

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 特 許 公 報(B2)

(11) 特許番号

特許第4764125号
(P4764125)

(45) 発行日 平成23年8月31日(2011.8.31)

(24) 登録日 平成23年6月17日(2011.6.17)

(51) Int.Cl.

A 6 1 B 8/00 (2006.01)

F 1

A 6 1 B 8/00

請求項の数 21 (全 31 頁)

(21) 出願番号 特願2005-273265 (P2005-273265)
 (22) 出願日 平成17年9月21日(2005.9.21)
 (65) 公開番号 特開2007-82649 (P2007-82649A)
 (43) 公開日 平成19年4月5日(2007.4.5)
 審査請求日 平成20年9月19日(2008.9.19)

(73) 特許権者 000003078
 株式会社東芝
 東京都港区芝浦一丁目1番1号
 (73) 特許権者 594164542
 東芝メディカルシステムズ株式会社
 栃木県大田原市下石上1385番地
 (74) 代理人 110000866
 特許業務法人三澤特許事務所
 (74) 代理人 100081411
 弁理士 三澤 正義
 (72) 発明者 橋本 新一
 栃木県大田原市下石上1385番地 東芝
 メディカルシステムズ株式会社 本社内

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 超音波診断装置、及び超音波診断装置の制御プログラム

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

超音波振動子が2次元的に配列された2次元アレイ超音波プローブと、
 所定の時間間隔内で、組織像を映像化するための第1のスキャンモードと、超音波造影剤を映像化するための第2のスキャンモードとを交互に前記2次元アレイ超音波プローブに、繰り返し実行させ、前記第1のスキャンモードでは2次元の平面からなるスキャン面を前記2次元アレイ超音波プローブにスキャンさせ、前記第2のスキャンモードでは前記2次元の平面からなるスキャン面を含む3次元空間内を前記2次元アレイ超音波プローブにスキャンさせる送受信部と、

前記3次元空間内をスキャンした結果得られたボリュームデータに基づいて画像データを生成し、前記スキャン面をスキャンすることにより得られたデータに基づいて2次元の断層像データを生成する画像生成部と、

前記画像データに基づく画像及び前記断層像データに基づく断層像を表示部に表示させる表示制御部と、

を有することを特徴とする超音波診断装置。

【請求項 2】

超音波振動子が2次元的に配列された2次元アレイ超音波プローブと、
 所定の時間間隔内で、組織像を映像化するための第1のスキャンモードと、超音波造影剤を映像化するための第2のスキャンモードとを切り換えるとともに、この切り換えを繰り返す切り換え信号を、出力するシーケンシャル制御部と、

10

20

前記切り換え信号に従って、前記第 1 のスキャンモードと前記第 2 のスキャンモードとを前記所定の時間間隔内で交互に前記 2 次元アレイ超音波プローブに、繰り返し実行させ、前記第 1 のスキャンモードでは 2 次元の平面からなるスキャン面を前記 2 次元アレイ超音波プローブにスキャンさせ、前記第 2 のスキャンモードでは前記 2 次元の平面からなるスキャン面を含む 3 次元空間内を前記 2 次元アレイ超音波プローブにスキャンさせる送受信部と、

前記 3 次元空間内をスキャンした結果得られたボリュームデータに基づいて画像データを生成し、前記スキャン面をスキャンすることにより得られたデータに基づいて 2 次元の断層像データを生成する画像生成部と、

前記画像データに基づく画像及び前記断層像データに基づく断層像を表示部に表示させる表示制御部と、

を有することを特徴とする超音波診断装置。

【請求項 3】

前記送受信部は、前記第 1 のスキャンモードにおける超音波の送信音圧を、前記第 2 のスキャンモードにおける超音波の送信音圧よりも低音圧にして前記 2 次元アレイ超音波プローブにスキャンさせることを特徴とする請求項 2 に記載の超音波診断装置。

【請求項 4】

前記表示制御部は、前記画像データに基づく画像と前記断層像とを同時に前記表示部に表示させることを特徴とする請求項 2 又は請求項 3 のいずれかに記載の超音波診断装置。

【請求項 5】

前記送受信部は、前記第 1 のスキャンモードでは、互いに直交する 2 つのスキャン面を交互に前記 2 次元アレイ超音波プローブにスキャンさせることを特徴とする請求項 2 から請求項 4 のいずれかに記載の超音波診断装置。

【請求項 6】

前記画像生成部は、前記ボリュームデータに基づいて前記超音波の送受信方向に略直交する平面に沿った画像データを生成し、

前記表示制御部は、該平面に沿った画像データに基づく画像及び前記断層像データに基づく断層像を前記表示部に表示させることを特徴とする請求項 2 から請求項 5 のいずれかに記載の超音波診断装置。

【請求項 7】

前記画像生成部は、前記送受信方向に沿って所定の厚みの範囲において、前記平面に沿った画像データを加算平均し、

前記表示制御部は、前記加算平均された画像データに基づく画像及び前記断層像データに基づく断層像を前記表示部に表示させることを特徴とする請求項 6 に記載の超音波診断装置。

【請求項 8】

前記画像生成部は、前記ボリュームデータに基づく画像データとして、所定の視線方向上における前記ボリュームデータの中からボクセル値が最大であるボクセルデータを投影して最大値投影画像データを生成することを特徴とする請求項 2 から請求項 5 のいずれかに記載の超音波診断装置。

【請求項 9】

前記画像生成部は、前記ボリュームデータに基づく画像データとして、所定の視線方向上における前記ボリュームデータの中からボクセル値が最小であるボクセルデータを投影して最小値投影画像データを生成することを特徴とする請求項 2 から請求項 5 のいずれかに記載の超音波診断装置。

【請求項 10】

前記画像生成部は、前記ボリュームデータに基づく画像データとして、前記ボリュームデータを所定の切断平面で切断することによって切断面を生成し、前記切断面に沿った画像データを生成することを特徴とする請求項 2 から請求項 5 に記載の超音波診断装置。

【請求項 11】

前記表示制御部は、前記断層像データに基づく断層像に、前記ボリュームデータに基づいて生成された画像の位置を示すマーカを重畳させて前記表示部に表示させることを特徴とする請求項 2 から請求項 10 のいずれかに記載の超音波診断装置。

【請求項 12】

前記表示制御部は、前記ボリュームデータに基づいて生成された画像に、前記断層像データに基づく断層像の位置を示すマーカを重畳させて前記表示部に表示させることを特徴とする請求項 2 から請求項 11 のいずれかに記載の超音波診断装置。

【請求項 13】

前記送受信部は、前記 2 次元アレイ超音波プローブに対して、前記所定の時間間隔内で、前記第 1 のスキャンモードを実行する時間は、前記第 2 のスキャンモードを実行している時間より長いことを特徴とする請求項 1 に記載の超音波診断装置。

10

【請求項 14】

前記シーケンシャル制御部は、前記所定の時間間隔内で、前記第 1 のスキャンモードを実行する時間は、前記第 2 のスキャンモードを実行している時間より長くなる切り換え信号を出力することを特徴とする請求項 2 から請求項 12 のいずれかに記載の超音波診断装置。

【請求項 15】

前記送受信部は、被検体の心臓の動きに同期して前記第 2 のスキャンモードを実行させることを特徴とする請求項 1 又は 13 のいずれかに記載の超音波診断装置。

【請求項 16】

20

前記シーケンシャル制御部は、被検体の心臓の動きに同期した、前記第 1 のスキャンモードから前記第 2 のスキャンモードへの切り替え信号を出力することを特徴とする請求項 2 から請求項 12 のいずれか、又は請求項 14 に記載の超音波診断装置。

【請求項 17】

前記送受信部は、ECG 信号に基づくトリガ信号を受け、前記トリガ信号に従って前記第 2 のスキャンモードを行うことを特徴とする請求項 1 又は 13 のいずれかに記載の超音波診断装置。

【請求項 18】

前記送受信部は、前記トリガ信号を受けてから所定時間経過後に、前記第 2 のスキャンモードを行い、新たなトリガ信号を受けるときに、前記所定時間の長さを長くして前記第 2 のスキャンモードを行うことを特徴とする請求項 17 に記載の超音波診断装置。

30

【請求項 19】

前記シーケンシャル制御部は、ECG トリガ信号に基づくトリガ信号を受けると前記第 1 のスキャンモードから前記第 2 のスキャンモードへの切り換え信号を出力することを特徴とする請求項 2 から請求項 12 のいずれか、又は請求項 14 に記載の超音波診断装置。

【請求項 20】

前記シーケンシャル制御部は、前記切り換え信号として、前記トリガ信号を受けてから所定時間経過後に、前記第 1 のスキャンモードから前記第 2 のスキャンモードへの切り替え信号を出力し、新たなトリガ信号を受けるときに、前記所定時間の長さを長くして前記第 1 のスキャンモードから前記第 2 のスキャンモードへの切り換え信号を出力することを

40

【請求項 21】

超音波振動子が 2 次元的に配列された 2 次元アレイ超音波プローブを備えた超音波診断装置に、

所定の時間間隔内で、組織像を映像化するための第 1 のスキャンモードと、超音波造影剤を映像化するための第 2 のスキャンモードとを交互に前記 2 次元アレイ超音波プローブに繰り返して実行させ、前記第 1 のスキャンモードでは 2 次元の平面からなるスキャン面を前記 2 次元アレイ超音波プローブにスキャンさせ、前記第 2 のスキャンモードでは前記 2 次元の平面からなるスキャン面を含む 3 次元空間内を前記 2 次元アレイ超音波プローブにスキャンさせる送受信機能と、

50

前記 3 次元空間内をスキャンした結果得られたボリュームデータに基づいて画像データを生成し、前記スキャン面をスキャンすることにより得られたデータに基づいて 2 次元の断層像データを生成する画像生成機能と、

前記画像データに基づく画像及び前記断層像データに基づく断層像を表示部に表示させる表示制御機能と、

を実行させることを特徴とする超音波診断装置の制御プログラム。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

この発明は、2 次元アレイ超音波プローブを備えて被検体内に超音波を送信し、被検体内からの反射波に基づいて被検体内の診断情報を得る超音波診断装置に関する。特に、超音波造影剤を使用したコントラストエコー法を行う超音波診断装置に関する。

【背景技術】

【0002】

従来から、いわゆる 1 次元超音波プローブを備えた超音波診断装置を用いて、超音波造影剤を使用したコントラストエコー法が行われている。コントラストエコー法は、気体を含む超音波造影剤では超音波の反射、散乱及び共鳴といった特性が生体組織と大きく異なることを利用して映像化する方法であり、超音波の照射により超音波造影剤から発生する高調波成分が生体組織と異なることなどを利用して映像化する手法である。

【0003】

コントラストエコー法は、生体内の血液中に超音波造影剤を注入し、血液の流れに沿って生体内に浸透していく超音波造影剤を明瞭に映像化することにより、生体内の血液の状態（血液の流れや血液の量など）や、血液が浸透した組織そのものをより明瞭に可視化することを目的としている。

【0004】

コントラストエコー法の具体的な映像化手法は様々なものが存在する。例えば、超音波造影剤を映像化するためのスキャンモードと、組織像を映像化するためのスキャンモードとで、送受信する超音波の音圧やフィルタの周波数帯域などを変えることにより、超音波造影剤と組織像とを明瞭に映像化する。

【0005】

また、超音波造影剤の種類によっては、超音波造影剤を映像化するためのスキャンモードで超音波を超音波造影剤に照射した瞬間に超音波造影剤が破壊してしまうものがある。例えば、超音波造影剤（レボピスト）などは、比較的高音圧の超音波が照射されることで高帯域の超音波を発生するが、その瞬間に破壊されてしまう。

【0006】

このように超音波造影剤が破壊されてしまうと、超音波造影剤が血液の流れに沿って生体内を浸透していく様子を観察することができない。そのため、超音波造影剤を映像化するためのスキャンモードで継続して超音波を照射せずに、一定の時間間隔をおいて超音波を照射する必要がある。この一定の時間間隔をおくことで、超音波が照射されない間に超音波造影剤が生体内を浸透していき、その後、超音波造影剤を映像化するためのスキャンモードで超音波を照射することにより、生体内を浸透した超音波造影剤を明瞭に映像化することが可能となる。そして、超音波造影剤を映像化するためのスキャンモードで超音波を照射する合間に、超音波の音圧やフィルタの周波数帯域などを変えてスキャンすることで、一定の時間間隔の合間に、組織像を映像化することが可能となる。

【0007】

このように、超音波造影剤を映像化するためのスキャンモードと、組織像を映像化するためのスキャンモードとを交互に実施することにより、超音波造影剤が生体内を浸透していく様子を明瞭に映像化することが可能となるとともに、組織像については、いわゆるリアルタイムで画像を収集して表示することが可能となる。

【0008】

10

20

30

40

50

また、超音波造影剤を映像化するためのスキャンモードでスキャンすると、超音波の音圧やフィルタの周波数帯域が異なるため、組織像を明瞭に映像化できない場合があるが、超音波造影剤を映像化するためのスキャンモードと、組織像を映像化するためのスキャンモードとを交互に実施することにより、組織像についても明瞭に映像化することができる。

