

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 特 許 公 報(B2)

(11) 特許番号
特許第4371699号
(P4371699)

(45) 発行日 平成21年11月25日(2009.11.25)

(24) 登録日 平成21年9月11日(2009.9.11)

(51) Int.Cl.

F I

A 6 1 B 5/16 (2006.01)

A 6 1 B 5/00 (2006.01)

A 6 1 B 5/0452 (2006.01)

A 6 1 B 5/0402 (2006.01)

A 6 1 B 5/026 (2006.01)

A 6 1 B 5/16

A 6 1 B 5/00 G

A 6 1 B 5/04 3 1 2 C

A 6 1 B 5/04 3 1 O M

A 6 1 B 5/02 3 4 O A

請求項の数 20 (全 19 頁) 最終頁に続く

(21) 出願番号	特願2003-135925 (P2003-135925)	(73) 特許権者	503360115
(22) 出願日	平成15年5月14日(2003.5.14)		独立行政法人科学技術振興機構
(65) 公開番号	特開2004-337294 (P2004-337294A)		東京都千代田区四番町5-3 サイエンス プラザ5F
(43) 公開日	平成16年12月2日(2004.12.2)	(73) 特許権者	503174626
審査請求日	平成18年1月26日(2006.1.26)		有限会社ブリーズ
			福島県郡山市深沢2丁目15番18号
		(74) 代理人	100085660
			弁理士 鈴木 均
		(72) 発明者	相川 直幸
			東京都新宿区上落合1-18-7-403
		(72) 発明者	薄井 英行
			福島県郡山市深沢2丁目15番18号
		審査官	本郷 徹
			最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 バイタルサイン計測システム、バイタルサイン計測方法、バイタルサイン計測プログラム、及び記録媒体

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項1】

被験者のバイタルサイン情報を検出する複数のセンサ部と、該複数のセンサ部から取得した各信号をデジタル信号に変換するA/D変換部と、該A/D変換部により変換されたデジタル信号をサンプリングして演算処理する演算処理部と、該演算処理部の演算結果を表示する演算結果表示部と、を備え、

前記演算処理部は、ファジー学習ベクトル量子化法(FLVQ)により、複数の比較項目から得られた被験者のバイタルサイン情報と該被験者が学習後に前記バイタルサイン情報を元に認識した情報の類似度を演算し、該類似度の差を強調するために前記各比較項目の軸方向類似度の最小値を前記被験者の意思として認識することを特徴とするバイタルサイン計測システム。

【請求項2】

前記ファジー学習ベクトル量子化法(FLVQ)の基本単位を PE_i 、 n 次元の入力ファジーベクトルを $x = (x_1, \dots, x_j, \dots, x_n)$ と表し、前記 x の j 軸方向成分をファジー数とし、該ファジー数のメンバシップ関数を $h_{x_j}(u_j)$ とし、また、 i 番目の参照ベクトルを $m_i = (m_{i1}, \dots, m_{ij}, \dots, m_{in})$ (但し、 $i = 1, 2, \dots, k$)と表し、該メンバシップ関数を $h_{m_{ij}}(u_j)$ としたとき、前記 PE_i は前記 n 次元の全ての方向について、前記入力ファジーベクトル x と参照ベクトル m_i との j 軸方向の類似度を $\mu_{ij} = \max_{u_j} \{ h_{x_j}(u_j) \wedge h_{m_{ij}}(u_j) \}$ (但し、 $\wedge$ は実数 a, b に対して $a \wedge b = \min \{ a, b \}$ を意味する演算子)として定義すると、前記入力フ

アジベクトル x と参照ベクトル m_i の類似度は、該類似度の差を強調するために、 $\mu_i = \min_j \{ \mu_{ij} \}$ にて表される各方向の類似度の最小値であることを特徴とする請求項 1 に記載のバイタルサイン計測システム。

【請求項 3】

前記複数の比較項目は、前記被験者が複数の音源を聞く前、聞いている最中、聞いた後、聞く前の変動差、聞いている最中の変動差、聞いた後の変動差、聞く前と聞いている最中との差、及び聞く前と聞いた後との差による各心電データと、聞く前及び聞いている最中の血流データであり、前記複数の音源は、無意味な音、不快な音、及び心地よい音であることを特徴とする請求項 1 に記載のバイタルサイン計測システム。

【請求項 4】

前記演算処理部は、前記無意味な音、不快な音、及び心地よい音を前記 PE_i のカテゴリーとし、前記心電データ及び血流データを前記参照ベクトルとし、且つ該参照ベクトルの次元数を前記複数の比較項目とし、前記カテゴリー、参照ベクトル及び比較項目に基づいて演算することを特徴とする請求項 1 乃至 3 の何れか一項に記載のバイタルサイン計測システム。

【請求項 5】

前記被験者のバイタルサイン情報の取得手順は、前記複数の音源の何れか 1 つの音源をセットし、前記音源を所定の時間聞かせない状態で前記各バイタルサイン情報を取得し、続いて前記セットされた音源を所定の時間聞かせた状態で前記各バイタルサイン情報を取得し、更に前記音源を所定の時間聞かせない状態で前記各バイタルサイン情報を取得し、所定時間経過後、前記手順と同様の状態により前記カテゴリーの数だけ各バイタルサイン情報を取得することを特徴とする請求項 1 乃至 4 の何れか一項に記載のバイタルサイン計測システム。

【請求項 6】

前記演算処理部は、前記各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、1 つ目の入力ファジーベクトルを入力し、前記参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点があり且つ学習が正しい場合、正答学習を行い前記参照ベクトルのみを $m_{cj}(t+1) = \beta(t) * m_{cj}(t) + \alpha(t) [\{ 1 - \mu_{cj}(t) \} * \{ |x_j(t) - m_{cj}(t)| \}]$ (但し、 $\beta(t) = 0.99$ 、 $\alpha(t) = 0.999 * \alpha(t-1)$ 、 $\alpha(0) = 0.1$) により更新し、該更新を前記各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返すことを特徴とする請求項 1 に記載のバイタルサイン計測システム。

【請求項 7】

前記演算処理部は、前記各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、1 つ目の入力ファジーベクトルを入力し、前記参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点がない場合、全ての参照ベクトルを $m_{ij}(t+1) = \delta(t) * m_{ij}(t)$ ($i = 1, \dots, k$) (但し、 $\delta(t) = 1.1$) により更新し、該更新を前記各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返すことを特徴とする請求項 1 に記載のバイタルサイン計測システム。

【請求項 8】

前記演算処理部は、前記各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、1 つ目の入力ファジーベクトルを入力し、前記参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点があり且つ学習が正しくない場合、誤答学習を行い前記交点の値が最大であった参照ベクトルのみを $m_{cj}(t+1) = \gamma(t) * m_{cj}(t) - \alpha(t) [\{ 1 - \mu_{cj}(t) \} * \{ |x_j(t) - m_{cj}(t)| \}]$ (但し、 $\alpha(t) = 0.999 * \alpha(t-1)$ 、 $\alpha(0) = 0.1$ 、 $\gamma(t) = 1 - \alpha(t)$) により更新し、該更新を前記各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返すことを特徴とする請求項 1 に記載のバイタルサイン計測システム。

10

20

30

40

50

【請求項 9】

前記演算処理部は、前記学習を所定の回数繰り返した後、前記入力ファジーベクトルを入力し、前記各カテゴリーの参照ベクトルと入力ファジーベクトルとの交点を求め、該交点の最大値を認識結果として前記演算結果表示部に表示することを特徴とする請求項 1 に記載のバイタルサイン計測システム。

【請求項 10】

複数のセンサ部と、A / D 変換部と、演算処理部と、演算結果表示部と、を備えたバイタルサイン計測システムのバイタルサイン計測方法であって、

前記複数のセンサ部が被験者のバイタルサイン情報を検出するステップと、前記 A / D 変換部が該複数のセンサ部から取得した各信号をデジタル信号に変換するステップと、前記演算処理部が該 A / D 変換部により変換されたデジタル信号をサンプリングして演算処理するステップと、前記演算結果表示部が該演算処理部の演算結果を表示するステップと、を備え、

前記演算処理部が、ファジー学習ベクトル量子化法 (FLVQ) により、複数の比較項目から得られた被験者のバイタルサイン情報と該被験者が学習後に前記バイタルサイン情報を元に認識した情報の類似度を演算し、該類似度の差を強調するために前記各比較項目の軸方向類似度の最小値を前記被験者の意思として認識するステップを含むことを特徴とするバイタルサイン計測方法。

【請求項 11】

前記ファジー学習ベクトル量子化法 (FLVQ) の基本単位を PE_i 、 n 次元の入力ファジーベクトルを $x = (x_1, x_2, \dots, x_j, \dots, x_n)$ と表し、前記 x の j 軸方向成分をファジー数とし、該ファジー数のメンバシップ関数を $h_{x_j}(u_j)$ とし、また、 i 番目の参照ベクトルを $m_i = (m_{i1}, \dots, m_{ij}, \dots, m_{in})$ (但し、 $i = 1, 2, \dots, k$) と表し、該メンバシップ関数を $h_{m_{ij}}(u_j)$ としたとき、前記 PE_i は前記 n 次元の全ての方向について、前記入力ファジーベクトル x と参照ベクトル m_i との j 軸方向の類似度を $\mu_{ij} = \max_{u_j} \{ h_{x_j}(u_j) \wedge h_{m_{ij}}(u_j) \}$ (但し、 $\wedge$ は実数 a, b に対して $a \wedge b = \min \{ a, b \}$ を意味する演算子) として定義すると、前記入力ファジーベクトル x と参照ベクトル m_i の類似度は、該類似度の差を強調するために、 $\mu_i = \min_j \{ \mu_{ij} \}$ にて表される各方向の類似度の最小値であることを特徴とする請求項 10 に記載のバイタルサイン計測方法。

