化層 720 を伝播する超音波ビーム方向を任意に可変する。形状変化層 720 の形状が変化し、その結果として形状変化層 720 の被検体側の超音波ビームの方向が変化する。超音波ビームを任意の角度で走査できるため、2次元の超音波画像を取得することができ、従来のような機械的な走査は必要なく、モータも不必要であり、小型軽量で操作性良好な超音波画像を得ることができる。

【 0 1 8 6 】

また、電極 7 4 2 の構成を変え、あるいは複数の電極を構成し、それぞれの電極に印加する電圧を制御することにより、形状変化層 7 2 0 を 1 次元方向だけではなく、2 次元の方向にも形状を変化させることも可能である。この構成によれば、3 次元に超音波ビームを走査することも可能になり、3 次元の超音波画像を構築することも容易にできる。

【 0 1 8 7 】

さらに、形状変化層 7 2 0 は、電氣的に可変することが可能であり、かつ可変時間も機械式より高速にできるため、実時間での超音波画像を得ることも可能となる。このため、形状変化層 7 2 0 に印加する電圧の可変を高速にすることにより、実時間で超音波画像の高分解能化も可能となる。

【 0 1 8 8 】

しかも、変形は形状変化層 7 2 0 だけであり、超音波振動子 7 1 0、背面負荷材 7 3 0 若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層は変化させることなく固定した構成にできる。このため、超音波振動子 7 1 0、背面負荷材 7 3 0 若しくは必要に応じて設ける音響マッチング層は、変形させる材料に制限することもないため、高性能な特性を有したトランスデューサを構成することができる。

【 0 1 8 9 】

(実施の形態 8)

図 1 0 は、本発明の実施の形態 8 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す斜視図である。図 9 と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。なお、図 1 0 中の A の方向から見た図が図 9 の断面図である。

【 0 1 9 0 】

図 1 0 に示すように、超音波トランスデューサ 7 0 0 a は、配列された複数の超音波振動子 7 1 0 と、各超音波振動子 7 1 0 に対応して被検体側 (図 1 0 の右側) となる厚さ方向前面に配置された音響マッチング層 7 7 0 と、必要に応じて超音波振動子 7 1 0 に対して音響マッチング層 7 7 0 の反対側となる厚さ方向背面 (図 1 0 の左側) に配置された背面負荷材 7 3 0 と、音響マッチング層 7 7 0 上に配置された形状変化層 7 2 0 と、形状変化層 7 2 0 の両面に配置された電極 7 4 1, 7 4 2 と、電極 7 4 1, 7 4 2 間に電気信号を印加する可変電源 7 4 0 とを備えて構成される。これらの構成は、いわゆる電子走査型超音波トランスデューサと呼称される。

【 0 1 9 1 】

超音波振動子 7 1 0 は、P Z T 系のような圧電セラミックス、P Z N - P T、P M N - P T 系のような圧電体若しくはこれら圧電体と高分子材料を複合した複合圧電体によって形成される。また、このほかにシリコン半導体にマイクロマシン技術を用いて加工した静電容量型もあり、ここでいう超音波振動子 7 1 0 は、超音波を送受信できる超音波センサであればこれらに限定されるものではない。

【 0 1 9 2 】

超音波振動子 7 1 0 の前面には、接地用電極 (図示略) が形成され、超音波振動子 7 1 0 の背面には信号用電極 (図示略) が形成されている。接地用電極及び信号用電極は、それぞれ金や銀のメッキ、蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付けなどによって形成される。上記信号用電極は、ポリイミドなどの高分子材料によって構成される絶縁性フィルムに銅などの金属膜が披着された信号用電気端子 7 6 0 が挿着されている。上記信号用電極は、超音波振動子 7 1 0 に形成されている接地用電極から、前記信号用電気端子 7 6 0 と同じように接地用電気端子 (図示略) と接続する。

【 0 1 9 3 】

以下、上述のように構成された超音波トランスデューサ 7 0 0 a の動作について説明する。

【 0 1 9 4 】

超音波振動子 7 1 0 に形成された信号用電極は、信号用電気端子 7 6 0 を介して、また、超音波振動子 7 1 0 の接地電極を介して、それぞれ不図示のケーブルの一端に電氣的に

接続され、これらのケーブルのそれぞれの他端はコネクタなどを介して不図示の超音波診断装置の本体部に接続される。これによって、超音波診断装置の本体部で作られるパルス電圧を超音波振動子 710 に印加して超音波を発信し、また、受信した超音波のエコーを電気信号に変換して超音波診断装置の本体部に送信する。この主流となっている一方式として、配列した超音波振動子 710 のそれぞれに送受信する時間の遅延をかけて位相制御して超音波ビームを所望の位置に絞り高分解能化したり、あるいは超音波ビームを偏向したりして扇形状に走査する方式が一般的になっている。

【0195】

これらの超音波ビームを所望の位置に収束するあるいは超音波ビームの方向を可変する方向は、超音波振動子 710 の配列方向に対して制御することになる。

【0196】

形状変化層 720 は、形状変化層 720 の音速が被検体、例えば生体の音速 (1540 m/s) と違う値を有していれば、形状変化層 720 と被検体との境界で屈折して超音波ビーム 750 を任意の方向に可変することができる。実施の形態 17 で説明したように、形状変化層 720 の音速と、被検体の音速とに差をもたせることによりその境界で超音波は屈折するため、この屈折を利用して形状変化層 720 の形状を変化させて超音波ビーム 750 の方向を制御する。形状変化層 120 は超音波ビームの方向を可変する機能を有し、超音波振動子 110 の配列方向と直交する方向の超音波ビーム方向を可変させる。

【0197】

本実施の形態では、形状変化層 720 は、電気信号により被検体側の形状を任意に変えられる材料を用いる。形状変化層 720 の両面には、電極 741, 742 を設け、電極 741, 742 間に電気信号（ここでは電圧）を印加する。可変電源 740 は、電極 741, 742 間に印加する電圧を調整する。これにより、形状変化層 720 の形状を可変させて超音波ビーム 750 の方向をコントロールする。

【0198】

形状変化層 720 の被検体側の電極 742 は、複数設けている。これら電極 742 は、超音波振動子 710 を配列した方向に延伸されており、超音波振動子 710 の配列方向と直交する方向の電極 742 は複数個に分割されている。それぞれの電極 742 に印加する電気信号の電圧は可変できるようになっており、この印加電圧を変化させることで形状変化層 720 の被検体側の面を超音波振動子 710 の配列方向と直交する方向に変形させ、図 9A の変形前の状態から図 9B, C に示すように変形させて傾斜させることが可能になる。

【0199】

なお、形状変化層 720 の被検体側に設ける電極 742 を複数個設ける構成としたが、被検体側と反対側に複数個電極を設けた構成にしても良い。

【0200】

また、形状変化層 720 の一方に設けた電極 742 を超音波振動子 710 の配列方向に延伸しその直交方向に複数個設けた構成にしたが、電極 742 を 2 次元の配列した構成にすることにより、これら電極に印加する電圧を制御することで 2 次元に超音波ビームの方向を可変制御できることになる。例えば、配列した超音波振動子 710 の両端の超音波ビームの方向を違う方向にすることもできる。また、診断画像の関心領域を抽出したい場合、超音波トランスデューサ 700 を移動しないで超音波ビーム 750 の方向を可変することで可能となる。

【0201】

ここで、形状変化層 720 の音速が被検体の音速と違う材料を用いることで、形状変化層 720 の表面を傾斜させることにより、超音波ビーム 750 を超音波振動子 710 の配列方向と直交する方向に可変し走査することが可能となる。

【0202】

例えば、形状変化層 720 にイオン導電性高分子ポリマーを用いた場合には、電極 741, 742 に印加する電圧によりイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して高分子

が変形する大きさが変わるため、この電圧をそれぞれの電極 7 4 2 に印加する電圧を可変することによりそれぞれの電極 7 4 2 に位置する領域の形状変化層 7 2 0 の部分の変形量を変えることが可能であり、このことにより形状変化層 7 2 0 の被検体側の面を任意に可変できることになる。これは誘電型ポリマー、導電性ポリマーを用いた場合についても同じことがいえる。形状変化層 7 2 0 に設けた電極 7 4 1 , 7 4 2 は超音波が伝播するときに影響しないような厚みにすることを考慮しておく必要がある。

【 0 2 0 3 】

また、形状変化層 7 2 0 は、図 1 0 の構成から明らかなように超音波が伝播する材料であるのでこの材料を設けたことによる影響、例えば多重反射などを最小限にする必要がある。そのために望まれるのは、形状変化層 7 2 0 の音響インピーダンスは、被検体に近いたとえば生体の音響インピーダンスの値をおおよそ 1 . 4 ~ 1 . 6 5 メガレールを有することが望ましい。

【 0 2 0 4 】

このように、超音波振動子 7 1 0 の配列方向と直交する方向に形状変化層 7 2 0 を変形させることにより超音波ビーム 7 5 0 の方向を可変走査できるため、超音波振動子 7 1 0 の配列方向と直交する方向においても超音波画像を得ることができ、超音波振動子 7 1 0 の配列方向の電子走査で取得する超音波画像と併せることにより 3 次元の超音波画像を得ることができる。

【 0 2 0 5 】

超音波診断装置などの本体部は、超音波ビーム 7 5 0 の方向可変するための形状変化層 7 2 0 の両面の電極に印加する電圧の制御を行う。本体部は、配列した複数のある群の超音波振動子 7 1 0 のそれぞれに送受信する時間の遅延をかけて位相制御して超音波ビームを送受信する。本体部は、上記位相制御を順次電子的に切り換えて走査し、所望の超音波断層像を 1 断面得る。その後、本体部は、形状変化層 7 2 0 の各電極に制御した電圧を印加して配列した超音波振動子 7 1 0 と直交する方向に超音波ビーム方向を可変するように制御する。このような走査を繰り返すことにより、3 次元的な超音波画像を構築することが可能となる。このような制御は、超音波診断装置本体で容易に行うことができ、しかも形状変化層 7 2 0 の変形速度は高速にできることも可能であり、実時間での 3 次元画像を得ることも可能となる。

【 0 2 0 6 】

従来のような複数個配列した超音波振動子 7 1 0 の電子走査型超音波トランスデューサをモータなどで超音波トランスデューサを往復運動、揺動運動などさせていた構成に対して、本実施の形態は、モータなどの駆動系及びそれを伝達する伝達系は不要であり、しかも超音波トランスデューサは、殆ど動くことがなく形状変化層 7 2 0 のみの変形だけである。小型で軽量、しかも電気端子やそれに接続されるケーブルなど可動することがなく、また機構なども不要であるため寿命も長くなるなど信頼性が高い長所を有している。

【 0 2 0 7 】

(実施の形態 9)

図 1 1 は、本発明の実施の形態 9 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図である。図 9 と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【 0 2 0 8 】

図 1 1 に示すように、超音波トランスデューサ 7 0 0 b は、超音波振動子 7 1 0 と、形状変化層 7 2 0 A , 7 2 0 B , 7 2 0 C と、背面負荷材 7 3 0 と、形状変化層 7 2 0 A , 7 2 0 B , 7 2 0 C の両面に配置された電極 7 4 1 , 7 4 2 と、電極 7 4 1 , 7 4 2 間に電気信号を印加する可変電源 7 4 0 とを備えて構成される。