【0009】

一方、超音波振動子が2次元的に配列された、いわゆる2次元アレイ超音波プローブを用いることにより、空間的にスキャン（以下、ボリュームスキャンと称する場合もある）して3次元的な生体情報を収集することができる。この2次元アレイ超音波プローブを備えた超音波診断装置を用いて超音波造影剤を使用したコントラストエコー法を実施する試みがなされているが（例えば特許文献1）、未だコントラストエコー法は確立されていない。

10

【0010】

2次元アレイ超音波プローブを用いてボリュームスキャンを行なうと、ボリュームデータが収集され、3次元画像の表示が可能となる。このボリュームスキャンは、2次元の平面からなるスキャン面をスキャンする場合と異なり、送受信される超音波の走査線数が格段と多くなるため、得られるデータ量も多くなる。そのため、ボリュームスキャンを行なうことにより、2次元のスキャン面をスキャンする場合と比べて、画像診断に有用な情報が多く得られる。

【0011】

20

【特許文献1】特開2000-333956号公報

【発明の開示】

【発明が解決しようとする課題】

【0012】

しかしながら、ボリュームスキャンを行なう場合、平面へのスキャンと比べて走査線数が多数となるため、一定時間内に映像化可能な画像のフレーム数は減少する。従って、ボリュームスキャンを行なって3次元画像を生成する場合は、2次元のスキャン面をスキャンして2次元画像を生成する場合と比較してボリュームレートが低下してしまう。その結果、2次元画像を生成する場合と比べてリアルタイム性が劣化してしまい、3次元画像を動画として認識することができない。このように、リアルタイム性が悪く、動画として認識できないため、生成された3次元画像を見ながら関心領域内にある診断部位を探したり、画像収集のタイミングを図ったりすることが困難であった。

30

【0013】

超音波の走査線密度を減少させれば、ボリュームレートが速くなってリアルタイム性が向上するが、走査線密度が減少することにより、詳細な画像が得られなくなる問題がある。

【0014】

この発明は上記の問題を解決するものであり、組織像についてはリアルタイム性を確保して映像化し、超音波造影剤については明瞭な3次元画像が得られる超音波診断装置を提供することを目的とする。

40

【課題を解決するための手段】

【0015】

請求項1に記載の発明は、超音波振動子が2次元的に配列された2次元アレイ超音波プローブと、所定の時間間隔内で、組織像を映像化するための第1のスキャンモードと、超音波造影剤を映像化するための第2のスキャンモードとを交互に前記2次元アレイ超音波プローブに、繰り返し実行させ、前記第1のスキャンモードでは2次元の平面からなるスキャン面を前記2次元アレイ超音波プローブにスキャンさせ、前記第2のスキャンモードでは前記2次元の平面からなるスキャン面を含む3次元空間内を前記2次元アレイ超音波プローブにスキャンさせる送受信部と、前記3次元空間内をスキャンした結果得られたボリュームデータに基づいて画像データを生成し、前記スキャン面をスキャンすることによ

50

り得られたデータに基づいて２次元の断層像データを生成する画像生成部と、前記画像データに基づく画像及び前記断層像データに基づく断層像を表示部に表示させる表示制御部と、を有することを特徴とする超音波診断装置である。

請求項２に記載の発明は、超音波振動子が２次的に配列された２次元アレイ超音波プローブと、所定の時間間隔内で、組織像を映像化するための第１のスキャンモードと、超音波造影剤を映像化するための第２のスキャンモードとを切り換えるとともに、この切り換えを繰り返す切り換え信号を、出力するシーケンシャル制御部と、前記切り換え信号に従って、前記第１のスキャンモードと前記第２のスキャンモードとを前記所定の時間間隔内で交互に前記２次元アレイ超音波プローブに、繰り返し実行させ、前記第１のスキャンモードでは２次元の平面からなるスキャン面を前記２次元アレイ超音波プローブにスキャンさせ、前記第２のスキャンモードでは前記２次元の平面からなるスキャン面を含む３次元空間内を前記２次元アレイ超音波プローブにスキャンさせる送受信部と、前記３次元空間内をスキャンした結果得られたボリウムデータに基づいて画像データを生成し、前記スキャン面をスキャンすることにより得られたデータに基づいて２次元の断層像データを生成する画像生成部と、前記画像データに基づく画像及び前記断層像データに基づく断層像を表示部に表示させる表示制御部と、を有することを特徴とする超音波診断装置である。

10

請求項３に記載の発明は、請求項２に記載の発明において、前記送受信部は、前記第１のスキャンモードにおける超音波の送信音圧を、前記第２のスキャンモードにおける超音波の送信音圧よりも低音圧にして前記２次元アレイ超音波プローブにスキャンさせることを特徴とする。

20

請求項４に記載の発明は、請求項２又は請求項３のいずれかに記載の発明において、前記表示制御部は、前記画像データに基づく画像と前記断層像とを同時に前記表示部に表示させることを特徴とする。

請求項５に記載の発明は、請求項２から請求項４のいずれかに記載の発明において、前記送受信部は、前記第１のスキャンモードでは、互いに直交する２つのスキャン面を交互に前記２次元アレイ超音波プローブにスキャンさせることを特徴とする。

請求項６に記載の発明は、請求項２から請求項５のいずれかに記載の発明において、前記画像生成部は、前記ボリウムデータに基づいて前記超音波の送受信方向に略直交する平面に沿った画像データを生成し、前記表示制御部は、該平面に沿った画像データに基づく画像及び前記断層像データに基づく断層像を前記表示部に表示させることを特徴とする。

30

請求項７に記載の発明は、請求項６に記載の発明において、前記画像生成部は、前記送受信方向に沿って所定の厚みの範囲において、前記平面に沿った画像データを加算平均し、前記表示制御部は、前記加算平均された画像データに基づく画像及び前記断層像データに基づく断層像を前記表示部に表示させることを特徴とする。

請求項８に記載の発明は、請求項２から請求項５のいずれかに記載の発明において、前記画像生成部は、前記ボリウムデータに基づく画像データとして、所定の視線方向上における前記ボリウムデータの中からボクセル値が最大であるボクセルデータを投影して最大値投影画像データを生成することを特徴とする。

40

請求項９に記載の発明は、請求項２から請求項５のいずれかに記載の発明において、前記画像生成部は、前記ボリウムデータに基づく画像データとして、所定の視線方向上における前記ボリウムデータの中からボクセル値が最小であるボクセルデータを投影して最小値投影画像データを生成することを特徴とする。

請求項１０に記載の発明は、請求項２から請求項５のいずれかに記載の発明において、前記画像生成部は、前記ボリウムデータに基づく画像データとして、前記ボリウムデータを所定の切断平面で切断することによって切断面を生成し、前記切断面に沿った画像データを生成することを特徴とする。

請求項１１に記載の発明は、請求項２から請求項１０のいずれかに記載の発明において、前記表示制御部は、前記断層像データに基づく断層像に、前記ボリウムデータに基づ

50

いて生成された画像の位置を示すマーカを重畳させて前記表示部に表示させることを特徴とする。

請求項 1 2 に記載の発明は、請求項 2 から請求項 1 1 のいずれかに記載の発明において、前記表示制御部は、前記ボリュームデータに基づいて生成された画像に、前記断層像データに基づく断層像の位置を示すマーカを重畳させて前記表示部に表示させることを特徴とする。

請求項 1 3 に記載の発明は、請求項 1 に記載の発明において、前記送受信部は、前記 2 次元アレイ超音波プローブに対して、前記所定の時間間隔内で、前記第 1 のスキャンモードを実行する時間は、前記第 2 のスキャンモードを実行している時間より長いことを特徴とする。

10

請求項 1 4 に記載の発明は、請求項 2 から請求項 1 2 のいずれかに記載の発明において、前記シーケンシャル制御部は、前記所定の時間間隔内で、前記第 1 のスキャンモードを実行する時間は、前記第 2 のスキャンモードを実行している時間より長くなる切り換え信号を出力することを特徴とする。

請求項 1 5 に記載の発明は、請求項 1 又は請求項 1 3 のいずれかに記載の発明において、前記送受信部は、被検体の心臓の動きに同期して前記第 2 のスキャンモードを実行させることを特徴とする。

請求項 1 6 に記載の発明は、請求項 2 から請求項 1 2 のいずれか、又は請求項 1 4 に記載の発明において、前記シーケンシャル制御部は、被検体の心臓の動きに同期した、前記第 1 のスキャンモードから前記第 2 のスキャンモードへの切り替え信号を出力することを特徴とする。

20

請求項 1 7 に記載の発明は、請求項 1 又は請求項 1 3 のいずれかに記載の発明において、前記送受信部は、ECG 信号に基づくトリガ信号を受け、前記トリガ信号に従って前記第 2 のスキャンモードを行うことを特徴とする。

請求項 1 8 に記載の発明は、請求項 1 7 に記載の発明において、前記送受信部は、前記トリガ信号を受けてから所定時間経過後に、前記第 2 のスキャンモードを行い、新たなトリガ信号を受けるたびに、前記所定時間の長さを長くして前記第 2 のスキャンモードを行うことを特徴とする。

請求項 1 9 に記載の発明は、請求項 2 から請求項 1 2 のいずれか、又は請求項 1 4 に記載の発明において、前記シーケンシャル制御部は、ECG トリガ信号に基づくトリガ信号を受けると前記第 1 のスキャンモードから前記第 2 のスキャンモードへの切り換え信号を出力することを特徴とする。

30

請求項 2 0 に記載の発明は、請求項 1 9 に記載の発明において、前記シーケンシャル制御部は、前記切り換え信号として、前記トリガ信号を受けてから所定時間経過後に、前記第 1 のスキャンモードから前記第 2 のスキャンモードへの切り替え信号を出力し、新たなトリガ信号を受けるたびに、前記所定時間の長さを長くして前記第 1 のスキャンモードから前記第 2 のスキャンモードへの切り換え信号を出力することを特徴とする。

請求項 2 1 に記載の発明は、超音波振動子が 2 次元的に配列された 2 次元アレイ超音波プローブを備えた超音波診断装置に、所定の時間間隔内で、組織像を映像化するための第 1 のスキャンモードと、超音波造影剤を映像化するための第 2 のスキャンモードとを交互に前記 2 次元アレイ超音波プローブに繰り返して実行させ、前記第 1 のスキャンモードでは 2 次元の平面からなるスキャン面を前記 2 次元アレイ超音波プローブにスキャンさせ、前記第 2 のスキャンモードでは前記 2 次元の平面からなるスキャン面を含む 3 次元空間内を前記 2 次元アレイ超音波プローブにスキャンさせる送受信機能と、前記 3 次元空間内をスキャンした結果得られたボリュームデータに基づいて画像データを生成し、前記スキャン面をスキャンすることにより得られたデータに基づいて 2 次元の断層像データを生成する画像生成機能と、前記画像データに基づく画像及び前記断層像データに基づく断層像を表示部に表示させる表示制御機能と、を実行させることを特徴とする超音波診断装置の制御プログラムである。

40

【発明の効果】

50

【 0 0 3 6 】

この発明によると、超音波造影剤を映像化するためのスキャンモードでは3次元空間内をスキャンさせることで、超音波造影剤の明瞭な3次元画像が得られる。一方、組織像を映像化するためのスキャンモードでは2次元のスキャン面をスキャンすることで、リアルタイム性が確保されて組織像が動画として得られる。これにより、リアルタイム性が確保された組織像を観察することで、関心領域内への位置合わせなどが容易になるとともに、超音波造影剤が浸透した組織の明瞭な3次元画像を得ることが可能となる。

【発明を実施するための最良の形態】

【 0 0 3 7 】

この発明の実施形態に係る超音波診断装置について、図1から図13を参照しつつ説明する。

10

【 0 0 3 8 】

この実施形態に係る超音波診断装置1は、被検体に超音波造影剤を注入した状態で用いられてコントラストエコー法を実施する。特にこの実施形態に係る超音波診断装置1は、超音波造影剤を映像化する場合はボリウムスキャン(3Dスキャン)を行い、被検体内の組織像を映像化する場合は2次元の平面からなる2次元スキャン面をスキャン(2Dスキャンと称する)する。そして、超音波診断装置1は、ボリウムスキャン(3Dスキャン)と2Dスキャンとを交互に実施することにより、超音波造影剤については3次元画像として表示部に表示し、組織像については2次元の断層像として表示部に表示する。これにより、超音波造影剤が浸透した血管や組織などが立体的に明瞭に映像化され、それ以外の組織像についてはリアルタイム性が追求されて、操作者には動画として認識されることになる。

20

【 0 0 3 9 】

超音波造影剤を映像化する場合、その超音波造影剤の特性に合わせて超音波の送受信や信号処理などを行う必要がある。例えば、一般的な超音波造影剤として「レボピスト」を用いた場合について説明する。レボピストは、比較的高い音圧(高い強度)の超音波を受けると破壊される。そして、レボピストが破壊する時に高帯域の超音波を発生する。そのため、レボピストを使用する場合は比較的高音圧(高い強度)で超音波を送信し、受信信号の高調波成分に基づいて画像を生成することにより、超音波造影剤を明瞭に映像化することができる。これにより、超音波造影剤が浸透した血管や組織をより明瞭に映像化することができる。