【請求項 12】

前記複数の比較項目は、前記被験者が複数の音源を聞く前、聞いている最中、聞いた後、聞く前の変動差、聞いている最中の変動差、聞いた後の変動差、聞く前と聞いている最中との差、及び聞く前と聞いた後との差による各心電データと、聞く前及び聞いている最中の血流データであり、前記複数の音源は、無意味な音、不快な音、及び心地よい音であることを特徴とする請求項 10 に記載のバイタルサイン計測方法。

【請求項 13】

前記演算処理部が、前記無意味な音、不快な音、及び心地よい音を前記 PE_i のカテゴリーとし、前記心電データ及び血流データを前記参照ベクトルとし、且つ該参照ベクトルの次元数を前記複数の比較項目とし、前記カテゴリー、参照ベクトル及び比較項目に基づいて演算するステップを含むことを特徴とする請求項 10 乃至 12 の何れか一項に記載のバイタルサイン計測方法。

【請求項 14】

前記被験者のバイタルサイン情報の取得手順は、前記複数の音源の何れか 1 つの音源をセットし、前記音源を所定の時間聞かせない状態で前記各バイタルサイン情報を取得し、続いて前記セットされた音源を所定の時間聞かせた状態で前記各バイタルサイン情報を取得し、更に前記音源を所定の時間聞かせない状態で前記各バイタルサイン情報を取得し、所定時間経過後、前記手順と同様の状態により前記カテゴリーの数だけ各バイタルサイン情報を取得することを特徴とする請求項 10 乃至 13 の何れか一項に記載のバイタルサイン計測方法。

【請求項 15】

前記演算処理部が、前記各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、1つ目の入力ファジーベクトルを入力し、前記参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点があり且つ学習が正しい場合、正答学習を行い前記参照ベクトルのみを $m_{c_j}(t+1) = \beta(t) * m_{c_j}(t) + \alpha(t) [\{ 1 - \mu_{c_j}(t) \} * \{ |x_j(t) - m_{c_j}(t)| \}]$ (但し、 $\beta(t) = 0.99$ 、 $\alpha(t) = 0.999 * \alpha(t-1)$ 、 $\alpha(0) = 0.1$) により更新し、該更新を前記各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返すステップを含むことを特徴とする請求項 10 に記載のバイタルサイン計測方法。

【請求項 16】

10

前記演算処理部が、前記各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、1つ目の入力ファジーベクトルを入力し、前記参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点がない場合、全ての参照ベクトルを $m_{i_j}(t+1) = \delta(t) * m_{i_j}(t)$ ($i = 1, \dots, k$) (但し、 $\delta(t) = 1.1$) により更新し、該更新を前記各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返すステップを含むことを特徴とする請求項 10 に記載のバイタルサイン計測方法。

【請求項 17】

前記演算処理部が、前記各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、1つ目の入力ファジーベクトルを入力し、前記参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点があり且つ学習が正しくない場合、誤答学習を行い前記交点の値が最大であった参照ベクトルのみを $m_{c_j}(t+1) = \gamma(t) * m_{c_j}(t) - \alpha(t) [\{ 1 - \mu_{c_j}(t) \} * \{ |x_j(t) - m_{c_j}(t)| \}]$ (但し、 $\alpha(t) = 0.999 * \alpha(t-1)$ 、 $\alpha(0) = 0.1$ 、 $\gamma(t) = 1 - \alpha(t)$) により更新し、該更新を前記各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返すステップを含むことを特徴とする請求項 10 に記載のバイタルサイン計測方法。

20

【請求項 18】

前記演算処理部が、前記学習回数を所定の数繰り返した後、前記入力ファジーベクトルを入力し、前記各カテゴリーの参照ベクトルと入力ファジーベクトルとの交点を求め、該交点の最大値を認識結果として前記演算結果表示ステップにより表示するステップを含むことを特徴とする請求項 10 に記載のバイタルサイン計測方法。

30

【請求項 19】

請求項 10 乃至 18 の何れか一項に記載のバイタルサイン計測方法をコンピュータが制御可能にプログラミングしたことを特徴とするバイタルサイン計測プログラム。

【請求項 20】

請求項 19 に記載のバイタルサイン計測プログラムをコンピュータが読み取り可能な形式で記録したことを特徴とする記録媒体。

【発明の詳細な説明】

【0001】

40

【発明の属する技術分野】

本発明は、バイタルサイン計測システムに関し、さらに詳しくは、心電及び血流等のバイタルサイン情報をファジー学習ベクトル量子化法 (FLVQ) により演算処理することにより、意思伝達が困難な対象者との意思疎通を可能としたバイタルサイン計測システム及びその方法に関するものである。

【0002】

【従来の技術】

近年、医療・教育等の現場においては、会話や表情等による意思伝達が困難な対象者との間の意思疎通を十分に実現することが、治療、教育等の成果を高める上での非常に重要な課題となっている。例えば、医療現場においては、知的障害を持つ患者と医師との間での

50

意思疎通が適切にできないことにより、患者に対する適切な処置が遅滞なくなされない事態が発生したり、或いは処置を間違えるといった重大な医療ミスが発生することがある。このように不十分な意思疎通に起因した不具合を未然に防止するためにも、患者と医師との間における正確な意思の疎通が医療現場においては必要不可欠である。しかし、このような不具合に対処するための適切な手法はこれまで開発されていない。意思疎通を促進するための機器の開発も一部見られるが、この機器を使用するための訓練や使用条件等に大きな制約を伴うのが現状である。

このような対象者のバイタルサインデータを利用した従来例として、特開 2 0 0 2 - 1 0 9 0 6 8 公報には、バイタルサイン記憶手段に記憶された対象者のバイタルサインデータに基づいて、正常、やや異常だが治療には至らない、治療すべき異常の 3 種類に振り分け、日常的な指導をおこなう構成について開示されている。

また特開平 5 - 4 9 6 2 6 号公報には、心理的な評価だけでなく人間の生理データ（バイタルサインデータ）を利用して客観的にストレスを評価し、回復の方策を施すための方式について開示されている。それによると、評価作業の前後または最中に、生理データ連続変化計測、生理データ計測及び心理データ計測の各手段でデータを計測し、データを生理データ解析と心理データ解析で解析する。そしてストレス評価で生理的影響と心理的影響の両者からストレスを総合的に、かつ、定量的に評価し、評価結果を基に心理データ解析手段により評価対象者にストレス評価結果及び回復のための方策を与えるものである。

また、特開 2 0 0 2 - 2 9 1 7 5 2 公報には、生体の自律神経系と代謝の機能を的確かつ簡便に解析することができる生体の自律神経系と代謝の機能解析システム及びそのコンピュータプログラムについて開示されている。この公報には、被験者の交感神経系を刺激する負荷を加える前後で測定された生体の酸素消費量、循環系の状態を表わす指標等を入力する入力装置と、負荷を加える前後の酸素消費量の差と循環系の状態を表わす指標の算出値の差を算出する制御装置と、処理された結果を出力する出力装置とを備えた構成が開示されている。データファイルには、生体の肥満の原因を評価するためのデータ等が記憶されている。算出された酸素消費量の差と循環系の状態を表わす指標の算出値の差とを用いて、記憶された評価のためのデータを検索し、それを使用して判定された評価結果を出力装置に出力するものである。

【特許文献 1】

特開 2 0 0 2 - 1 0 9 0 6 8 公報

【特許文献 2】

特開平 5 - 4 9 6 2 6 号公報

【特許文献 3】

特開 2 0 0 2 - 2 9 1 7 5 2 公報

【0 0 0 3】

【発明が解決しようとする課題】

しかしながら、特許文献 1 に記載の発明は、意思伝達が可能な健常者から取得したバイタルサインを利用して、その健常者の健康管理を行うものであり、これをそのまま意思伝達の困難な対象者に利用することは困難である。

また特許文献 2 に記載の発明は、バイタルサインを用いてストレスの度合いを評価するものであり、評価作業の前後または最中に、生理データ連続変化計測、生理データ計測及び心理データ計測の各手段でデータを計測し、そのデータを生理データ解析と心理データ解析で解析する点においてはデータの精度を高くすることができるが、あくまでも意思伝達が可能な健常者から取得したバイタルサインを利用してストレス評価を行うものであり、特許文献 1 の場合と同様に意思伝達の困難な対象者に利用することは困難である。

また特許文献 3 は、肥満患者の病理生理学的な状態を検査するものであり、被験者の交感神経系を刺激する負荷を加える前後で測定された生体の酸素消費量、循環系の状態を表わす指標等を入力することにより、算出された酸素消費量の差と循環系の状態を表わす指標の算出値の差とを用いて、記憶された評価のためのデータを検索し、それを使用して判定するものであるが、被験者の交感神経系を刺激する負荷が、意思伝達の困難な対象者に利

用することができるか否かが不明である。

本発明は、かかる課題に鑑みてなされたものであり、心電・血流・血圧・筋電等のバイタルサイン情報と、脳波計・脳磁界等の情報を複合して取得できるセンサデバイスを使用し、意思伝達的手段にはファジー学習ベクトル量子化法（FLVQ）を用いることにより、意思伝達の困難な対象者とのコミュニケーションを可能としたバイタルサイン計測システム及び計測方法を提供することを目的とする。