【 0 2 0 9 】

また、必要に応じて超音波振動子 7 1 0 と形状変化層 7 2 0 A , 7 2 0 B , 7 2 0 C の間に 1 層以上の音響マッチング層 (図示せず) を設けてもよい。形状変化層 7 2 0 A , 7 2 0 B , 7 2 0 C 以外のこれら各構成要素のそれぞれの機能は、図 1 の従来技術で説明したものと同様である。

【 0 2 1 0 】

超音波振動子 7 1 0 は、P Z T 系のような圧電セラミックス、P Z N - P T、P M N - P T 系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などの材料からなる。

【 0 2 1 1 】

超音波振動子 7 1 0 の厚さ方向の前面には、図示しない接地電極と、背面には信号用電極がそれぞれ設けられている。両電極は、金や銀の蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付け等により超音波振動子 7 1 0 の前面、背面にそれぞれ形成される。

【 0 2 1 2 】

形状変化層 7 2 0 A , 7 2 0 B , 7 2 0 C は、超音波振動子 7 1 0 に対応して被検体側（図 1 1 の上方）となる厚さ方向前面に配置され超音波ビームの方向を可変する機能を有する。

【 0 2 1 3 】

形状変化層 7 2 0 A , 7 2 0 B , 7 2 0 C は、図 9 の形状変化層 7 2 0 の機能と同じであり、被検体の音速と形状変化層 7 2 0 A , 7 2 0 B , 7 2 0 C の音速が違うということを有効に利用して超音波ビームの方向を可変する。

【 0 2 1 4 】

さらに、本実施の形態の形状変化層 7 2 0 A , 7 2 0 B , 7 2 0 C は、被検体の任意の深さに超音波ビームを収束させる機能を付加している。以下、具体的に説明する。

【 0 2 1 5 】

図 1 1 A - C に示すように、形状変化層 7 2 0 A , 7 2 0 B , 7 2 0 C の被検体側の面の状態は、曲面形状を有する。

【 0 2 1 6 】

図 1 1 A に示すように、超音波ビーム 7 5 1 を直進させ、任意の深さに収束させる場合には、形状変化層 7 2 0 A の被検体側の面は、単一の曲率半径を持たせるような形状にすればよい。形状変化層 7 2 0 A 表面の曲面形状は、形状変化層 7 2 0 A の音速と被検体の音速差で凹面形状あるいは凸面形状にすることにより超音波ビームを収束することができる。例えば、形状変化層 7 2 0 A の音速が被検体の音速より遅い値の場合には、超音波ビームを収束させるには形状は凸面になり、逆に形状変化層の音速が速い場合には凹面形状になる。この機能は実施の形態 1 にて詳細に説明した内容と同じである。

【 0 2 1 7 】

これを図 1 1 B , C に示すように、超音波ビーム 7 5 2 , 7 5 3 の方向を可変させて、かつ超音波ビーム 7 5 2 , 7 5 3 を任意の深さに収束させる場合には、形状変化層 7 2 0 B , 7 2 0 C の被検体側の面の曲面は、曲率半径が位置によって徐々に可変するような形状にする。

【 0 2 1 8 】

このように形状変化層 7 2 0 A , 7 2 0 B , 7 2 0 C の被検体側の表面形状の可変は、形状変化層 7 2 0 の一方の電極、ここでは電極 7 4 2 を複数個に分割して、それぞれの電極に印加する電気信号である電圧を制御することにより可能となる。このように形状変化層 7 2 0 の形状を変形させることで超音波ビームの収束と方向の可変を行うためには、精度よく変形させることが必要になってくる。変形を精度良く行うためには、複数個設けている電極 7 4 2 の数を増やし、また電極の形状、更にそれぞれの電極に印加する電圧の制御精度良く行うということも考慮する必要がある。

【 0 2 1 9 】

例えば、形状変化層 7 2 0 A , 7 2 0 B , 7 2 0 C にイオン導電性高分子ポリマーを用いた場合には、電極 7 4 1 , 7 4 2 に印加する電圧によりイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して高分子が変形する大きさが変わる。このため、この電圧をそれぞれの電極 7 4 2 に印加する電圧を可変することによりそれぞれの電極 1 4 2 に位置する領域の形状変化層 7 2 0 A , 7 2 0 B , 7 2 0 C の部分の変形量を変えることが可能である。

【 0 2 2 0 】

このことにより形状変化層 720A, 720B, 720C の被検体側の面を任意に変化させることができる。誘電型ポリマー、導電性ポリマーを用いた場合についても同じことがいえる。但し、形状変化層 720A, 720B, 720C に設けた電極 741, 742 は超音波が伝播するときに影響しないような厚みにすることを考慮しておく必要がある。

【0221】

また、形状変化層 720 に用いる色々な材料はあるが、これらの材料はそれぞれ印加電圧と変形量に違いがあるので、使用する材料によって印加電圧を最適化する必要がある。

【0222】

また、形状変化層 720A, 720B, 720C は、超音波が伝播する材料であるので、この材料を設けたことによる影響、例えば多重反射などを最小限にする必要がある。そのために望まれるのは、形状変化層 720A, 720B, 720C の音響インピーダンスは、被検体に近いた例えば生体の音響インピーダンスの値をおおよそ 1.4 ~ 1.65 メガレールを有することが望ましい。

【0223】

なお、本実施の形態では、超音波振動子 710 が単一の構成の場合について説明したが、超音波振動子 710 が複数個配列した電子走査型の構成やリング状に超音波振動子を配列したいわゆるアニュラーレイ型の構成についても同様の効果を得ることができる。

【0224】

(実施の形態 10)

図 12 は、本発明の実施の形態 10 に係る超音波トランスデューサの概略構成を示す断面図である。図 9 と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【0225】

図 12 に示すように、超音波トランスデューサ 700c は、超音波振動子 710 と、形状変化層 720 と、背面負荷材 730 と、形状変化層 720 の両面に配置された電極 741, 742 と、電極 741, 742 間に電気信号を印加する可変電源 740 と、形状変化層 720 の前面に配置された音響レンズ 780 とを備えて構成される。

【0226】

また、必要に応じて超音波振動子 710 と形状変化層 720 の間に 1 層以上の音響マッチング層 (図示せず) を設けてもよい。形状変化層 720 以外のこれら各構成要素のそれぞれの機能は、図 1 の従来技術で説明したものと同様である。

【0227】

超音波振動子 710 は、PZT 系のような圧電セラミックス、PZN-PT、PMN-PT 系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などの材料からなる。

【0228】

超音波振動子 710 の厚さ方向の前面には、図示しない接地電極と、背面には信号用電極がそれぞれ設けられている。両電極は、金や銀の蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付け等により超音波振動子 710 の前面、背面にそれぞれ形成される。

【0229】

音響レンズ 780 は、超音波ビームを任意の深さに収束させる。音響レンズ 780 は、例えばシリコンゴムなどの材料を使用して一定の形状に形成される。

【0230】

形状変化層 720 は、電気信号により被検体側の形状を任意に変化させる材料を用いる。形状変化層 720 の両面には、電極 741, 742 を設け、電極 741, 742 間に電気信号 (ここでは電圧) を印加する。可変電源 740 は、電極 741, 742 間に印加する電圧を調整する。

【0231】

形状変化層 720 としては、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。形状変化層 720 は、前記形状変化層 720 の音速が被検体、例えば生体の音速 (1540 m

/s.)と違う値を有していれば形状変化層720と被検体との境界で屈折して超音波ビーム751, 752, 753を任意の方向に可変することができる。これは形状変化層720の音速と、被検体の音速とに音速差をもたせることによりその境界で超音波は屈折するため、この屈折を利用して形状変化層720の形状を変化させて超音波ビーム751, 752, 753の方向を可変することができる。

【0232】

しかし、超音波ビーム751, 752, 753の進行方向の可変は可能であるものの、これを超音波画像とした場合は、超音波ビーム751, 752, 753は収束していないため、高分解能化は難しい。そこで超音波ビーム751, 752, 753を収束する機能を有する音響レンズ780を形状変化層720の被検体側に設ける。

【0233】

このような構成にすることにより、形状変化層720が、超音波ビーム751, 752, 753の方向を可変する機能を有し、音響レンズ780が、超音波ビーム751, 752, 753を収束する機能を持つ。これにより、超音波トランスデューサ700cは、高分解能の超音波画像を得ることが可能となる。

【0234】

また、形状変化層720は、超音波が伝播する材料であるのでこの材料を設けたことによる影響、例えば多重反射などを最小限にする必要がある。そのために望まれるのは、形状変化層720の音響インピーダンスは、音響レンズ780若しくは被検体(例えば生体)に近い音響インピーダンスの値をおおよそ1.4~1.65メガレールを有することが望ましい。

【0235】

以上のように、形状変化層720に印加する電圧を可変することにより形状変化層720の形状が変化し、その結果として形状変化層720の被検体側の表面状態が変化するため、形状変化層720を伝播する超音波ビーム方向を任意の角度に可変走査することができる。また、形状変化層720の前面に超音波ビームを収束する音響レンズ780を設けているため、2次元の高分解能の超音波画像を取得することができる。従来のような機械的な走査ではないため、モータも不必要であり、小型軽量で操作性良好な超音波画像を得ることができる。

【0236】

また、電極742の構成を変えることにより、形状変化層720を1次元方向だけではなく、2次元の方向にも形状を変化させることも可能である。この構成によれば、3次元に超音波ビームを走査することも可能になり、3次元の超音波画像を構築することも容易にできる。

【0237】

さらに、形状変化層720を電氣的に可変することが可能であり可変時間も機械式より高速にできるため、実時間での超音波画像を得ることも可能となる。

【0238】

なお、本実施の形態は、形状変化層720の音響インピーダンスが音響レンズ780若しくは被検体の音響インピーダンスに近い値を有する場合について説明したが、形状変化層720の音響インピーダンスの値が被検体と違う値の材料の場合には、形状変化層720と音響レンズ780の間に音響マッチング層を設けた構成にしても同様の効果を得ることができる。

【0239】

なお、本実施の形態は、形状変化層720を超音波振動子710に直接設けた構成の場合について説明したが、形状変化層720は間接的つまり超音波振動子に直接接触しないで間に超音波伝播媒質などを介在した構成についても同様の効果を得ることができる。

【0240】

なお、本実施の形態は、超音波振動子710が単一の構成の場合について説明したが、超音波振動子710が複数個配列した電子走査型の構成や、リング状に超音波振動子を複

数設けたいわゆるアニュラーレイ型の構成についても同様の効果を得ることができる。

【0241】

(実施の形態11)

図13は、本発明の実施の形態11に係る超音波探触子の概略構成を示す断面図である。図9と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【0242】

図13に示すように、超音波探触子800は、円筒形状の筐体610と、筐体610に内包された超音波トランスデューサ700と、筐体610内と超音波トランスデューサ700間を充填する超音波伝播媒質620とを備えて構成される。

【0243】

超音波トランスデューサ700は、実施の形態7で説明した構成と同じで、機能も同一である。実施の形態7の超音波トランスデューサ700に代えて、実施の形態7乃至10の超音波トランスデューサ700a, 700b, 700cを適用してもよい。

【0244】

筐体610は、被検体と直接若しくは間接的に接触する。筐体610は、被検体に近い音響インピーダンスを有する材料(例えば、ポリエチレン、ポリメチルペンテンなど)を用いる。

【0245】

超音波伝播媒質620は、筐体610と同様の被検体に近い音響インピーダンスを有する材料(例えば、1,3ブタンジオールやオイル形の液体)を用いる。

【0246】

超音波トランスデューサ700の超音波振動子710により発生した超音波は、形状変化層720、超音波伝播媒質620そして筐体610を透過して被検体に送信される。被検体から反射してきた超音波は、再び送信と逆の経路を通して超音波振動子710で受信される。