30

【 0 0 4 0 】

しかしながら、高音圧の超音波を受けるとレボピストは破壊されてしまうため、高音圧の超音波を送信し続けると、血管や組織などにその後流入してくる超音波造影剤(レボピスト)が破壊され続ける。その結果、超音波造影剤(レボピスト)を関心領域に十分に行き渡らせることができないため、超音波造影剤(レボピスト)が浸透するはずの血管や組織などを明瞭に映像化することができない。従って、血管や組織などにその後流入してくる超音波造影剤(レボピスト)を破壊せずに、関心領域に十分に行き渡らせるために、高音圧の超音波の送信を一時的に停止する必要がある。このように高音圧の超音波の送受信を停止することにより、超音波造影剤(レボピスト)を関心領域に十分に行き渡らせることができる。

40

【 0 0 4 1 】

ところが、高音圧の超音波の送受信を停止している間は、超音波造影剤(レボピスト)の映像化のみならず、それ以外の組織の映像化も不可能になる。

【 0 0 4 2 】

そこで、この実施形態に係る超音波診断装置1は、高音圧の超音波の送受信を停止している間に、比較的低い音圧(低い強度)の超音波を送受信することにより、組織像を映像化する。その際、2Dスキャンを行なうことで、リアルタイム性を追求した2次元の断層像を得ることができる。

【 0 0 4 3 】

50

この実施形態では、上記の超音波造影剤（レボピスト）を用いて、超音波造影剤と組織像を映像化する。超音波造影剤を映像化するために、比較的高音圧の超音波を送受信する。その際、３Ｄスキャンを行ない、受信信号の高調波成分に基づいて超音波造影剤の３次元画像データを得る。一方、超音波造影剤を関心領域まで行き渡らせるために３Ｄスキャンを一時的に中止している間、比較的低音圧の超音波を送受信する。その際、２Ｄスキャンを行なうことで、組織像の２次元画像データとしてのＢモード断層像データを得る。

【００４４】

以上のように３Ｄスキャンと２Ｄスキャンとを切り換えてスキャンすることにより、超音波造影剤が浸透した組織などの明瞭な３次元画像が得られ、また、組織像のＢモード断層像が動画として得られることになる。つまり、３Ｄスキャンをすることで、超音波造影剤が浸透した組織などの３次元画像が得られ、２Ｄスキャンをすることで、リアルタイム性が向上され、組織像のＢモード断層像が動画として得られる。

【００４５】

ちなみに、ボリウムスキャン（３Ｄスキャン）は、２Ｄスキャンと比べて走査線数が多く、１つの３次元スキャン領域のスキャンに多大の時間を要する。例えば、２Ｄスキャンを１２０本程度の走査線でスキャンし、５０フレーム／ｓ程度のフレームレートでスキャンすることができたとしても、３Ｄスキャンでは、走査線密度を少なくして $60 \times 20 = 1200$ 本の走査線にしたとしても、レートは５ボリウム／ｓとなってしまふ。従って、３Ｄスキャンの場合は、動画のリアルタイム性や時間分解能が著しく低下することになる。

【００４６】

この実施形態のように、高音圧の超音波で３Ｄスキャンを行なって超音波造影剤を映像化するスキャンモードの間に、低音圧の超音波で２Ｄスキャンを行なうことにより、リアルタイム性が良く、時間分解能が高いＢモード断層像が得られる。

【００４７】

なお、この実施形態に係る超音波診断装置１は、Ｂモード断層像を表示するＢモード、超音波ビーム方向の反射源の時間的位置変化を運動曲線として表示するＭモード、血流情報を表示するドプラモード（パルスドプラ（ＰＷ）又は連続波ドプラ（ＣＷ））、血流情報を２次的に表示するＣＦＭ（カラーフローマッピング）モードなどの既知のモードに応じて動作可能な装置である。

【００４８】

（構成）

以下、この発明の実施形態に係る超音波診断装置の構成について図１を参照しつつ説明する。図１は、この発明の実施形態に係る超音波診断装置の概略構成を示すブロック図である。

【００４９】

２次元アレイ超音波プローブ２は、既知の２次元アレイ超音波プローブからなる。２次元アレイ超音波プローブ２は、超音波振動子がマトリックス（格子）状に配置され、走査（スキャン）することによって３次的に超音波を送信し、プローブ表面から放射状に広がる形状の３次元データをエコー信号として受信することができる。また、２次元アレイ超音波プローブ２は、２次元のスキャン面内をスキャンして２次元データをエコー信号として受信することができ、そのスキャン面を傾斜してスキャンすることもできる。

【００５０】

ここで、２次元アレイ超音波プローブ２のスキャン可能な領域について、図２を参照しつつ説明する。図２は、この発明の実施形態に係る超音波診断装置がスキャンする領域及びスキャン面を説明するための模式図である。

【００５１】

図２に示すように、２次元アレイ超音波プローブ２がスキャンできる３次元スキャン領域１０は、３次的な空間である。２次元アレイ超音波プローブ２は、３次元スキャン領域１０内においては、２次的な面内をスキャンすることもできる。つまり、２次元アレ

10

20

30

40

50

イ超音波プローブ2は、図2に示す2次元のスキャン面11などをスキャンして、2次元画像を得ることができる。なお、スキャン面11は2次元アレイ超音波プローブ2の直下にあるスキャン面である。

【0052】

また、2次元アレイ超音波プローブ2は、スキャン面11を中心として、スキャン面を電子的に傾けることもできる。このように、2次元アレイ超音波プローブ2を用いると、超音波プローブを手で傾けなくても、2次元のスキャン面を電子的に傾けることが可能となる。

【0053】

送受信部3は、2次元アレイ超音波プローブ2にボリュームスキャン(3Dスキャン)又は2Dスキャンを実行させる。具体的には、送受信部3は、送信部31、受信部32及びプローブ内スキャン制御部33を備えて構成されている。送信部31は既知の送信部からなり、2次元アレイ超音波プローブ2に電気信号を供給して超音波を発生させる。受信部32は既知の受信部からなり、2次元アレイ超音波プローブ2からの信号を受信する。

【0054】

プローブ内スキャン制御部33は、制御部9から送られる、3Dスキャンと2Dスキャンの切り換え命令に従って、ボリュームスキャン(3Dスキャン)と2Dスキャンの切り替えを行なう。送信部31と受信部32は、そのスキャンの切り替えに従って、3Dスキャン又は2Dスキャンを2次元アレイ超音波プローブ2に実行させる。つまり、送受信部3は、2次元アレイ超音波プローブ2に3次元スキャン領域10、又は、2次元の平面からなる2次元スキャン面11のいずれかをスキャンさせる。そのスキャンの切り替えは、制御部9からのスキャンの切り換え命令に従って行なわれることになる。

【0055】

送信部31は、図示しないクロック発生回路、送信遅延回路、及びパルサ回路を備えている。クロック発生回路は、超音波信号の送信タイミングや送信周波数を決めるクロック信号を発生する回路である。送信遅延回路は、超音波の送信時に遅延を掛けて送信フォーカスを実施する回路である。パルサ回路は、各超音波振動子に対応した個別経路(チャンネル)の数分のパルサを内蔵し、遅延が掛けられた送信タイミングで駆動パルスを生じし、2次元アレイ超音波プローブ2の各超音波振動子に供給するようになっている。

【0056】

受信部32は、図示しないプリアンプ回路、A/D変換回路、及び受信遅延・加算回路を備えている。プリアンプ回路は、2次元アレイ超音波プローブ2の各超音波振動子から出力されるエコー信号を受信チャンネルごとに増幅する。A/D変換回路は、増幅されたエコー信号をA/D変換する。受信遅延・加算回路は、A/D変換後のエコー信号に対して受信指向性を決定するのに必要な遅延時間を与え、加算する。その加算により、受信指向性に応じた方向からの反射成分が強調される。なお、受信部32によって加算処理された信号を「RFデータ(または、生データ)」と称する。受信部32から出力されたRFデータは、信号処理部4に出力される。

【0057】

信号処理部4はいわゆるBモード処理部を含んで構成され、エコーの振幅情報の映像化を行い、エコー信号からBモード超音波ラスタデータを生成する。具体的には、信号処理部4は、フィルタ切替部41、高調波用フィルタ42、基本周波数用フィルタ43、及びラスタデータ生成部44を備えて構成されている。尚、この実施形態では、信号処理部4としてBモード処理部のみを説明しているが、Bモード処理部のみに限られない。信号処理部4は、エコーのドプラ情報の映像化を行うカラー処理部を含んで構成されても良い。

【0058】

フィルタ切替部41は、制御部9から送られる、3Dスキャンと2Dスキャンの切り換え命令に従って、送受信部3から出力されるRFデータを高調波用フィルタ42又は基本周波数用フィルタ43のいずれかのフィルタに出力する。この実施形態では、超音波造影剤を映像化する場合は3Dスキャンが行なわれるため、フィルタ切替部41は、3Dスキ

10

20

30

40

50

ヤンを行なった場合に得られるRFデータを高調波用フィルタ42に出力する。また、組織像を映像化する場合は2Dスキャンが行なわれるため、フィルタ切替部41は、2Dスキャンを行なった場合に得られるRFデータを基本周波数用フィルタ43に出力する。

【0059】

高調波用フィルタ42及び基本周波数用フィルタ43は、送受信部3から送られるRFデータに対してバンドパスフィルタ処理を行う。高調波用フィルタ42は、例えば、送信周波数（基本周波数）の2倍の周波数となる高調波成分を取り出してラスタデータ生成部44に出力する。一方、基本周波数用フィルタ43は、送信周波数（基本周波数）の成分を取り出してラスタデータ生成部44に出力する。

【0060】

超音波造影剤からのエコー信号には、送信周波数（基本周波数）の2倍、3倍、・・・の周波数となる高調波成分が含まれている。また、生体組織からのエコー信号の周波数は、送信周波数と等しくなる。つまり、生体組織からのエコー信号には、基本周波数成分が多く含まれている。そこで、基本周波数の2倍の周波数のみを通過するバンドパスフィルタに通すと、生体組織からのエコー信号は大きな減衰を受ける。一方、超音波造影剤からのエコー信号は、基本周波数の2倍の高調波成分が含まれているため、そのバンドパスフィルタを通すことにより、2次高調波成分を取り出して、映像化することができる。

【0061】

超音波造影剤を映像化するために3Dスキャンを行なう場合は、フィルタ切替部41は、その3Dスキャンにより得られたRFデータを高調波用フィルタ42に出力する。これにより、高調波成分を取り出すバンドパスフィルタを用いてフィルタ処理が行われ、高調波成分を取り出すことができる。一方、組織像を映像化するために2Dスキャンを行う場合は、フィルタ切替部41は、その2Dスキャンにより得られたRFデータを基本周波数用フィルタ43に出力する。これにより、基本周波数成分を取り出すバンドパスフィルタを用いてフィルタ処理が行われ、基本周波数成分を取り出すことができる。

【0062】

ラスタデータ生成部44は、高調波用フィルタ42又は基本周波数用フィルタ43から出力された信号に基づいてBモード超音波ラスタデータ（信号処理後のデータ）を生成する。具体的には、ラスタデータ生成部44は、高調波用フィルタ42又は基本周波数用フィルタ43から出力された、フィルタ処理後の信号から包絡線を検波し、検波されたデータに対して対数変換による圧縮処理を施す。

【0063】

また、信号処理部4は、既知のドブラモード処理部やCFM処理部を備えていても良い。ドブラモード処理部は、パルスドブラ法（PWドブラ法）又は連続波ドブラ法（CWドブラ法）により血流情報を生成する。ドブラモード処理部は、送受信部4から送られる信号に対して、所定の大きさを有する血流観測点内における受信信号を位相検波することによりドブラ偏移周波数成分を取り出し、さらにFFT処理を施して、所定の大きさを有する血流観測点内の血流速度を表すドブラ周波数分布を生成する。また、CFM処理部は、動いている血流情報の映像化を行い、カラー超音波ラスタデータを生成する。血流情報には、速度、分散、パワーなどの情報があり、血流情報は2値化情報として得られる。具体的には、CFM処理部は、位相検波回路、MTIフィルタ、自己相関器、及び流速・分散演算器から構成されている。このCFM処理部は、組織信号と血流信号とを分離するためのハイパスフィルタ処理（MTIフィルタ処理）が行われ、自己相関処理により血流の移動速度、分散、パワー等の血流情報を多点について求める。その他、組織信号を低減及び削減するための非線形処理が行われる場合もある。

【0064】

DS5（デジタルスキャンコンバータ）は、信号処理部4から出力された走査線信号列で表される信号処理後のデータを読み込んで、空間情報に基づいた座標系のデータに変換する（スキャンコンバージョン処理）。つまり、超音波走査に同期した信号列をテレビ走査方式の表示部8で表示できるようにするために、標準のテレビ走査に同期して読み出

10

20

30

40

50

すことにより走査方式を変換している。

【 0 0 6 5 】

3 D スキャンが実行された場合、D S C 5 は、信号処理部 4 から出力される信号処理後のデータに基づいてボクセルデータ（ボリュームデータ）を生成し、そのボクセルデータ（ボリュームデータ）を画像処理部 6 に出力する。また、D S C 5 は何も処理を行わず、画像処理部 6 が、信号処理後のラスタデータをボクセルデータに変換しても良い。また、2 D スキャンが実行された場合、D S C 5 は、信号処理部 4 から出力される信号処理後のデータに基づいて B モード断層像データを生成し、その B モード断層像データを表示制御部 7 に出力する。