【0004】

【課題を解決するための手段】

本発明はかかる課題を解決するために、請求項1は、被験者のバイタルサイン情報を検出する複数のセンサ部と、該複数のセンサ部から取得した各信号をデジタル信号に変換するA/D変換部と、該A/D変換部により変換されたデジタル信号をサンプリングして演算処理する演算処理部と、該演算処理部の演算結果を表示する演算結果表示部とを備え、前記被験者のバイタルサイン情報の変化を前記演算処理部により分類整理することにより、前記被験者の潜在的若しくは顕在的な心理変化を読み取って、該被験者との意思の疎通を可能としたことを特徴とする。

10

従来の医療現場では、各専門医により患者のバイタルサインデータを計測器により測定して、その測定データから病名を特定していた。例えば、心臓外科医は心電図或いはX線造影から患部を特定するが、この過程で患者との問診により体調とか日常生活での行動等を聞き出し、更に細かいデータを得ることは医師と患者の意思の疎通を円滑にする点で必要不可欠である。しかし、この意思の疎通は知的障害を持つ患者の場合、直接本人から聞き出すことは困難である。そこで本発明では、被験者のバイタルサインデータに基づいて、被験者の潜在的若しくは顕在的な心理変化を読み取るために、複数のセンサから得られたデータを演算処理して被験者との意思の疎通を可能とするものである。

20

かかる発明によれば、被験者のバイタルサイン情報の変化を演算処理部により演算して分類整理するので、被験者の潜在的若しくは顕在的な心理変化を客観的に読み取ることができる。

【0005】

本発明はかかる課題を解決するために、請求項1は、被験者のバイタルサイン情報を検出する複数のセンサ部と、該複数のセンサ部から取得した各信号をデジタル信号に変換するA/D変換部と、該A/D変換部により変換されたデジタル信号をサンプリングして演算処理する演算処理部と、該演算処理部の演算結果を表示する演算結果表示部と、を備え、前記演算処理部は、ファジー学習ベクトル量子化法（FLVQ）により、複数の比較項目から得られた被験者のバイタルサイン情報と該被験者が学習後に前記バイタルサイン情報を元に認識した情報の類似度を演算し、該類似度の差を強調するために前記各比較項目の軸方向類似度の最小値を前記被験者の意思として認識することを特徴とする。

30

ファジー学習ベクトル量子化法（FLVQ）は、学習ベクトル量子化法（LVQ）にファジー理論を導入したものである。つまり、入力ファジーベクトルと学習により得られた参照ベクトルとの類似度を演算し、その軸方向の類似度を定義し、この類似度の差を強調するために、各方向の類似度の最小値を被験者の意思として認識するものである。

かかる発明によれば、ファジー学習ベクトル量子化法（FLVQ）により、類似度の差を強調するために、軸方向類似度の最小値を前記被験者の意思として認識するので、多くの次元から得た入力ファジーベクトルから1つの結論を導いてより正確な被験者の意思を認識することができる。

40

請求項2は、前記ファジー学習ベクトル量子化法（FLVQ）の基本単位を PE_i 、 n 次元の入力ファジーベクトルを $x = (x_1, x_2, \dots, x_j, \dots, x_n)$ と表し、前記 x の j 軸方向成分をファジー数とし、該ファジー数のメンバシップ関数を $h_{x_j}(u_j)$ とし、また、 i 番目の参照ベクトルを $m_i = (m_{i1}, \dots, m_{ij}, \dots, m_{in})$ （但し、 $i = 1, 2, \dots, k$ ）と表し、該メンバシップ関数を $h_{m_{ij}}(u_j)$ としたとき、前記 PE_i は前記 n 次元の全ての方向について、前記入力ファジーベクトル x と参照ベクトル m_i との j 軸方向の類似度を $\mu_{ij} = \max_{u_j} \{ h_{x_j}(u_j) \wedge h_{m_{ij}}(u_j) \}$ （但し、 $\wedge$

50

は実数 a 、 b に対して $a \wedge b = \min \{ a, b \}$ を意味する演算子) として定義すると、前記入力ファジーベクトル x と参照ベクトル m_i の類似度は、該類似度の差を強調するために、 $\mu_i = \min_j \{ \mu_{ij} \}$ にて表される各方向の類似度の最小値であることを特徴とする。

ファジー数のメンバシップ関数を $h_{xj}(u_j)$ と表し、 i 番目の参照ベクトルのメンバシップ関数を $h_{mij}(u_j)$ としたとき、入力ファジーベクトル x と参照ベクトル m_i との j 軸方向の類似度を $\mu_{ij} = \max_{u_j} \{ h_{xj}(u_j) \wedge h_{mij}(u_j) \}$ として定義すると、入力ファジーベクトル x と参照ベクトル m_i の類似度は、 $\mu_i = \min_j \{ \mu_{ij} \}$ にて表される。

かかる発明によれば、ファジー数のメンバシップ関数と i 番目の参照ベクトルのメンバシップ関数の論理積の最大値が、入力ファジーベクトル x と参照ベクトル m_i との j 軸方向の類似度となるので、この類似度の差を強調するために、各軸方向の類似度の最小値を被験者の意思として認識することができる。

【0006】

請求項 3 は、前記複数の比較項目は、前記被験者が複数の音源を聞く前、聞いている最中、聞いた後、聞く前の変動差、聞いている最中の変動差、聞いた後の変動差、聞く前と聞いている最中との差、及び聞く前と聞いた後との差による各心電データと、聞く前及び聞いている最中の血流データであり、前記複数の音源は、無意味な音、不快な音、及び心地よい音であることを特徴とする。

ここで、「聞く前の変動差」とは、人の心電の動きは一定ではなく、その動きを音を聞く前の所定の時間（例えば、10 秒間）にどれ位変化したかをいう。以下、聞いている最中の変動差、聞いた後の変動差も同様とする。そして本発明では、これらの 10 項目を比較項目とし、且つ入力ファジーベクトルとして入力する。また、データを取得する場合、音源としては感情の差がはっきり出て、しかも普遍的に同じ感情を抱く音源を使用するのが好ましい。例えば、感覚的に無意味な音として FM ノイズ音、不快な音として高周波ノイズ、心地よい音として和音が適している。

かかる発明によれば、心電データとして 8 項目、血流データとして 2 項目の計 10 項目を比較項目とするので、比較的簡単なバイタルサインデータから類似度の演算を行うことができ、システムのコストを低減することができる。また、音源として無意味な音、不快な音、及び心地よい音を使用するので、データの信頼性が高くなり、被験者が代わっても同じ傾向の結果を引き出すことができる。

【0007】

請求項 4 は、前記演算処理部は、前記無意味な音、不快な音、及び心地よい音を前記 PE_i のカテゴリーとし、前記心電データ及び血流データを前記参照ベクトルとし、且つ該参照ベクトルの次元数を前記複数の比較項目とし、前記カテゴリー、参照ベクトル及び比較項目に基づいて演算することを特徴とする。

本発明では、ファジー学習ベクトル量子化法 (FLVQ) の基本単位 PE_i のカテゴリー i を、 $i = 1$: 無意味な音、 $i = 2$: 不快な音、 $i = 3$: 心地よい音とし、心電データ及び血流データが参照ベクトル m_{ij} となり、10 個の比較項目が 10 次元の次元数 n となる。そしてこれらのデータに基づいてファジー学習ベクトル量子化法 (FLVQ) により演算を行うものである。

かかる発明によれば、カテゴリー i を 3、参照ベクトル m_{ij} 、次元数 n を 10 により演算を行うので、各カテゴリーごとに各軸方向の類似度の最小値を被験者の意思として認識することができる。

請求項 5 は、前記被験者のバイタルサイン情報の取得手順は、前記複数の音源の何れか 1 つの音源をセットし、前記音源を所定の時間聞かせない状態で前記各バイタルサイン情報を取得し、続いて前記セットされた音源を所定の時間聞かせた状態で前記各バイタルサイン情報を取得し、更に前記音源を所定の時間聞かせない状態で前記各バイタルサイン情報を取得し、所定時間経過後、前記手順と同様の状態により前記カテゴリーの数だけ各バイタルサイン情報を取得することを特徴とする。

10

20

30

40

50

本発明による被験者のバイタルサイン情報の取得手順は、まず所定の時間（例えば１０秒間）何も聞かせない状態で１０項目の比較項目のデータを取得する。次に、例えば１０秒間「無意味な音」を聞かせた状態で１０項目の比較項目のデータを取得する。次に、例えば１０秒間何も聞かせない状態で１０項目の比較項目のデータを取得して、例えば１０分間休憩する。これを１セットとし、次に音源を「不快な音」に変更して前記と同じように繰り返し、最後に「心地よい音」に変更して同じように繰り返す。つまり、音源を３種類に変えて３セット行うことにより、３０種類のバイタルサインデータを取得することができる。

かかる発明によれば、３種類の音源による聞く前、聞いている最中、聞いた後のバイタルサインデータを同じ条件で取得するので、データの信頼性が高まると共に、再現性のある測定方法を確立することができる。