【0247】

超音波探触子800は、このような超音波トランスデューサ700を、超音波伝播媒質620を介在して筐体610に内包する。

【0248】

本実施の形態によれば、形状変化層720に電圧を印加して形状変化層720の形状を変化させる場合、形状変化層720が直接被検体に接触して使用するときのように形状変化層720の変形が妨げられることがなくなり、所望の超音波ビーム751, 752, 753を高速に可変走査できて形成することができるようになる。

【0249】

また、超音波トランスデューサ700を機械的に回転、往復運動若しくは揺動させて走査する構成の超音波探触子800に適用することも可能である。

【0250】

なお、本実施の形態では、超音波振動子710が単一の構成について説明したが、このほか、超音波振動子710が1次元に配列した構成若しくは2次元に配列した構成に形状変化層720を設けた場合についても同様の効果を得ることができる。

【0251】

また、上記各実施の形態1乃至11では、形状変化層720の被検体側に設けた電極742が被検体に直接接触するような構成の場合について説明したが、電極742と被検体との間に形状変化層720の変形に追従するようなフィルムなどの絶縁体を設けて保護するような構成にしても同様の効果を得ることができる。

【0252】

また、上記各実施の形態では、超音波振動子710が均一の厚みで平坦な形状に形状変化層720の被検体側表面に設けた場合について説明したが、超音波振動子710が不均一の厚みであっても、また凸面、凹面形状に形状変化層720の被検体側表面に設けも同様の効果を得ることができる。

【 0 2 5 3 】

また、上記各実施の形態では、形状変化層 7 2 0 の音響インピーダンスが被検体の音響インピーダンスに近い値を有する場合について説明したが、このほか形状変化層 7 2 0 の音響インピーダンスの値が、被検体と違う値の材料の場合には、形状変化層 7 2 0 と被検体の間に音響マッチング層を設けた構成にしても同様の効果を得ることができる。

【 0 2 5 4 】

また、上記各実施の形態では、形状変化層 7 2 0 超音波振動子 7 1 0 に直接設けた構成の場合について説明したが、形状変化層 7 2 0 は、間接的つまり超音波振動子に直接接触しないで間に超音波伝播媒質などを介在した構成についても同様の効果を得ることができる。

【 0 2 5 5 】

(実施の形態 1 2)

図 1 4 は、本発明の実施の形態 1 2 に係る超音波トランスデューサの概略断面図である。

【 0 2 5 6 】

図 1 4 に示すように、超音波トランスデューサ 7 0 0 d は、P Z T (チタン酸ジルコン酸鉛) 系のような圧電セラミックス、P Z N - P T (亜鉛ニオブ酸チタン酸鉛)、P M N - P T (マグネシウムニオブ酸チタン酸鉛) 系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などからなる。

【 0 2 5 7 】

また、このほかにシリコン半導体にマイクロマシン技術を用いて加工した静電容量型もあり、ここでいう超音波振動子 7 1 0 は、超音波を送受信できる超音波センサであればこれらに限定されるものではない。

【 0 2 5 8 】

これらの材料の、超音波を送受信する超音波振動子 7 1 0 と、超音波振動子 7 1 0 において、被検体側 (図 1 4 の上方) とは反対の側、つまり超音波の送受信方向に関しては背面側 (図 1 4 の下方) に配置され超音波振動子 7 1 0 の向きを可変する機能を有する形状変化層 7 2 0 と、更に形状変化層 7 2 0 の背面には、超音波振動子 7 1 0 と形状変化層 7 2 0 を保持し、かつ必要に応じて不要な超音波信号を減衰させる機能を有する背面負荷材 7 3 0 から構成されている。また、必要に応じて超音波振動子 7 1 0 の被検体側の面には、1 層以上の音響マッチング層と音響レンズ (図示略) を設けても良い。形状変化層 7 2 0 の上下面には、電極 7 4 1 , 7 4 2 を設けている。形状変化層 7 2 0 以外のこれら各構成要素のそれぞれの機能は、図 1 の従来技術で説明したものと同様である。

【 0 2 5 9 】

超音波振動子 7 1 0 の厚さ方向の前面には図示していない接地電極と、背面には信号用電極がそれぞれ設けられている。両電極は、金や銀の蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付け等により超音波振動子 7 1 0 の前面、背面にそれぞれ形成される。

【 0 2 6 0 】

形状変化層 7 2 0 は、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。

【 0 2 6 1 】

イオン導電性高分子ポリマーは、イオン交換樹脂とその両面に電極 7 4 1 , 7 4 2 を設けたポリマーアクチュエータで、印加する電圧によりイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して高分子が変形する。イオン導電性高分子ポリマーは、ポリエチレン、ポリスチレン、フッ素樹脂などにスルホン酸基、カルボキシル基などの官能基が導入されたものや、ポリ塩化ビニル (P V C) やポリメタクリル酸メチル (P M M A) やポリウレタンなどの非導電性高分子とイオン性物質とが含有された高分子の材料などがある。

【 0 2 6 2 】

また、誘電型ポリマーの両面に電極 7 4 1 , 7 4 2 を設け、電極間に電圧を印加する。誘電型ポリマーは、その電極間の静電引力で厚み方向に圧縮されてポリマーの平面方向に

伸長して変形する。誘電型ポリマーは、シリコンゴムやポリウレタンやアクリルエラストマーなどの材料がある。

【0263】

また、導電性ポリマーは、導電性を有したポリマーから電気端子を取り出し、その電気端子に電圧を印加する。導電性ポリマーは、電気端子間で収縮し、印加電圧をオフにするとともに戻る。導電性ポリマーは、ポリピロール樹脂などがある。また、上記材料以外にも電気信号によりポリマー材が変形する他の材料であれば良く、上記材料に限定するものではない。

【0264】

なお、このほか、ポリマーに電気信号を印加することにより変形する特性を有するポリマーアクチュエータであれば上記材料に限定するものではなく同様の効果が得られる。

【0265】

形状変化層720の電極741, 742に印加する電気信号である電圧を印加しない状態は、図14Aに示すように変形しない状態で均一の厚みの形状になっており、このような状態で超音波振動子710に電気信号を印加すると、超音波振動子710は振動して超音波が発生し被検体側に超音波ビーム751が直進して送信される。

【0266】

図14Aに示す状態において、形状変化層12の電極741, 742に電気信号の電圧を印加する。これにより、形状変化層720は、例えばイオン導電性高分子ポリマーを使用した場合には、ポリマー内でイオンの移動が発生して、イオンが移動した側のポリマー部は膨張して形状変化層720に変形が起こる。この機能を利用することで、図14B, Cに示すように、形状変化層720の電極741, 742に印加する電圧を可変調整する。これにより、形状変化層720を変形させて超音波振動子710側の面を傾斜させることが可能となる。

【0267】

形状変化層720に印加する電圧と変形量は、ほぼ比例関係にあり、印加電圧を高くすると変形量が大きくなる。印加電圧の値を調整することにより形状変化層720の変形量を調整することができる。このため、形状変化層720の前面に設けている超音波振動子710が形状変化層720の変形に追従して傾斜させることが可能となる。その結果、超音波ビーム751は、図14B, Cに示すように超音波ビーム752, 753のように方向を可変することができる。

【0268】

このように形状変化層720を電圧によって変形させることが可能になる。超音波ビーム751, 752, 753の方向を2次元あるいは3次的に可変できるため、超音波画像を2次元あるいは3次的に表示することができる。なお、形状変化層720に設けた電極741, 742に電気信号を印加する可変電源は図示していない。

【0269】

より具体的には、超音波振動子710の面の向きを可変する方法の一例として以下がある。形状変化層720の一方の面に設けた電極、図14では電極742を複数個設けて、それぞれの複数の電極742に印加する電気信号、例えば電圧を可変する。これにより図14B, Cに示すように形状変化層720の左右の厚さを変えることができ、超音波の送信方向を変更することができる。例えば、形状変化層720にイオン導電性高分子ポリマーを用いた場合には、電極741, 742に印加する電圧によりイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して高分子が変形する大きさが変わる。このようにそれぞれの電極742に印加する電圧を可変制御することにより、それぞれの電極742に位置する領域の形状変化層720の部分の変形量を変える。形状変化層720の前面に設けている超音波振動子710の面の向きを任意に可変することができる。これは誘電型ポリマー、導電性ポリマーを用いた場合についても同じことがいえる。

【0270】

なお、形状変化層720を図14に示すように精度よく変形させるには、形状変化層7

20の一方の電極（ここでは電極742）を複数個設け、また電極のパターンを変えて、それぞれの電極に印加する電圧を調整することが望ましい。

【0271】

また、形状変化層720は、超音波振動子710と背面負荷材730の間に設けた構成にしているため、下記の対応を採ることができる。すなわち、背面負荷材730の機能である超音波振動子710を保持し、形状変化層720に背面負荷材730の機能を有するように、背面負荷材730に近い音響インピーダンスを持たせる。これにより、不要な超音波信号の減衰を低下させる、あるいは形状変化層720内で不要な超音波の多重反射などの懸念を解消することができる。この構成の場合は、背面負荷材730は固定された状態となる。

【0272】

また、図14では、背面負荷材730を形状変化層720の背面に設けた構成について説明したが、このほか、形状変化層720そのものを背面負荷材の機能を有するような形状（厚み）にして、その形状変化層720の背面には保持する機能を有する保持台を設けた構成においても同様の効果が得られる。

【0273】

以上のように、形状変化層720に印加する電圧を可変することにより形状変化層720の形状が変化し、その前面に設けた超音波振動子710の被検体に対する向きが変わる。これにより超音波ビーム方向を任意の角度に可変走査することができるため、2次元の超音波画像を取得することができる。また、従来のような機械的な走査ではないため、モータも不要であり、小型軽量で操作性良好な超音波画像を得ることができる。

【0274】

また、形状変化層720を1次元方向だけではなく2次元の方向にも電極742の構成を変えることにより可能である。3次元に超音波ビームを走査することも可能であり、3次元の超音波画像を構築することも容易である。さらに、形状変化層720を電氣的に可変することで、可変時間を機械式より高速にすることができ、実時間での超音波画像を得ることができる。

【0275】

以上、超音波振動子710が単一の場合の構成について説明したが、このほか、図15に示すように、超音波振動子710を複数備えてもよい。

【0276】

図15中のAの方向から見た図面は図14A-Cを反時計回りに90°回転した図とほぼ同等である。図14と同一の基本機能を奏する構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【0277】

この超音波トランスデューサ700eは、超音波を送受信する配列された複数の超音波振動子710と、各超音波振動子710に対応して被検体側（図15の右側）となる厚さ方向前面に配置された性能を向上させるために設けた音響マッチング層770と、必要に応じて超音波振動子710に対して音響マッチング層770の反対側となる厚さ方向背面（図15の左側）に配置された形状変化層720と、更にその背面に配置された背面負荷材730と、音響マッチング層770上に配置された超音波を収束し分解能を向上させるために設けた音響レンズ780とから構成されている。この構成は、いわゆる電子走査型超音波トランスデューサである。これら各構成要素のそれぞれの機能は、形状変化層720以外は図1の従来技術で説明したものと同様である。

【0278】

図15において、超音波トランスデューサ700eの構成要素のうち、複数の超音波振動子710はPZT系のような圧電セラミックス、PZN-PT、PMN-PT系のような圧電体若しくはこれら圧電体と高分子材料を複合した複合圧電体などによって形成される。