【 0 0 6 6 】

10

画像処理部 6 は、ボリュームスキャン（3 D スキャン）が行われた場合に、D S C 5 から出力されたボクセルデータ（ボリュームデータ）に対して画像処理を施す。例えば、画像処理部 6 は、ボクセルデータ（ボリュームデータ）に対してボリューム・レンダリング（Volume Rendering：以下、VR 処理と称することがある）を施して 3 次元画像データを生成する。このボリューム・レンダリングは、超音波診断装置以外の X 線 CT 装置や MRI 装置などの医用画像診断装置においても広く用いられている 3 次元画像の表示手法である。

【 0 0 6 7 】

このボリューム・レンダリングは、ボクセルデータ（ボリュームデータ）に対して所定の視線方向（投影光線の投影方向）を決めて、任意の視線から光線追跡処理を行い、視線上のボクセル値（輝度値など）の積分値や重み付き累積加算値を投影面上の画像ピクセルに出力することによって、臓器などを立体的に抽出して 3 次元画像データを生成するものである。

20

【 0 0 6 8 】

また、画像処理部 6 は、ボリューム・レンダリングの他に、最大値 / 最小値投影画像処理や M P R 画像処理などを施すことも可能である。

【 0 0 6 9 】

投影光線によって貫かれた各ボクセル値の中から最大値を計算し、得られた最大値をピクセルに格納することによって生成される画像を、最大値投影画像（M I P 画像）と称する。また、各ボクセル値の中から最小値を計算し、得られた最小値をピクセルに格納することによって生成される画像を、最小値投影画像（M I N I P 画像）と称する。

30

【 0 0 7 0 】

また、ボクセルデータ（ボリュームデータ）を特定の平面（切断平面）で切断することによって得られる切断面により生成される任意断面の画像を、M P R（Multi Plane Reconstruction）画像と称する。

【 0 0 7 1 】

なお、画像処理部 6 における画像処理の内容は、操作者が任意に決定することができる。

【 0 0 7 2 】

表示制御部 7 は、D S C 6 から出力される B モード断層像データを受けて、その B モード断層像データに基づく B モード断層像を表示部 8 に表示させる。また、表示制御部 7 は、画像処理部 6 から出力される 3 次元画像データや M P R 画像データなどを受けて、それらのデータに基づく 3 次元画像や M P R 画像などを表示部 8 に表示させる。また、表示制御部 7 は、2 D スキャンで得られた B モード断層像と、3 D スキャンで得られた 3 次元画像などとを同時に表示部 8 に表示させる。これにより、リアルタイム性が追求された、組織像を表す B モード断層像と、超音波造影剤が表された 3 次元画像などが、表示部 8 に表示されることになる。

40

【 0 0 7 3 】

表示部 8 は C R T や液晶ディスプレイなどのモニタからなり、そのモニタ画面上に B モード断層像、3 次元画像、又は M P R 画像などが表示される。

50

【 0 0 7 4 】

制御部 9 は、超音波診断装置 1 の各部に接続され、超音波診断装置 1 の各部を制御する。この実施形態においては、制御部 9 は、所定のシーケンシャルに従ってスキンの切り替え命令をプローブ内スキャン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。この制御部 9 がこの発明の「シーケンシャル制御部」に相当する。

【 0 0 7 5 】

制御部 9 にはタイマー 9 1 が接続されている。このタイマー 9 1 は、例えば、スキンの切り替え命令を出力するタイミングを計る場合に用いられる。このタイマー 9 1 で所定時間を計測し、制御部 9 は所定時間ごとにスキンの切り替え命令をプローブ内スキャン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。

10

【 0 0 7 6 】

また、スキンの切り換え命令を出力するタイミングとして、心電波形を用いることもできる。この場合、超音波診断装置 1 の外部に、心電計（図示しない）を設置しておく。この心電計は、被検体の心電波形（ECG 信号）を取得する。心電計には、R 波を検出した際にトリガ信号（ECG トリガ信号と称する）を発生する信号発生器が備えられており、その信号発生器にて発生させられた ECG トリガ信号は超音波診断装置 1 内の制御部 9 に出力される。なお、心電計を超音波診断装置 1 の内部に設置しても構わない。

【 0 0 7 7 】

制御部 9 は、心電計（図示しない）から ECG トリガ信号を受けると、プローブ内スキャン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 にスキンの切り替え命令を出力する。この実施形態においては、制御部 9 は ECG トリガ信号を受けると、3 D スキャンの実施命令をプローブ内スキャン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。プローブ内スキャン制御部 3 3 は、そのスキャン切り替え命令に従って、2 D スキャンを 3 D スキャンに切り換える。また、フィルタ切替部 4 1 は、そのスキャン切り替え命令に従って、送受信部 3 から出力される RF データを、高調波用フィルタ 4 2 に出力する。このように、心電波形に基づく ECG トリガ信号に従ってスキャンを切り換えても良い。

20

【 0 0 7 8 】

制御部 9 には ROM 又は RAM などのメモリからなる記憶装置（図示しない）が接続されている。その記憶装置には、超音波診断装置 1 の各部を制御するための制御プログラムが記憶されている。制御部 9 は例えば CPU で構成され、記憶装置に記憶されている制御プログラムを実行することにより、超音波診断装置 1 の各部を制御して、送受信部 3 の機能、信号処理部 4 の機能、DSC 5 の機能、画像処理部 6 の機能、及び表示制御部 7 の機能を実行させる。

30

【 0 0 7 9 】

また、超音波診断装置 1 には操作部（図示しない）が設置されている。操作部は、超音波の送受信条件などに関する各種設定などを行うための入力装置である。この操作部で入力された情報又は命令は制御部 9 に出力され、制御部 9 はその命令に従って処理を行う。例えば、操作者が操作部を用いて、ボクセルデータ（ポリウムデータ）に対する投影光線の投影方向（視線方向）を指定する。具体的には操作部は、ジョイスティックやトラックボールなどのポインティングデバイス、スイッチ、各種ボタン、マウス、キーボード又は TCS（Touch Command Screen）などで構成されている。

40

【 0 0 8 0 】

（作用）

次に、この発明の実施形態に係る超音波診断装置 1 の作用について説明する。この実施形態に係る超音波診断装置 1 は、以下の第 1 の動作、第 2 の動作、第 3 の動作及び第 4 の動作を実行する。

【 0 0 8 1 】

（第 1 の動作）

まず、この発明の実施形態に係る超音波診断装置 1 の第 1 の動作について、図 3 を参照しつつ説明する。図 3 は、この発明の実施形態に係る超音波診断装置の第 1 の動作を順番

50

に示すフローチャートである。

【 0 0 8 2 】

この第 1 の動作では、制御部 9 は、予め設定された時間間隔で、スキヤンの切り替え命令をプローブ内スキヤン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。この時間間隔は、操作者によって予め決定されて、制御部 9 に接続されている記憶装置（図示しない）に予め記憶させておく。そして、制御部 9 から時間計測開始の命令を受けると、タイマー 9 1 が時間を計測し、予め設定された時間が経過すると、制御部 9 は、スキヤンの切り替え命令をプローブ内スキヤン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。なお、その時間間隔は、操作者によって任意の時間間隔に変更することが可能である。

【 0 0 8 3 】

まず、被検体に超音波造影剤（レボピスト）を注入する。制御部 9 は、2 D スキャンの実施命令をプローブ内スキヤン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。さらに、制御部 9 は、タイマー 9 1 をリセットし、時間計測開始の命令をタイマー 9 1 に出力する。これにより、タイマー 9 1 は、2 D スキャンが開始されてからの時間を計測し始める。

【 0 0 8 4 】

プローブ内スキヤン制御部 3 3 が制御部 9 から 2 D スキャンの実施命令を受けると、送信部 3 1 及び受信部 3 2 はその 2 D スキャン実施命令に従って、2 次元アレイ超音波プローブ 2 に 2 次元の平面からなる 2 次元スキヤン面をスキヤンさせる（ステップ S 0 1）。例えば、図 2 に示す、2 次元アレイ超音波プローブ 2 の直下にある 2 次元スキヤン面 1 1 をスキヤンさせる。このとき、送信部 3 1 は、比較的低音圧の超音波を 2 次元アレイ超音波プローブ 2 に送信させる。比較的低音圧の超音波を送信することにより、超音波造影剤（レボピスト）は破壊されずに血管内や組織などに浸透していくことができる。

【 0 0 8 5 】

受信部 3 2 は、2 次元アレイ超音波プローブ 2 から出力されたエコー信号を増幅、A / D 変換、及び、遅延・加算処理を行って R F データを生成し、信号処理部 4 のフィルタ切替部 4 1 に出力する。

【 0 0 8 6 】

フィルタ切替部 4 1 は受信部 3 2 から R F データを受けると、制御部 9 からの 2 D スキャン実施命令に従って、その R F データを基本周波数用フィルタ 4 3 に出力する。基本周波数用フィルタ 4 3 は、R F データに対してバンドパスフィルタ処理を行い、基本周波数成分を取り出してラスタデータ生成部 4 4 に出力する。ラスタデータ生成部 4 4 は、基本周波数用フィルタ 4 3 から出力されたデータに基づいて B モード超音波ラスタデータを生成し、D S C 5 に出力する。D S C 5 は、その B モード超音波ラスタデータに対してスキヤンコンバージョン処理を施して、テレビ走査方式の表示部 8 に表示できる B モード断層像データを生成する。表示制御部 7 は、D S C 5 から B モード断層像データを受けると、表示部 8 のモニタ画面上に B モード断層像を表示させる。

【 0 0 8 7 】

そして、制御部 9 からスキヤンの切り替え命令が出力されるまで、送受信部 3 は 2 D スキャンを継続し、信号処理部 4 は B モード超音波ラスタデータを生成し、D S C 5 は B モード断層像データを生成する。そして、表示制御部 7 は、2 次元画像としての B モード断層像を表示部 8 に表示させる。2 D スキャンはフレームレートが速いため、表示部 8 に表示される B モード断層像は動画として表示される。これにより、リアルタイム性が追求された B モード断層像が表示されることになる。

【 0 0 8 8 】

そして、タイマー 9 1 が 2 D スキャン開始からの時間を計測し、予め設定された時間が経過すると（ステップ S 0 2、Y e s）、制御部 9 は、スキヤンの切り換え命令をプローブ内スキヤン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。この場合、先に 2 D スキャンが行なわれていたため、制御部 9 は、3 D スキャンの実施命令をプローブ内スキヤン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。

【 0 0 8 9 】

プローブ内スキャン制御部 33 が制御部 9 から 3D スキャンの実施命令を受けると、送信部 31 及び受信部 32 はその 3D スキャンの実施命令に従って、2 次元アレイ超音波プローブ 2 に 3 次元空間をスキャンさせる（ステップ S03）。例えば、図 2 に示す、3 次元スキャン領域 10 をスキャンさせる。このとき、送信部 31 は、比較的高音圧の超音波を 2 次元アレイ超音波プローブ 2 に送信させる。比較的高音圧の超音波を送信することにより、超音波造影剤（レボピスト）が破壊されて、高帯域の超音波が発生することになる。

【0090】

そして、受信部 32 は、2 次元アレイ超音波プローブ 2 から出力されたエコー信号に対して遅延・加算処理などを施して RF データを生成し、信号処理部 4 のフィルタ切替部 41 に出力する。

10

【0091】

フィルタ切替部 41 は受信部 32 から RF データを受けると、制御部 9 からの 3D スキャン実施命令に従って、その RF データを高調波用フィルタ 42 に出力する。高調波用フィルタ 42 は、RF データに対してバンドパスフィルタ処理を行い、高調波成分を取り出してラスタデータ生成部 44 に出力する。ラスタデータ生成部 44 は、高調波用フィルタ 42 から出力されたデータに基づいて B モード超音波ラスタデータを生成し、DSC5 に出力する。DSC5 は、その B モード超音波ラスタデータに基づいてボクセルデータ（ボリュームデータ）を生成し、そのボクセルデータ（ボリュームデータ）を画像処理部 6 に出力する。

20

【0092】

画像処理部 6 は、そのボクセルデータに対してボリューム・レンダリング処理や、MPR 処理などを施すことにより、3 次元画像データや MPR 画像データなどを生成する。表示制御部 7 は、画像処理部 6 から出力される 3 次元画像データなどを受けると、3 次元画像などを表示部 8 に表示させる。この 3 次元画像は、超音波造影剤（レボピスト）で発生した高調波成分に基づいて作成されているため、超音波造影剤（レボピスト）が 3 次的に映像化されている。これにより、超音波造影剤（レボピスト）が浸透している血管や組織などを 3 次的に明瞭に映像化することが可能となる。

【0093】

そして、タイマー 91 が予め設定された時間を計測すると、制御部 9 は 3D スキャンを中止して 2D スキャンを実行させるために、スキャン切替命令をプローブ内スキャン制御部 33 及びフィルタ切替部 41 に出力する。今度は、2D スキャンの実施命令を出力する。これにより、3D スキャンが中止され（ステップ S04）、再び 2D スキャンが実施される（ステップ S01）。