【０００８】

請求項６は、前記演算処理部は、前記各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、１つ目の入力ファジーベクトルを入力し、前記参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点があり且つ学習が正しい場合、正答学習を行い前記参照ベクトルのみを $m_{cj}(t+1) = \beta(t) * m_{cj}(t) + \alpha(t) [\{ 1 - \mu_{cj}(t) \} * \{ |x_j(t) - m_{cj}(t)| \}]$ （但し、 $\beta(t) = 0.99$ 、 $\alpha(t) = 0.999 * \alpha(t-1)$ 、 $\alpha(0) = 0.1$ ）により更新し、該更新を前記各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返すことを特徴とする。

学習は、参照ベクトルの更新という形で行われる。いま、 C_x を教師ベクトルデータ x のカテゴリーとし、 C_c を最大類似度ベクトル m_c に属するカテゴリーとする。そのとき、学習回数 t において、教師ベクトルデータである C_x を用いて $C_x = C_c$ の場合（正答学習）、 $m_{cj}(t+1) = \beta(t) * m_{cj}(t) + \alpha(t) [\{ 1 - \mu_{cj}(t) \} * \{ |x_j(t) - m_{cj}(t)| \}]$ （但し、 $\beta(t) = 0.99$ 、 $\alpha(t) = 0.999 * \alpha(t-1)$ 、 $\alpha(0) = 0.1$ ）のように参照ベクトルの更新を行う。尚、 $\alpha(t)$ は時間単調減少関数、 $\beta(t)$ は拡張原理に基づく演算による曖昧さの増加を防ぐ減少項である。

かかる発明によれば、正答学習の場合、 $m_{cj}(t+1) = \beta(t) * m_{cj}(t) + \alpha(t)$ により参照ベクトルの更新を行うので、学習により正答した場合メンバシップ関数のグレードを高めることができる。

請求項７は、前記演算処理部は、前記各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、１つ目の入力ファジーベクトルを入力し、前記参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点がない場合、全ての参照ベクトルを $m_{ij}(t+1) = \delta(t) * m_{ij}(t)$ （ $i = 1, \dots, k$ ）（但し、 $\delta(t) = 1.1$ ）により更新し、該更新を前記各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返すことを特徴とする。

参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点がない場合、 $m_{ij}(t+1) = \delta(t) * m_{ij}(t)$ （ $i = 1, \dots, k$ ）により全ての参照ベクトルの更新を行う。尚、 $\delta(t)$ は曖昧さの増加項である。

かかる発明によれば、参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点がない場合、 $m_{ij}(t+1) = \delta(t) * m_{ij}(t)$ （ $i = 1, \dots, k$ ）により全ての参照ベクトルの更新を行うので、学習が正しいか否かを判断する必要がなくなり、計算結果を速く出力することができる。

【０００９】

請求項８は、前記演算処理部は、前記各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、１つ目の入力ファジーベクトルを入力し、前記参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点があり且つ学習が正しくない場合、誤答学習を行い前記交点の値が最大であった参照ベクトルのみを $m_{cj}(t+1)$

$\}) = y(t) * m_{cj}(t) - \alpha(t) [\{1 - \mu_{cj}(t)\} * \{|x_j(t) - m_{cj}(t)|\}]$ (但し、 $\alpha(t) = 0.999 * \alpha(t-1)$ 、 $\alpha(0) = 0.1$ 、 $y(t) = 1 - \alpha(t)$) により更新し、該更新を前記各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返すことを特徴とする。

学習は、参照ベクトルの更新という形で行われる。いま、 C_x を教師ベクトルデータ x のカテゴリーとし、 C_c を最大類似度ベクトル m_c に属するカテゴリーとする。そのとき、学習回数 t において、教師ベクトルデータである C_x を用いて C_x と C_c が等しくない場合 (誤答学習)、 $m_{cj}(t+1) = y(t) * m_{cj}(t) - \alpha(t) [\{1 - \mu_{cj}(t)\} * \{|x_j(t) - m_{cj}(t)|\}]$ (但し、 $\alpha(t) = 0.999 * \alpha(t-1)$ 、 $\alpha(0) = 0.1$ 、 $y(t) = 1 - \alpha(t)$) のように参照ベクトルの更新を行う。尚、 $y(t)$ は拡張原理に基づく演算による曖昧さの増加を防ぐ減少項である。

10

かかる発明によれば、誤答学習の場合、 $m_{cj}(t+1) = y(t) * m_{cj}(t) - \alpha(t) [\{1 - \mu_{cj}(t)\} * \{|x_j(t) - m_{cj}(t)|\}]$ により参照ベクトルの更新を行うので、学習により誤答した場合メンバシップ関数のグレードを低くすることができる。

【0010】

請求項 9 は、前記演算処理部は、前記学習を所定の回数繰り返した後、前記入力ファジーベクトルを入力し、前記各カテゴリーの参照ベクトルと入力ファジーベクトルとの交点を求め、該交点の最大値を認識結果として前記演算結果表示部に表示することを特徴とする。

20

学習を繰り返した後、入力ファジーベクトルを入力して学習後の参照ベクトルとの類似度の変化をみる。そして類似度が最大になる交点を認識結果として表示する。

かかる発明によれば、学習後の参照ベクトルと入力ファジーベクトルの類似度の交点の最大値を認識結果とするので、認識結果の精度を高めることができる。

請求項 10 は、複数のセンサ部と、A/D変換部と、演算処理部と、演算結果表示部と、を備えたバイタルサイン計測システムのバイタルサイン計測方法であって、前記複数のセンサ部が被験者のバイタルサイン情報を検出するステップと、前記A/D変換部が該複数のセンサ部から取得した各信号をデジタル信号に変換するステップと、前記演算処理部が該A/D変換部により変換されたデジタル信号をサンプリングして演算処理するステップと、前記演算結果表示部が該演算処理部の演算結果を表示するステップと、を備え、前記演算処理部が、ファジー学習ベクトル量子化法 (FLVQ) により、複数の比較項目から得られた被験者のバイタルサイン情報と該被験者が学習後に前記バイタルサイン情報を元に認識した情報の類似度を演算し、該類似度の差を強調するために前記各比較項目の軸方向類似度の最小値を前記被験者の意思として認識するステップを含むことを特徴とする。

30

かかる発明によれば、請求項 1 と同様の作用効果を奏する。

【0011】

請求項 11 は、前記ファジー学習ベクトル量子化法 (FLVQ) の基本単位を PE_i 、 n 次元の入力ファジーベクトルを $x = (x_1, x_2, \dots, x_j, \dots, x_n)$ と表し、前記 x の j 軸方向成分をファジー数とし、該ファジー数のメンバシップ関数を $h_{xj}(u_j)$ とし、また、 i 番目の参照ベクトルを $m_i = (m_{i1}, \dots, m_{ij}, \dots, m_{in})$ (但し、 $i = 1, 2, \dots, k$) と表し、該メンバシップ関数を $h_{mij}(u_j)$ としたとき、前記 PE_i は前記 n 次元の全ての方向について、前記入力ファジーベクトル x と参照ベクトル m_i との j 軸方向の類似度を $\mu_{ij} = \max_{u_j} \{h_{xj}(u_j) \wedge h_{mij}(u_j)\}$ (但し、 $\wedge$ は実数 a, b に対して $a \wedge b = \min\{a, b\}$ を意味する演算子) として定義すると、前記入力ファジーベクトル x と参照ベクトル m_i の類似度は、該類似度の差を強調するために、 $\mu_i = \min_{ij} \{\mu_{ij}\}$ にて表される各方向の類似度の最小値であることを特徴とする。

40

かかる発明によれば、請求項 2 と同様の作用効果を奏する。

請求項 12 は、前記複数の比較項目は、前記被験者が複数の音源を聞く前、聞いている

50

最中、聞いた後、聞く前の変動差、聞いている最中の変動差、聞いた後の変動差、聞く前と聞いている最中との差、及び聞く前と聞いた後との差による各心電データと、聞く前及び聞いている最中の血流データであり、前記複数の音源は、無意味な音、不快な音、及び心地よい音であることを特徴とする。

かかる発明によれば、請求項 3 と同様の作用効果を奏する。

請求項 1 3 は、前記演算処理部が、前記無意味な音、不快な音、及び心地よい音を前記 PE_i のカテゴリーとし、前記心電データ及び血流データを前記参照ベクトルとし、且つ該参照ベクトルの次元数を前記複数の比較項目とし、前記カテゴリー、参照ベクトル及び比較項目に基づいて演算するステップを含むことを特徴とする。

かかる発明によれば、請求項 4 と同様の作用効果を奏する。

10

【0012】

請求項 1 4 は、前記被験者のバイタルサイン情報の取得手順は、前記複数の音源の何れか 1 つの音源をセットし、前記音源を所定の時間聞かせない状態で前記各バイタルサイン情報を取得し、続いて前記セットされた音源を所定の時間聞かせた状態で前記各バイタルサイン情報を取得し、更に前記音源を所定の時間聞かせない状態で前記各バイタルサイン情報を取得し、所定時間経過後、前記手順と同様の状態により前記カテゴリーの数だけ各バイタルサイン情報を取得することを特徴とする。

かかる発明によれば、請求項 7 と同様の作用効果を奏する。

請求項 1 5 は、前記演算処理部が、前記各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、1 つ目の入力ファジーベクトルを入力し、前記参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点があり且つ学習が正しい場合、正答学習を行い前記参照ベクトルのみを $m_{c_j}(t+1) = \beta(t) * m_{c_j}(t) + \alpha(t) [\{ 1 - \mu_{c_j}(t) \} * \{ |x_j(t) - m_{c_j}(t)| \}]$ (但し、 $\beta(t) = 0.99$ 、 $\alpha(t) = 0.999 * \alpha(t-1)$ 、 $\alpha(0) = 0.1$) により更新し、該更新を前記各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返すステップを含むことを特徴とする。