【0279】

また、このほかにシリコン半導体にマイクロマシン技術を用いて加工した静電容量型もあり、ここでいう超音波振動子 710 は、超音波を送受信できる超音波センサであればこれらに限定されるものではない。

【0280】

超音波振動子 710 の被検体側となる前面には接地用電極（図示略）が形成され、超音波振動子 710 の背面には信号用電極（図示略）が形成されている。接地用電極及び信号用電極は、それぞれ金や銀のメッキ、蒸着、スパッタリング、あるいは銀の焼き付けなどによって形成される。

【0281】

また、超音波振動子 710 に形成されている信号用電極は、ポリイミドなどの高分子材料によって構成される絶縁性フィルムに銅などの金属膜が披着された信号用電気端子 760 が挿着されている。一方、超音波振動子 710 に形成されている接地用電極から、前記信号用電気端子 760 と同じように接地用電気端子（図示略）と接続する。

【0282】

上記のように構成された超音波トランスデューサ 700 e の動作について説明する。

【0283】

各超音波振動子 710 に形成された信号用電極は、信号用電気端子 760 を介して、また、超音波振動子 710 の接地電極を介して、それぞれ不図示のケーブルの一端に電氣的に接続され、これらのケーブルのそれぞれ他端はコネクタなどを介して不図示の超音波診断装置の本体部に接続される。これによって、超音波診断装置の本体部で作られる規則正しいパルス電圧が超音波振動子 710 に印加される。超音波トランスデューサ 700 e は、超音波を発信し、また、超音波トランスデューサ 700 e は、受信した超音波のエコーを電気信号に変換して超音波診断装置の本体部に送信する。

【0284】

この方式として、配列した複数の超音波振動子 710 のそれぞれに送受信する時間に遅延をかけて位相制御して、配列した超音波振動子 710 方向に対して超音波ビームを所望の位置に収束し高分解能化したり、あるいは超音波ビーム方向を可変し偏向したりして扇形状に走査する方式が一般的になっている。超音波振動子 710 と背面負荷材 730 の間に設けた形状変化層 720 の上下面には電極 741, 742 を設けている。

【0285】

形状変化層 720 は、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子の両面に設けた電極 741, 742 に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。

【0286】

形状変化層 720 の電極 741, 742 に印加する電気信号である電圧を印加しない状態は、図 15 に示すように変形しない状態で均一の厚みの形状になっている。図 15 に示す状態で超音波振動子 710 に電気信号を印加すると、超音波振動子 710 は振動して超音波が発生し被検体側に超音波ビーム 750 が直進して送信される。図 15 に示すような状態において、形状変化層 720 の電極 741, 742 に電気信号の電圧を印加すると形状変化層 720 は、例えばイオン導電性高分子ポリマーを使用した場合には、ポリマー内でイオンの移動が発生して、イオンが移動した側のポリマー部は膨張して形状変化層 720 に変形が起こるといった機能がある。この機能を利用することによって、図 15 の A 方向から見た図として図 14 B, C に示すように形状変化層 720 を変形させて配列した超音波振動子 710 と直交する方向に対して面を傾斜させることが可能となる。形状変化層 720 にも受けた電極 742 のパターンを変えることにより、配列した超音波振動子 710 と直交する方向だけではなく配列した超音波振動子方向に対しても傾斜させることができる。

【0287】

この形状変化層 720 に印加する電圧と変形量は、ほぼ比例関係にあり、印加電圧を高くすると変形量が大きくなる。印加電圧の値を調整することにより形状変化層 720 の変

形量を調整することができる。このため、形状変化層 720 の前面に設けている配列した超音波振動子 710 と直交する方向に超音波振動子 710 が形状変化層 720 の変形に追従して傾斜させることが可能となる。その結果、図 15 に示す超音波ビーム 750 は、図 14 B, C に示すように超音波ビーム 752、753 のように方向を可変走査することができる。

【0288】

超音波振動子 710 の面の向きを可変する方法の一つとして、形状変化層 720 の一方の面に設けた電極、図 15 では電極 742 を複数個設けて、それぞれの複数の電極 742 に印加する電気信号、例えば電圧を可変制御する。例えば、形状変化層 720 にイオン導電性高分子ポリマーを用いた場合には、電極 741, 742 に印加する電圧によりイオンが移動して、移動したイオン側が膨潤して高分子ポリマーが変形する大きさが変わるため、この電圧をそれぞれの電極 742 に印加する電圧を可変する。これによりそれぞれの電極 742 に位置する領域の形状変化層 720 の部分の変形量を変えることが可能になる。これにより形状変化層 720 の前面に設けている超音波振動子 710 の面の向きを任意に可変できることになる。これは誘電型ポリマー、導電性ポリマーを用いた場合についても同じことがいえる。

【0289】

なお、形状変化層 720 を図 14 に示すように精度よく変形させるには、形状変化層 720 の一方の電極（ここでは電極 742）を複数個設け、また電極のパターンを変えて、それぞれの電極に印加する電圧を調整することが望ましい。

【0290】

また、形状変化層 720 は、超音波振動子 710 と背面負荷材 730 の間に設けた構成にしているため、下記の対応を採ることができる。すなわち、背面負荷材 730 の機能である超音波振動子 710 を保持し、形状変化層 720 に背面負荷材 730 の機能を有するように、背面負荷材 730 に近い音響インピーダンスを持たせる。これにより、不要な超音波信号の減衰を低下させる、あるいは形状変化層 730 内で不要な超音波の多重反射などの懸念を解消することができる。この構成の場合は、背面負荷材 730 は固定された状態となる。

【0291】

また、図 15 では、背面負荷材 730 を形状変化層 710 の背面に設けた構成について説明したが、このほか、形状変化層 720 そのものを背面負荷材の機能を有するような形状（厚み）にして、その形状変化層 720 の背面には保持する機能を有する保持台を設けた構成においても同様の効果を得ることができる。

【0292】

以上のように、本実施の形態は、超音波振動子 710 の配列方向と直交する方向に形状変化層 720 を変形させることにより超音波ビーム 750 を可変走査させることができる。超音波振動子 710 の配列方向と直交する方向においても超音波画像を得ることができるので、超音波振動子 710 の配列方向の電子走査で取得する超音波画像と併せることにより 3 次元の超音波画像を得ることができる。

【0293】

形状変化層 720 で超音波ビーム 750 の方向可変する方式と、超音波トランスデューサ 700 を従来のモータなどで可変する方式を併用することにより、更に超音波ビームの可変の自由度を拡大することができる。

【0294】

また、従来例では、モータなどで超音波トランスデューサ 700 を往復運動、揺動運動などさせていた。これに対して、本実施の形態は、モータなどの駆動系、及び駆動系を伝達する軸も不要である。しかも、本実施の形態は、超音波トランスデューサ 700 e は殆ど動くことがなく形状変化層 720 のみの変形だけであるため、小型で軽量しかも電気端子やそれに接続されるケーブルなども可動がない。このため、変形がなく、また機構など不要であるため寿命も長くなり信頼性が高くなる長所を有する。

【 0 2 9 5 】

なお、本実施の形態は、超音波振動子 7 1 0 が均一の厚みの構成の場合について説明したが、このほか、超音波振動子 7 1 0 が不均一の厚みであっても、また凸面、凹面形状にした構成でも同様の効果を得ることができる。

【 0 2 9 6 】

また、本実施の形態は、形状変化層 7 2 0 を超音波振動子 7 1 0 と背面負荷材 7 3 0 の間に設けた場合について説明したが、このほか形状変化層 7 2 0 の設ける位置は、これに限定されるものではなく、背面負荷材を兼ねる場合でも、背面負荷材 7 3 0 の背面側に設けても、超音波振動子 7 1 0 の向きを可変できる構成であれば同様の効果を得ることができる。

【 0 2 9 7 】

(実施の形態 1 3)

図 1 6 は、本発明の実施の形態 1 3 に係る超音波探触子の概略断面図である。図 1 2 と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【 0 2 9 8 】

図 1 6 に示すように、超音波探触子 8 2 0 の超音波トランスデューサ 7 0 0 は、P Z T 系のような圧電セラミックス、P Z N - P T、P M N - P T 系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などの材料の超音波振動子 7 1 0 と、超音波振動子 7 1 0 に対応して被検体側 (図 1 6 の上方) とは反対側の背面 (図 1 6 の下方) に配置され、超音波振動子 7 1 0 を保持し、かつ必要に応じて不要な超音波信号を減衰させる機能を有する背面負荷材 7 3 0 とを備える。

【 0 2 9 9 】

また、超音波探触子 8 2 0 は、超音波トランスデューサ 7 0 0 の背面負荷材 7 3 0 の一部で、かつ超音波振動子 7 1 0 と背面負荷材 7 3 0 を可動させる機能を有する形状変化層 7 2 0 と、超音波振動子 7 1 0 と背面負荷材 7 3 0 を可動させるために、形状変化層 7 2 0 の一部が接続されて土台となる固定台 7 9 0 とを備える。形状変化層 7 2 0 の両面には電極 7 4 1、7 4 2 を設けている。

【 0 3 0 0 】

また、超音波探触子 8 2 0 は、必要に応じて超音波振動子 7 1 0 の被検体側の面に、1 層以上の音響マッチング層と音響レンズ (図示せず) を設けても良い。

【 0 3 0 1 】

形状変化層 7 2 0 は、イオン導電性高分子ポリマー、誘電型ポリマー、及び導電性ポリマーなどの高分子の両面に設けた電極 7 4 1、7 4 2 に印加する電気信号により高分子が変形する材料を用いる。

【 0 3 0 2 】

図 1 6 に示すように、形状変化層 7 2 0 は背面負荷材 7 3 0、固定第台 7 9 0 の左右に 2 個取り付けている構成にしている。

【 0 3 0 3 】

形状変化層 7 2 0 の電極 7 4 1、7 4 2 に印加する電気信号である電圧を印加しない状態では、図 1 6 A に示すように変形しない状態で均一の厚み (図 3 1 4 中、超音波送受信方向に対しての長さが均一) の形状になっており、このような状態で超音波振動子 7 1 0 に電気信号を印加すると超音波振動子 7 1 0 は振動して超音波が発生し被検体側に超音波ビーム 7 5 1 が直進して送信される。図 1 6 A に示す状態において、形状変化層 7 2 0 の電極 7 4 1、7 4 2 に電気信号の電圧を印加する。形状変化層 7 2 0 は、例えばイオン導電性高分子ポリマーを使用した場合には、イオンの移動が発生して形状変化層 7 2 0 に変形が起こるといった機能がある。この機能によって、図 1 6 B、C に示すように、左右の形状変化層 7 2 0 に異なる電圧を印加することでそれぞれ異なる厚さに変形させて超音波振動子 7 1 0 と背面負荷材 7 3 0 の超音波トランスデューサ 7 0 0 を傾斜させることができる。したがって、背面負荷材 7 3 0 の前面に設けてある超音波振動子 7 1 0 の面の向きを傾斜させることが可能となる。この場合、固定台 7 9 0 は固定されており可動することは

ない。

【0304】

より具体的には、図16では、形状変化層720を背面負荷材730の左右に2個設けた構成である。この2個の形状変化層720に印加する電圧を、それぞれ個別に調整して、変形量を調整する。超音波振動子710と背面負荷材730で構成した超音波トランスデューサ700は、図16Aから16B, Cに示すように可動させて傾斜させる。図16に示すように、超音波振動子710からの超音波ビーム751, 752, 753の方向を可変走査することができる。