30

【0094】

このように、一定時間ごとに 3D スキャンと 2D スキャンとを切り換えてスキャンすることで、超音波造影剤の 3 次元画像が得られ、さらに、組織像を 2 次元の動画として得ることが可能となる。

【0095】

なお、設定された時間が経過しなくても、1 回のボリュームスキャンが終了した場合に、制御部 9 が、2D スキャンの実施命令をプローブ内スキャン制御部 33 及びフィルタ切替部 41 に出力しても良い。この場合、制御部 9 に、3D スキャンの回数をカウントするカウンタ（図示しない）を設ける。そのカウンタが 1 回のボリュームスキャンをカウントすると、制御部 9 がスキャン切替命令（2D スキャンの実施命令）をプローブ内スキャン制御部 33 及びフィルタ切替部 41 に出力する。

40

【0096】

以上のように、ボリュームスキャン（3D スキャン）を比較的高音圧の超音波で行うことで、超音波造影剤の明瞭な 3 次元画像が得られる。さらに、ボリュームスキャン（3D スキャン）を行う間に、2D スキャンを比較的低音圧の超音波で行うことで、リアルタイム性が向上し、組織像が動画として得られる。超音波造影剤（レボピスト）は、ボリュー

50

ムスキャン（３Ｄスキャン）を行うことで破壊されるが、３Ｄスキャンを一時的に中止することで、超音波造影剤（レボピスト）を関心領域まで浸透させることができ、超音波造影剤（レボピスト）が浸透していく様子を３次元画像として表示し、観察することができる。そして、３Ｄスキャンを一時的に中止している間に、比較的低音圧の超音波で２Ｄスキャンを行なうことで、組織像が動画として得られる。つまり、比較的低音圧の超音波で２Ｄスキャンを行なっている間に、超音波造影剤（レボピスト）を関心領域まで浸透させることが可能となる。

【００９７】

また、比較的低音圧で２Ｄスキャンを行なう場合に、いわゆるパイプレンスキャンを実施しても良い。このパイプレンスキャンは、互いに直交する２次元スキャン面を交互にスキャンすることで、互いに直交するＢモード断層像を得るスキャンである。このパイプレンスキャンについて図４及び図５を参照しつつ説明する。図４は、パイプレンスキャンにおけるスキャン面を説明するための模式図である。図５は、スキャンを行なうことで得られた画像を示す図である。

10

【００９８】

ここで、パイプレンスキャンを行なう場合のスキャン面について図４を参照しつつ説明する。図４に示すように、送受信部３は２次元アレイ超音波プローブ２にスキャン面１１ａとスキャン面１１ｂとを交互にスキャンさせる。スキャン面１１ａとスキャン面１１ｂとは互いに直交する面である。これにより、スキャン面１１ａにおけるＢモード断層像データとスキャン面１１ｂにおけるＢモード断層像データとが得られる。

20

【００９９】

送受信部３は、制御部９から２Ｄスキャンの実施命令を受けると、２次元アレイ超音波プローブ２に比較的低音圧の超音波でパイプレンスキャンを実行させて、互いに直交するスキャン面のＢモード断層像データを収集し、Ｂモード断層像を表示部８のモニタ画面８ａ上に表示する。例えば、図４に示すように、送受信部３は、２次元アレイ超音波プローブ２に２次元のスキャン面１１ａとスキャン面１１ｂとをスキャンさせる。このスキャンの結果、ＤＳＣ５にて、スキャン面１１ａのＢモード断層像データと、スキャン面１１ｂのＢモード断層像データが生成される。

【０１００】

表示制御部７は、例えば、図５に示す表示部８のモニタ画面８ａ上に、収集されたＢモード断層像１２ａと、Ｂモード断層像１２ａに直交するＢモード断層像１２ｂとを表示させる。Ｂモード断層像１２ａは、図４に示すスキャン面１１ａをスキャンすることにより得られた２次元画像であり、Ｂモード断層像１２ｂは、図４に示すスキャン面１１ｂをスキャンすることにより得られた２次元画像である。

30

【０１０１】

そして、上述したように予め設定された時間が経過すると、制御部９は、３Ｄスキャンの実施命令をプローブ内スキャン制御部３３及びフィルタ切替部４１に出力する。これにより、比較的高音圧の超音波で３Ｄスキャンが実施されて超音波造影剤の３次元画像が得られる。

【０１０２】

40

このように、２Ｄスキャンを行なう場合に、パイプレンスキャンを行なって互いに直交するＢモード断層像を表示することにより、組織像を立体的に把握することができ、超音波造影剤を浸透させる関心領域の位置を的確に把握することが可能となる。

【０１０３】

また、超音波造影剤（レボピスト）を映像化する場合、画像処理部６にてボリューム・レンダリングを行って３次元画像データを生成する代わりに、ＭＰＲ処理を行って任意断面の画像データ（ＭＰＲ画像データ）を生成しても良い。具体的には、画像処理部６が、３Ｄスキャンで得られたボクセルデータ（ボリュームデータ）に対してＭＰＲ処理を行って、任意断面のＭＰＲ画像データを生成する。

【０１０４】

50

上述したように３Ｄスキャンが行なわれると、ＤＳＣ５にてボクセルデータ（ボリュームデータ）が生成され、そのボクセルデータがＤＳＣ５から画像処理部６に出力される。画像処理部６は、そのボクセルデータに対して、操作者によって指定された特定の平面を切断し、その切断面の画像データ（ＭＰＲ画像データ）を生成する。切断面は、操作部（図示しない）を用いて操作者によって指定される。この切断面は、任意に指定することが可能である。このようにして生成されたＭＰＲ画像データは、画像処理部６から表示制御部７に出力される。表示制御部７は、超音波造影剤が表されたＭＰＲ画像と、２Ｄスキャンを行なって得られたＢモード断層像とを、表示部８に同時に表示させる。

【０１０５】

また、画像処理部６は、ＭＰＲ画像の厚み方向にある複数のＭＰＲ画像を加算し、さらに平均することで新たな画像（以下、「厚み付きＭＰＲ画像」と称する）を生成しても良い。つまり、指定された切断面の厚み方向に、指定された幅の範囲内にある画素値を加算して平均することで、厚み付きＭＰＲ画像を生成する。なお、切断面の他、厚み方向の幅も操作者によって指定され、その幅も任意に指定することができる。

【０１０６】

また、超音波造影剤を映像化する場合、画像処理部６にてボリューム・レンダリングを行って３次元画像データを生成する代わりに、２次元アレイ超音波プローブ２の直下にある２次元スキャン面１１に直交する２次元の平面の画像データ（以下、「Ｃ面画像データ」と称する場合がある）を生成して表示しても良い。ここで、２次元スキャン面１１に直交する２次元の平面について、図６を参照しつつ説明する。図６は、３次元スキャン領域におけるＣ面の位置を説明するための模式図である。

【０１０７】

図６に示すように、２次元アレイ超音波プローブ２の直下にある２次元スキャン面１１に直交する２次元の平面を、Ｃ面とする。このＣ面は、超音波の送受信方向にほぼ直交する。ここでは、１例として３つのＣ面を設定し、２次元アレイ超音波プローブ２から近い順番に、Ｃ面１３ａ、Ｃ面１３ｂ、Ｃ面１３ｃとする。このＣ面の指定は、操作部（図示しない）を用いて操作者によって指定される。例えば、２次元アレイ超音波プローブ２からの距離を指定することで、Ｃ面の位置が指定される。

【０１０８】

上述したように３Ｄスキャンが行なわれると、ＤＳＣ５からボクセルデータ（ボリュームデータ）が生成され、そのボクセルデータがＤＳＣ５から画像処理部６に出力される。画像処理部６は、そのボクセルデータに対して、操作者によって指定されたＣ面を切断し、そのＣ面の画像データ（Ｃ面画像データ）を生成する。例えば、操作者によってＣ面１３ａ、Ｃ面１３ｂ、及びＣ面１３ｃが指定された場合は、画像処理部６は、ボクセルデータに基づいてそれらＣ面に沿う画像データ（Ｃ面画像データ）を生成する。

【０１０９】

このようにして生成されたＣ面画像データは、画像処理部６から表示制御部７に出力される。表示制御部７は、超音波造影剤を表すＣ面画像と、２Ｄスキャンを行なって得られたＢモード断層像とを、表示部８に同時に表示させる。

【０１１０】

また、画像処理部６は、Ｃ面の厚み方向にある複数のＣ面画像を加算し、さらに平均することで新たな画像（以下、「厚み付きＣ面画像」と称する）を生成しても良い。この加算平均処理について図７を参照しつつ説明する。図７は、３次元スキャン領域におけるＣ面の位置と、厚み方向にあるＣ面画像の加算平均処理を説明するための模式図である。

【０１１１】

例えば、Ｃ面１３ｂを中心とした厚み付きＣ面画像を生成する場合について説明する。図７に示すように、Ｃ面１３ｂが操作者によって指定され、さらに、そのＣ面１３ｂを中心として、厚み方向に所定の幅が操作者に指定されると、画像処理部６は、指定されたＣ面１３ｂの厚み方向に、指定された幅の範囲内にある画素値を加算して平均することで、Ｃ面１３ｂを中心とした厚み付きＣ面画像を生成する。

10

20

30

40

50

【 0 1 1 2 】

以上のようにして生成された超音波造影剤を表すC面画像と、2Dスキャンで得られたBモード画像の表示例を図8に示す。図8は、Bモード断層等とC面画像の表示例を示す図である。

【 0 1 1 3 】

図8に示すように、表示制御部7はC面画像として、C面13aにおけるC面画像14a、C面13bにおけるC面画像14b、及びC面13cにおけるC面画像14cを表示部8のモニタ画面8a上に表示させる。これらC面画像は、超音波造影剤を映像化した画像である。

【 0 1 1 4 】

さらに、表示制御部7はBモード画像をC面画像と同時に表示部8のモニタ画面8a上に表示させる。また、上述したように2Dスキャンとしてパイプレンスキャンが実施された場合は、表示制御部7は、互いに直交するBモード断層像12aとBモード断層像12bを表示部8に表示させる。Bモード断層像は2Dスキャンすることで得られた画像であるため、操作者は動画として認識することができる。

【 0 1 1 5 】

また、表示制御部7は、Bモード断層像12a及び12b上にC面画像14a、14b及び14cの位置、つまり、C面13a、13b及び13cの位置を示すマーカを表示させることもできる。操作部(図示しない)を用いてC面の位置(2次元アレイ超音波プローブ2からの距離)が指定されると、C面の位置を示す情報が表示制御部7に出力される。表示制御部7は、そのC面の位置を示す情報を受けると、Bモード断層像上にC面の位置を示すマーカを重畳させて表示部8に表示させる。図8に示すように、例えばC面13cの位置を示すため、表示制御部7は、Bモード断層像12a上にC面13cの位置を示すマーカ15を表示させ、Bモード断層像12b上にC面13cの位置を示すマーカ16を表示させる。C面13a及びC面13bについてもC面13cと同様に、Bモード断層像12a及びBモード断層像12b上に、それらの位置を示すマーカを表示させる。

【 0 1 1 6 】

同様に、表示制御部7は、C面画像14a、14b及び14c上にBモード断層像12a及び12bの位置、つまり、2次元スキャン面11a及び11bの位置を示すマーカを表示させることもできる。図8に示すように、例えば、Bモード断層像12aの位置、つまり、2次元スキャン面11aの位置を示すため、表示制御部7は、C面画像14a、14b及び14c上に2次元スキャン面11aの位置を示すマーカ17を表示させる。また、Bモード断層像12bの位置、つまり、2次元スキャン面11bの位置を示すため、表示制御部7は、C面画像14a、14b及び14c上に2次元スキャン面11bの位置を示すマーカ18を表示させる。2次元スキャン面11a及び11bは互いに直交しているため、マーカ17及び18も互いに直交して表示される。

【 0 1 1 7 】

また、厚み付きC面画像データが生成された場合は、表示制御部7は、C面13aを中心とした厚み付きC面画像、C面13bを中心とした厚み付きC面画像、及びC面13cを中心とした厚み付きC面画像を表示部8に表示させる。

【 0 1 1 8 】

さらに、表示制御部7は、Bモード断層像12a及び12b上にC面13a、13b及び13cの位置を示すマーカ15及び16などを表示させるとともに、厚みの幅を示すマーカも同時に表示させても良い。図8に示すように、表示制御部7は、Bモード断層像12b上にC面13cを示すマーカ16を表示させるとともに、C面13cを中心とした厚み方向の幅を示すマーカ16a及び16bを表示させる。C面13a及びC面13bについてもC面13cと同様に、Bモード断層像12a及びBモード断層像12b上に、厚み方向の幅を示すマーカを表示させる。

【 0 1 1 9 】

以上のように、C面画像の位置を示すマーカ、又はBモード断層像の位置を示すマーカ

10

20

30

40

50

を表示することで、深さ方向のC面画像の位置を容易に把握することが可能となる。C面画像とBモード断層像とを両方表示することで、超音波造影剤が注入されている部位の位置を容易に把握することが可能となる。