20

かかる発明によれば、請求項 6 と同様の作用効果を奏する。

請求項 1 6 は、前記演算処理部が、前記各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、1 つ目の入力ファジーベクトルを入力し、前記参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点がない場合、全ての参照ベクトルを $m_{ij}(t+1) = \delta(t) * m_{ij}(t)$ ($i = 1, \dots, k$) (但し、 $\delta(t) = 1.1$) により更新し、該更新を前記各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返すステップを含むことを特徴とする。

30

かかる発明によれば、請求項 7 と同様の作用効果を奏する。

【0013】

請求項 1 7 は、前記演算処理部が、前記各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、1 つ目の入力ファジーベクトルを入力し、前記参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点があり且つ学習が正しくない場合、誤答学習を行い前記交点の値が最大であった参照ベクトルのみを $m_{c_j}(t+1) = \gamma(t) * m_{c_j}(t) - \alpha(t) [\{ 1 - \mu_{c_j}(t) \} * \{ |x_j(t) - m_{c_j}(t)| \}]$ (但し、 $\alpha(t) = 0.999 * \alpha(t-1)$ 、 $\alpha(0) = 0.1$ 、 $\gamma(t) = 1 - \alpha(t)$) により更新し、該更新を前記各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返すステップを含むことを特徴とする。

40

かかる発明によれば、請求項 8 と同様の作用効果を奏する。

請求項 1 8 は、前記演算処理部が、前記学習回数を所定の数繰り返した後、前記入力ファジーベクトルを入力し、前記各カテゴリーの参照ベクトルと入力ファジーベクトルとの交点を求め、該交点の最大値を認識結果として前記演算結果表示ステップにより表示するステップを含むことを特徴とする。

かかる発明によれば、請求項 9 と同様の作用効果を奏する。

請求項 1 9 は、請求項 1 0 乃至 1 8 の何れか一項に記載のバイタルサイン計測方法をコ

50

ンピュータが制御可能にプログラミングしたことを特徴とする。

かかる発明によれば、本発明のバイタルサイン計測方法をコンピュータが制御可能なOSに従ってプログラミングすることにより、そのOSを備えたコンピュータであれば同じ処理方法により制御することができる。

請求項20は、請求項19に記載のバイタルサイン計測プログラムをコンピュータが読み取り可能な形式で記録したことを特徴とする。

かかる発明によれば、バイタルサイン計測プログラムをコンピュータが読み取り可能な形式で記録媒体に記録することにより、この記録媒体を持ち運ぶことにより何処でもプログラムを稼動することができる。

【0014】

10

【発明の実施の形態】

以下、本発明を図に示した実施形態を用いて詳細に説明する。但し、この実施形態に記載される構成要素、種類、組み合わせ、形状、その相対配置などは特定の記載がない限り、この発明の範囲をそのみに限定する主旨ではなく単なる説明例に過ぎない。

本発明は、心電・血流・血圧等のバイタルサイン情報と、脳波計・脳磁界等の情報を複合して取得できるセンサデバイスにより、意思伝達の困難な対象者とのコミュニケーションを可能としたバイタルサイン計測システムに関するものである。そして意思伝達のための手段としては、ファジー学習ベクトル量子化法（以下、FLVQと記す）を用いる。そこで、先ずFLVQの概略の説明をしておくことが、本発明を理解する上で有用と考える。

【0015】

20

図1は、本発明のバイタルサインデータを演算するFLVQの基本概念を説明するための正規三角ファジー数の図である。縦軸に類似度 μ のグレードを表し、横軸にファジー数 u_i を表す。図1(a)はメンバシップ関数の最大値が1となる正規三角ファジー数の図であり、図1(b)は2つのファジー数間の類似度を表す図である。FLVQは、公知の通りKohonenの提案した学習ベクトル量子化法(LVQ)にファジー理論を導入したものである。それにより、従来ニューラルネットワークでは困難な未知学習カテゴリーの判別を可能にしている。ここで用いるファジー数は、図1(a)に示すようなメンバシップ関数の最大値が1となる正規三角ファジー数であり、すそ野が広がれば曖昧さが大きくなることを表している。また、この方法においては、あいまい量を扱うためにファジー数で構成したベクトルを用い、これをFLVQの入力及び参照ベクトルとする。ファジーベ

30

【0016】

図2は、FLVQの基本単位であるPE(Processing Element)を説明する図である。FLVQの基本単位 PE_i は、 n 次元の入力ファジーベクトル x を、

$$x = (x_1, x_2, \dots, x_j, \dots, x_n) \dots (1)$$

と表す。ここで x の j 軸方向成分はファジー数とし、そのファジー数のメンバシップ関数を $h_{x_j}(u_j)$ とする。また、 i 番目の参照ベクトル m_i を、

$$m_i = (m_{i1}, \dots, m_{ij}, \dots, m_{in}) \dots (2)$$

(但し、 $i = 1, 2, \dots, k$)と表し、そのメンバシップ関数を $h_{m_{ij}}(u_j)$ とする。このとき PE_i は n 次元の全ての方向について、入力ファジーベクトル x と参照ベクトル m_i との j 軸方向の類似度 μ_{ij} を、

$$\mu_{ij} = \max_{u_j} \{ h_{x_j}(u_j) \wedge h_{m_{ij}}(u_j) \} \dots (3)$$

として定義できる。ここで、 $\wedge$ は実数 a, b に対して

$$a \wedge b = \min \{ a, b \} \dots (4)$$

を意味する演算子である。そして入力ファジーベクトル x と参照ベクトル m_i の類似度は、この類似度の差を強調するために、

50

$$\mu_i = \min_j \{ \mu_{ij} \} \cdots (5)$$

にて表される各方向の類似度の最小値とする。すなわち、式(3)はxのj軸方向成分のファジー数のメンバシップ関数 $h_{xj}(u_j)$ と、i番目の参照ベクトル m_i のメンバシップ関数 $h_{m_{ij}}(u_j)$ の論理積が最大値となるときの、入力ファジーベクトルxと参照ベクトル m_i とのj軸方向の類似度を表している(図1(b)参照)。そして各軸方向(カテゴリー)の類似度を演算して、入力ファジーベクトルxと参照ベクトル m_i の類似度を式(5)により導くものである。

【0017】

次に、本発明の学習アルゴリズムについて説明する。学習は、参照ベクトル m_i の更新という形で行われる。いま、 C_x を教師ベクトルデータxのカテゴリーとし、 C_c を最大類似度ベクトル m_c に属するカテゴリーとする。そのとき、学習回数tにおいて、教師ベクトルデータである C_x を用いて、次のように参照ベクトルの更新を行う。まず、各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、1つ目の入力ファジーベクトルを入力し、参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点があり且つ学習が正しい場合($C_x = C_c$ の場合)、正答学習を行い参照ベクトルのみを、以下の式(6)により更新し、この更新を各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返す。

$$m_{cj}(t+1) = \beta(t) * m_{cj}(t) + \alpha(t) [\{ 1 - \mu_{cj}(t) \} * \{ |x_j(t) - m_{cj}(t)| \}] \cdots (6)$$

(但し、 $\beta(t) = 0.99$ 、 $\alpha(t) = 0.999 * \alpha(t-1)$ 、 $\alpha(0) = 0.1$)尚、 $\alpha(t)$ は時間単調減少関数、 $\beta(t)$ は拡張原理に基づく演算による曖昧さの増加を防ぐ減少項である。

また、各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、1つ目の入力ファジーベクトルを入力し、参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点があり且つ学習が正しくない場合、誤答学習を行い交点の値が最大であった音の参照ベクトルのみを、以下の式(7)により更新し、この更新を各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返す。

$$m_{cj}(t+1) = \gamma(t) * m_{cj}(t) - \alpha(t) [\{ 1 - \mu_{cj}(t) \} * \{ |x_j(t) - m_{cj}(t)| \}] \cdots (7)$$

(但し、 $\alpha(t) = 0.999 * \alpha(t-1)$ 、 $\alpha(0) = 0.1$ 、 $\gamma(t) = 1 - \alpha(t)$)尚、 $\gamma(t)$ は拡張原理に基づく演算による曖昧さの増加を防ぐ減少項である。

【0018】

また、各カテゴリーの参照ベクトルを入力後、1つ目の入力ファジーベクトルを入力し、参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を求め、これらの最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点がない場合、全ての参照ベクトルを $m_{ij}(t+1) = \delta(t) * m_{ij}(t)$ ($i = 1, \dots, k$) (但し、 $\delta(t) = 1.1$)により更新し、この更新を各カテゴリーについて同様に行うと共に、クリプス関数値を更新して学習回数を繰り返す。尚、 $\delta(t)$ は曖昧さの増加項である。

また、 $F = (f, p, q)$ を中心から左右の幅がp, qである三角形のファジー数としたとき*印は次のような演算を表す。

$$a * F = (f, ap, pq) \cdots (8) \quad (\text{但し、} a \text{はクリスプ値である})$$

そして学習回数を所定の数繰り返した後、入力ファジーベクトルを入力し、各カテゴリーの参照ベクトルと入力ファジーベクトルとの交点を求め、この交点の最大値を認識結果として表示する。