【0305】

この形状変化層720に印加する電圧と変形量はほぼ比例関係にあり、印加電圧を高くすると変形量が大きくなる。この印加電圧の値を調整することにより形状変化層720の変形量を調整することができる。

【0306】

以上のように、本実施の形態は、形状変化層720に印加する電圧を可変することにより形状変化層720の形状を変化させることができる。超音波トランスデューサ700の被検体に対する向きが変わることにより超音波ビーム方向を任意の角度で可変走査することができ、2次元の超音波画像を取得することができる。

【0307】

また、従来例のような機械的な走査ではないため、モータも不必要であり、小型軽量で操作性良好な超音波画像を得ることができる。

【0308】

また、本実施の形態は、電極742のパターン構成を変えることにより、形状変化層720を1次元方向だけではなく2次元の方向にも変化させることが可能である。同様に、3次元に超音波ビームを走査するように構成すれば、3次元の超音波画像を構築することも容易にできる。

【0309】

本実施の形態は、形状変化層720を電氣的に可変するので、可変時間が機械式より高速となり、実時間での超音波画像を得ることも可能となる。

【0310】

なお、図16の形状変化層720は、図16の内側、外側同士を同じ機能を有する電極としたが、電極の設置方法は、これに限るものではない。また、形状変化層720の長手の方向の面ではなく、背面負荷材730側の面と固定台790側の面に設けてもよい。

【0311】

また、形状変化層720の長手方向の面に電極を設けた場合、長手方向への変形を優先し、電極間方向への変形を制限するための補強材を設けてもよい。

【0312】

また、形状変化層720の材料として導電性ポリマーは、電極を設ける必要はなく、導電性ポリマーから電気端子を取り出した構成で電気端子間に電圧を印加すればそれで変形する。

【0313】

また、本実施の形態では、超音波振動子710は単一の場合について説明したが、このほか、超音波振動子710を複数個配列されたいわゆる1次元あるいは2次元アレイ型超音波振動子、若しくは超音波振動子710を円環状に複数個設けたいわゆるアニュラーアレイ型超音波振動子の構成にしても同様の効果を得ることができる。

【0314】

また、本実施の形態では、固定台と背面負荷材の一部側面に2個の形状変化層を設けた構成の場合について説明したが、このほか、背面負荷材と固定台の間に1個若しくは3個以上の形状変化層を設けた構成にしても同様の効果を得ることができる。

【0315】

また、本実施の形態では、固定台と背面負荷材の一部側面に複数個の形状変化層を設け

、固定台と背面負荷材に空間があるような構成の場合について説明したが、このほか、背面負荷材と固定台の間に直接形状変化層を設けた構成にしても同様の効果を得ることができる。

【0316】

(実施の形態14)

図17は、本発明の実施の形態14に係る超音波探触子の一部概略断面図である。図16と同一構成部分には同一符号を付して重複箇所の説明を省略する。

【0317】

図17に示すように、超音波探触子900の超音波トランスデューサ700は、PZT系のような圧電セラミックス、PZN-PT、PMN-PT系のような圧電単結晶、又は前記材料と高分子を複合した複合圧電体などの材料の超音波を送受信する超音波振動子710を備える。また、超音波トランスデューサ700は、超音波振動子710に対応して被検体側(図17の右方)と反対側の背面(図17の左方)に配置され超音波振動子710の向きを可変する機能を有する形状変化層720と、更に形状変化層720の背面には、超音波振動子710と形状変化層720を保持し、かつ必要に応じて不要な超音波信号を減衰させる機能を有する背面負荷材730とを備える。

【0318】

また、必要に応じて超音波振動子710の被検体側の面には、1層以上の音響マッチング層と音響レンズ(図示略)を設けても良い。形状変化層720の上下面には、電極741, 742を設けている。形状変化層720以外のこれら各構成要素のそれぞれの機能は、従来技術で説明したものと同様である。

【0319】

超音波トランスデューサ700の構成及び機能は、実施の形態12, 13で説明したものと同一である。

【0320】

図17に示すように、超音波トランスデューサ700は、筐体610に内包されており、筐体610と超音波トランスデューサ700の間には、液体のような超音波伝播媒質620を設けた構成にする。筐体610は、被検体と直接若しくは間接的に接触する。超音波振動子710から発生した超音波は、形状変化層720、超音波伝播媒質620そして筐体610を伝播して被検体に送信され、被検体から反射してきた超音波は、送信と逆の経路を通過して再び超音波振動子710で受信される。

【0321】

筐体610は、被検体に近い音響インピーダンスを有する材料、例えばポリエチレン、ポリメチルペンテンなどを用いる。超音波伝播媒質620は、筐体610と同様の被検体に近い音響インピーダンスを有する材料、例えば1,3ブタンジオールやオイル系などの液体を用いる。

【0322】

超音波トランスデューサ700は、筐体610に内包されているので、形状変化層720に電圧を印加して形状変化層720の形状を変化させる場合、形状変化層720が直接被検体に接触して使用するときのように形状変化層720の変形が妨げられない。形状変化層720の変形が妨げられないので、高速な可変走査が可能になる。図17は、高速に可変走査された超音波ビーム751, 752, 753を示している。

【0323】

また、超音波トランスデューサ700を機械的に回転、往復運動若しくは揺動させて走査する構成の超音波探触子900に適用することも可能である。また、超音波トランスデューサ700以外に、実施の形態13の構成を用いても良い。

【0324】

なお、本実施の形態は、超音波振動子710が単一の構成について説明したが、このほか、超音波振動子710が1次元に配列した構成若しくは2次元に配列した構成に形状変化層720を設けた場合についても同様の効果を得ることができる。

【 0 3 2 5 】

また、本実施の形態は、超音波振動子 7 1 0 が均一の厚みで平坦な形状に形状変化層 7 2 0 の被検体側表面に設けた場合について説明したが、このほか、超音波振動子 7 1 0 が不均一の厚みであっても、また凸面、凹面形状に形状変化層 7 2 0 の被検体側表面に設けても同様の効果を得ることができる。

【 0 3 2 6 】

以上の説明は本発明の好適な実施の形態の例証であり、本発明の範囲はこれに限定されることはない。

【 0 3 2 7 】

上記各実施の形態では、超音波トランスデューサ及び超音波探触子という名称を用いたが、これは説明の便宜上であり、トランスデューサ、超音波ビーム装置等であってもよい。

【 0 3 2 8 】

2 0 0 9 年 3 月 4 日出願の特願 2 0 0 9 - 0 5 1 3 1 4 の日本出願、2 0 0 9 年 3 月 4 日出願の特願 2 0 0 9 - 0 5 1 3 1 5 の日本出願、及び 2 0 0 9 年 3 月 9 日出願の特願 2 0 0 9 - 0 5 4 5 5 1 の日本出願に含まれる明細書、図面及び要約書の開示内容は、すべて本願に援用される。

【産業上の利用可能性】

【 0 3 2 9 】

本発明に係る超音波トランスデューサ、超音波探触子及び超音波診断装置は、人体等の被検体の超音波診断を行う各種医療分野、さらには材料や構造物の内部探傷を目的とした工業分野において利用が可能である。

【符号の説明】

【 0 3 3 0 】

1 0 0 , 2 0 0 , 3 0 0 , 4 0 0 , 5 0 0 , 7 0 0 , 7 0 0 a , 7 0 0 b , 7 0 0 c ,
7 0 0 d , 7 0 0 e 超音波トランスデューサ
1 1 0 , 4 1 0 , 7 1 0 超音波振動子
1 2 0 , 4 2 0 , 7 2 0 形状変化層
1 3 0 , 4 3 0 , 7 3 0 背面負荷材
1 4 0 , 4 4 0 , 7 4 0 可変電源
1 4 1 , 1 4 2 , 4 1 1 ~ 4 1 4 , 4 4 1 , 5 1 0 , 5 1 1 ~ 5 1 3 , 7 4 1 , 7 4 2
電極
1 6 0 , 7 6 0 信号用電気端子
1 7 0 , 7 7 0 音響マッチング層
1 8 0 , 7 8 0 音響レンズ
6 0 0 , 8 0 0 , 8 2 0 , 9 0 0 超音波探触子
6 1 0 筐体
6 2 0 超音波伝播媒質
7 9 0 固定台

【手続補正 2】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項 1】

超音波を送受信する超音波振動子と、
前記超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、
前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、

前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御することにより前記形状変化層の形状を変化させて、超音波の方向を変化する超音波トランスデューサ。

【請求項 2】

超音波を送受信する超音波振動子が複数個配列された超音波振動子アレイと、
前記超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、

前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、

前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御することにより、前記超音波振動子アレイと直交する方向に前記形状変化層の形状を変化させて、超音波ビームの方向を変化する請求項 1 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 3】

前記超音波は、超音波又は超音波ビームを収束又は拡散することで変えられる請求項 1 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 4】

前記形状変化層の音速は、前記被検体の音速と異なる値を有する請求項 1 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 5】

前記形状変化層の被検体側に、超音波を収束させる音響レンズを備え、

前記音響レンズは、前記形状変化層の変化に対応してレンズ形状が変化して、超音波を収束又は拡散を変化する請求項 4 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 6】

前記形状変化層は、前記被検体側の面が曲面形状である請求項 4 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 7】

前記形状変化層の被検体側に、超音波ビームを任意の深さに収束させる音響レンズを備える請求項 1 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 8】

前記制御手段は、

前記形状変化層の前記超音波振動子側に配置された第 1 電極と、前記形状変化層の前記被検体側に配置された第 2 電極と、

前記第 1 電極と前記第 2 電極間に印加する電気信号を調整する可変電源とを備える請求項 1 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 9】

前記第 2 電極は、複数の電極からなり、

前記可変電源は、前記第 1 電極と前記複数の電極間に印加する電気信号を調整する請求項 8 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 10】

前記形状変化層は、電圧を印加させることにより形状が変化する導電性高分子、イオン導電性高分子、及び誘電エラストマー材であることを特徴とする請求項 1 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 11】

超音波を送受信する超音波振動子が 1 次元に配列された超音波振動子アレイと、

前記超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、

前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、

前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号の制御を、前記超音波振動子アレイ方向の超音波の収束と連動させ、かつ前記超音波振動子アレイと直交する方向に前記形状変化層の形状を変化させて、超音波を収束又は拡散を変化する超音波トランスデューサ。

【請求項 12】

超音波を送受信する超音波振動子と、

前記超音波振動子の被検体側とは反対側に設けられかつ電気信号により形状が変化する形状変化層と、

前記電気信号を制御することにより形状変化層の形状を変化させて、超音波ビームの方向を可変する超音波トランスデューサ。

【請求項 1 3】

超音波を送受信する超音波振動子を配列した超音波振動子アレイと、

前記超音波振動子の被検体側とは反対側に設けられ、かつ電気信号により形状を変化させる形状変化層と、

前記超音波振動子アレイの配列方向と直交する方向に、前記電気信号を制御することにより前記形状変化層を変化させて、超音波ビームの方向を可変する請求項 1 2 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 1 4】

前記電気信号により形状が変化する形状変化層の一方に複数の電極を備え、前記複数の電極に印加する電気信号を任意に可変させて、形状変化層の形状を任意に変化させることを特徴とする請求項 1 1 記載の超音波トランスデューサ。