【0120】

また、超音波造影剤を映像化する場合、画像処理部6にてボリューム・レンダリングを行って3次元画像を生成する代わりに、MIP画像又はMINIP画像を生成しても良い。具体的には、画像処理部6が、3Dスキャンで得られたボクセルデータ(ボリュームデータ)に対して最大値/最小値投影処理を行って、MIP画像データ又はMINIP画像データを生成する。

【0121】

上述したように3Dスキャンが行なわれると、DSC5にてボクセルデータ(ボリュームデータ)が生成され、そのボクセルデータがDSC5から画像処理部6に出力される。画像処理部6は、そのボクセルデータについて、投影光線によって貫かれる(視線方向上の)各ボクセル値の中から最大値又は最小値を計算し、得られた最大値又は最小値をピクセルに格納することで最大値(最小値)投影画像データを生成する。このようにして生成されたMIP画像データ又はMINIP画像データは、画像処理部6から表示制御部7に出力される。表示制御部7は、MIP画像又はMINIP画像と、2Dスキャンを行なって得られたBモード断層像とを、表示部8に同時に表示させる。

【0122】

なお、最大値又は最小値投影処理を行う場合、操作部(図示しない)によって操作者が投影方向(視線方向)とボクセルの範囲を指定することで、投影方向(視線方向)などが設定される。

【0123】

(第2の動作)

次に、この発明の実施形態に係る超音波診断装置1の第2の動作について、図9及び図10を参照しつつ説明する。図9は、この発明の実施形態に係る超音波診断装置の第2の動作を順番に示すフローチャートである。図10は、ECGトリガ信号に従った、ボリュームスキャン(3Dスキャン)と2Dスキャンとの切り替えのタイミングを説明するための図である。

【0124】

この第2の動作では、超音波診断装置1は、心電計(図示しない)から出力されるECGトリガ信号に従って3Dスキャンと2Dスキャンとを切り換えてスキャンを行なう。つまり、ECG信号に同期させてスキャンを切り換えてスキャンを行なうことにより、毎回のスキャンで同じ時相における超音波造影剤の画像を得ることができる。

【0125】

また、この第2の動作においても第1の動作と同様に、比較的高音圧の超音波を受けると破壊される超音波造影剤(レボピスト)を使用する。

【0126】

まず、被検体に超音波造影剤(レボピスト)を注入する。制御部9は、2Dスキャンの実施命令をプローブ内スキャン制御部33及びフィルタ切替部41に出力する。プローブ内スキャン制御部33が制御部9から2Dスキャンの実施命令を受けると、送信部31及び受信部32は、その2Dスキャン実施命令に従って、2次元アレイ超音波プローブ2に比較的低音圧の超音波で2次元スキャン面をスキャンさせる(ステップS10)。

【0127】

受信部32は、2次元アレイ超音波プローブ2から出力されたエコー信号を遅延・加算処理などを施すことによりRFデータを生成し、信号処理部4のフィルタ切替部41に出力する。

【0128】

フィルタ切替部41は、受信部32からRFデータを受けると、制御部9から出力された2Dスキャン実施命令に従って、そのRFデータを基本周波数用フィルタ43に出力す

10

20

30

40

50

る。基本周波数用フィルタ 4 3 は、基本周波数成分を取り出してラスタデータ生成部 4 4 に出力する。ラスタデータ生成部 4 4 は、基本周波数フィルタ 4 3 から出力されたデータに基づいて B モード超音波ラスタデータを生成し、D S C 5 に出力する。D S C 5 は、その B モード超音波ラスタデータに対してスキャンコンバージョン処理を施して、B モード断層像データを生成する。表示制御部 7 は、その B モード断層像データに基づく B モード断層像を表示部 8 に表示させる。

【 0 1 2 9 】

そして、制御部 9 からスキャンの切り替え命令が出力されるまで、送受信部 3 は 2 D スキャンを継続する。2 D スキャンはフレームレートが速いため、表示部 8 には、B モード断層像が動画として表示される。

10

【 0 1 3 0 】

そして、心電計（図示しない）が被検体の心電信信号（E C G 信号）を収集し、図 1 0 に示すように R 波が検出されると、心電計に設置されている信号発生器（図示しない）が E C G トリガ信号を発生して、その E C G トリガ信号を制御部 9 に出力する。

【 0 1 3 1 】

制御部 9 は、心電計から E C G トリガ信号を受信すると（ステップ S 1 1 ）、スキャン変更命令をプローブ内スキャン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。この場合、先に 2 D スキャンが行なわれているため、制御部 9 は、3 D スキャンの実施命令をプローブ内スキャン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。

【 0 1 3 2 】

20

プローブ内スキャン制御部 3 3 が制御部 9 から 3 D スキャンの実施命令を受けると、送信部 3 1 及び受信部 3 2 は、その 3 D スキャンの実施命令に従って、2 次元アレイ超音波プローブ 2 に 3 次元空間をスキャンさせる（ステップ S 1 2 ）。このとき、送信部 3 1 は、比較的高音圧の超音波を 2 次元アレイ超音波プローブ 2 に送信させる。比較的高音圧の超音波を送信することにより、超音波造影剤（レボピスト）が破壊されて、高帯域の超音波が発生する。そして、受信部 3 2 は、2 次元アレイ超音波プローブ 2 から出力されたエコー信号に対して遅延・加算処理などを施して R F データを生成し、信号処理部 4 のフィルタ切替部 4 1 に出力する。

【 0 1 3 3 】

フィルタ切替部 4 1 は受信部 3 2 から R F データを受けると、制御部 9 からの 3 D スキャン実施命令に従って、その R F データを高調波用フィルタ 4 2 に出力する。高調波用フィルタ 4 2 は、R F データに対してバンドパスフィルタ処理を行い、高調波成分を取り出してラスタデータ生成部 4 4 に出力する。ラスタデータ生成部 4 4 は、高調波用フィルタ 4 2 から出力されたデータに基づいて B モード超音波ラスタデータを生成し、D S C 5 に出力する。D S C 5 は、その B モード超音波ラスタデータに基づいてボクセルデータ（ボリュームデータ）を生成し、そのボクセルデータ（ボリュームデータ）を画像処理部 6 に出力する。

30

【 0 1 3 4 】

画像処理部 6 は、そのボクセルデータに対してボリューム・レンダリング処理や、M P R 処理などを施すことにより、3 次元画像データや M P R 画像データなどを生成する。表示制御部 7 は、画像処理部 6 から出力される 3 次元画像データなどを受けると、3 次元画像などを表示部 8 に表示させる。この 3 次元画像は、超音波造影剤（レボピスト）で発生した高調波成分に基づいて作成されているため、超音波造影剤（レボピスト）が 3 次元的に映像化されている。これにより、超音波造影剤（レボピスト）が浸透している血管や組織などを 3 次元的に明瞭に映像化することが可能となる。

40

【 0 1 3 5 】

そして、タイマー 9 1 が予め設定された時間を計測すると、制御部 9 は 3 D スキャンを中止して 2 D スキャンを実行させるために、スキャン切替命令をプローブ内スキャン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。今度は、2 D スキャンの実施命令を出力する。これにより、3 D スキャンが中止され（ステップ S 1 3 ）、再び 2 D スキャンが行なわ

50

れる（ステップS 1 0）。

【 0 1 3 6 】

第 1 の動作と同様に、設定された時間が経過しなくても、1 回のボリュームスキャンが終了した場合に、制御部 9 が、スキャン切替命令をプローブ内スキャン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力しても良い。この場合、カウンタを備えて 3 D スキャンの回数をカウントし、そのカウンタが 1 回のボリュームスキャンをカウントすると、制御部 9 がスキャン切替命令を出力する。

【 0 1 3 7 】

制御部 9 が再び E C G トリガ信号を受けると（ステップ S 1 1 ）、3 D スキャンを実行して超音波造影剤を映像化する（ステップ S 1 2 ）。図 1 0 に示すように、R 波が検出されて E C G トリガ信号が制御部 9 に出力されるたびに、3 D スキャンを行ない、その 3 D スキャンの間に 2 D スキャンを実行する。

【 0 1 3 8 】

以上のように、E C G トリガ信号に従って 3 D スキャンを実行することで、同じ時相における超音波造影剤の 3 次元画像が得られる。つまり、超音波造影剤（レボピスト）が浸透した血管又は組織などの同じ時相の 3 次元画像が得られる。そして、3 D スキャンの間に 2 D スキャンを行なうことで、組織像を 2 次元の動画として得ることができ、さらに、その 2 D スキャンを行なっている間に超音波造影剤（レボピスト）を関心領域まで浸透させることが可能となる。これにより、超音波造影剤が浸透していく様子を 3 次元画像として表示し、観察することが可能となる。

【 0 1 3 9 】

なお、この第 2 の動作においても、第 1 の動作と同様に、2 D スキャンとしてバイプレーンスキャンを実施して、互いに直交する B モード断層像を表示部 8 に表示しても良い。また、3 D スキャンを行なうことでボクセルデータ（ボリュームデータ）が得られた場合、そのボクセルデータに対してボリューム・レンダリングを行って 3 次元画像を生成する代わりに、C 面像、M I P 画像又は M I N I P 画像などを生成して表示部 8 に表示しても良い。

【 0 1 4 0 】

（第 3 の動作）

次に、この発明の実施形態に係る超音波診断装置 1 の第 3 の動作について、図 1 1 及び図 1 2 を参照しつつ説明する。図 1 1 は、この発明の実施形態に係る超音波診断装置の第 3 の動作を順番に示すフローチャートである。図 1 2 は、E C G トリガ信号に従った、ボリュームスキャン（3 D スキャン）と 2 D スキャンとの切り換えのタイミングを説明するための図である。

【 0 1 4 1 】

この第 3 の動作では、超音波診断装置 1 は、心電計（図示しない）から出力される E C G トリガ信号に従って 3 D スキャンと 2 D スキャンとを切り換えてスキャンを行なう。また、前回行った 3 D スキャンのタイミングと、今回行なう 3 D スキャンのタイミングを所定の時間だけずらして 3 D スキャンを行なう。これにより、毎回、異なる時相における超音波造影剤の 3 次元画像を得ることができる。

【 0 1 4 2 】

また、この第 3 の動作においても第 1 の動作と同様に、比較的高音圧の超音波を受けると破壊される超音波造影剤（レボピスト）を使用する。

【 0 1 4 3 】

まず、被検体に超音波造影剤（レボピスト）を注入する。制御部 9 は、2 D スキャンの実施命令をプローブ内スキャン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。これにより、送受信部 3 は、2 次元アレイ超音波プローブ 2 に比較的低音圧の超音波で 2 次元スキャン面をスキャンさせる（ステップ S 2 0 ）。

【 0 1 4 4 】

上述した第 1 の動作及び第 2 の動作と同様に、2 D スキャンを行なった場合、R F デー

10

20

30

40

50

タは基本周波数用フィルタ 4 3 にてフィルタ処理が施され、その後、ラスタデータ生成部 4 4 にて B モード超音波ラスタデータが生成され、D S C 5 にて B モード断層像データが生成され、B モード断層像が表示部 8 に表示される。そして、制御部 9 からスキンの切り替え命令が出力されるまで、送受信部 3 は 2 D スキャンを継続する。これにより、表示部 8 には、B モード断層像が動画として表示される。

【 0 1 4 5 】

そして、心電計（図示しない）が被検体の心電波形（E C G 信号）を収集し、図 1 2 に示すように R 波が検出されると、E C G トリガ信号が制御部 9 に出力される。ここで、最初に出力された E C G トリガ信号を、便宜的に E C G トリガ信号 I_1 とする。

【 0 1 4 6 】

制御部 9 が、心電計から E C G トリガ信号 I_1 を受信すると（ステップ S 2 1 ）、スキャン変更命令をプローブ内スキャン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。この場合、制御部 9 は 3 D スキャン実施命令を出力する。これにより、送受信部 3 は、2 次元アレイ超音波プローブ 2 に比較的高音圧の超音波で 3 次元スキャン領域 1 0 をスキャンさせる（ステップ S 2 2 ）。

【 0 1 4 7 】

上述した第 1 の動作及び第 2 の動作と同様に、3 D スキャンを行なった場合、R F データは高調波用フィルタ 4 2 にてフィルタ処理が施され、その後、ラスタデータ生成部 4 4 にて B モード超音波ラスタデータが生成され、D S C 5 にてボクセルデータ（ボリュームデータ）が生成され、そのボクセルデータ（ボリュームデータ）は画像処理部 6 に出力される。画像処理部 6 は、そのボクセルデータに対してボリューム・レンダリング処理などを施すことにより、3 次元画像データや M P R 画像データなどを生成する。これにより、表示部 8 には、超音波造影剤を表す 3 次元画像などが表示される。

【 0 1 4 8 】

そして、タイマー 9 1 が予め設定された時間を計測すると、制御部 9 は 3 D スキャンを中止して 2 D スキャンを実行させるために、スキャン切替命令をプローブ内スキャン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。今度は、2 D スキャンの実施命令を出力する。これにより、3 D スキャンが中止され（ステップ S 2 3 ）、2 D スキャンが実行されて（ステップ S 2 3 ）、B モード断層像が動画として表示部 8 に表示される。