【0019】

図3は本発明の実施形態に係るバイタルサイン計測システムの概略構成図である。このバイタルサイン計測システムは、被験者1と、この被験者1の脳波(6チャンネル)を測定するための脳波計2と、被験者1の血流(1チャンネル)を測定する血流計3と、被験者1の心電(1チャンネル)を測定する心電計4と、各チャンネルの信号を纏めるコネクタ部5と、このコネクタ部5から出力された各信号(アナログ信号)6をデジタル信号に変換するA

10

20

30

40

50

/D変換部7と、A/D変換部7により変換されたデジタル信号8を演算処理するパーソナルコンピュータPC9と、演算結果を表示する表示部10とを備えて構成される。尚、PC9は図示しない制御用のプログラムを格納するROMと、デジタル信号8をサンプリングしてそのデータを一時的に格納するRAMと、データを分析してFLVQによる演算処理を行う制御部等により構成され、全ての制御手順はROM内のプログラムにより処理される。また、表示部10は液晶、CRT、或いはプラズマディスプレイ等の表示装置であればどれでも構わない。

本実施形態では、図3のバイタルサイン計測システムにより、20代男性6人の被験者に無意味な音(FMノイズ)、不快な音(高周波数ノイズ)、心地よい音(和音)を聞かせたときの感情(感覚)の変化を認識する実験を行った。図4は、その測定手順を示すフローチャートである。この例では無意味な音を「音1」、不快な音を「音2」、心地よい音を「音3」とした。まず、「音1」をセットし(S1)、10秒間何も聞かせない状態で8チャンネルのデータ(負荷前データ)をPC9のメモリに記憶する(S2)。次に、10秒間「音1」を聞かせた状態で8チャンネルのデータ(負荷状態データ)をPC9のメモリに記憶する(S3)。次にステップS1と同様に10秒間何も聞かせない状態で8チャンネルのデータ(負荷後データ)をPC9のメモリに記憶する(S4)。そして10分間休憩をとり(S5)、全ての音が終了したかを確認し(S6)、終了していなければ(S6でNOのルート)次の「音2」をセットして(S7)、ステップS2に戻って繰り返す。ステップS7で「音3」をセットして各データの取得が終了するとステップS6でYESとなり、1セットの実験が終了する(S8)。本実施形態ではこれを3セット繰り返した。そして全てのセットの実験が完了して(S9でYESのルート)実験を終了する。

尚、本実験では、音を聞いたときの被験者の心理状態は被験者本人に確認してみなければ分からないため、計測のインターバル10分間(ステップS5)のときに、今聞いた音が不快だったかどうかを直接被験者に聞いて、図5の「RSP実施試験記入用紙」に記入してもらい、その不快度を数値として表している。この方法は、ガン患者のその日の状態を今回と同じようなアンケートを使って数値で表し、鎮痛剤の量を定める指針として使われている。

【0020】

図6は、本実施形態の各チャンネルの波形の一例を示す図である。この例では、チャンネル1、2、5、6、9、10が脳波形の各部の波形であり、他のチャンネルに心電計と血圧値の波形を示す。この図でA領域の波形は負荷前状態の波形であり、B領域は負荷を与えた状態の波形であり、C領域は負荷後状態の波形である。尚、本発明の実施形態では、図6の脳波のデータは使用せず、心電と血流データから後述する図7の比較項目を設けてデータを演算した。

図7は、本発明のFLVQ法と実際のバイタルサインデータとが、どのように関わっているかを表にしたものである。例えば、比較項目は、心電データとして「聞く前」 $j=1$ 、「聞いている最中」 $j=2$ 、「聞いた後」 $j=3$ 、「聞く前の変動差」 $j=4$ 、「聞いている最中の変動差」 $j=5$ 、「聞いた後の変動差」 $j=6$ 、「聞く前と聞いている最中との差」 $j=7$ 、「聞く前と聞いた後との差」 $j=8$ とし、血流データとして「聞く前」 $j=9$ 、「聞いている最中」 $j=10$ とした。また、カテゴリーとしては、 $i=1$ ：「音1」、 $i=2$ ：「音2」、 $i=3$ ：「音3」とした。また、軸方向の次元は $x_n = x_1, x_2, \dots, x_{10}$ の10次元とした。そして前述したFLVQ法により各メンバシップ関数の交点の最大値を求め、入力ベクトル x_n と参照ベクトル m_{ij} の類似度 μ_{ij} を求める。その結果、例えばカテゴリー $i=1$ ：「音1」の場合、「聞く前」 $j=1$ では $x_n = x_1$ 、参照ベクトル m_{ij} は m_{11} 、類似度 μ_{ij} は μ_{11} となる。このように全ての次元とカテゴリーに各比較項目をあてはめると図7のようになり、入力ファジーベクトル x_n と参照ベクトル m_{ij} の類似度は、この類似度の差を強調するために、式(5)にて表される各方向の類似度の最小値とする。この値が各カテゴリーに対する被験者の意思となる。

【0021】

図 8 ~ 10 は本発明の F L V Q 法によるデータ処理プログラムの手順を示すフローチャートである。まず音 1 ~ 3 の参照データ m_{ij} を入力する (S 1 1)。そして所定の学習回数 t に到達したか否かをチェックし (S 1 2)、到達していなければ (S 1 2 で NO のルート)、1 つ目 (音 1) の教師 (入力) データを入力する (S 1 3)。次に入力した音 1 ~ 3 の参照データ m_{ij} と音 1 の教師 (入力) データの交点を求め (S 1 4)、音 1 ~ 3 でその交点の最大値を求め (S 1 5)、これらのデータを肯定学習関数 (式 6) に入力する (S 1 6)。その結果、交点がない場合 (S 1 7 で NO のルート) 全ての参照ベクトルを $m_{ij}(t+1) = y(t) * m_{ij}(t)$ ($i = 1, \dots, k$) (但し、 $y(t) = 1.1$) により更新し (S 1 8)、ステップ S 2 2 に進む。ステップ S 1 7 で交点がある場合 (S 1 7 で YES のルート)、ステップ S 1 9 に進みこの学習が正しいか否かを判断し (S 1 9)、正しい場合は (S 1 9 で YES のルート)、正答学習を行い参照ベクトルのみを $m_{cj}(t+1) = \beta(t) * m_{cj}(t) + \alpha(t) [\{ 1 - \mu_{cj}(t) \} * \{ |x_j(t) - m_{cj}(t)| \}]$ (但し、 $\beta(t) = 0.99$ 、 $\alpha(t) = 0.999 * \alpha(t-1)$ 、 $\alpha(0) = 0.1$) により更新し (S 2 0)、ステップ S 2 2 に進む。ステップ S 1 9 で学習が正しくない場合 (S 1 9 で NO のルート)、誤答学習を行い交点の値が最大であった音の参照ベクトルのみを $m_{cj}(t+1) = y(t) * m_{cj}(t) - \alpha(t) [\{ 1 - \mu_{cj}(t) \} * \{ |x_j(t) - m_{cj}(t)| \}]$ (但し、 $\alpha(t) = 0.999 * \alpha(t-1)$ 、 $\alpha(0) = 0.1$ 、 $y(t) = 1 - \alpha(t)$) により更新し (S 2 1)、同じくステップ S 2 2 に進む。ステップ S 2 2 では上記の演算を音 2、3 の教師 (入力) データについて同様に行い (S 2 2)、クリプス関数値を更新して (S 2 3) ステップ S 1 2 から繰り返し、学習回数 t が所定の回数に到達すると、ステップ S 2 4 に進んで音 1 ~ 3 の未知入力データを入力し (S 2 4)、ステップ S 2 5 で音 1 を選択すると音 1 参照データと未知音 1 入力データの交点を求め (S 2 6)、求めた交点の最大値を求め (S 3 1)、その認識結果を表示部に表示して (S 3 2) 終了する。また、ステップ S 2 7 で音 2 を選択すると音 2 参照データと未知音 2 入力データの交点を求め (S 2 8)、求めた交点の最大値を求め (S 3 1)、その認識結果を表示部に表示して (S 3 2) 終了する。また、ステップ S 2 9 で音 3 を選択すると音 3 参照データと未知音 3 入力データの交点を求め (S 3 0)、求めた交点の最大値を求め (S 3 1)、その認識結果を表示部に表示して (S 3 2) 終了する。

【 0 0 2 2 】

図 1 1 (a) は、同一被験者のデータで学習をし、同一被験者で学習に用いなかったデータを未知データとして認識を行った結果である。図 1 1 (a) において、未知音 1 データは、音 1 を聞いたであろう可能性が 6 0 . 3 9 パーセント、他の音についてはその可能性が零パーセントなので、この未知音 1 は音 1 であろうと判断できる。同様に、未知音 2 データは、音 2 を聞いたであろう可能性が 8 9 . 3 5 パーセント、音 3 を聞いたであろう可能性が 1 2 . 8 3 パーセント、音 1 を聞いたであろう可能性は零パーセントである。したがって、未知音 2 データは、音 2 を聞いたであろうと判断できる。同様に、未知音 3 データは、音 3 を聞いたであろう可能性が 7 5 . 2 8 パーセント、音 1 を聞いたであろう可能性が 7 . 2 4 パーセント、音 2 を聞いたであろう可能性は零パーセントである。したがって、未知音 3 データは、音 3 を聞いたであろうと判断できる。