【請求項 1 5】

請求項 1 2 記載の超音波トランスデューサと、前記超音波トランスデューサの一部に設けた電気信号により形状が変化する形状変化層とを備え、前記電気信号を制御することにより形状変化層の形状を変化させて、超音波トランスデューサの方向を可変することにより、超音波ビームの方向を可変する超音波探触子。

【請求項 1 6】

請求項 1 2 記載の超音波トランスデューサと、これらを抱合する筐体と、前記筐体内に設けた超音波伝播媒質とを備えたことを特徴とする超音波探触子。

【請求項 1 7】

前記形状変化層は、電圧を印加させることにより形状が変化する導電性高分子、イオン導電性高分子、及び誘電エラストマー材である請求項 1 5 記載の超音波探触子。

【請求項 1 8】

パルス電圧を超音波振動子に印加して超音波を送信及び、受信した超音波を収束若しくは拡散し、電気信号に変換して超音波診断を行う超音波診断装置であって、

超音波を送受信する超音波振動子を配列した超音波振動子アレイと、

電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、

前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、

前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号の制御を、前記超音波振動子アレイ方向の超音波の収束と連動させ、かつ前記超音波振動子アレイと直交する方向に前記形状変化層の形状を変化させて、超音波を収束又は拡散を可変する超音波探触子を有する超音波診断装置。