【 0 1 4 9 】

なお、第 1 の動作と同様に、設定された時間が経過する前であっても、1 回のボリュームスキャンを行なった後、制御部 9 が 2 D スキャン実施命令をプローブ内スキャン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力しても良い。この場合、カウンタにより 3 D スキャンの回数をカウントし、そのカウンタが 1 回のボリュームスキャンをカウントすると、制御部 9 がスキャン切替命令（2 D スキャンの実施命令）をプローブ内スキャン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。

【 0 1 5 0 】

そして、心電計により次の R 波が検出されると、再び E C G トリガ信号が制御部 9 に出力される。ここで、2 番目に出力された E C G トリガ信号を、便宜的に E C G トリガ信号 I_2 とする。

【 0 1 5 1 】

制御部 9 が E C G トリガ信号 I_2 を受信すると（ステップ 2 4 ）、制御部 9 は直ちにスキャンの切り換え命令を出力せずに、2 D スキャンを送受信部 3 に継続させる。制御部 9 は、E C G トリガ信号 I_2 を受信すると、タイマー 9 1 をリセットし、タイマー 9 1 に時間を計測させる。そして、タイマー 9 1 が、制御部 9 が E C G トリガ信号 I_2 を受信してから時間を計測し、予め設定された時間 t が経過すると、制御部 9 はスキャン変更命令（3 D スキャンの実施命令）をプローブ内スキャン制御部 3 3 及びフィルタ切替部 4 1 に出力する。時間 t は、操作者によって予め決定され、制御部 9 に接続されている記憶装置（図示しない）に予め記憶させておく。前回、E C G トリガ信号 I_1 を受けて直ちにスキャン変更命令（3 D スキャンの実施命令）を出力しているため、今回は、時間 t だ

10

20

30

40

50

け時相をずらして（遅らせて）３Ｄスキャンを行なう。

【０１５２】

制御部９から３Ｄスキャンの実施命令が出力されると、送受信部３は、２次元アレイ超音波プローブ２に比較的高音圧の超音波で３次元スキャン領域１０をスキャンさせる（ステップＳ２５）。

【０１５３】

上述した第１の動作及び第２の動作と同様に、３Ｄスキャンを行なった場合、画像処理部６にて３次元画像データなどが生成され、表示部８に超音波造影剤を表す３次元画像などが表示される。

【０１５４】

このとき表示される３次元画像は、Ｒ波が検出されてから時間 t が経過した時にスキャンされて得られた画像である。従って、ＥＣＧトリガ信号 I_1 に従ってスキャンすることで得られた３次元画像と、時間 t が経過した時にスキャンされて得られた３次元画像とでは、収集された時相が異なり、時間 t だけずれている（遅れている）。このように、前回の時相と異なる時相で３Ｄスキャンを行なうことで、異なる時相の３次元画像を表示して、観察することが可能となる。

【０１５５】

そして、タイマー９１が予め設定された時間を計測すると、制御部９は、スキャン切替命令（２Ｄスキャンの実施命令）を送受信部３などに出力する。なお、カウンタにより１回のボリュームスキャンがカウントされた場合に、制御部９が２Ｄスキャン実施命令を送受信部３などに出力しても良い。これにより、２Ｄスキャンが実行されて（ステップＳ２３）、Ｂモード断層像が動画として表示部８に表示される。

【０１５６】

そして、心電計により次のＲ波が検出されると、再びＥＣＧトリガ信号が制御部９に出力される。ここで、３番目に出力されたＥＣＧトリガ信号を、便宜的にＥＣＧトリガ信号 I_3 とする。

【０１５７】

制御部９がＥＣＧトリガ信号 I_3 を受信すると（ステップＳ２４）、直ちにスキャンの切り換え命令を出力せずに、２Ｄスキャンを送受信部３に継続させる。そして、タイマー９１が、制御部９がＥＣＧトリガ信号 I_3 を受信してから時間を計測し、時間（２ t ）経過すると、制御部９はスキャン変更命令（３Ｄスキャンの実施命令）をプローブ内スキャン制御部３３及びフィルタ切替部４１に出力する。

【０１５８】

前回、ＥＣＧトリガ信号 I_2 を受けてから時間 t が経過したときにスキャン変更命令を出力しているため、今回は、さらに時間 t だけ時相を遅らせて３Ｄスキャンを行なう（ステップＳ２５）。つまり、ＥＣＧトリガ信号 I_3 を受けてから時間（２ t ）が経過すると、制御部９はスキャン変更命令（３Ｄスキャンの実施命令）をプローブ内スキャン制御部３３及びフィルタ切替部４１に出力する。

【０１５９】

以上のように、制御部９は、心電計からＥＣＧトリガ信号を受けるたびに、時間 t ずつ時間を遅らせてスキャン変更命令（３Ｄスキャンの実施命令）を送受信部３などに出力する。つまり、制御部９は新たなＥＣＧトリガ信号を受けるたびに、スキャン変更命令（３Ｄスキャンの実施命令）を出力するタイミングを遅らせる。これにより、３Ｄスキャンを行なう時相が時間 t ずつ遅れることになるため、毎回、異なる時相の３次元画像を得ることができる。そして、ステップＳ２３からステップＳ２５を繰り返し実施する。

【０１６０】

なお、この第３の動作においても、第１の動作と同様に、２Ｄスキャンとしてパイプラインスキャンを実施して、互いに直交するＢモード断層像を表示部８に表示しても良い。また、３Ｄスキャンを行なうことでボクセルデータ（ボリュームデータ）が得られた場合、そのボクセルデータに対してボリューム・レンダリングを行って３次元画像を生成する

10

20

30

40

50

代わりに、C面像、M I P画像又はM I N I P画像などを生成して表示部8に表示しても良い。

【0161】

なお、上記第2の動作及び第3の動作においては、1心拍中に1回の3Dスキャンを行なったが、2以上の心拍中に1回の3Dスキャンを行っても良い。例えば、超音波造影剤（レボピスト）の浸透状態に合わせて3Dスキャンの実行回数を調整すれば良い。超音波造影剤（レボピスト）が浸透し難い場合は、複数の心拍中に1回の割合で3Dスキャンを行なうことで、超音波造影剤（レボピスト）を破壊せずに関心領域まで浸透させることができる。

【0162】

10

（第4の動作）

次に、この発明の実施形態に係る超音波診断装置1の第4の動作について、図13を参照しつつ説明する。図13は、ECGトリガ信号に従った、ポリウムスキャン（3Dスキャン）と2Dスキャンとの切り替えのタイミングを説明するための図である。

【0163】

この第4の動作では、上記の第1から第3の動作で用いた超音波造影剤（レボピスト）と異なり、低M I（Mechanical Index）の超音波造影剤を用いる。この低M Iの超音波造影剤は、高音圧の超音波が照射されなくても高い造影効果を得られ、高輝度の画像が得られる。従って、この第4の動作では、上述した第1から第3の動作と異なり、比較的低音圧の超音波によりスキャンを行なう。その結果、超音波造影剤は超音波を受けても破壊されないため、1心拍中に複数回、3Dスキャンを実施することが可能となる。

20

【0164】

また、この第4の動作では、超音波診断装置1は第2の動作及び第3の動作と同様に、心電計（図示しない）から出力されるECGトリガ信号に従って3Dスキャンと2Dスキャンとを切り換えてスキャンを行なう。

【0165】

まず、被検体に低M Iの超音波造影剤を注入する。制御部9は、2Dスキャンの実施命令をプローブ内スキャン制御部33及びフィルタ切替部41に出力する。プローブ内スキャン制御部33は、制御部9からの2Dスキャンの実施命令を受けると、送信部31及び受信部32は、その2Dスキャン実施命令に従って、2次元アレイ超音波プローブ2に比較的低音圧の超音波で2次元スキャン面をスキャンさせる。そして、上記の第1から第3の動作と同様に、組織像のBモード断層像を表示部8に表示させる。制御部9からスキャンの切り替え命令が出力されるまで、送受信部3は2Dスキャンを継続する。これにより、表示部8には、Bモード断層像が動画として表示される。

30

【0166】

そして、心電計（図示しない）によりR波が検出され、ECGトリガ信号が制御部9に出力されると、制御部9は、スキャン変更命令をプローブ内スキャン制御部33及びフィルタ切替部41に出力する。この場合、先に2Dスキャンが行なわれているため、制御部9は、3Dスキャンの実施命令をプローブ内スキャン制御部33及びフィルタ切替部41に出力する。これにより、送受信部3は、2次元アレイ超音波プローブ2に比較的低音圧の超音波で3次元スキャン領域10をスキャンさせる。

40

【0167】

上述した第1から第3の動作と同様に、3Dスキャンを行なうことで、画像処理部6にて3次元画像データなどが生成され、表示部8には低M Iの超音波造影剤を表す3次元画像などが表示される。

【0168】

そして、タイマー91が予め設定された時間を計測すると、制御部9は、スキャン切替命令（2Dスキャンの実施命令）を送受信部3などに出力する。これにより、2Dスキャンが実行されて、Bモード断層像が動画として表示部8に表示される。なお、カウンタが

50

1回のボリュームスキャンをカウントした場合に、制御部9が2Dスキャン実施命令を送受信部3などに出力しても良い。

【0169】

そして、2Dスキャンを行なっているときに、タイマー91が時間を計測し、予め設定された時間が経過すると、制御部9は、スキャン切替命令(3Dスキャンの実施命令)をプローブ内スキャン制御部33及びフィルタ切替部41に出力する。

【0170】

低MIの超音波造影剤は超音波が照射されても破壊されないため、3Dスキャンの時間間隔を短くしても、超音波造影剤を関心領域まで浸透させることが可能となる。従って、第1から第3の動作で行ったスキャンと異なり、1心拍中に複数回、3Dスキャンを行うことができる。このように1心拍中に複数回、3Dスキャンを行なっても、超音波造影剤は破壊されないため、関心領域まで浸透させることができる。そして、1心拍中で複数回、3Dスキャンを行なうことで、超音波造影剤が血管を浸透していく様子を3次元画像で観察することが可能となる。また、3Dスキャンの間に2Dスキャンを行なうことで、組織像を動画として表示部8に表示させることができる。

【0171】

そして、制御部9が、次のECGトリガ信号を受けると、3Dスキャンの実施命令をプローブ内スキャン制御部33及びフィルタ切替部41に出力し、3Dスキャンを実施する。以後、上記のスキャンを繰り返して実施する。

【0172】

なお、この第4の動作においても、第1の動作と同様に、2Dスキャンとしてパイプレンスキャンを実施して、互いに直交するBモード断層像を表示部8に表示しても良い。また、3Dスキャンを行なうことでボクセルデータ(ボリュームデータ)が得られた場合、そのボクセルデータに対してボリューム・レンダリングを行って3次元画像を生成する代わりに、C面像、MIP画像又はMINIP画像などを生成して表示部8に表示しても良い。

【0173】

また、上記第2から第4の動作では、ECGトリガ信号に従って3Dスキャンの実施のタイミングを計っていたが、2Dスキャンを行なうことで得られるBモード断層像の形状変化に従って3Dスキャンの実施のタイミングを計ることもできる。

【0174】

例えば、心臓を撮像している場合、2Dスキャンを行なうことで、心臓のBモード断層像を動画として表示部8に表示することができる。画像処理部6は、順次収集されるBモード断層像データを受けて、Bモード断層像の形状の変化から心臓の動きの1周期を求める。そして、制御部9は、1周期ごとに3Dスキャン実施命令を送受信部3等に出力的る。このように、ECG信号によらなくても、Bモード断層等の形状変化からも心臓の動作周期を求めることができ、心臓の動きに同期させて超音波造影剤の3次元画像などを収集することが可能となる。