ここで、このデータは同じ被験者に日時を変えて同じ実験を行ってデータを採取しており、そのデータのうち 1 つを参照ベクトル、それ以外を入力ベクトルとして用いる。ただし、学習に用いたデータ (ベクトル) を未知のデータとして使うわけにはいけないので、日時を変えて行ったデータの中から、少なくとも 1 つは学習にも参照ベクトルにも用いないデータ (未知データ) として取っておき、それにより、同一人物ならいつでも同じような認識ができるかどうかの試験を行っている。また学習とは、図 7 で述べた各比較項目について、音 1 を聞いたなら各比較項目がこんな変化 (値) を持ちなさいという学習を前述の式 (6)、(7) により行っている。つまり、図 2 の m_{ij} の三角形を変化させ、そして、学習終了後に未知データの x_i を入力し一番大きな μ_i を求めている。

図 1 1 (b) は、同一被験者のデータにより学習をし、学習した被験者とは異なった被験

者データを未知データとして認識を行った結果である。図 1 1 (a) の場合と比較して未知音 2 の可能性が多少悪いが、他の音の可能性パーセンテージと比較して 7 5 パーセント前後と高い可能性が得られているので、図 1 1 (a) と同様に高い認識結果が得られている。これらの結果から、同一被験者で同じ音源負荷を聞いたという識別が出来る可能性があることと、異なった被験者でも同じ音源負荷を聞いたという識別が出来る可能性があることが分かった。また、より安価なバイタルサイン（心電データと血流データ）での評価を用いて、高価な脳波データでの評価と同等に近い安定的な認識が出来る可能性があることも分かった。

【 0 0 2 3 】

【発明の効果】

10

以上記載のごとく請求項 1、1 0 では、ファジー学習ベクトル量子化法（FLVQ）により、類似度の差を強調するために、軸方向類似度の最小値を前記被験者の意思として認識するので、多くの次元から得た入力ファジーベクトルから 1 つの結論を導いてより正確な被験者の意思を認識することができる。

また請求項 2、1 1 では、ファジー数のメンバシップ関数と i 番目の参照ベクトルのメンバシップ関数の論理積の最大値が、入力ファジーベクトル x と参照ベクトル m_i との j 軸方向の類似度となるので、この類似度の差を強調するために、各軸方向の類似度の最小値を被験者の意思として認識することができる。

また請求項 3、1 2 では、音源として無意味な音、不快な音、及び心地よい音を使用するので、データの信頼性が高くなり、被験者が代わっても同じ傾向の結果を引き出すことができる。

20

また請求項 4、1 3 では、カテゴリー i を 3、参照ベクトル m_{ij} 、次元数 n を 1 0 により演算を行うので、各カテゴリーごとに各軸方向の類似度の最小値を被験者の意思として認識することができる。

また請求項 5、1 4 では、3 種類の音源による聞く前、聞いている最中、聞いた後のバイタルサインデータを同じ条件で取得するので、データの信頼性が高まると共に、再現性のある測定方法を確認することができる。

また請求項 6、1 5 では、正答学習の場合、 $m_{cj}(t+1) = \beta(t) * m_{cj}(t) + \alpha(t)$ により参照ベクトルの更新を行うので、学習により正答した場合メンバシップ関数のグレードを高めることができる。

30

【 0 0 2 4 】

また請求項 7、1 6 では、参照ベクトルと入力ファジーベクトルの交点の最大値を肯定学習関数に入力した結果、交点がない場合、 $m_{ij}(t+1) = \delta(t) * m_{ij}(t)$ ($i = 1, \dots, k$) により全ての参照ベクトルの更新を行うので、学習が正しいか否かを判断する必要がなくなり、計算結果を速く出力することができる。

また請求項 8、1 7 では、誤答学習の場合、 $m_{cj}(t+1) = \gamma(t) * m_{cj}(t) - \alpha(t) [\{ 1 - \mu_{cj}(t) \} * \{ |x_j(t) - m_{cj}(t)| \}]$ により参照ベクトルの更新を行うので、学習により誤答した場合メンバシップ関数のグレードを低くすることができる。

また請求項 9、1 8 では、学習後の参照ベクトルと入力ファジーベクトルの類似度の交点の最大値を認識結果とするので、認識結果の精度を高めることができる。

40

また請求項 1 9 では、本発明のバイタルサイン計測方法をコンピュータが制御可能な OS に従ってプログラミングすることにより、その OS を備えたコンピュータであれば同じ処理方法により制御することができる。

また請求項 2 0 では、バイタルサイン計測プログラムをコンピュータが読み取り可能な形式で記録媒体に記録することにより、この記録媒体を持ち運ぶことにより何処でもプログラムを稼動することができる。

【図面の簡単な説明】

【図 1】(a) はメンバシップ関数の最大値が 1 となる正規三角ファジー数の図、(b) は 2 つのファジー数間の類似度を表す図。

50

【図 2】 F L V Q の基本単位である P E (Processing Element) を説明する図。

【図 3】 本発明の実形態に係るバイタルサイン計測システムの概略構成図。

【図 4】 本発明の測定手順を示すフローチャート。

【図 5】 本発明の「 R S P 実施試験記入用紙」の例を示す図。

【図 6】 本発明の実形態の各チャンネルの波形の一例を示す図。

【図 7】 本発明の F L V Q 法と実際のバイタルサインデータとが、どのように関わっているかを表にした図。

【図 8】 本発明の F L V Q 法によるデータ処理プログラムの手順を示すフローチャート (その 1) 。

【図 9】 本発明の F L V Q 法によるデータ処理プログラムの手順を示すフローチャート (その 2) 。

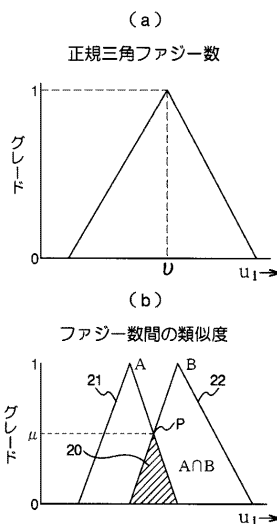
【図 10】 本発明の F L V Q 法によるデータ処理プログラムの手順を示すフローチャート (その 3) 。

【図 11】 (a) は、同一被験者のデータで学習をし、同一被験者で学習に用いなかったデータを未知データとして認識を行った結果の図、 (b) は同一被験者のデータにより学習をし、学習した被験者とは異なった被験者データを未知データとして認識を行った結果の図。

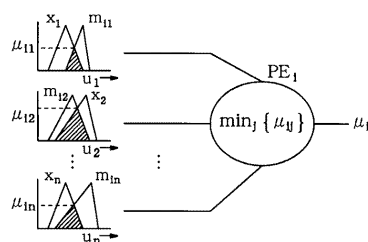
【符号の説明】

1 被験者、2 脳波計、3 血流計、4 心電計、5 コネクタ部、6 アナログ信号、7 A / D 変換部、8 デジタル信号、9 パーソナルコンピュータ (P C)、10 表示部

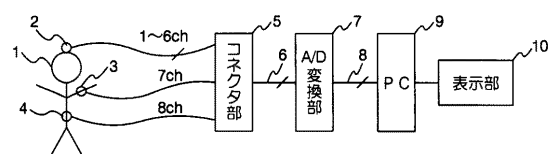
【図 1】



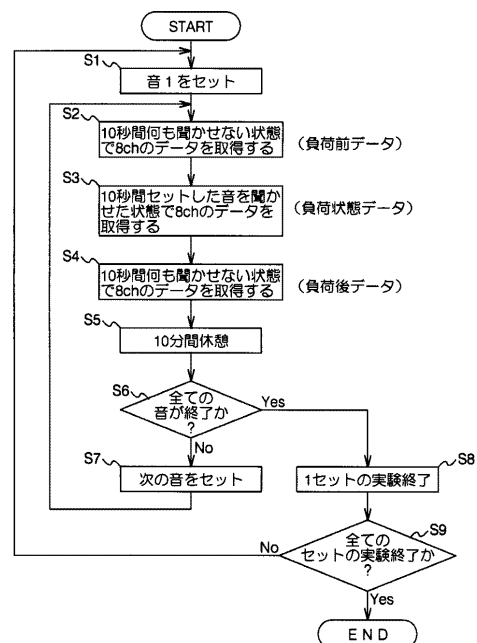
【図 2】



【図 3】



【図 4】



【図 5】

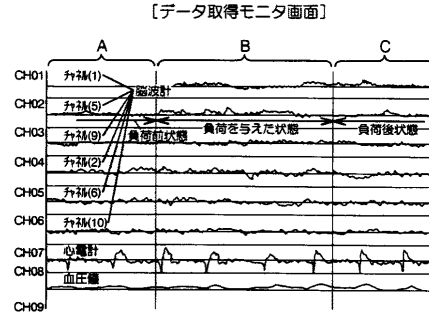
RSP 実施試験記入用紙				整理番号:	
記入者氏名		男・女	才	実施日	年 月 日
特記事項					

開始時刻:		～終了時刻:	
1 回目	音源 1	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
1 回目	音源 2	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
1 回目	音源 3	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
1 回目	音源 4	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
1 回目	音源 5	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
1 回目	音源 6	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快

開始時刻:		～終了時刻:	
2 回目	音源 1	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
2 回目	音源 2	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
2 回目	音源 3	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
2 回目	音源 4	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
2 回目	音源 5	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
2 回目	音源 6	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快