【手続補正 3】

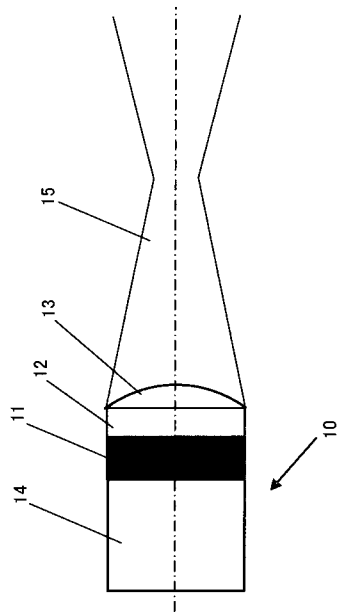
【補正対象書類名】図面

【補正対象項目名】全図

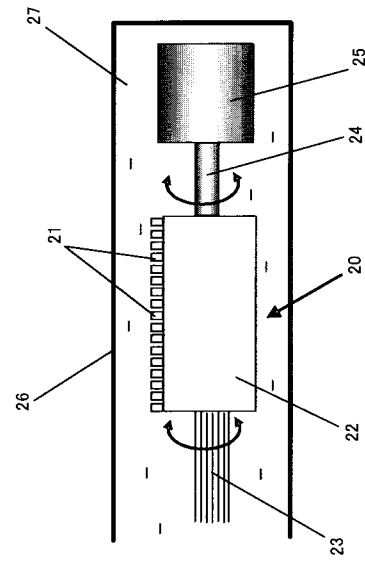
【補正方法】変更

【補正の内容】

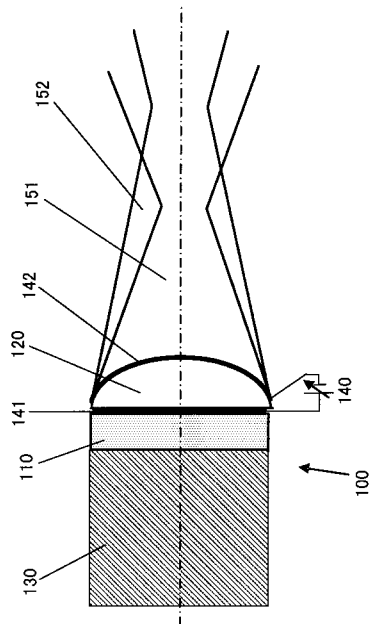
【図 1】



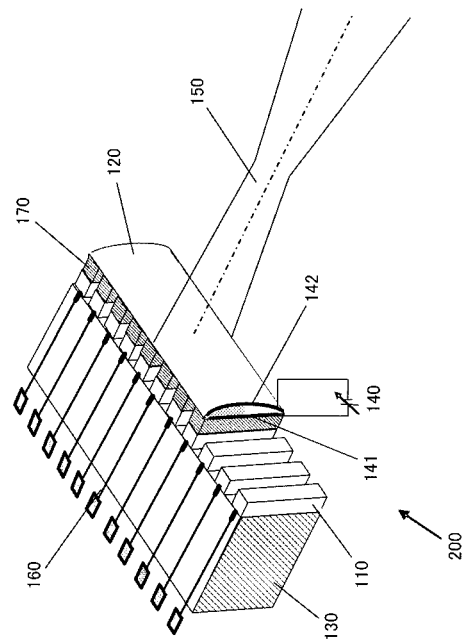
【図 2】



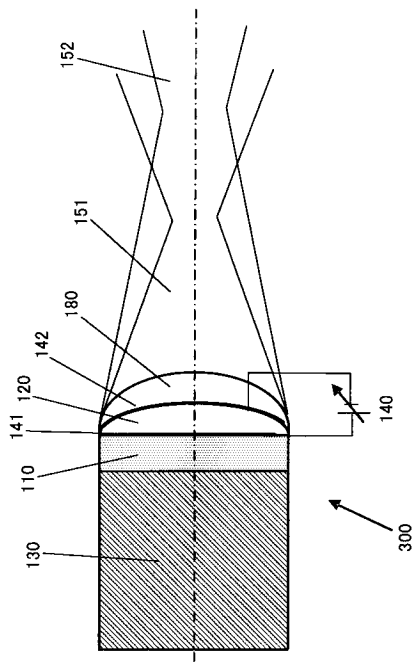
【図 3】



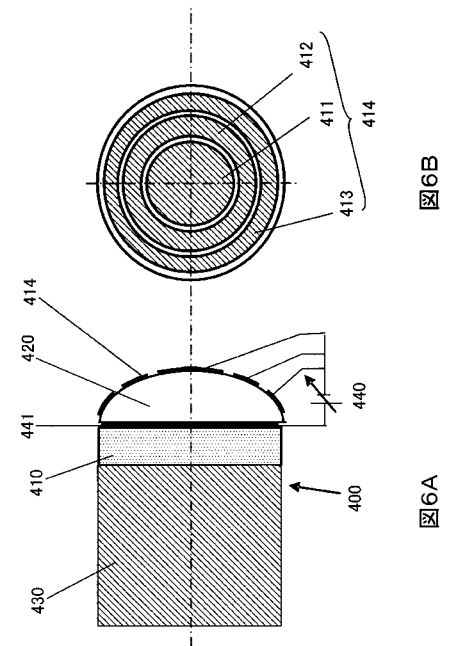
【図 4】



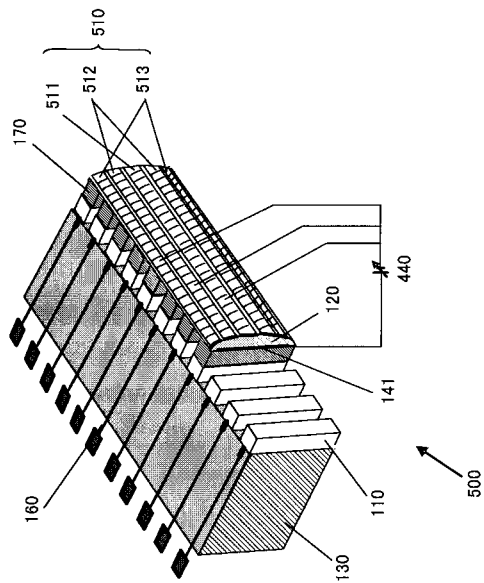
【 図 5 】



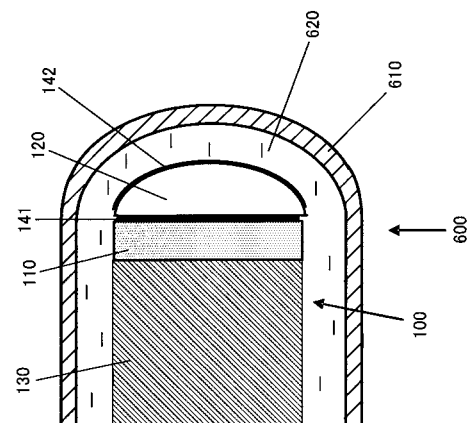
【 図 6 】



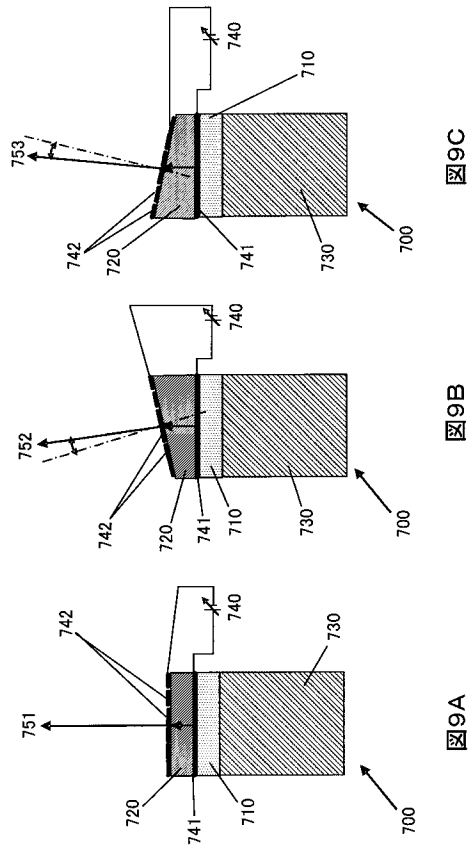
【 図 7 】



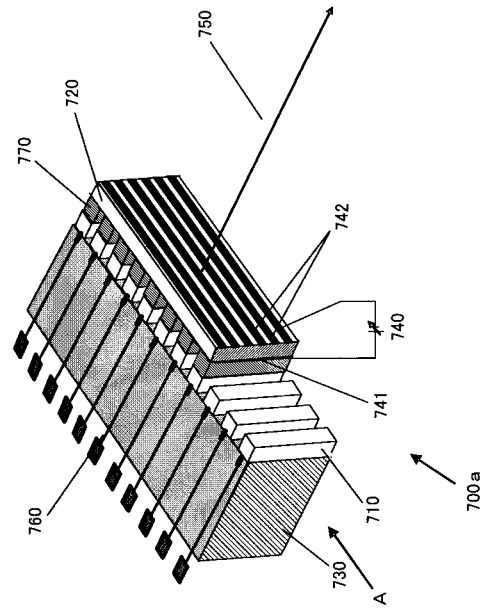
【 図 8 】



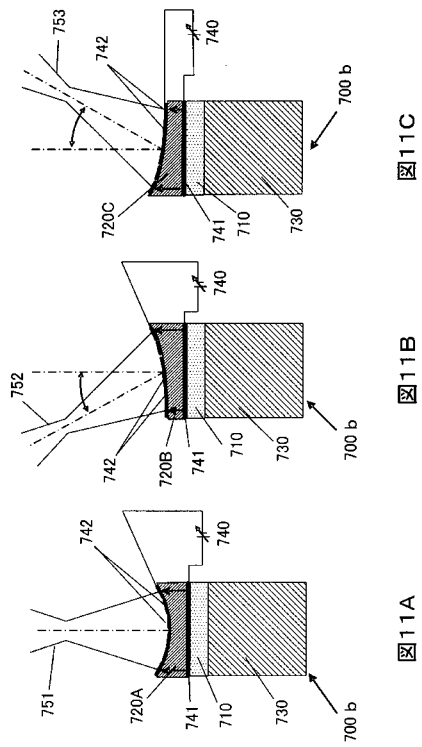
【図 9】



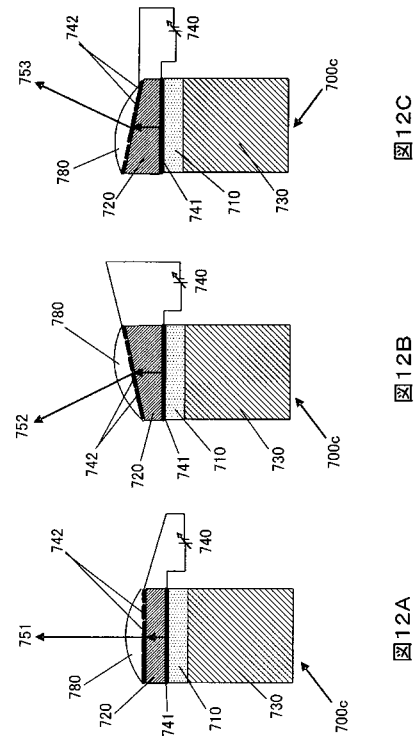
【図 10】



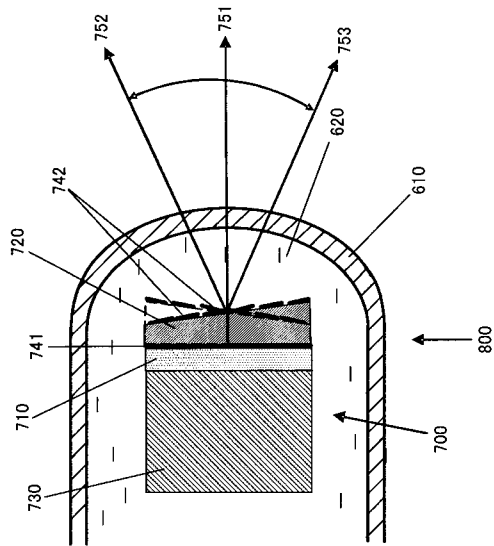
【図 11】



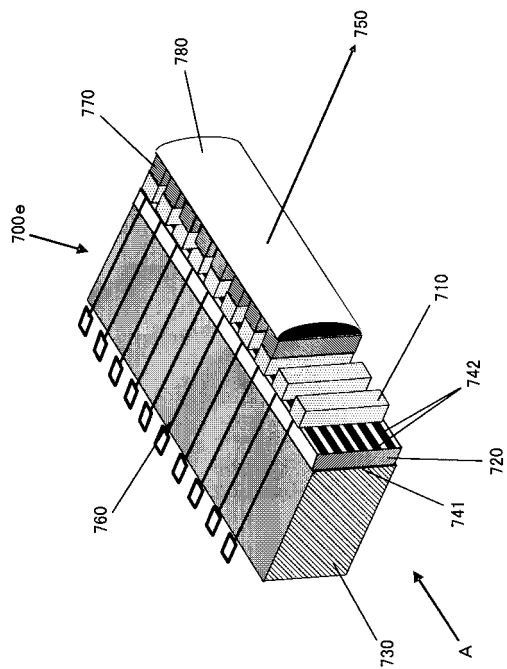
【図 12】



【図 13】



【図 15】



【図 14】

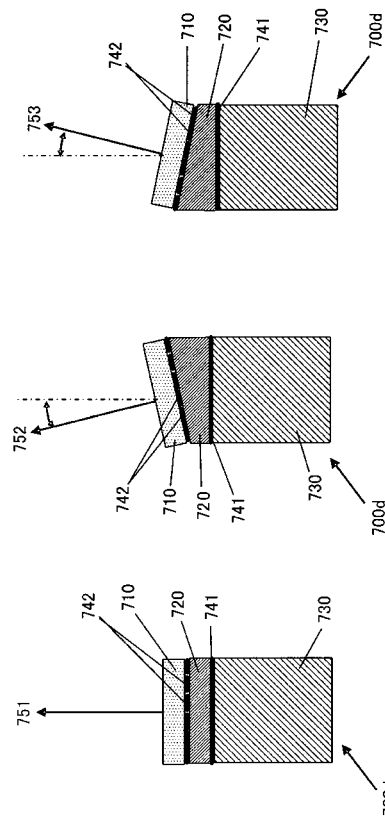


図 14C

図 14B

図 14A

【図 16】

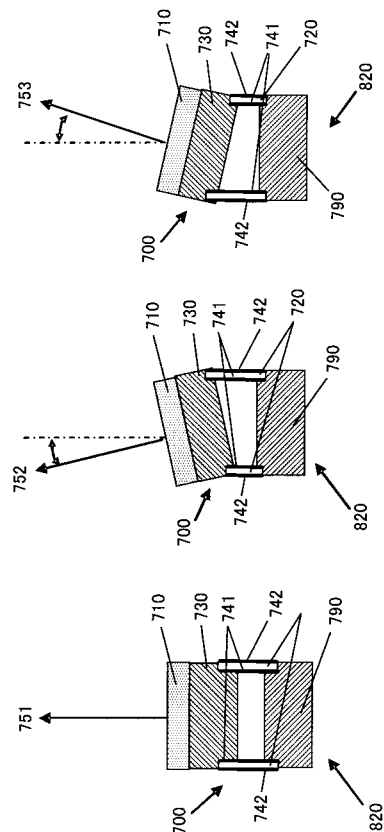
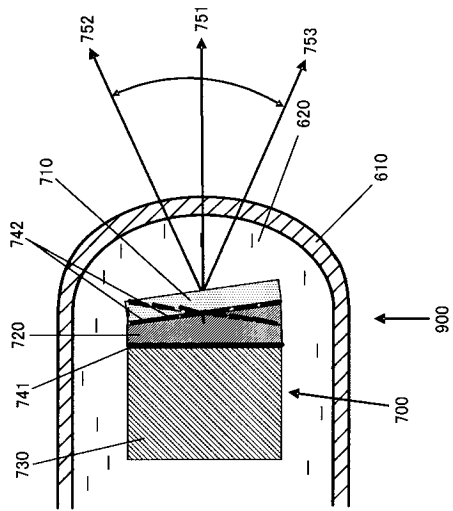


図 16C

図 16B

図 16A

【図 17】



【国際調査報告】

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2010/001469

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER

H04R1/34(2006.01)i, A61B8/00(2006.01)i, H04R17/00(2006.01)i

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

H04R1/34, A61B8/00, H04R17/00

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Jitsuyo Shinan Koho	1922-1996	Jitsuyo Shinan Toroku Koho	1996-2010
Kokai Jitsuyo Shinan Koho	1971-2010	Toroku Jitsuyo Shinan Koho	1994-2010

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X	WO 2008/068932 A1 (Okusonic Corp.), 12 June 2008 (12.06.2008), paragraphs [0029] to [0058]; fig. 1 to 8 (Family: none)	1-3, 7, 18
X Y	JP 04-152940 A (Olympus Optical Co., Ltd.), 26 May 1992 (26.05.1992), page 4, upper right column, line 15 to lower right column, line 10; fig. 5, 6 (Family: none)	4, 6, 8-10 5, 11, 14
Y	JP 63-177700 A (Omron Tateisi Electronics Co.), 21 July 1988 (21.07.1988), page 2, upper right column, line 2 to page 3, upper left column, line 17; fig. 1, 2 & US 4880012 A	5, 11, 14

☒ Further documents are listed in the continuation of Box C.☐ See patent family annex.

* Special categories of cited documents:

"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance

"E" earlier application or patent but published on or after the international filing date

"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)

"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means

"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention

"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone

"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art

"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search
10 June, 2010 (10.06.10)Date of mailing of the international search report
22 June, 2010 (22.06.10)Name and mailing address of the ISA/
Japanese Patent Office

Authorized officer

Facsimile No.

Telephone No.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2010/001469

C (Continuation). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X	JP 02-093362 A (Toshiba Corp.), 04 April 1990 (04.04.1990), page 2, lower right column, line 15 to page 3, lower right column, line 2; fig. 1 to 4 (Family: none)	12, 13, 15-17

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2010/001469

Box No. II

Observations where certain claims were found unsearchable (Continuation of item 2 of first sheet)

This international search report has not been established in respect of certain claims under Article 17(2)(a) for the following reasons:

1. ☐ Claims Nos.:
because they relate to subject matter not required to be searched by this Authority, namely:

2. ☐ Claims Nos.:
because they relate to parts of the international application that do not comply with the prescribed requirements to such an extent that no meaningful international search can be carried out, specifically:

3. ☐ Claims Nos.:
because they are dependent claims and are not drafted in accordance with the second and third sentences of Rule 6.4(a).

Box No. III

Observations where unity of invention is lacking (Continuation of item 3 of first sheet)

This International Searching Authority found multiple inventions in this international application, as follows:

This international application contains seven inventions which do not comply with the requirement of unity of invention for the following reason.

Document 1 describes an ultrasonic probe comprising multiple ultrasonic vibrators arranged linearly and an acoustic lens provided on the subject side of the ultrasonic vibrators, wherein the ultrasonic probe is provided with an electrode for applying an electrical signal to the acoustic lens, and the direction of a beam is varied by changing the shape of the acoustic lens in the direction orthogonal to the direction of arrangement of the ultrasonic vibrators by controlling the voltage to be applied through the electrode. Therefore, the inventions in claims 1, 2 (Continued to the extra sheet.)

1. ☒ As all required additional search fees were timely paid by the applicant, this international search report covers all searchable claims.
2. ☐ As all searchable claims could be searched without effort justifying additional fees, this Authority did not invite payment of additional fees.
3. ☐ As only some of the required additional search fees were timely paid by the applicant, this international search report covers only those claims for which fees were paid, specifically claims Nos.:

4. ☐ No required additional search fees were timely paid by the applicant. Consequently, this international search report is restricted to the invention first mentioned in the claims; it is covered by claims Nos.:

Remark on Protest

- ☐ The additional search fees were accompanied by the applicant's protest and, where applicable, the payment of a protest fee.
- ☐ The additional search fees were accompanied by the applicant's protest but the applicable protest fee was not paid within the time limit specified in the invitation.
- ☒ No protest accompanied the payment of additional search fees.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2010/001469

Continuation of Box No.III of continuation of first sheet(2)

are not considered to be novel over the invention described in document 1, and they have no special technical feature.

As a result of the investigation of special technical features of claims dependent on claim 1 at the time of issuance of an order for payment of additional fees, five groups of inventions linked by the following respective special technical features are considered to be contained.

Note that the inventions in claims 1, 2 which have no special technical feature are classified as invention 1.

(Invention 1) The inventions in claims 1-3, 18

An ultrasonic transducer having a configuration "being provided with an ultrasonic vibrator which transmits and receives ultrasonic waves, a shape change layer which is provided on the subject side of the ultrasonic vibrator and the shape of which is changed upon receiving an electrical signal, and a control means which controls the electrical signal to be applied to the shape change layer, wherein the control means varies the direction of the ultrasonic waves by changing the shape of the shape change layer by controlling the electrical signal to be applied to the shape change layer" (hereinafter referred to as feature A), and a configuration being provided with "an ultrasonic vibrator array in which a plurality of ultrasonic vibrators for transmitting and receiving ultrasonic waves are arranged", "wherein the shape of the shape change layer is changed in the direction orthogonal to the ultrasonic vibrator array".

Note that since the inventions in claims 3, 18 are constituted by the mere addition of well-known art to the invention in claim 1 and do not provide a novel effect, they are classified as invention 1.