【図面の簡単な説明】

【0175】

【図1】この発明の実施形態に係る超音波診断装置の構成を示すブロック図である。

【図2】この発明の実施形態に係る超音波診断装置がスキャンする領域及びスキャン面を説明するための模式図である。

【図3】この発明の実施形態に係る超音波診断装置の第1の動作を順番に示すフローチャートである。

【図4】パイプレンスキャンにおけるスキャン面を説明するための模式図である。

【図5】スキャンを行なうことで得られた画像を示す図である。

【図6】3次元スキャン領域におけるC面の位置を説明するための模式図である。

【図7】3次元スキャン領域におけるC面の位置と、厚み方向にあるC面画像の加算平均処理を説明するための模式図である。

10

20

30

40

50

【図 8】B モード断層像とC 面画像の表示例を示す図である。

【図 9】この発明の実施形態に係る超音波診断装置の第 2 の動作を順番に示すフローチャートである。

【図 10】ECGトリガ信号に従った、ボリュームスキャン(3Dスキャン)と2Dスキャンとの切り替えのタイミングを説明するための図である。

【図 11】この発明の実施形態に係る超音波診断装置の第 3 の動作を順番に示すフローチャートである。

【図 12】ECGトリガ信号に従った、ボリュームスキャン(3Dスキャン)と2Dスキャンとの切り替えタイミングを説明するための図である。

【図 13】ECGトリガ信号に従った、ボリュームスキャン(3Dスキャン)と2Dスキャンとの切り替えタイミングを説明するための図である。

10

【符号の説明】

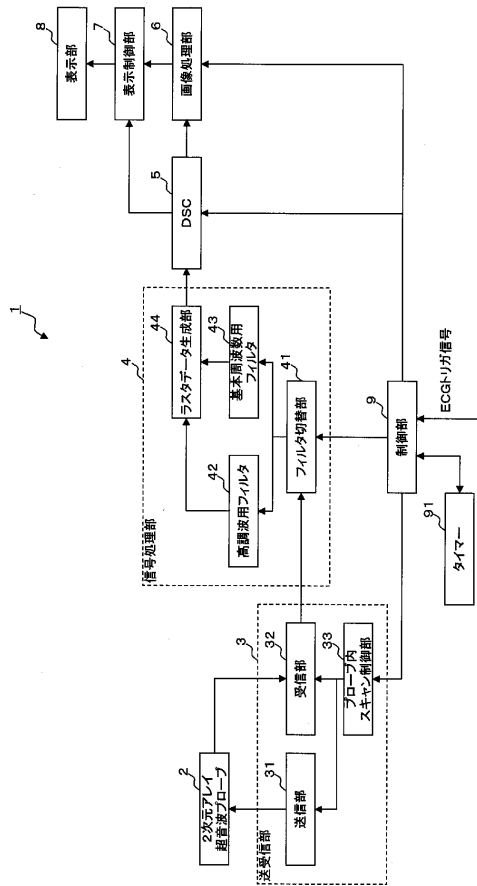
【0176】

- 1 超音波診断装置
- 2 2次元アレイ超音波プローブ
- 3 送受信部
- 4 信号処理部
- 5 DSC
- 6 画像処理部
- 7 表示制御部
- 8 表示部
- 9 制御部
- 31 送信部
- 32 受信部
- 33 プローブ内スキャン制御部
- 41 フィルタ切替部
- 42 高調波用フィルタ
- 43 基本周波数用フィルタ
- 44 ラスタデータ生成部
- 91 タイマー

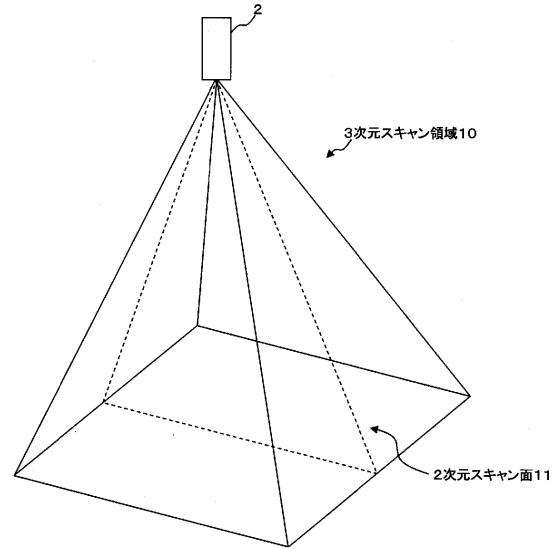
20

30

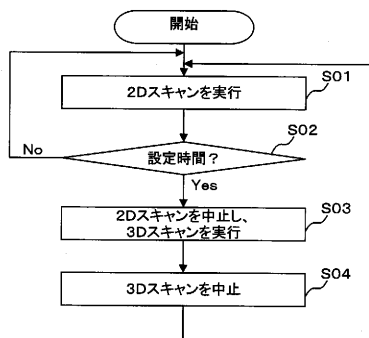
【 図 1 】



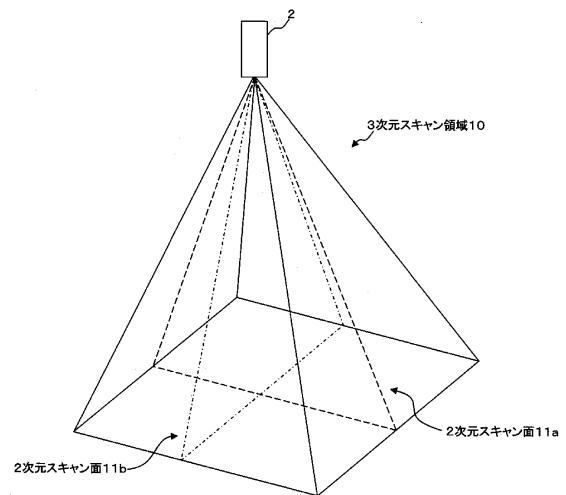
【図 2】



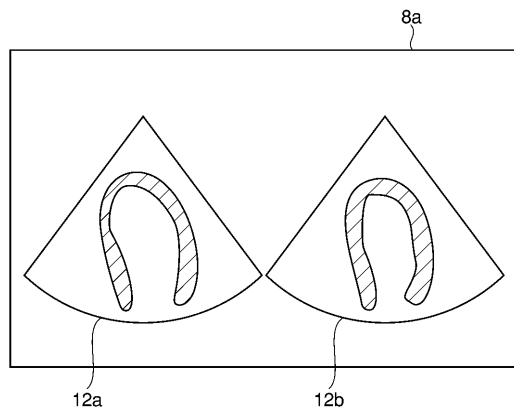
【 図 3 】



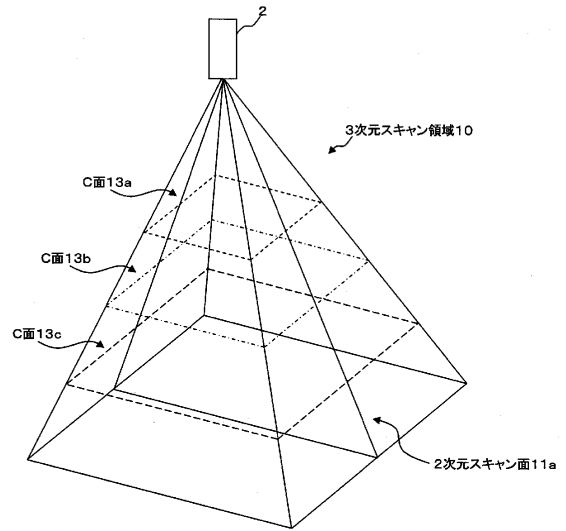
【 図 4 】



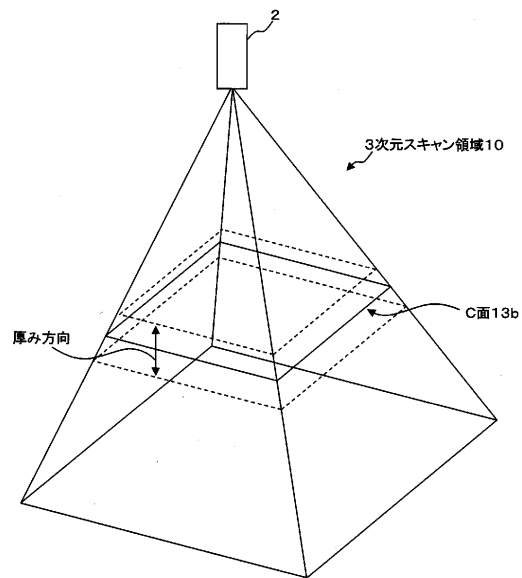
【図 5】



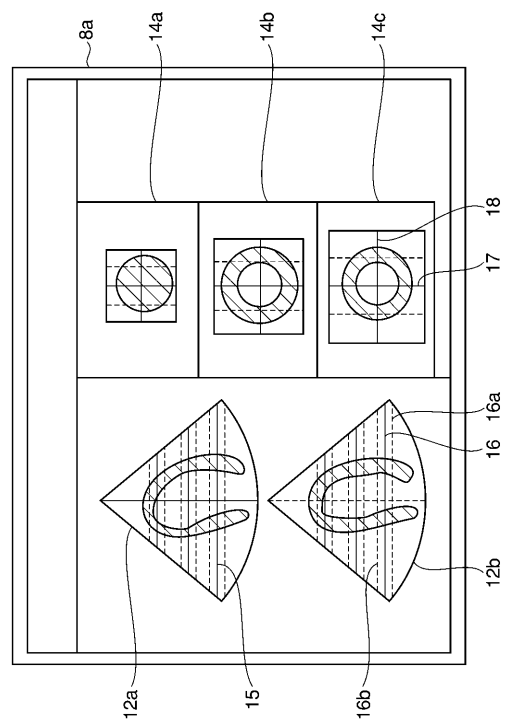
【図 6】



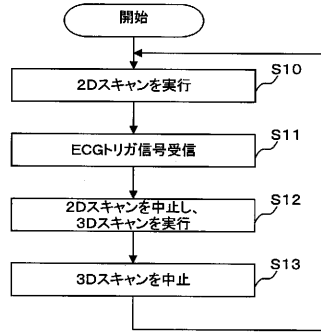
【図 7】



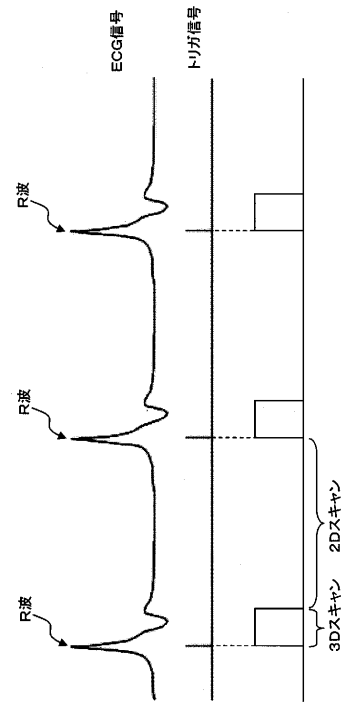
【図 8】



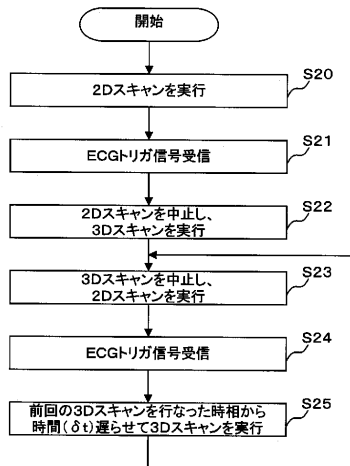
【図 9】



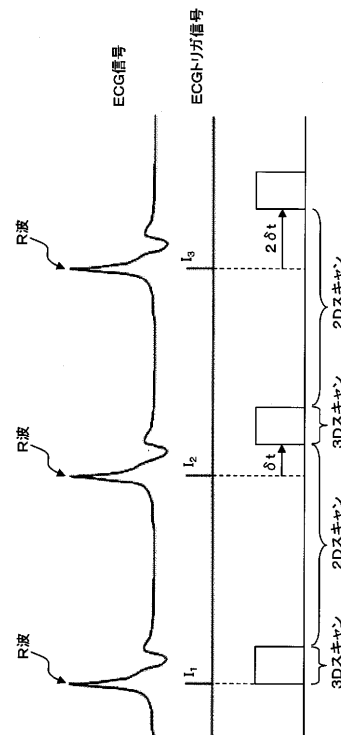
【図 10】



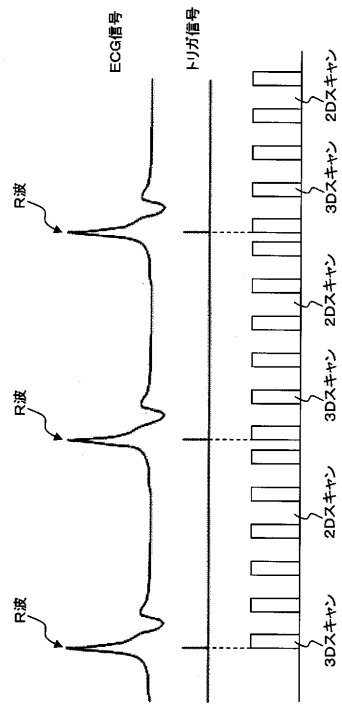
【図 11】



【図 12】



【図 13】



フロントページの続き

- (72)発明者 川岸 哲也
栃木県大田原市下石上 1 3 8 5 番地 東芝メディカルシステムズ株式会社 本社内
- (72)発明者 神田 良一
栃木県大田原市下石上 1 3 8 5 番地 東芝メディカルシステムズ株式会社 本社内
- (72)発明者 阿部 康彦
栃木県大田原市下石上 1 3 8 5 番地 東芝メディカルシステムズ株式会社 本社内
- (72)発明者 潟口 宗基
栃木県大田原市下石上 1 3 8 5 番地 東芝メディカルシステムズ株式会社 本社内

審査官 宮澤 浩

- (56)参考文献 特開 2 0 0 0 - 1 3 5 2 1 7 (J P , A)
特開 2 0 0 4 - 1 5 9 7 2 2 (J P , A)
特開平 0 9 - 2 4 3 3 4 2 (J P , A)
特開 2 0 0 4 - 1 4 1 5 2 3 (J P , A)
特開平 1 0 - 0 7 5 9 5 1 (J P , A)
特開 2 0 0 1 - 1 0 7 1 8 2 (J P , A)
特開 2 0 0 1 - 1 0 7 1 8 5 (J P , A)
特開 2 0 0 1 - 3 4 0 3 4 0 (J P , A)
特開 2 0 0 2 - 0 4 5 3 6 0 (J P , A)

- (58)調査した分野(Int.Cl. , D B 名)
A 6 1 B 8 / 0 0

【 图 1 】

[illegible]

【图 3】