開始時刻:		～終了時刻:	
3 回目	音源 1	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
3 回目	音源 2	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
3 回目	音源 3	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
3 回目	音源 4	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
3 回目	音源 5	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快
3 回目	音源 6	とても快適	快適 やや快適 普通 やや不快 不快 とても不快

【図 6】



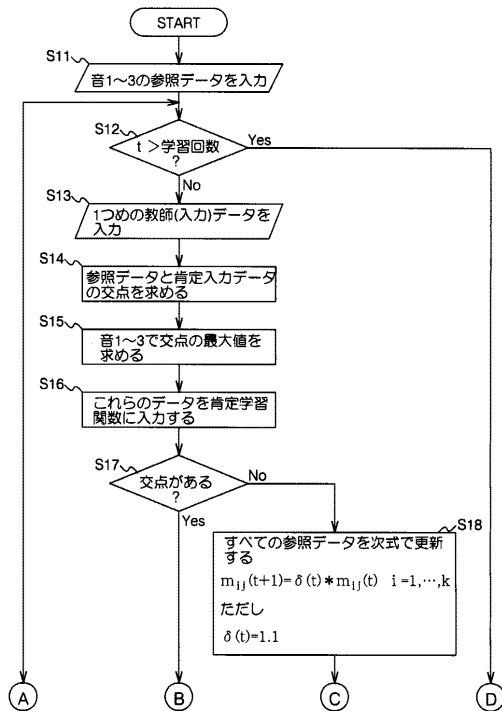
【図 7】

m	j	比較項目	X _n	m _{ij}			μ _{ij}		
				i=1	i=2	i=3	i=1	i=2	i=3
心電	1	聞く前	X ₁	m ₁₁	m ₂₁	m ₃₁	μ ₁₁	μ ₂₁	μ ₃₁
	2	聞いている最中	X ₂	m ₁₂	m ₂₂	m ₃₂	μ ₁₂	μ ₂₂	μ ₃₂
	3	聞いた後	X ₃	m ₁₃	m ₂₃	m ₃₃	μ ₁₃	μ ₂₃	μ ₃₃
	4	聞く前の変動差	X ₄	m ₁₄	m ₂₄	m ₃₄	μ ₁₄	μ ₂₄	μ ₃₄
	5	聞いている最中の変動差	X ₅	m ₁₅	m ₂₅	m ₃₅	μ ₁₅	μ ₂₅	μ ₃₅
	6	聞いた後の変動差	X ₆	m ₁₆	m ₂₆	m ₃₆	μ ₁₆	μ ₂₆	μ ₃₆
	7	聞く前と聞いている最中との差	X ₇	m ₁₇	m ₂₇	m ₃₇	μ ₁₇	μ ₂₇	μ ₃₇
	8	聞く前と聞いた後との差	X ₈	m ₁₈	m ₂₈	m ₃₈	μ ₁₈	μ ₂₈	μ ₃₈
血流	9	聞く前の血流値	X ₉	m ₁₉	m ₂₉	m ₃₉	μ ₁₉	μ ₂₉	μ ₃₉
	10	聞いている最中の血流値	X ₁₀	m ₁₁₀	m ₂₁₀	m ₃₁₀	μ ₁₁₀	μ ₂₁₀	μ ₃₁₀

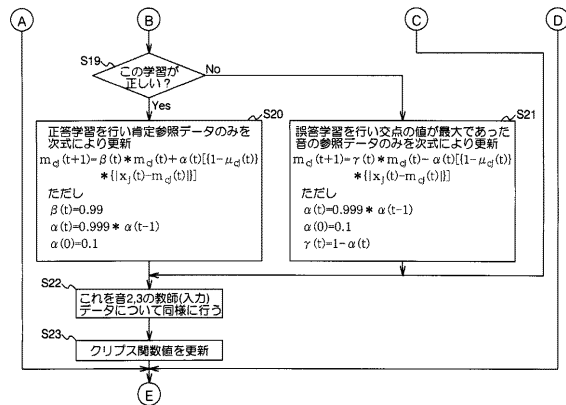
$i = 1 = \text{音1}$ $n = 1, 2, \dots, 10$
 $i = 2 = \text{音2}$ $n = 10 \text{ 次元}$
 $i = 3 = \text{音3}$ $\mu_i = \min_j \{m_{ij}\}$

$PE_i = \begin{matrix} \mu_1 & \mu_2 & \mu_3 \\ \mu_i \end{matrix}$

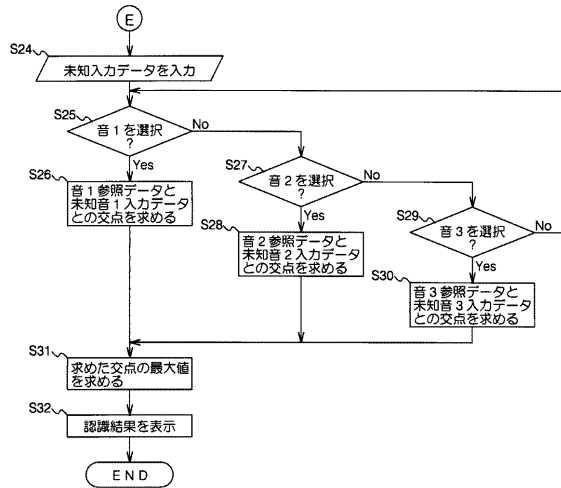
【図 8】



【図 9】



【図 10】



【図 11】

(a)

	未知音 1 データ	未知音 2 データ	未知音 3 データ
音 1	60.35	0.00	7.24
音 2	0.00	69.35	0.00
音 3	0.00	12.83	75.28

(b)

	未知音 1 データ	未知音 2 データ	未知音 3 データ
音 1	74.31	17.50	0.00
音 2	0.00	76.20	0.00
音 3	8.15	0.00	75.65

フロントページの続き

(51)Int.Cl. F I
G 0 6 N 3/00 (2006.01) G 0 6 N 3/00 5 4 0 A

(56)参考文献 特開平 0 6 - 0 5 4 8 3 6 (J P , A)
特開平 0 4 - 3 1 4 4 3 1 (J P , A)
特開 2 0 0 2 - 1 7 7 2 8 2 (J P , A)
特開 2 0 0 1 - 2 5 2 2 6 5 (J P , A)

(58)調査した分野(Int.Cl. , D B 名)

A61B 5/16
A61B 5/00
A61B 5/026
A61B 5/0402
A61B 5/0452
G06N 3/00

专利名称(译)	生命体征测量系统，生命体征测量方法，生命体征测量程序和记录介质		
公开(公告)号	JP4371699B2	公开(公告)日	2009-11-25
申请号	JP2003135925	申请日	2003-05-14
[标]申请(专利权)人(译)	独立行政法人科学技术振兴机构 BREEZE CORP		
申请(专利权)人(译)	独立行政法人 科学技术振兴机构 有限公司微风		
当前申请(专利权)人(译)	独立行政法人科学技术振兴机构 有限公司微风		
[标]发明人	相川直幸 薄井英行		
发明人	相川 直幸 薄井 英行		
IPC分类号	A61B5/16 A61B5/00 A61B5/0452 A61B5/0402 A61B5/026 G06N3/00		
FI分类号	A61B5/16 A61B5/00.G A61B5/04.312.C A61B5/04.310.M A61B5/02.340.A G06N3/00.540.A A61B5/02.800 A61B5/026 G06N20/00 G06N5/04 G06N7/02 G06N7/02.554.A G06N99/00.150		
F-TERM分类号	4C017/AA08 4C017/AA11 4C017/AA18 4C017/AA19 4C017/AA20 4C017/BC11 4C017/CC02 4C017/FF30 4C027/AA00 4C027/AA02 4C027/AA03 4C027/AA04 4C027/AA10 4C027/CC00 4C027/DD02 4C027/FF01 4C027/GG10 4C027/GG15 4C027/HH11 4C027/KK00 4C027/KK03 4C038/PP03 4C038/PQ00 4C038/PR04 4C038/PS00 4C038/PS03 4C117/XA01 4C117/XB01 4C117/XB18 4C117/XC19 4C117/XD01 4C117/XD11 4C117/XD21 4C117/XE15 4C117/XE16 4C117/XE17 4C117/XE18 4C117/XF03 4C117/XG01 4C117/XG02 4C117/XG17 4C117/XG38 4C117/XH01 4C127/AA00 4C127/AA02 4C127/AA03 4C127/AA04 4C127/AA10 4C127/CC00 4C127/DD02 4C127/FF01 4C127/GG10 4C127/GG15 4C127/HH11 4C127/KK00 4C127/KK03		
代理人(译)	铃木 均		
审查员(译)	本乡 彻		
其他公开文献	JP2004337294A		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

要解决的问题：提供生命体征测量系统和生命体征测量方法，其能够通过使用传感器装置与通信困难的对象人进行通信，获取生命体征信息，例如心电图，血流，血压，结合脑电图和脑磁图等的信息的肌电图和用于通信装置的模糊学习矢量量化方法（FLVQ）。解决方案：生命体征测量系统由对象1构成，脑电图2用于测量对象1的脑电图（6个通道），用于测量对象1的血流（1通道）的stromuhr 3，用于测量对象1的心电图（1通道）的心电图仪4，用于收集的连接器部分5每个通道的信号，A/D转换部分7，用于转换从连接器部分输出的每个信号（模拟信号）6在图5中示出了数字信号，用于计算由A/D转换部分7转换的数字信号8的个人计算机PC 9，以及用于显示计算结果的显示部分10。

【 図 4 】