(Invention 2) The inventions in claims 4-6

An ultrasonic transducer comprising feature A and a configuration that "the sonic speed of the shape change layer has a value different from that of the sonic speed of the subject".

(Invention 3) The invention in claim 7

An ultrasonic transducer comprising feature A and a configuration "provided with an acoustic lens for converging an ultrasonic beam in an arbitrary depth on the subject side of the shape change layer".

(Invention 4) The inventions in claims 8, 9

An ultrasonic transducer comprising feature A and a configuration that "the control means is provided with a first electrode which is disposed on the ultrasonic vibrator side of the shape change layer, a second electrode which is disposed on the subject side of the shape change layer, and a variable power source which adjusts the electrical signal to be applied between the first electrode and the second electrode".

(Invention 5) The invention in claim 10

An ultrasonic transducer comprising feature A and a configuration that "the shape change layer is conductive polymeric, ion conductive polymeric, and dielectric elastomeric materials, the shapes of which are changed by applying voltage".

The invention in claims 11 and the invention in claim 12, which are independent claims, are not regarded as including all of the matter to define the invention of the invention in claim 2, and thus each do not have a technical relationship involving one or more of the same or corresponding special technical features with the invention in claim 1. Therefore, they are not considered to be so linked as to form a single general inventive concept.

(Invention 6) The inventions in claims 11, 14

(Invention 7) The inventions in claims 12, 13, 15-17

国際調査報告		国際出願番号 PCT/JP2010/001469	
A. 発明の属する分野の分類（国際特許分類（IPC）） Int.Cl. H04R1/34(2006.01)i, A61B8/00(2006.01)i, H04R17/00(2006.01)i			
B. 調査を行った分野 調査を行った最小限資料（国際特許分類（IPC）） Int.Cl. H04R1/34, A61B8/00, H04R17/00			
最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの 日本国実用新案公報 1922-1996年 日本国公開実用新案公報 1971-2010年 日本国実用新案登録公報 1996-2010年 日本国登録実用新案公報 1994-2010年			
国際調査で使用した電子データベース（データベースの名称、調査に使用した用語）			
C. 関連すると認められる文献			
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求項の番号	
X	WO 2008/068932 A1（株式会社オークソニック）2008.06.12, 【0029】－【0058】及び第1－8図（ファミリーなし）	1-3, 7, 18	
X Y	JP 04-152940 A（オリンパス光学工業株式会社）1992.05.26, 第4頁右上欄第15行－右下欄第10行及び第5, 6図（ファミリーなし）	4, 6, 8-10 5, 11, 14	
Y	JP 63-177700 A（立石電機株式会社）1988.07.21, 第2頁右上欄第2行－第3頁左上欄第17行及び第1, 2図 & US 4880012 A	5, 11, 14	
<input checked="" type="checkbox"/> C欄の続きにも文献が列挙されている。 <input type="checkbox"/> パテントファミリーに関する別紙を参照。			
* 引用文献のカテゴリー 「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの 「E」国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日以後に公表されたもの 「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献（理由を付す） 「O」口頭による開示、使用、展示等に言及する文献 「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願日の後に公表された文献 「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のために引用するもの 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規性又は進歩性がないと考えられるもの 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性がないと考えられるもの 「&」同一パテントファミリー文献			
国際調査を完了した日 10.06.2010		国際調査報告の発送日 22.06.2010	
国際調査機関の名称及びあて先 日本国特許庁（ISA/JP） 郵便番号100-8915 東京都千代田区霞が関三丁目4番3号		特許庁審査官（権限のある職員） 境 周一 電話番号 03-3581-1101 内線 3541	5Z 3654

国際調査報告		国際出願番号 PCT/J P 2 0 1 0 / 0 0 1 4 6 9
C (続き) . 関連すると認められる文献		
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求項の番号
X	JP 02-093362 A (株式会社東芝) 1990.04.04, 第2頁右下欄第15行ー第3頁右下欄第2行及び第1ー4図 (ファミリーなし)	12, 13, 15-17

国際調査報告

国際出願番号 PCT/J P 2 0 1 0 / 0 0 1 4 6 9

第Ⅱ欄 請求の範囲の一部の調査ができないときの意見（第1ページの2の続き）

法第8条第3項（PCT17条(2)(a)）の規定により、この国際調査報告は次の理由により請求の範囲の一部について作成しなかった。

1. ☐ 請求項 _____ は、この国際調査機関が調査することを要しない対象に係るものである。
つまり、
2. ☐ 請求項 _____ は、有意義な国際調査をすることができる程度まで所定の要件を満たしていない国際出願の部分に係るものである。つまり、
3. ☐ 請求項 _____ は、従属請求の範囲であってPCT規則6.4(a)の第2文及び第3文の規定に従って記載されていない。

第Ⅲ欄 発明の単一性が欠如しているときの意見（第1ページの3の続き）

次に述べるようにこの国際出願に二以上の発明があるときの国際調査機関は認めた。

以下の理由により、この国際出願は発明の単一性の要件を満たさない7つの発明を含む。

文献1には、ライン状に配列された多数の超音波振動子と、その被検体側に設けられた音響レンズを有する超音波探触子において、該音響レンズに電気信号を印可する電極を備え、該電極を通じて印可される電圧を制御することにより、超音波振動子の配列方向と直交する方向に音響レンズの形状を変化させ、ビーム方向を可変とするものが記載されている。よって、請求項1、2に係る発明は、文献1に記載された発明に対して新規性が認められず、特別な技術的特徴を有しない。

そこで、請求項1の従属請求項について手数料の追加納付命令時点での特別な技術的特徴を判断すると、以下に示す各特別な技術的特徴で連関する5の発明が含まれるものと認められる。

1. ☒ 出願人が必要な追加調査手数料をすべて期間内に納付したので、この国際調査報告は、すべての調査可能な請求項について作成した。
2. ☐ 追加調査手数料を要求するまでもなく、すべての調査可能な請求項について調査することができたので、追加調査手数料の納付を求めなかった。
3. ☐ 出願人が必要な追加調査手数料を一部のみしか期間内に納付しなかったため、この国際調査報告は、手数料の納付のあった次の請求項のみについて作成した。
4. ☐ 出願人が必要な追加調査手数料を期間内に納付しなかったため、この国際調査報告は、請求の範囲の最初に記載されている発明に係る次の請求項について作成した。

追加調査手数料の異議の申立てに関する注意

- ☐ 追加調査手数料及び、該当する場合には、異議申立手数料の納付と共に、出願人から異議申立てがあった。
- ☐ 追加調査手数料の納付と共に出願人から異議申立てがあったが、異議申立手数料が納付命令書に示した期間内に支払われなかった。
- ☒ 追加調査手数料の納付はあったが、異議申立てはなかった。

様式PCT/ISA/210（第1ページの続葉（2））（2009年7月）

<第 III 欄の続き>

なお、特別な技術的特徴を有しない請求項 1, 2 に係る発明は、発明 1 に区分する。

(発明 1) 請求項 1-3, 18 に係る発明。

「超音波を送受信する超音波振動子と、前記超音波振動子の被検体側に設けられ、電気信号を受けて形状が変化する形状変化層と、前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御する制御手段とを備え、前記制御手段は、前記形状変化層に印加する前記電気信号を制御することにより前記形状変化層の形状を変化させて、超音波の方向を可変する」構成（以下、特徴 A と呼ぶ）、及び「超音波を送受信する超音波振動子が複数個配列された超音波振動子アレイ」を備え、「前記超音波振動子アレイと直交する方向に前記形状変化層の形状を変化させ」る構成を有する超音波トランスデューサ。

なお、請求項 3, 18 に係る発明は請求項 1 に係る発明に対して周知技術を付加したものに過ぎず、新たな効果を奏するものではないため、発明 1 に区分する。

(発明 2) 請求項 4-6 に係る発明。

特徴 A 及び「前記形状変化層の音速は、前記被検体の音速と異なる値を有する」構成を有する超音波トランスデューサ。

(発明 3) 請求項 7 に係る発明。

特徴 A 及び「前記形状変化層の被検体側に、超音波ビームを任意の深さに収束させる音響レンズを備える」構成を有する超音波トランスデューサ。

(発明 4) 請求項 8, 9 に係る発明。

特徴 A 及び「前記制御手段は、前記形状変化層の前記超音波振動子側に配置された第 1 電極と、前記形状変化層の前記被検体側に配置された第 2 電極と、前記第 1 電極と前記第 2 電極間に印加する電気信号を調整する可変電源とを備える」構成を有する超音波トランスデューサ。

(発明 5) 請求項 10 に係る発明。

特徴 A 及び「前記形状変化層は、電圧を印加させることにより形状が変化する導電性高分子、イオン導電性高分子、及び誘電エラストマー材である」構成を有する超音波トランスデューサ。

また、独立請求項である請求項 11 に係る発明、請求項 12 に係る発明は、請求項 2 に係る発明の発明特定事項を全て含むものとはいえないから、それぞれ請求項 1 に係る発明と一又は二以上の同一又は対応する特別な技術的特徴を含む技術的な関係がなく、単一の一般的発明概念を形成するように連関しているものとは認められない。

(発明 6) 請求項 11, 14 に係る発明。

(発明 7) 請求項 12, 13, 15-17 に係る発明

フロントページの続き

(51)Int.Cl.

F I

テーマコード(参考)

H 0 4 R 17/00 3 3 0 L

(81)指定国 AP(BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), EA(AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), EP(AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, SE, SI, SK, SM, TR), OA(BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG), AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KM, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PE, PG, PH, PL, PT, RO, RS, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW

(注) この公表は、国際事務局(WIPO)により国際公開された公報を基に作成したものである。なおこの公表に係る日本語特許出願(日本語実用新案登録出願)の国際公開の効果は、特許法第184条の10第1項(実用新案法第48条の13第2項)により生ずるものであり、本掲載とは関係ありません。

专利名称(译)	超声波换能器，超声波探头和超声波诊断仪器		
公开(公告)号	JPWO2010100921A1	公开(公告)日	2012-09-06
申请号	JP2010533349	申请日	2010-03-03
申请(专利权)人(译)	松下电器产业株式会社		
[标]发明人	齐藤孝悦		
发明人	齐藤 孝悦		
IPC分类号	H04R17/00 A61B8/00		
CPC分类号	A61B8/4281 G10K11/30		
FI分类号	H04R17/00.330.J H04R17/00.332.B H04R17/00.330.H H04R17/00.330.G A61B8/00 H04R17/00.330.L		
F-TERM分类号	4C601/BB05 4C601/EE04 4C601/GB33 4C601/GB36 4C601/HH29 5D019/AA02 5D019/BB17 5D019/FF04		
优先权	2009051314 2009-03-04 JP 2009051315 2009-03-04 JP 2009054551 2009-03-09 JP		
其他公开文献	JP5194128B2		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

提供了一种超声换能器，超声探头和超声诊断装置，其使得能够将诊断深度方向上的超声波束狭窄地聚焦在宽范围内，从而获得高分辨率的诊断图像。超声波换能器（100）具备：超声波振子（110），在超声波振子的被摄体侧设置的形状变化层（120），通过电信号而变化的形状，电极（141，分别设置在形状改变层（120）的两个表面上的142）和在电极（141、142）之间施加电信号的可变电源（140），其中可变电源（140）改变通过改变形状改变层（120）的形状聚焦或扩散超声波束；通过控制施加在电极（141、142）之间的电信号。

[203]

